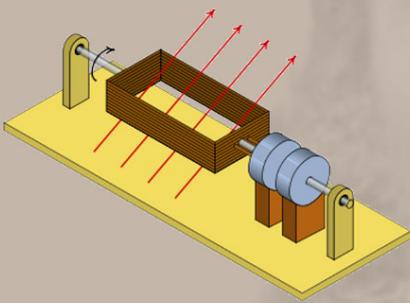
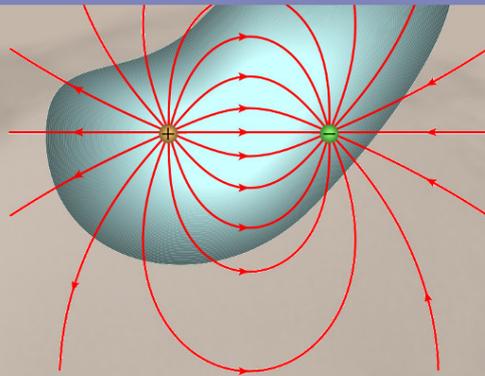


Eletricidade, Magnetismo e Circuitos



Jaime E. Villate

Eletricidade, Magnetismo e Circuitos

Jaime E. Villate
Faculdade de Engenharia
Universidade do Porto

<http://def.fe.up.pt>

Eletricidade, Magnetismo e Circuitos

Copyright © 2009-2013 Jaime E. Villate

E-mail: villate@fe.up.pt

WWW: <http://villate.org>

Edição do autor

7 de janeiro de 2014



Este livro pode ser copiado e reproduzido livremente, respeitando os termos da *Licença Creative Commons Atribuição-Partilha* (versão 3.0). Para obter uma cópia desta licença, visite <http://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/pt/> ou



envie uma carta para Creative Commons, 559 Nathan Abbott Way, Stanford, California 94305, USA.

Conteúdo

Prefácio	vii
Lista de símbolos e notações	ix
1. Carga e força elétrica	1
1.1. Cargas eletrostáticas	2
1.2. Estrutura atômica	3
1.3. Eletrização	4
1.4. Propriedades da carga	5
1.5. Força entre cargas pontuais	6
1.6. Campo elétrico	8
1.7. Condutores e Isoladores	10
1.8. Carga por indução	12
Perguntas	13
Problemas	14
Respostas	16
2. Potencial, corrente e força eletromotriz	17
2.1. Potencial eletrostático	18
2.2. Pilhas químicas	21
2.3. Força eletromotriz	22
2.4. Condutores e semicondutores	25
2.5. Corrente elétrica	29
2.6. Potência elétrica	30
2.7. Voltímetros e amperímetros	32
Perguntas	32
Problemas	33
Respostas	34
3. Resistência elétrica	35
3.1. Características tensão-corrente	36
3.2. Lei de Ohm	36
3.3. Característica de uma bateria	37
3.4. Código de cores para resistências	40
3.5. Resistividade	40
3.6. Supercondutividade	43

3.7. Associações de resistências	46
Perguntas	49
Problemas	50
Respostas	52
4. Capacidade elétrica	53
4.1. Capacidade de um condutor isolado	54
4.2. Esfera condutora isolada	54
4.3. Condensadores	55
4.3.1. Condensador plano	58
4.3.2. Ultracondensadores	60
4.4. Energia elétrica armazenada num condensador	61
4.5. Associações de condensadores	63
Perguntas	65
Problemas	66
Respostas	68
5. Circuitos de corrente contínua	69
5.1. Diagramas de circuito	70
5.2. Leis dos circuitos	71
5.3. Método das malhas	72
5.4. Princípio de sobreposição	76
5.5. Circuitos com condensadores	78
Perguntas	82
Problemas	82
Respostas	84
6. Campo elétrico	85
6.1. Campo elétrico produzido por cargas pontuais	86
6.2. Propriedades das linhas de campo elétrico	88
6.3. Fluxo elétrico	90
6.4. Lei de Gauss	92
6.4.1. Campo de um plano	94
6.4.2. Campo de um fio retilíneo	95
6.4.3. Campo de uma esfera condutora	95
Perguntas	96
Problemas	97
Respostas	98
7. Potencial eletrostático	99
7.1. Potencial e campo elétrico	100
7.2. Potencial devido a cargas pontuais	102
7.3. Superfícies equipotenciais	103
7.4. Pontos críticos do potencial	104
7.5. Potencial e energia eletrostática	106

7.6. Potencial nos condutores	106
7.6.1. Potencial de uma esfera condutora	108
Perguntas	109
Problemas	110
Respostas	112
8. Campo magnético	113
8.1. Força magnética	114
8.2. Força magnética sobre condutores com corrente	116
8.3. Momento magnético	117
8.4. Força magnética sobre partículas com carga	120
8.5. Campo magnético de um fio com corrente	123
8.6. Força entre condutores com corrente	126
Perguntas	127
Problemas	128
Respostas	130
9. Indução eletromagnética	131
9.1. Campo elétrico induzido	132
9.2. Gerador de Faraday	134
9.3. Lei de Faraday	135
9.4. Gerador de tensão alternada	137
9.5. Indutância mútua	138
9.6. Indutância	139
9.7. Circuitos de corrente contínua com indutores	140
Perguntas	143
Problemas	144
Respostas	146
10. Processamento de sinais	147
10.1. Sinais	148
10.2. Circuito RC	148
10.3. Equações diferenciais dos circuitos	149
10.4. Unidades de tempo e de frequência	152
10.5. Impedância	153
10.6. Associações de impedâncias	155
10.7. Função de transferência	163
Perguntas	165
Problemas	166
Respostas	168
11. Circuitos de corrente alternada	169
11.1. Circuito LC	170
11.2. Funções sinusoidais	171
11.3. Fasores	172

11.4. Tensão alternada	175
11.5. Impedância complexa	175
11.6. Potência nos circuitos de corrente alternada	181
11.7. Filtros de frequência	183
11.8. Ressonância	185
Perguntas	187
Problemas	188
Respostas	190
12. Ondas eletromagnéticas e luz	191
12.1. Equações de Maxwell	192
12.2. Campos induzidos	194
12.3. Campo eletromagnético no vácuo	195
12.4. Ondas planas polarizadas	197
12.5. Ondas harmônicas	200
12.6. Espectro eletromagnético	201
12.7. Teoria ondulatória da luz	203
12.8. Teoria corpuscular da luz	204
12.9. Diodos emissores de luz (LED)	206
Perguntas	208
Problemas	208
Respostas	210
A. Transformada de Laplace	211
A.1. Propriedades da transformada de Laplace	212
A.1.1. Linearidade	212
A.1.2. Derivada da transformada	212
A.1.3. Transformada da derivada	212
A.1.4. Deslocamento na frequência	213
A.1.5. Deslocamento no tempo	213
A.2. Transformadas de funções importantes	214
A.2.1. Polinômios	214
A.2.2. Funções exponenciais	214
A.2.3. Funções sinusoidais	214
A.2.4. Função impulso unitário	215
B. Constantes e dados numéricos	217
C. Créditos fotográficos	219
Bibliografia	221
Índice	223

Prefácio

O objetivo deste manual é preparar os estudantes para compreender o funcionamento dos dispositivos elétricos e eletrônicos com que são confrontados na sua experiência quotidiana e os que venham a aparecer no futuro.

Este livro foi escrito como texto de apoio para a disciplina de Física 2, do segundo ano do Mestrado Integrado em Engenharia Informática e Computação da Faculdade de Engenharia da Universidade do Porto.

Durante vários anos lecionei um semestre de Eletromagnetismo, para estudantes do segundo ano de Engenharia[13]. Nos últimos anos introduzi algumas alterações no programa, para o enquadrar melhor com os novos programas do Ensino Secundário e os novos planos de estudo dos Mestrados Integrados em Engenharia. Uma abordagem abstrata, baseada no estudo das equações de Maxwell, já não se enquadra nesses novos planos de estudo.

Por outro lado, a mudança rápida na tecnologia faz com que alguns tópicos percam interesse e outros se tornem importantes. Por exemplo, nos primeiros anos em que lecionei eletromagnetismo, dedicava sempre algum tempo a explicar o funcionamento de um tubo de raios catódicos, mas não falava de cristais líquidos nem de LEDs. Nessa época já existiam LED e ecrãs de cristal líquido (LCD), mas não eram conhecidos pela maioria de estudantes, enquanto que qualquer estudante tinha um televisor ou monitor com tubo de raios catódicos. Hoje em dia a situação é bem diferente; é cada vez mais difícil encontrar monitores ou televisores com tubos de raios catódicos, mas estamos rodeados de LCDs e LEDs. Tornou-se mais importante falar de cristais líquidos e díodos emissores de luz do que de tubos de raios catódicos.

Neste livro são utilizados alguns conceitos introduzidos no livro *Dinâmica e Sistemas Dinâmicos*[14] e o Sistema de Álgebra Computacional *Maxima* (<http://maxima.sourceforge.net>) utilizado nesse livro é utilizado também aqui em alguns capítulos. O livro *Dinâmica e Sistemas Dinâmicos* não é um pré-requisito para este, mas é útil consultá-lo em algumas secções deste livro em que é referido; é também importante, para quem não esteja familiarizado com o sistema *Maxima*, rever o apêndice sobre o assunto nesse livro.

Nos quatro primeiros capítulos é feita uma introdução operativa à eletrostática e à eletricidade. O capítulo 5 é sobre circuitos de corrente contínua. Nos capítulos 6 e 7 são estudados o campo e o potencial elétrico de forma mais geral. Os capítulos 8 e 9 são dedicados ao campo magnético e à indução eletromagnética. Os capítulos 10 e 11 são também sobre teoria de circuitos, mas com tensões variáveis; no capítulo 10 é feita uma introdução ao processamento de sinais e no capítulo 11 são estudados os circuitos de corrente alternada e

filtros de frequência. Finalmente, no capítulo 12 são estudadas as ondas eletromagnéticas e a dualidade “onda-partícula” da luz.

Em relação a edições antigas, anteriores a 2012, é agora dada uma maior ênfase à teoria de circuitos, com mais exemplos, problemas e várias secções novas: método da sobreposição, cálculo de correntes e cargas iniciais e finais nos circuitos de corrente contínua com condensadores e indutores e circuito LC. Para que o material do livro possa ser abordado num semestre, foi necessário eliminar outras secções: díodos e motores de corrente contínua.

Agradeço muito especialmente ao professor João Rui Guedes de Carvalho, da Faculdade de Engenharia da Universidade do Porto, pelas sugestões e troca de opiniões sobre o tema e também por ter feito uma revisão muito cuidadosa do livro, apontando várias gralhas e sugerindo alterações para torná-lo mais claro. Um agradecimento especial também para todos os estudantes que ao longo dos últimos anos têm contribuindo com comentários e sugestões; o seu entusiasmo e interesse têm sido fonte de alento para a escrita deste livro; são demasiados para indicar todos os seus nomes aqui. Agradeço também ao colega João Carvalho com quem lecionei eletromagnetismo durante vários anos.

Jaime E. Villate

E-mail: villate@fe.up.pt

WWW: <http://villate.org>

Porto, setembro de 2013

Lista de símbolos e notações

$A, B \dots$	pontos no espaço, curvas, superfícies e sólidos
$\mathbb{A}, \mathbb{B} \dots$	fasores
$A, B \dots a, b \dots$	unidades
$\vec{A}, \vec{B} \dots \vec{a}, \vec{b} \dots$	vetores
$A, B \dots a, b \dots$	variáveis, funções ou módulos dos respetivos vetores
$\frac{d}{dt}$	derivada ordinária
$\frac{\partial}{\partial t}$	derivada parcial
$f', f'' \dots$	derivadas da função f de uma variável
\tilde{f} ou $\mathcal{L}\{f\}$	transformada de Laplace da função f
\bar{f}	valor médio da função f
f_{ef}	valor eficaz da função periódica f
$f_{m\acute{a}x}$	valor máximo da função sinusoidal f
$\vec{a} \cdot \vec{b}$	produto escalar entre vetores
$a \cdot b$	produto entre unidades
$\vec{a} \times \vec{b}$	produto vetorial entre vetores
3.5×2.4	produto entre números
A	área de uma superfície
A	ampere (unidade SI de corrente)
\vec{a}	vetor aceleração
\vec{B}	campo magnético
C	capacidade elétrica
C	coulomb (unidade SI de carga)
c	velocidade da luz
c	prefixo centi (10^{-2})
d	distância
d	prefixo deci (10^{-1})
\vec{E}	campo elétrico
e	carga elementar
e	número de Euler (base dos logaritmos naturais)
$\vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z$	versores cartesianos nos eixos x , y e z
\vec{e}_n	versor normal a uma superfície

$E_{\text{máx}}$	rigidez dielétrica
eV	eletrão-volt (unidade de energia)
\vec{F}	força
F	farad (unidade SI de capacidade)
f	frequência
G	gauss (unidade de campo magnético) ou prefixo giga (10^9)
\vec{g}	campo gravítico
g	grama (unidade de massa)
\tilde{H}	função de transferência
H	henry (unidade SI de indutância)
h	constante de Planck
h	hora (unidade de tempo)
Hz	hertz (unidade SI de frequência)
I	corrente elétrica
i	número imaginário $\sqrt{-1}$
J	joule (unidade SI de trabalho e energia)
K	constante dielétrica
K	kelvin (unidade SI de temperatura)
k	constante de Coulomb
k	prefixo quilo (10^3)
k_m	constante magnética
L	indutância ou comprimento
M	indutância mútua
M	prefixo mega (10^6)
m	massa
m	metro (unidade SI de comprimento) ou prefixo mili (10^{-3})
\vec{M}	momento do binário magnético
\vec{m}	momento magnético
N	newton (unidade SI de força)
n	prefixo nano (10^{-9})
P	potência
p	prefixo pico (10^{-12})
Q ou q	carga
r ou R	resistência ou raio
R	função resposta de frequência
\vec{r}	vetor de posição
s	distância percorrida ou parâmetro das transformadas de Laplace
s	segundo (unidade SI de tempo)
T	período de uma onda harmônica ou temperatura
T	tesla (unidade SI de campo magnético)
t	tempo
t_C, t_L	constantes de tempo
U_e	energia potencial eletrostática
U_g	energia potencial gravítica

V	potencial
V	volt (unidade SI de potencial)
\vec{v}	vetor velocidade
W	watt (unidade SI de potência)
X	reatância
x, y, z	coordenadas cartesianas
Z	impedância
α	coeficiente de temperatura
Δ	aumento de uma grandeza física
ε	força eletromotriz
ε'	força contra-eletromotriz
Φ_e	fluxo elétrico
Φ_m	fluxo magnético
φ	fase inicial
λ	carga linear ou comprimento de onda
μ	permeabilidade magnética
μ	prefixo micro (10^{-6})
π	valor em radianos de um ângulo de 180°
ρ	carga volúmica ou resistividade
σ	carga superficial
ω	velocidade angular ou frequência angular
Ω	ohm (unidade SI de resistência)
$^\circ$	grau (unidade de ângulo)
$^\circ\text{C}$	grau Celsius (unidade de temperatura)

1. Carga e força elétrica



A fotografia mostra um gerador de Wimshurst, inventado na década de 1880. Já no século XVIII existiam máquinas eletrostáticas usadas para gerar cargas eletrostáticas por atrito; a grande inovação de Wimshurst foi a utilização da **indução eletrostática**, o que permitiu produzir cargas muito mais elevadas por meios mecânicos. Há diversos mecanismos envolvidos no funcionamento do gerador de Wimshurst, que serão estudados nos próximos capítulos: garrafa de Leiden, rigidez dielétrica, etc.

1.1. Cargas eletrostáticas

A acumulação de cargas eletrostáticas é um fenômeno que se manifesta frequentemente na experiência cotidiana, especialmente nos dias em que o ar está mais seco. Um exemplo em que surge esse fenômeno é quando se coloca película aderente de plástico sobre uma tigela e se esfrega o plástico sobre a tigela para que fique colado a esta. A ação de esfregar o plástico origina transferência de cargas elétricas entre o plástico e a tigela, ficando ambos com cargas eletrostáticas que produzem força atrativa. Uma folha de acetato também acumula facilmente cargas eletrostáticas, produzindo força atrativa sobre a folha de papel que se costuma colocar debaixo do acetato. Especialmente no verão, sentem-se por vezes choques elétricos quando se toca um objeto metálico, por exemplo, a porta de um automóvel, ou quando se aperta a mão de outra pessoa. O automóvel ou a outra pessoa têm carga eletrostática e o choque elétrico sentido é devido à passagem de alguma dessa carga através do corpo (corrente elétrica).

Uma forma fácil de estudar o mecanismo de transferência de cargas eletrostáticas é usando fita-cola. Pode ser útil também usar dois lápis ou canetas. Corte aproximadamente 20 cm de fita e cole-a à superfície de uma mesa, deixando uma pequena parte fora da mesa para poder descolar a fita da mesa ficando pendurada livremente no ar (evite que a parte livre toque os dedos ou outros objetos; pode ajudar-se de uma caneta para segurá-la num extremo deixando o outro livre).

Enquanto descolou a fita da mesa, algumas cargas elétricas foram transferidas entre a cola e a mesa; a fita ficou com carga eletrostática que manterá enquanto não tocar outros objetos. Repita o mesmo procedimento com um segundo pedaço de fita, usando a mesma mesa. Como os materiais são os mesmos nos dois casos, espera-se que as duas fitas tenham o mesmo tipo de carga. Aproxime as duas fitas, sem se tocarem e observe a força repulsiva entre cargas do mesmo tipo (figura 1.1). Aproxime alguma das duas fitas de outros objetos sem carga, por exemplo as paredes, de forma que o lado que se aproxima do objeto seja sempre o que não tem cola, para evitar que fique colada. Observe que as fitas com carga são atraídas pelos objetos sem carga.



Figura 1.1.: Força elétrica repulsiva.

Deite fora a fita já usada e prepare outros dois pedaços de fita, mas desta vez cole um deles na mesa e o outro sobre o primeiro. Esfregue a fita de cima e descole simultaneamente os dois pedaços da mesa e entre si. Como a cola da fita de cima e o lado sem cola da fita de baixo são dois materiais diferentes, uma das duas superfícies passará carga para a outra, ficando as duas fitas com cargas de tipos diferentes (um com falta de carga e o outro com excesso). Neste caso deve observar-se a força atrativa as duas fitas, tal como na figura 1.2, por terem cargas de tipos diferentes (esta parte da experiência é mais difícil, porque se quando a fita é descolada do rolo já tem carga elétrica as duas fitas já têm no início carga do mesmo tipo, tornando mais difícil conseguir que fiquem com cargas diferentes). Observe

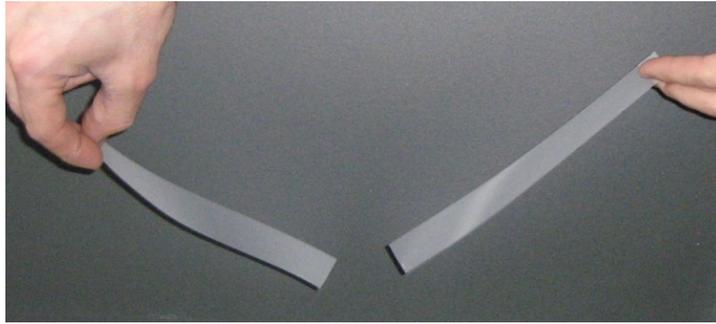


Figura 1.2.: Força atrativa entre fitas com cargas de tipos diferentes.

também que cada uma das fitas, independentemente do tipo de carga que tiver, é atraída por outros objetos sem carga.

1.2. Estrutura atômica

Toda a matéria é formada por átomos. Cada átomo tem um núcleo muito compacto com dois tipos de partículas, **protões** e **neutrões** (figura 1.3), rodeado por uma **nuvem eletrônica** extensa, formada por outro tipo de partículas muito mais pequenas, os **elétrões**. Entre dois protões ou dois elétrões atua uma força repulsiva chamada **força elétrica**. Entre um protão e um elétron atua também uma força elétrica, mas atrativa. A intensidade da força entre dois protões, dois elétrões ou um elétron e um protão é a mesma, se a distância entre as partículas é igual nos 3 casos. Nos neutrões as outras partículas não exercem nunca nenhuma força elétrica.

Conclui-se que existem dois tipos diferentes de carga, a dos protões e a dos elétrões e que os neutrões não têm carga. **A força elétrica atua unicamente entre duas partículas com carga; a força é repulsiva, se as cargas das partículas é do mesmo tipo, ou atrativa se são de tipos diferentes.**

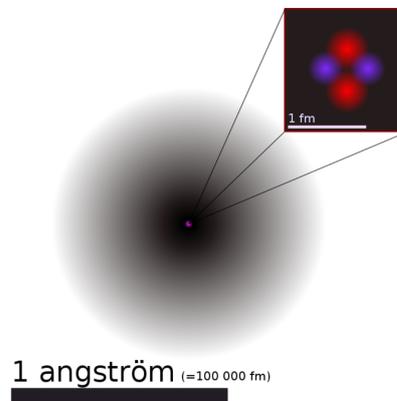


Figura 1.3.: Nuvem eletrônica do átomo de hélio e vista ampliada do núcleo com dois protões e dois neutrões.

Um átomo neutro (com igual número de prótons e de elétrons) e não polarizado (nuvem eletrônica com centro no núcleo), não produz forças elétricas sobre outras partículas com carga. Admite-se assim que prótons e elétrons são partículas com cargas elétricas de sinal contrário mas de igual valor absoluto, tendo-se convencionado que os elétrons têm carga negativa e os prótons carga positiva. Um conjunto de partículas tem uma carga total igual à soma algébrica das partículas individuais que a constituem.

A unidade SI usada para medir carga é o **coulomb**, indicado com a letra C. Os prótons têm todos a mesma carga, a **carga elementar**:

$$e = 1.602 \times 10^{-19} \text{ C} \quad (1.1)$$

Os elétrons têm também todos a mesma carga, exatamente igual a $-e$.

1.3. Eletrização

É necessária uma energia muito elevada para conseguir remover um próton, ou um neutrão, do núcleo de um átomo. Isso só acontece no interior das estrelas ou na camada mais externa da atmosfera, onde chocam partículas cósmicas com muita energia, ou nos aceleradores de partículas onde as energias das partículas são suficientemente elevadas. Para extrair um elétron de um átomo neutro é necessária uma energia muito menor, ficando então um **ião** positivo com carga total igual a e . Um átomo neutro pode também atrair um elétron adicional, ficando então um ião negativo com carga total igual a $-e$.

Na realidade, sempre que dois objetos diferentes entram em contacto próximo, há elétrons de um dos objetos que passam para o outro. O objeto que for mais susceptível de perder elétrons fica então eletrizado com carga positiva (n prótons em excesso) e o objeto que tiver menos tendência para perder os seus elétrons fica com carga igual (em intensidade) mas negativa (n elétrons em excesso), como no caso da figura 1.4.

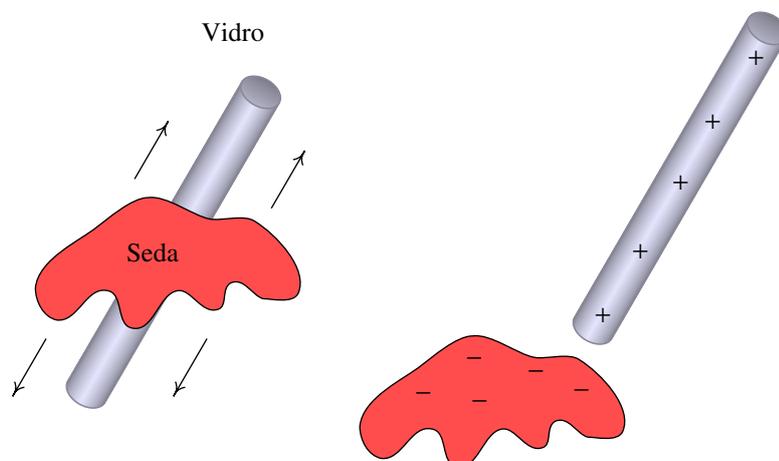


Figura 1.4.: Barra de vidro eletrizada esfregando-a com um pano de seda.

Nas experiências com fita-cola descritas no início do capítulo, a cola ajuda a que a mesa e a fita entrem em contacto muito próximo, passando eletrões de uma para a outra. Se a mesa e a fita estão inicialmente descarregadas, após a separação entre elas uma fica com carga negativa e a outra com carga positiva da mesma intensidade. A fricção é também usada como método para eletrizar objetos, por facilitar a passagem de eletrões de um objeto para outro (figura 1.4).

Os diferentes materiais podem ser ordenados numa **série triboelétrica** (tabela 1.1), em que os materiais no topo da série são mais susceptíveis de ficar com carga positiva e os materiais no fim da série têm maior tendência para ficar com carga negativa.

Tabela 1.1.: Série triboelétrica.

Pele de coelho
Vidro
Cabelo humano
Lã
Chumbo
Seda
Alumínio
Papel
Madeira
Cobre
Prata
Borracha
Acetato
Esferovite
Vinil (PVC)

Por exemplo, se uma barra de vidro for esfregada com um pano de seda, a barra fica carregada positivamente e a seda negativamente, porque o vidro está acima da seda, na série triboelétrica (ver figura 1.4). Mas se a mesma barra de vidro for esfregada com uma pele de coelho, a barra fica com carga negativa e a pele com carga positiva, porque a pele de coelho está acima do vidro na série triboelétrica.

1.4. Propriedades da carga

A carga elétrica é uma propriedade intrínseca da matéria, tal como a massa. Uma diferença em relação à massa, é que existem cargas de dois tipos bem como partículas sem carga. Duas propriedades muito importantes da carga elétrica são a sua quantização e a sua conservação.

Quantização da carga. Nos aceleradores de partículas são produzidas colisões entre partículas com energias muito elevadas, que dão origem a muitas outras novas partículas, diferentes dos elétrons, prótons e nêutrons. Todas as partículas elementares conhecidas têm sempre uma carga que é um múltiplo inteiro da carga elementar e (1.602×10^{-19} C). Assim, a carga de qualquer objeto é sempre um múltiplo inteiro da carga elementar.

Nas experiências de eletrostática, as cargas produzidas correspondem normalmente a um número muito elevado de cargas elementares. Nesse caso é boa aproximação admitir que a carga é uma variável contínua e não discreta.

Conservação da carga. Em qualquer processo, a carga total inicial é igual à carga total final. Nos processos de transferência de elétrons entre átomos, esse resultado é óbvio, mas em processos com criação de novas partículas nada indica que tivesse de ser assim. Contudo, em todos os processos observados nos raios cósmicos e nos aceleradores de partículas, há conservação da carga; nos processos em que uma partícula se desintegra dando origem a outras partículas, a soma das cargas de todas as partículas criadas é sempre igual à carga da partícula inicial.

1.5. Força entre cargas pontuais

No século XVIII, Benjamin Franklin descobriu que as cargas elétricas distribuídas na superfície de um objeto metálico podem exercer forças elétricas significativas sobre corpos no exterior do objeto, sem no entanto exercerem qualquer força sobre corpos colocados no interior do mesmo.

No século anterior, já Isaac Newton tinha demonstrado de forma matemática que a força gravítica produzida por uma casca oca é nula no seu interior. Esse resultado é consequência da forma como a força gravítica entre partículas diminui em função do quadrado da distância.

Franklin concluiu então que a força elétrica entre partículas com carga deveria ser também proporcional ao inverso do quadrado da distância entre as partículas. Vários anos após o trabalho de Franklin, Charles Coulomb fez experiências para estudar com precisão a intensidade da força eletrostática entre duas cargas pontuais (uma carga pontual é um objeto muito pequeno com carga elétrica).

A **lei de Coulomb** estabelece que a linha de ação da força elétrica entre duas cargas pontuais q_1 e q_2 é a linha que passa pelos seus centros e a sua intensidade (F) é diretamente proporcional ao valor absoluto de cada uma das cargas e inversamente proporcional ao quadrado da distância entre os seus centros:

$$F = \frac{k|q_1||q_2|}{K r^2} \quad (1.2)$$

onde r é a distância entre as cargas (figura 1.5) e q_1 e q_2 são os valores das duas cargas. A **constante de Coulomb** k é uma constante universal com o valor:

$$k = 9.0 \times 10^9 \frac{\text{N} \cdot \text{m}^2}{\text{C}^2} \quad (1.3)$$

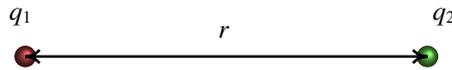
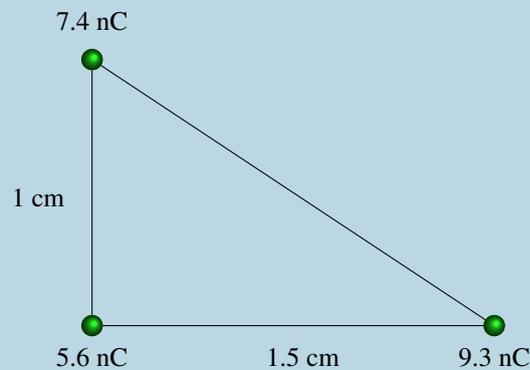


Figura 1.5.: Duas cargas pontuais, separadas por uma distância r .

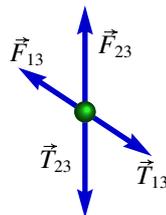
A constante K (que não deve ser confundida com k), sem unidades, é a **constante dielétrica** do meio existente entre as duas cargas. A constante dielétrica do vácuo é 1 e a constante dielétrica do ar tem um valor muito próximo desse, pelo que, se o ar for o meio existente entre as cargas, se pode eliminar K da equação. Meios diferentes do ar têm constantes dielétricas com valores superiores à unidade, pelo que a força elétrica entre cargas pontuais é menor em meios diferentes do ar.

Exemplo 1.1

Imagine que três cargas pontuais positivas estão ligadas por fios que formam um triângulo retângulo, como mostra a figura. (a) Qual a tensão no fio que liga as cargas de 7.4 nC e 9.3 nC? (b) Se a carga de 5.6 nC fosse retirada, a tensão calculada na alínea a aumentava ou diminuía?



Resolução. (a) O diagrama de forças sobre a partícula de carga 7.4 nC (designada de partícula número 3) é:



onde \vec{F}_{13} e \vec{F}_{23} são as forças eletrostáticas produzidas pelas partículas 1 e 2, de cargas 9.3 nC e 5.6 nC, respectivamente e \vec{T}_{13} e \vec{T}_{23} são as tensões nos fios que ligam a partícula 3 a essas duas cargas. Para que a partícula permaneça em equilíbrio é necessário que:

$$F_{13} = T_{13} \quad F_{23} = T_{23}$$

Antes de fazer as contas, é conveniente escrever o valor da constante k nas unidades usadas no problema (nC e cm):

$$k = 9 \times 10^9 \frac{\text{N} \cdot \text{m}^2}{\text{C}^2} = 9 \times 10^9 \frac{10^6 \mu\text{N} \times 10^4 \text{cm}^2}{10^{18} \text{nC}^2} = 90 \frac{\mu\text{N} \cdot \text{cm}^2}{\text{nC}^2}$$

Assim, admitindo que há ar à volta das cargas, a tensão no fio que liga as cargas 1 e 3 é:

$$T_{13} = F_{13} = \frac{k |q_1| |q_3|}{r^2} = \frac{90 \times 7.4 \times 9.3}{1^2 + 1.5^2} \mu\text{N} = 1.9 \text{ mN}$$

(b) O valor da tensão permanecia igual, pois como se mostrou na alínea anterior, T_{13} não depende da força F_{23} produzida pela partícula de 5.6 nC.

1.6. Campo elétrico

Uma forma alternativa de tratar a força eletrostática entre duas partículas com carga consiste em admitir que cada carga elétrica cria à sua volta um campo de forças que atua sobre outras partículas com carga. Se colocarmos uma partícula com carga q_0 num ponto onde existe um **campo elétrico**, o resultado será uma força elétrica \vec{F} sobre a partícula; o campo elétrico \vec{E} define-se como a força sobre a partícula, por unidade de carga:

$$\boxed{\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0}} \quad (1.4)$$

Assim, o campo elétrico num ponto é um vetor com a direção e o sentido da força elétrica que sentiria uma carga unitária positiva colocada nesse ponto.

De forma inversa, sabendo que num ponto existe um campo elétrico \vec{E} , pode-se facilmente calcular a força elétrica que atua sobre uma partícula com carga q colocada nesse ponto: $\vec{F} = q\vec{E}$. Basta conhecer o campo para calcular a força; não é necessário saber quais as cargas que deram origem a esse campo. Em unidades SI, o campo elétrico mede-se em newton por coulomb (N/C).

Como se viu, a força elétrica produzida por uma carga pontual positiva Q sobre uma segunda carga de prova q_0 positiva é sempre uma força repulsiva, cuja intensidade diminui proporcionalmente com o quadrado da distância. Assim, o campo elétrico produzido por

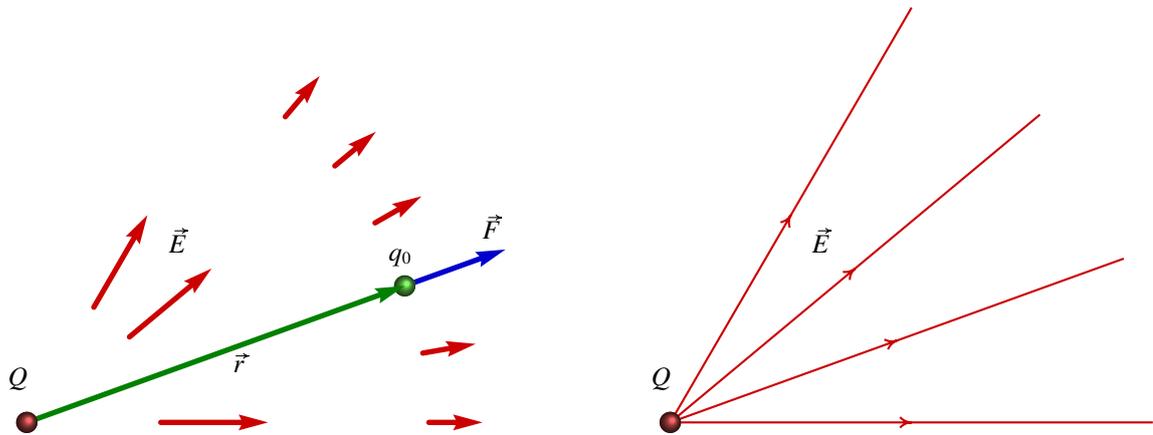


Figura 1.6.: Campo elétrico devido a uma carga pontual positiva Q e representação do campo usando linhas de campo.

uma carga pontual positiva Q é representado por vetores com direção radial e sentido a afastar-se da carga, como se mostra no lado esquerdo da figura 1.6.

Uma forma mais conveniente de representar esse campo vetorial é através das **linhas de campo**, como no lado direito da figura 1.6. Em cada ponto, a linha de campo que passa por esse ponto aponta na direção do vetor campo elétrico nesse ponto. A intensidade do campo elétrico é maior nas regiões onde as linhas de campo estão mais próximas umas das outras.

Para calcular o valor do campo elétrico produzido pela carga pontual Q num ponto, coloca-se uma carga de prova q_0 nesse ponto e divide-se a força elétrica pela carga q_0 . Usando a lei de Coulomb, obtém-se a intensidade do campo elétrico produzido pela carga Q , como

$$E = \frac{k|Q|}{r^2} \quad (1.5)$$

onde r é a distância do ponto à carga Q . O sinal da carga Q indica se o campo é repulsivo ($Q > 0$) ou atrativo ($Q < 0$).

O campo elétrico criado por uma única carga pontual é demasiado fraco para ser observado. Os campos observados experimentalmente são a soma vetorial dos campos criados por muitas cargas pontuais e o campo resultante pode ter linhas de campo curvilíneas como indicado na figura 1.7.

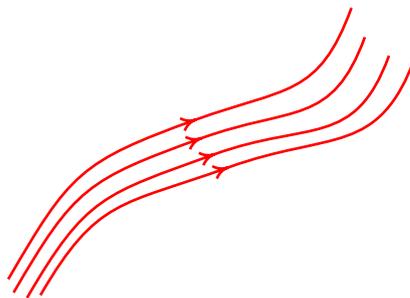


Figura 1.7.: Exemplo de linhas de campo elétrico.

Exemplo 1.2

Num determinado ponto a força sobre uma carga de prova de 5 nC é de 2×10^{-4} N e tem a direção do eixo dos x . Calcule o campo elétrico nesse ponto. Qual seria a força exercida sobre um eletrão nesse mesmo ponto?

Resolução. A partir da força calcula-se o campo:

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0} = \frac{2 \times 10^{-4}}{5} \vec{e}_x \left(\frac{\text{N}}{\text{nC}} \right) = 4 \times 10^4 \vec{e}_x \left(\frac{\text{N}}{\text{C}} \right)$$

A força elétrica sobre um eletrão nesse ponto seria:

$$\vec{F} = -e\vec{E} = -1.60 \times 10^{-19} \times 4 \times 10^4 \vec{e}_x = -6.4 \times 10^{-15} \vec{e}_x \text{ (N)}$$

1.7. Condutores e Isoladores

Em alguns materiais, como nos metais, o eletrão mais externo de alguns átomos consegue libertar-se do átomo e deslocar-se livremente pelo material; existe assim uma "nuvem" densa de eletrões livres (eletrões de condução), com densidade constante se o material for homogéneo. Esse tipo de material é designado de **condutor**. Um material que não seja condutor diz-se **isolador**; dentro de um isolador, as cargas elétricas não se podem deslocar livremente.

Se um condutor é colocado numa região onde existe campo elétrico, como a nuvem eletrónica de condução tem carga negativa, desloca-se no sentido oposto às linhas de campo. O deslocamento dos eletrões de condução faz surgir carga negativa num extremo (excesso de eletrões) e carga positiva no extremo oposto (falta de eletrões). Se a carga total do condutor é nula, o valor absoluto dessas cargas nos extremos será igual. Essas cargas de sinais opostos nos extremos opostos do condutor produzem um campo elétrico interno, no sentido oposto ao campo externo e quando as cargas acumuladas nos extremos sejam suficientemente elevadas, dentro do condutor os dois campos se anulam e o movimento dos eletrões de condução cessa.

A figura 1.8 mostra uma barra com carga positiva, colocada na proximidade de uma esfera condutora montada num suporte isolador; a nuvem eletrónica de condução na esfera aproxima-se da barra, deixando carga positiva na região mais afastada da barra e a mesma quantidade de carga negativa na região mais próxima da barra. Se o suporte não fosse isolador, entravam no condutor eletrões do suporte e as cargas positivas indicadas na figura desapareciam.

Se a barra tivesse carga negativa, em vez de positiva, as posições das cargas positivas e negativas na esfera seriam trocadas. Uma vez acumuladas cargas de sinais opostos nos extremos da esfera, o campo elétrico total dentro da esfera é nulo; como tal, as linhas

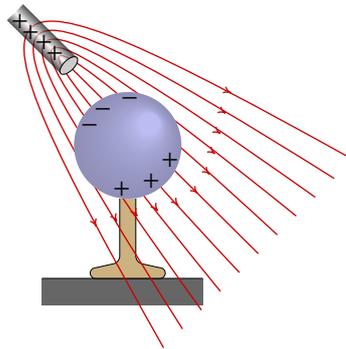


Figura 1.8.: Efeito de uma barra com carga sobre uma esfera condutora.

de campo não penetram na esfera e os elétrons de condução dentro da esfera não sentem qualquer força elétrica. Nos dois casos (barra com carga positiva ou negativa), as cargas na superfície da esfera mais próxima da barra são atraídas para a barra e essa atração é maior do que a repulsão sobre as cargas na superfície mais afastada da barra. Assim, qualquer objeto externo com carga de qualquer sinal produz sempre uma força atrativa nos condutores com carga total nula.

Se a mesma experiência é realizada com uma esfera isoladora (figura 1.9), não há acumulação de cargas nos extremos; assim, o campo no interior da esfera não se anula e todas as moléculas dentro dela são **polarizadas**, nomeadamente, a sua própria nuvem eletrónica desloca-se no seu interior, no sentido oposto do campo. Neste caso (barra com carga positiva), a nuvem eletrónica das moléculas deixa de estar centrada no mesmo ponto das cargas positivas, passando a estar centrada num ponto mais próximo da barra; cada átomo torna-se um pequeno **dipolo elétrico**, que é um sistema com carga total nula, mas com as cargas positivas e negativas em pontos diferentes.

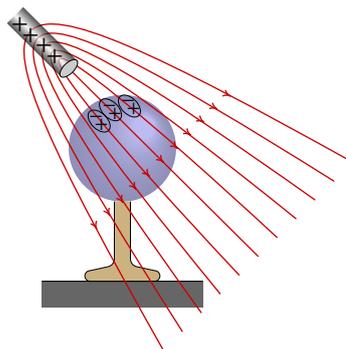


Figura 1.9.: Efeito de uma barra com carga sobre uma esfera isoladora.

A figura 1.9 mostra alguns dipolos dentro da esfera. O lado dos dipolos que está mais próximo da barra tem sempre carga de sinal oposto ao da carga na barra. Como consequência, a força resultante em cada dipolo é atrativa e a sobreposição de todas essas forças faz com que a esfera seja atraída para a barra. Ou seja, um material isolador sem carga é sempre atraído pelo objeto com carga, independentemente do sinal da carga desses objetos.

1.8. Carga por indução

Um método usado para carregar dois condutores isolados, ficando com cargas idênticas mas de sinais opostos, é o método de carga por indução ilustrado na figura 1.10.

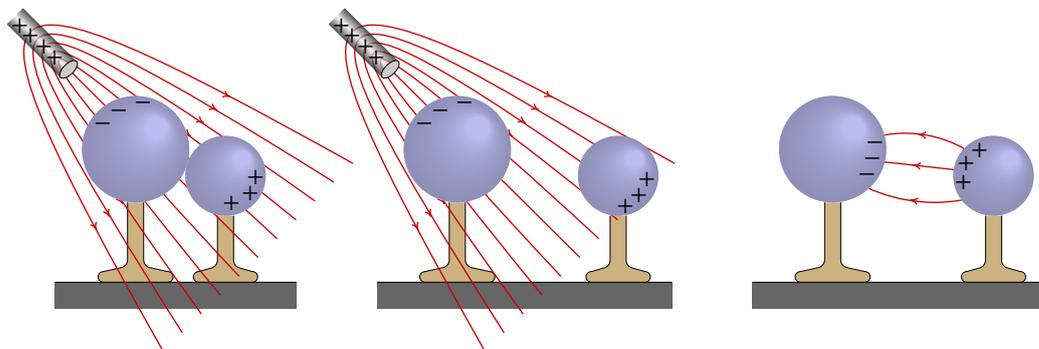


Figura 1.10.: Procedimento usado para carregar dois condutores com cargas iguais mas de sinais opostos.

Os dois condutores isolados são colocados em contacto e aproxima-se de um deles um objeto carregado, como indicado na figura 1.10. O campo elétrico produzido pelo objeto carregado induz uma carga de sinal oposto no condutor mais próximo e uma carga do mesmo sinal no condutor mais afastado. Em seguida, mantendo o objeto carregado fixo, separam-se os dois condutores. Finalmente, afasta-se o objeto carregado, ficando os dois condutores com cargas opostas (iguais em valor absoluto se nenhuma das esferas tiver carga inicialmente). Em cada condutor as cargas distribuem-se pela superfície, devido à repulsão entre elas, mas as cargas dos dois condutores já não podem recombinar-se por não existir contacto entre eles.

No gerador de Wimshurst, usa-se esse método para gerar cargas de sinais opostos. Os condutores que entram em contacto são duas pequenas lâminas metálicas diametralmente opostas sobre um disco isolador, quando passam por duas escovas metálicas ligadas a uma barra metálica (figura 1.11). As duas lâminas permanecem em contacto apenas por alguns instantes, devido a que o disco roda.

Se no momento em que duas das lâminas de um disco entram em contacto uma lâmina do disco oposto estiver carregada, essa carga induzirá cargas de sinais opostos nas duas lâminas que entraram em contacto. Essas cargas opostas induzidas em duas regiões do disco induzem também cargas no disco oposto, porque nesse disco também há uma barra que liga temporariamente as lâminas diametralmente opostas.

Em cada disco, após induzirem cargas no disco oposto, as cargas saltam para dois coletores ligados a duas garrafas metálicas; uma das garrafas armazena carga positiva e a outra carga negativa. Quando as cargas acumuladas nas garrafas forem elevadas produz-se uma descarga elétrica entre as pontas de duas barras ligadas às garrafas, ficando descarregadas. Essa descarga elétrica é um pequeno trovão com uma faísca bastante luminosa.

Os dois discos rodam em sentidos opostos; as escovas que estabelecem o contacto entre lâminas e os dois coletores estão colocados de forma a que na rotação de cada disco, cada lâmina passa primeiro frente à escova, onde troca carga com a lâmina na escova oposta, a seguir passa frente a uma das escovas no disco do outro lado, induzindo cargas nas lâminas do disco oposto e logo passa frente ao coletor, ficando descarregada e pronta para reiniciar o ciclo.

A cada ciclo as cargas induzidas aumentam, porque cada lâmina é induzida pelas cargas de várias lâminas no disco oposto. Para iniciar o processo basta com que uma das lâminas tenha adquirido alguma carga, embora seja muito reduzida, a partir do ar ou pela fricção com as escovas. O sinal dessa carga inicial determina qual das garrafas acumula carga positiva e qual negativa.



Figura 1.11.: Gerador de Wimshurst.

Perguntas

- Uma barra com carga positiva é colocada perto de uma folha de papel com carga nula. A força que a barra exerce sobre o papel é então:
 - Atrativa.
 - Repulsiva.
 - Nula.
 - Atrativa ou repulsiva, conforme a barra seja condutora ou isoladora.
 - Atrativa se o papel estiver seco ou nula se estiver húmido.
- O que distingue um condutor elétrico de um isolador é:
 - Ter mais eletrões do que protões.
 - Ter mais protões do que eletrões.
 - Ter mais eletrões do que o isolador.
 - Ter moléculas que se deformam mais facilmente.
 - Ter alguns eletrões livres.
- Colocam-se três cargas no eixo dos x :

$$q_1 = -6.0 \mu\text{C}, \text{ em } x = -2.0 \text{ m},$$

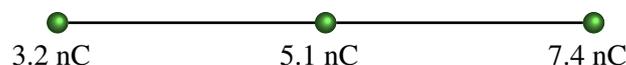
$$q_2 = +4.0 \mu\text{C}, \text{ em } x = 0,$$

$$q_3 = -6.0 \mu\text{C}, \text{ em } x = +2.0 \text{ m}.$$
 Determine a intensidade da força eléctrica resultante sobre q_3 .
 - $2.4 \times 10^{-2} \text{ N}$
 - $1.7 \times 10^{-2} \text{ N}$
 - 0
 - $2.7 \times 10^{-2} \text{ N}$
 - $3.4 \times 10^{-2} \text{ N}$

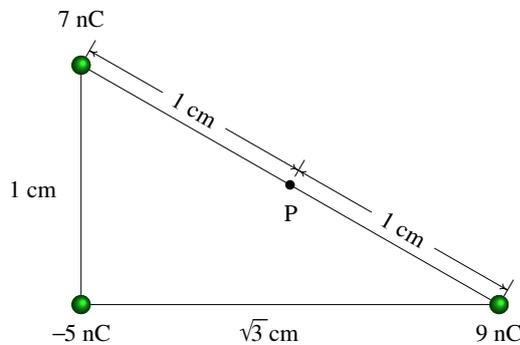
4. Três esferas idênticas e condutoras, isoladas, uma delas com carga Q e as outras duas sem carga, colocam-se em contacto, cada uma delas tocando as outras duas e a seguir separam-se. Qual das seguintes afirmações é correta?
- Todas as esferas ficam sem carga.
 - Cada uma delas fica com carga Q .
 - Duas delas ficam com carga $Q/2$ e outra com carga $-Q/2$.
 - Cada uma delas fica com carga $Q/3$.
 - Uma delas fica com carga Q e outra com carga $-Q$.
5. Uma esfera metálica montada num suporte isolador liga-se à terra com um fio condutor e a seguir aproxima-se uma barra de plástico com carga positiva. A ligação da esfera à terra é retirada e a seguir afasta-se a barra de plástico. Com que carga fica a esfera metálica?
- Nula.
 - Positiva.
 - Negativa.
 - Diferente de zero, mas não é possível saber o sinal.
 - Positiva num extremo e negativa no extremo oposto.

Problemas

- Uma lâmina de acetato, eletrizada por fricção, coloca-se 1 cm acima de uma mesa onde há vários quadrados de papel, cada um com 0.5 cm de lado. Observa-se que alguns pedaços de papel saltam, ficando colados ao acetato. Faça uma estimativa da ordem de grandeza da carga do acetato, admitindo que uma carga idêntica e de sinal oposto é induzida em cada pedaço de papel e sabendo que o papel usado tem 80 g/m^2 .
- A soma dos valores de duas cargas pontuais q_1 e q_2 é $q_1 + q_2 = 10 \text{ } \mu\text{C}$. Quando estão afastadas 3 m entre si, o módulo da força exercida por cada uma delas sobre a outra é 24 mN. Determine os valores de q_1 e q_2 , se: (a) Ambas cargas são positivas. (b) Uma das cargas é positiva e a outra negativa.
- Sabendo que num átomo de hidrogénio a distância entre o próton no núcleo e o eletrão é $5.3 \times 10^{-11} \text{ m}$, determine a intensidade do campo elétrico devido ao núcleo, no ponto onde está o eletrão.
- O campo elétrico na atmosfera terrestre tem intensidade de aproximadamente 150 N/C e aponta na direção e sentido do centro da Terra. Calcule a razão entre o peso de um eletrão e o módulo da força elétrica oposta exercida pelo campo elétrico da atmosfera (a massa do eletrão é $9.109 \times 10^{-31} \text{ kg}$ e admita que a aceleração da gravidade é 9.8 m/s^2).
- Três cargas pontuais estão ligadas por dois fios isoladores de 2.65 cm cada (ver figura). Calcule a tensão em cada fio.



6. Entre duas placas paralelas de cargas opostas existe um campo elétrico uniforme. Um elétron libertado na superfície da placa carregada negativamente é acelerado uniformemente, a partir do repouso, em direção à placa carregada positivamente (o peso do elétron pode ser desprezado em comparação com a força elétrica e admite-se que as placas se encontram dentro de um tubo sob vácuo). Sabendo que a distância entre as placas é de 2.0 cm e que cada elétron libertado na placa negativa atinge a outra placa 15 μs mais tarde: (a) determine a intensidade do campo elétrico (a massa do elétron é 9.109×10^{-31} kg); (b) qual a velocidade com que os elétrons atingem a placa positiva?
7. Um sistema de três cargas pontuais está em equilíbrio (a força eletrostática resultante sobre cada carga é nula). Se os valores de duas das cargas são q e $2q$, separadas por uma distância d , determine o valor e a posição da terceira carga.
8. Determine a força elétrica resultante sobre cada uma das cargas representadas na figura e o campo elétrico produzido pelas 3 cargas no ponto P.



Respostas

Perguntas: 1. A. 2. E. 3. E. 4. D. 5. C.

Problemas

1. Ordem de grandeza de 10^{-10} C.
2. (a) $6 \mu\text{C}$, e $4 \mu\text{C}$ (b) $12 \mu\text{C}$, e $-2 \mu\text{C}$.
3. 5.1×10^{11} N/C.
4. A força eletrostática é 2.7×10^{12} vezes maior que o peso.
5. A tensão no fio do lado esquerdo é $285 \mu\text{N}$ e no fio do lado direito $560 \mu\text{N}$.
6. (a) 1.01×10^{-3} N/C (b) 2.67×10^3 m/s.
7. A terceira carga é $-0.343q$ e encontra-se entre as outras duas cargas, a uma distância $0.414d$ da carga q .
8. Com origem na carga $q_1 = -5$ nC, eixo dos x na direção de $q_2 = 9$ nC, e eixo dos y na direção de $q_3 = 7$ nC, as forças são:
$$\vec{F}_1 = (1.35\vec{e}_x + 3.15\vec{e}_y) \text{ mN}$$
$$\vec{F}_2 = (-0.12\vec{e}_x - 0.71\vec{e}_y) \text{ mN}$$
$$\vec{F}_3 = (-1.23\vec{e}_x - 2.44\vec{e}_y) \text{ mN}$$
O campo em P é: $(-0.545\vec{e}_x - 0.135\vec{e}_y) \text{ N}/\mu\text{C}$

2. Potencial, corrente e força eletromotriz



Há uma forma simples de sentir o efeito da corrente elétrica colocando uma colher metálica por baixo da língua e um pedaço de folha de alumínio por cima. Quando, pelo lado, se toca com a folha de alumínio na colher, sente-se um sabor amargo na língua, produzido pela passagem de cargas elétricas através da língua. Este fenômeno foi descoberto por Alessandro Volta, no fim do século XVIII. É importante que o metal da folha seja diferente do metal da colher, que é geralmente de aço ou alguma liga metálica. Na língua existem íons positivos e negativos e um dos metais terá maior tendência para atrair os íons negativos e o outro os íons positivos, criando-se fluxo de cargas através dos dois metais.

Volta observou que o mesmo efeito podia ser obtido colocando dois metais diferentes, dentro de um líquido com uma solução química. Algumas combinações de metais produzem melhores resultados que outros e Volta conseguiu intensificar o efeito colocando alternadamente discos de cobre e de zinco sobrepostos, separados por discos de papel humedecido com água salgada. A primeira pilha foi assim construída.

2.1. Potencial eletrostático

As variáveis (vetoriais) que determinam o estado de uma partícula, são a sua posição \vec{r} e velocidade \vec{v} . As componentes destes dois vetores definem um espaço com seis dimensões, chamado **espaço de fase**. Uma partícula com massa m e carga q , numa região onde existe um campo gravítico \vec{g} e um campo elétrico \vec{E} está sujeita a uma força resultante $m\vec{g} + q\vec{E}$. A equação de movimento é:

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{g} + \frac{q}{m}\vec{E} \quad (2.1)$$

em que os campos \vec{g} e \vec{E} são funções que dependem da posição \vec{r} e, portanto, a velocidade também será uma função que depende da posição. Multiplicando, escalarmente, os dois lados da equação de movimento pelo vetor $d\vec{r}$ e lembrando que a derivada de \vec{r} em ordem ao tempo é o vetor velocidade \vec{v} , obtém-se a seguinte equação:

$$\vec{v} \cdot d\vec{v} = \left(\vec{g} + \frac{q}{m}\vec{E} \right) \cdot d\vec{r} \quad (2.2)$$

Esta equação permite encontrar a expressão para \vec{v} em função de \vec{r} a través do procedimento seguinte: integram-se ambos membros da equação, desde os valores iniciais (\vec{r}_0, \vec{v}_0) até os valores finais (\vec{r}, \vec{v}) , obtendo-se,

$$\frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 = m \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \vec{g} \cdot d\vec{r} + q \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \vec{E} \cdot d\vec{r} \quad (2.3)$$

A expressão no primeiro membro da equação é o aumento da **energia cinética** da partícula; no segundo membro, para calcular os dois integrais de linha é necessário conhecer as expressões para os campos em função da posição. Se os campos fossem quaisquer campos vetoriais arbitrários, seria necessário também conhecer de antemão a trajetória da partícula, já que os integrais de linha no segundo membro podem produzir diferentes resultados para diferentes percursos de integração. No entanto, neste caso não é necessário conhecer a trajetória, porque os campos gravítico e elétrico são ambos **campos conservativos**, isto é, o integral de linha de um desses campos entre dois pontos conduz sempre ao mesmo resultado, independentemente do percurso de integração.

Por exemplo, no livro de Dinâmica e Sistemas Dinâmicos[14] (secção 5.2.2) mostra-se que um campo gravítico uniforme segundo o eixo dos y , $\vec{g} = -g\vec{e}_y$, é conservativo e o integral desse campo, através de qualquer percurso desde um ponto com coordenada y_0 até outro ponto coordenada y , é igual a:

$$\int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} -g\vec{e}_y \cdot d\vec{r} = g(y_0 - y) \quad (2.4)$$

A função $U_g = mgy$ representa a energia potencial gravítica da partícula. O campo gravítico produzido por várias partículas não é realmente constante mas também é conservativo, conduzindo a um integral de linha que não depende do percurso seguido e que pode ser escrito como a diferença entre os valores de uma função U_g (energia potencial gravítica) no ponto inicial e final.

No caso do campo elétrico a situação é análoga; os campos eletrostáticos (campos elétricos que não variam com o tempo) são sempre conservativos e, portanto, para cada campo eletrostático existe uma função da posição, $V(x, y, z)$, que permite calcular o integral de linha do campo, sem necessidade de conhecer o percurso de integração:

$$\int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \vec{E} \cdot d\vec{r} = V(x_0, y_0, z_0) - V(x, y, z) \quad (2.5)$$

A função V chama-se **potencial eletrostático** e a **energia potencial eletrostática** é dada por:

$$\boxed{U_e = qV} \quad (2.6)$$

Em função das energias potenciais gravítica e eletrostática, a equação (2.2) é a lei da conservação da energia mecânica da partícula:

$$\frac{1}{2}mv^2 + U_e + U_g = \frac{1}{2}mv_0^2 + U_{e0} + U_{g0} \quad (2.7)$$

A unidade SI de potencial elétrico é o joule por coulomb, chamado **volt** e identificado pela letra V.

$$1 \text{ V} = 1 \text{ J/C} \quad (2.8)$$

No capítulo sobre carga e força elétrica viu-se que a unidade SI do campo elétrico é o N/C, que pode ser escrito como J/(m·C), pelo que o N/C é equivalente ao V/m. O campo elétrico pode então ser interpretado como a diferença de potencial por unidade de comprimento.

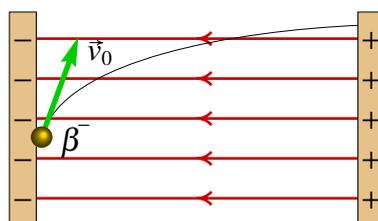
É de salientar que, devido à carga q poder ser positiva ou negativa, a energia eletrostática U_e de uma partícula com carga negativa é maior nos pontos onde o potencial for menor, enquanto que as partículas com carga positiva terão maior energia nos pontos onde o potencial for maior. A equação (2.7) implica então que, dentro de um campo elétrico, as partículas com carga positiva são aceleradas para a região com menor potencial e as partículas com carga negativa são aceleradas para a região com maior potencial.

A lei de conservação da energia mecânica só é válida para cargas que se deslocam no vácuo. As partículas com carga que se deslocam dentro de um material condutor, como um metal, ou através de um gás, como o ar, estão sujeitas a forças dissipativas que fazem reduzir rapidamente a sua energia mecânica.

Exemplo 2.1

Dentro de um tubo de vácuo há duas lâminas condutoras paralelas. Uma das lâminas é feita dum material radioativo que emite radiação beta (elétrões que saem dos núcleos). Para acelerar as partículas até à outra lâmina, liga-se uma diferença de potencial de 150 V entre as lâminas. Num dado instante é emitida uma partícula beta com velocidade inicial de módulo 300 m/s que é acelerada até a outra lâmina. (a) Calcule o módulo da velocidade com que a partícula beta atinge a segunda lâmina. (b) Se a distância entre as duas lâminas for 5 cm, qual o módulo do campo elétrico médio entre elas?

Resolução. Como a carga das partículas é negativa, elas serão aceleradas em direção ao potencial mais elevado; assim, a diferença de potencial deve ser ligada de forma a que a lâmina radioativa tenha menor potencial. As cargas negativas também são aceleradas no sentido oposto ao campo e , como tal, as linhas de campo elétrico apontam para a lâmina radioativa. Admitindo um campo constante, as linhas de campo são paralelas entre si.



(a) O deslocamento da partícula no vácuo implica conservação da sua energia mecânica. A carga da partícula beta é a carga do elétron, -1.60×10^{-19} C e a diferença de potencial de 150 V implica uma diferença de energia potencial eletrostática

$$\Delta U_e = 1.60 \times 10^{-19} \times 150 = 2.40 \times 10^{-17} \text{ J} \quad (2.9)$$

Pode parecer pouca energia, mas é um valor muito elevado para um elétron que tem massa $m = 9.11 \times 10^{-31}$ kg; para que um elétron tivesse uma diferença de energia potencial gravítica, $mg\Delta y$, da ordem de 10^{-17} J entre dois pontos, seria necessário que a diferença de alturas entre esses pontos fosse da ordem dos 10^{12} metros! Assim, vai-se ignorar a energia potencial gravítica e considerar que o aumento da energia cinética é igual à diminuição da energia potencial eletrostática:

$$\frac{1}{2}mv_f^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 = 2.40 \times 10^{-17}$$

Substituindo os valores da massa e velocidade inicial, obtém-se o módulo da velocidade final:

$$v_f = \sqrt{\frac{2 \times 2.40 \times 10^{-17}}{9.11 \times 10^{-31}} + 300^2} = 7.26 \times 10^6 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

É um valor elevado, aproximadamente 2.4% da velocidade da luz, mas ainda não é suficiente para que a mecânica não relativista deixe de ser válida. Repare-se também que não é necessário saber em que direção foi disparada a partícula.

(b) O campo elétrico médio calcula-se admitindo que o mesmo é uniforme. Seguindo um percurso paralelo às linhas de campo, desde a lâmina da direita até à da esquerda, a equação (2.5) permite calcular a intensidade do campo:

$$\int_0^{0.05} E ds = 150 \quad \Rightarrow \quad 0.05 E = 150 \quad \Rightarrow \quad E = 3000 \text{ V/m}$$

2.2. Pilhas químicas

Um dos avanços mais importantes na história da eletricidade foi a invenção das pilhas químicas, que permitem fornecer a energia necessária para manter um fluxo constante de cargas num condutor, contrariando as forças dissipativas.

O biólogo italiano Luigi Galvani (1737-1798) fez várias experiências com cargas eletrostáticas e órgãos de animais. A figura 2.1 mostra o laboratório de Galvani, com um gerador eletrostático usado para produzir descargas elétricas nas patas posteriores de uma rã. Enquanto fazia as experiências, Galvani descobriu que quando tocava com uma faca na pata da rã, esta encolhia-se bruscamente, como se a rã estivesse viva, no instante em que era produzida uma descarga elétrica num gerador eletrostático próximo dele (figura 2.1).

Mais tarde conseguiu o mesmo efeito, sem precisar do gerador eletrostático, espetando dois fios de metais diferentes na pata da rã; quando juntava os dois fios, a pata encolhia-se.

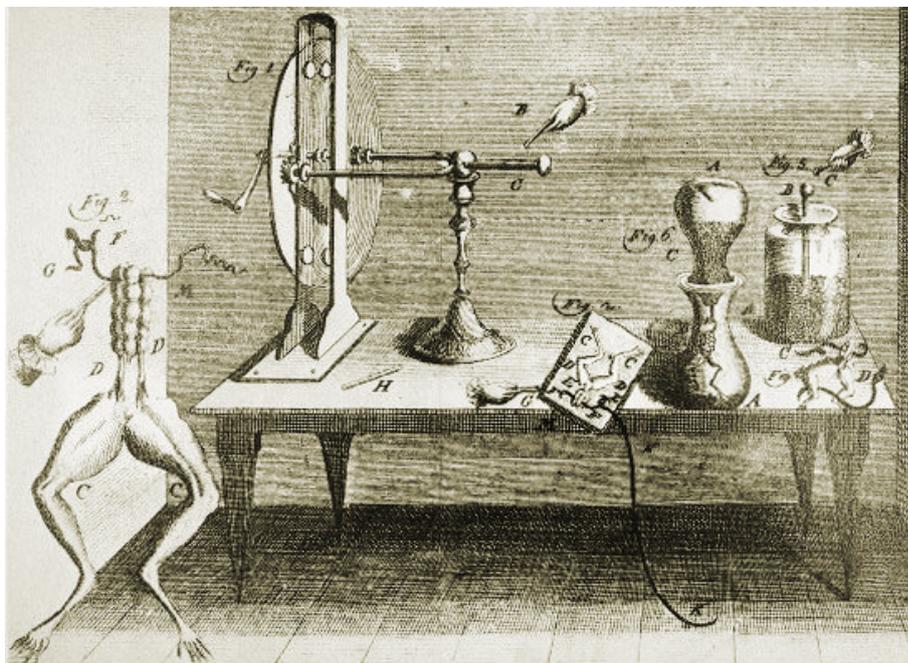


Figura 2.1.: Laboratório de Luigi Galvani.

Galvani atribuiu o efeito a uma eletricidade de origem animal.

O físico italiano Alessandro Volta (1745-1827) demonstrou que a origem da eletricidade observada por Galvani não eram os organismos vivos. Na realidade, o contacto entre dois metais diferentes dentro de qualquer solução química produz um fluxo de cargas elétricas (**corrente elétrica**), que nos seres vivos provoca certos efeitos, como a contração dos músculos ou um sabor amargo quando se colocam dois fios de metais diferentes na língua.

Em 1800 Volta construiu a primeira pilha, colocando alternadamente discos de zinco e de cobre, sobrepostos e separados entre si por discos de cartão molhado numa solução ácida (ver figura 2.2). Repetindo a mesma sequência de discos várias vezes, conseguiu produzir fluxos de carga mais elevados e sentir os seus efeitos. Por exemplo, colocando as suas mãos dentro de dois recipientes com água salgada, ligados aos dois terminais da pilha, o choque elétrico nas suas mãos tornava-se doloroso quando a pilha era formada por mais de 20 grupos de discos de cobre e zinco.



Figura 2.2.: Pilha de Volta.

2.3. Força eletromotriz

Uma pilha química é constituída por duas barras condutoras, chamadas **elétrodos**, embebidas numa substância com iões (**eletrólito**). O eletrólito pode ser líquido ou sólido, desde que tenha iões positivos e negativos; por exemplo, uma solução de água e sal de mesa (cloreto de sódio) em que existem iões de sódio, com carga elétrica positiva, e iões de cloro, com carga elétrica negativa.

No metal dos elétrodos da pilha existe uma nuvem de eletrões de condução e quando se liga outro condutor externo entre eles, os eletrões livres podem deslocar-se transportando carga através do condutor externo. O deslocamento da nuvem eletrónica da origem a acumulação de cargas de sinais opostos nos extremos dos elétrodos que estão dentro do eletrólito e os iões de cargas opostas no eletrólito deslocam-se em sentidos opostos. Os iões positivos, também chamados catiões, são atraídos pelo eléctrodo para o qual a nuvem eletrónica foi deslocada, combinando-se com os eletrões acumulados nesse eléctrodo. Os iões negativos, ou aniões, deslocam-se para o outro eléctrodo, fornecendo os eletrões que estavam em falta devido ao deslocamento da nuvem eletrónica. O eléctrodo para onde são atraídos os iões positivos chama-se **cátodo**, comumente identificado nas pilhas com um sinal positivo e o eléctrodo para onde circulam os iões negativos do eletrólito chama-se o **ânodo** e é comumente identificado com um sinal negativo.

Para manter o movimento da nuvem eletrónica é necessário que existam iões de sinais opostos no eletrólito e enquanto esse movimento perdura, mais iões desaparecem no

eletrólito devido à troca de elétrons com os elétrodos. O fluxo de cargas através dos elétrodos e do condutor que os liga cessará quando a pilha estiver descarregada, isto é, quando a concentração de íons no eletrólito for inferior a um valor mínimo.

Para garantir o funcionamento de uma pilha também é necessário que num dos elétrodos seja mais fácil a passagem de elétrons dos átomos para a nuvem de condução, o que se consegue usando dois metais diferentes para os dois elétrodos. Quando dois metais diferentes são colocados em contacto um com o outro, a nuvem de elétrons de condução tem uma tendência para se deslocar do metal mais eletropositivo (o que cede com maior facilidade os seus elétrons) para o menos eletropositivo. Diferentes materiais condutores podem ser ordenados numa **série galvânica**, em que os metais mais eletropositivos aparecem no topo da lista e os menos eletropositivos na base (a ordem na série depende também do eletrólito usado). A tabela 2.1 mostra a série galvânica para alguns condutores, quando o eletrólito é água do mar.

Tabela 2.1.: Série galvânica com eletrólito de água de mar.

Magnésio
Zinco
Alumínio
Chumbo
Ferro
Cobre
Tungsténio
Prata
Ouro
Platina
Grafite

O uso da tabela pode ilustrar-se no caso concreto da primeira pilha construída por Volta que usava eletrólito de água salgada. Os dois metais usados para os elétrodos são zinco e cobre e como o zinco está acima do cobre na tabela, quer dizer que os elétrons de condução se deslocam do zinco para o cobre e os íons positivos do eletrólito são atraídos pelo cobre; como tal, o elétrodo de cobre é o cátodo (+) e o elétrodo de zinco é o ânodo (-).

A corrosão dos metais no ar ou numa solução líquida também está relacionada com a transferência de elétrons de condução. Os íons negativos de oxigênio passam elétrons para o metal, combinando-se com os átomos do metal na superfície para formar um sal. O processo de galvanização consiste em colocar na superfície de um objeto metálico uma camada de zinco que garante que o movimento dos elétrons de condução será do zinco para o outro metal, servindo o zinco como ânodo que atrai os íons de oxigênio (aniões); o zinco é oxidado enquanto o outro metal (cátodo) permanece protegido da corrosão.

O lado esquerdo da figura 2.3 mostra uma pilha ligada a um circuito e o lado direito mostra o diagrama usado para representar esquematicamente esse conjunto. A pilha representa-se com duas barras paralelas, que lembram os dois discos metálicos na pilha original de

Volta, separados por uma pequena região (o eletrólito). Usa-se uma barra mais comprida para representar o cátodo (eléctrodo positivo). As setas na figura indicam a direcção do movimento dos electrões de condução, que se deslocam no sentido oposto ao campo eléctrico estabelecido pela pilha através dos condutores.

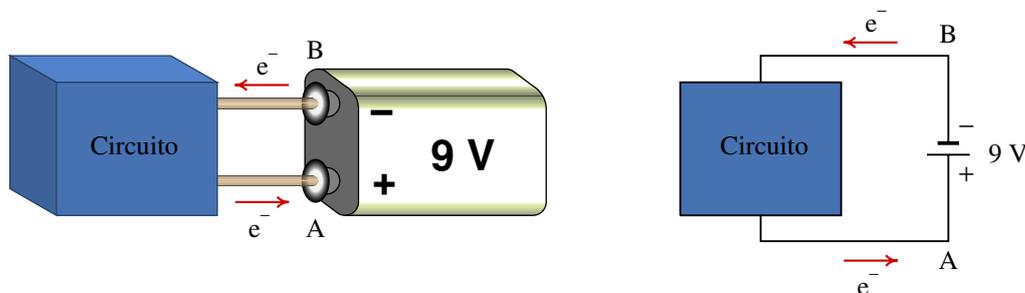


Figura 2.3.: Uma pilha ligada a um circuito externo e representação diagramática do sistema.

Se os electrões de condução fossem completamente livres, seriam acelerados pela força eléctrica no condutor. No entanto, no circuito e nos eléctrodos existem forças dissipativas que contrariam o movimento dos electrões de condução. O trabalho realizado pelas forças dissipativas é igual à energia fornecida pela pilha, através do campo eléctrico. Isto é, durante o percurso de cada electrão de condução desde o ânodo até o cátodo, o campo eléctrico realiza um trabalho igual à diminuição da energia potencial electrostática (ΔU_e) desse electrão entre o ânodo e o cátodo. Como a carga dos electrões é negativa, conclui-se que o potencial no cátodo é maior do que no ânodo, e a diferença de potencial entre eles é igual a:

$$\varepsilon = \frac{\Delta U_e}{e} \quad (2.10)$$

onde e é a carga elementar (valor absoluto da carga do electrão). A energia ΔU_e fornecida a cada electrão de condução é igual à diferença entre a energia necessária para que um anião no eletrólito transfira um electrão ao ânodo e a energia necessária para que o cátodo transfira um electrão a um catião do eletrólito.

Essa diferença de energias tem um valor típico para cada par de condutores usados para os eléctrodos e para cada eletrólito. Assim sendo, a constante ε , com unidades de volt, tem um valor típico para cada tipo de pilha, que depende apenas dos metais e do eletrólito usado, e chama-se **força eletromotriz** da pilha (ou de forma abreviada, f.e.m.). O valor da f.e.m. para a maioria das pilhas situa-se entre 1 volt e 4 volt. Na pilha da figura 2.3, o valor da f.e.m. é de 9 V e é obtido colocando no interior da pilha seis pilhas pequenas de 1.5 V, uma a seguir à outra, tal como Volta colocou alternadamente vários discos de zinco, cartão e cobre para obter maior energia; a figura 2.4 mostra um diagrama que ilustra melhor essas seis pilhas em série.

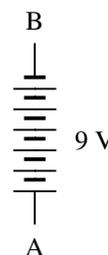


Figura 2.4.: Pilhas em série.

A tabela 2.2 mostra os materiais usados para os elétrodos e o eletrólito em vários tipos de pilhas usadas atualmente e os valores da f.e.m. obtida em cada caso.

Tabela 2.2.: Alguns tipos de pilhas usados atualmente.

Tipo	cátodo	ânodo	eletrólito	f.e.m.
seca	carbono	zinco	dióxido de manganês/ cloreto de amonio	1.5 V
alcalina	carbono	dióxido de manganês	hidróxido de potássio	1.5 V
de mercúrio	óxido de mercúrio	zinco	hidróxido de sódio	1.35 V
de óxido de prata	óxido de prata	zinco	hidróxido de sódio	1.35 V
NiCd	óxido de níquel	cádmio	hidróxido de potássio	1.2 V
NiMH	óxido de níquel	liga metálica	hidróxido de potássio	1.2 V
de íões de lítio	óxido de lítio e cobalto	carbono	lítio	3.7 V

As pilhas indicadas nas três últimas linhas da tabela 2.2 são recarregáveis; isto é, as reações químicas nos elétrodos são reversíveis. Utilizando uma fonte externa para contrariar o sentido normal do fluxo das cargas, consegue-se diminuir a quantidade dos sais acumulados nos elétrodos, separando-os nos metais originais e os íões do eletrólito e aumentando assim a carga total dos íões do eletrólito e ficando a pilha num estado semelhante ao inicial. Após vários ciclos de carga e descarga, parte dos sais saem separam-se dos elétrodos e passam para o eletrólito torna-se cada vez mais difícil recuperar todo o metal e o eletrólito original, ficando a pilha "viciada". No caso das pilhas de íões de lítio, o cátodo não é um único bloco sólido, mas são várias partículas em suspensão dentro do próprio eletrólito, evitando-se assim que a pilha fique viciada e permitindo muitos mais ciclos de carga e descarga. Numa pilha não recarregável, a inversão da corrente apenas aquece a pilha, com o perigo de queimá-la ou até fazê-la explodir sem ser recarregada.

Outra característica importante de cada pilha, para além da sua f.e.m., é a sua carga máxima, Q_{mx} , que indica a carga total dos íões positivos (igual ao valor absoluto da carga dos íões negativos) no eletrólito, no seu estado inicial, com os elétrodos completamente limpos de sais. A energia máxima que a pilha poderia fornecer, se fosse possível manter o fluxo de cargas nos elétrodos até o eletrólito ficar completamente livre de íões, é

$$U_{m\acute{a}x} = \varepsilon Q_{m\acute{a}x} \quad (2.11)$$

2.4. Condutores e semicondutores

Num condutor sólido existe uma nuvem muito densa de eletrões de condução que não estão ligados a nenhum átomo em particular, conforme referido no capítulo sobre carga

e força elétrica. Os átomos de cobre, por exemplo, têm 29 elétrons à volta do núcleo no seu estado neutro; 28 desses elétrons estão fortemente ligados ao átomo, enquanto que o último elétron se encontra numa órbita mais distante do núcleo e sai com facilidade para a nuvem de elétrons de condução.

Um pequeno deslocamento da nuvem de elétrons de condução faz acumular um excesso de cargas negativas numa região e cargas positivas na região oposta. As cargas positivas são átomos com um elétron a menos em relação ao número de prótons. Quando se liga um fio condutor aos elétrodos de uma pilha, a nuvem eletrônica é atraída pelo elétrodo positivo e repelida pelo elétrodo negativo; estabelece-se no condutor um fluxo contínuo de elétrons do elétrodo negativo para o positivo.

Os semicondutores são materiais que não têm cargas de condução, como os isoladores, mas que podem adquirir cargas de condução (passando então a ser condutores) através de diversos mecanismos: aumento da temperatura, incidência de luz, presença de cargas elétricas externas ou existência de impurezas dentro do próprio material.

Atualmente os semicondutores são construídos a partir de silício ou germânio. Os átomos de silício e de germânio têm 4 elétrons de valência. Num cristal de silício ou germânio, os átomos estão colocados numa rede uniforme, como na figura 2.5 e os 4 elétrons de valência ligam cada átomo aos átomos na sua vizinhança.



Figura 2.5.: Rede cristalina típica de um cristal de silício ou de germânio.

Já os átomos de arsénio têm 5 elétrons de valência. Se dentro dum cristal de silício forem colocados alguns átomos de arsénio, cada um deles fica ligado aos átomos de silício na rede, por meio de 4 dos seus elétrons de valência e o quinto elétron de valência fica livre e contribui para uma nuvem de elétrons de condução. Obtém-se assim um **semicondutor tipo N**, capaz de conduzir cargas através do material, pelo mesmo mecanismo que nos condutores (nuvem de elétrons de condução).

Os átomos de gálio têm três elétrons de valência. Nos **semicondutores tipo P** existem alguns átomos de gálio dentro de um cristal de silício (ou germânio); os 3 elétrons de valência de cada átomo de gálio ligam-no à rede, ficando um **buraco** no átomo de silício que tem um elétron de valência que não está ligado a um elétron de um átomo vizinho.

Esses buracos podem ser utilizados também para transportar cargas; os elétrons de condução podem deslocar-se para um átomo de gálio na vizinhança, onde exista um desses buracos. Se dois extremos de um semicondutor do tipo P forem ligados aos elétrodos de uma pilha, os buracos na vizinhança do elétrodo negativo são preenchidos com elétrons fornecidos por esse elétrodo e podem saltar para buracos vizinhos e assim sucessivamente. Os elétrons deslocam-se no sentido do elétrodo negativo para o positivo, mas saltam apenas de cada buraco para o seu vizinho. Já os buracos deslocam-se todo o percurso desde o elétrodo positivo até ao negativo. É um pouco como a circulação de automóveis em hora de ponta, quando há filas compactas; cada automóvel consegue apenas deslocar-se uma pequena distância no sentido do avanço, mas aparecem buracos na fila, que se deslocam rapidamente no sentido oposto.

A figura 2.6 mostra uma forma habitual de representar os dois tipos de semicondutores, N e P, em forma esquemática. Os círculos representam cargas fixas no cristal, que não se podem deslocar e as cargas sem um círculo à volta representam as carga de condução. No semicondutor do tipo N as cargas positivas fixas são os átomos de arsénio, ou de outro elemento com 5 elétrons de valência, colocados dentro do cristal de silício ou outro elemento com 4 elétrons de valência e as cargas de condução são os elétrons cedidos por esse átomos de arsénio. No semicondutor do tipo P, as cargas fixas são átomos de um elemento com 3 elétrons de valência e as cargas livres são os buracos que ficam na ligação covalente desses átomos com um dos átomos vizinhos, com 4 elétrons de valência.

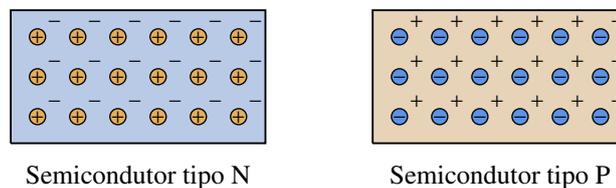


Figura 2.6.: Os dois tipos de semicondutores.

A figura 2.7 mostra 3 barras diferentes ligadas entre dois pontos A e B entre os que existe diferença de potencial (V_A maior que V_B). No primeiro caso, trata-se de uma barra semicondutora de tipo P e as cargas de condução positiva deslocam-se do ponto A para o ponto B, já que o campo elétrico aponta do ponto com maior potencial (A) para o ponto com menor potencial (B). No segundo caso, uma barra semicondutora de tipo N ou uma

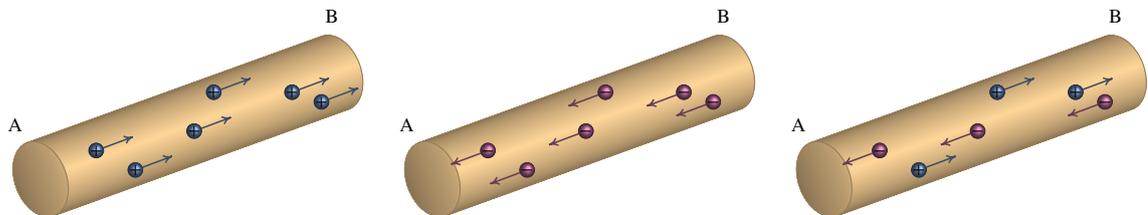


Figura 2.7.: Três barras condutoras diferentes entre duas regiões A e B onde o potencial em A é maior do que em B.

barra metálica, as cargas de condução negativas deslocam-se de B para A, no sentido oposto ao campo elétrico. Finalmente, existem condutores com cargas de condução positivas e negativas como, por exemplo, o gás ionizado dentro de uma lâmpada fluorescente.

Nos três casos ilustrados na figura a mesma quantidade de energia ($6eV_A$) é retirada da região A e a mesma quantidade de energia ($6eV_B$) passa para a região B. No caso do semicondutor do tipo P, a saída de 6 cargas elementares de A retira energia em A e a entrada dessas cargas em B aumenta a energia em B. No caso da barra semicondutora do tipo N, a energia das cargas que saem de B tem o sinal oposto de V_B e, por isso, faz aumentar a energia disponível em B; da mesma forma, a entrada das cargas de condução negativas em A faz diminuir a energia disponível em A. No terceiro caso da figura, metade da energia é transferida de A para B através das cargas de condução positivas e a outra metade é transferida no mesmo sentido pelas cargas de condução negativas.

Observe-se que, na figura 2.7, a energia potencial eletrostática que é retirada do ponto A é maior que a energia que passa para o ponto B, porque $V_A > V_B$. A diferença entre essas energias é igual à energia dissipada no condutor; nos dois primeiros casos na figura, essa energia é transferida para o condutor na forma de calor, aquecendo-o e no terceiro caso, se o condutor for uma lâmpada fluorescente, a maior parte dessa energia será convertida em luz e a restante aquecerá a lâmpada.

Existem outros mecanismos de condução de cargas elétricas, como em certos detetores de incêndio (figura 2.8). No interior do detetor existe uma câmara de ionização (cilindro preto na figura) onde a passagem de cargas é devida à produção de partículas alfa emitidas por uma substância radioativa. As partículas alfa são núcleos de hélio, com carga igual a duas unidades elementares de carga. As partículas são disparadas para fora da substância radioativa, passando pelo ar à volta da substância, antes de serem recolhidas num elétrodo no detetor. A presença de fumo introduz partículas sólidas no ar, que travam as partículas alfa, produzindo uma redução do número de partículas recolhidas no elétrodo e a redução do fluxo de cargas faz disparar um sinal de alarme.

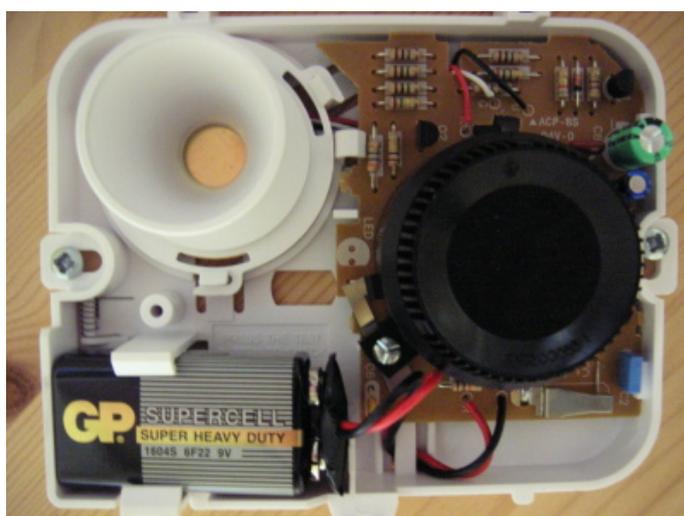


Figura 2.8.: Detetor de incêndios.

2.5. Corrente elétrica

A **corrente elétrica**, representada por I , é o fluxo das cargas de condução dentro de um material. A intensidade da corrente I é a taxa de transferência da carga, através de uma secção, por unidade de tempo

$$I = \frac{dQ}{dt} \quad (2.12)$$

onde dQ é a carga total que passa pela secção durante um intervalo de tempo dt . De forma inversa, a carga total que passa através de uma secção de um condutor, desde um instante t_1 até outro instante t_2 , é o integral da corrente I ,

$$Q = \int_{t_1}^{t_2} I dt \quad (2.13)$$

No sistema internacional de unidades a unidade usada para medir a corrente elétrica é o ampere, designado pela letra A, que equivale à transferência de uma carga de um coulomb cada segundo:

$$1 \text{ A} = 1 \text{ C/s} \quad (2.14)$$

A corrente costuma ser representada vetorialmente por \vec{I} , com módulo igual à intensidade da corrente, direção igual à direção do movimento das cargas de condução e com o mesmo sentido em que é transferida energia. Tal como foi referido, nas três barras condutoras da figura 2.7 há transferência de energia do ponto A para o ponto B e, portanto, a corrente nos três casos é no sentido de A para B, como indica o diagrama da figura 2.9. A corrente em qualquer condutor ou semiconductor de qualquer tipo segue sempre o sentido do campo elétrico, isto é, do ponto com maior potencial para o ponto com menor potencial.

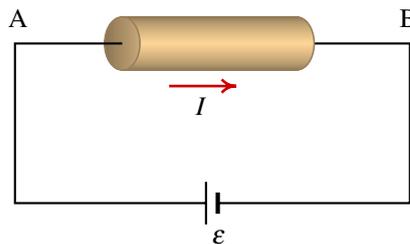


Figura 2.9.: Corrente I numa barra condutora.

Se o condutor não for retilíneo (figura 2.10), as linhas de campo elétrico seguem a direção do condutor, desde o ponto onde o potencial é maior até onde o potencial é menor. A relação entre o campo elétrico no condutor e a diferença de potencial entre os extremos é,

$$\int_A^B E ds = V_A - V_B \quad (2.15)$$

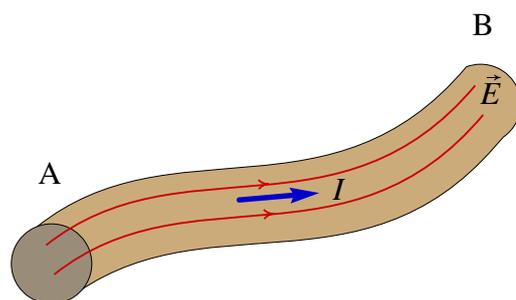


Figura 2.10.: Corrente e campo elétrico num condutor onde existe diferença de potencial ($V_A > V_B$).

O módulo do campo elétrico poderá ser diferente em diferentes partes do percurso no integral de linha do primeiro membro da equação, mas usando o teorema do valor médio obtém-se a seguinte relação para o valor médio do campo no condutor:

$$\boxed{\bar{E} = \frac{\Delta V}{\Delta s}} \quad (2.16)$$

onde Δs é o comprimento do condutor e ΔV a diferença de potencial entre os seus extremos. Assim sendo, quanto mais comprido for o fio condutor que liga os pontos A e B, com potenciais fixos V_A e V_B , menor será o campo elétrico médio. A intensidade da corrente depende do módulo do campo elétrico e da área da secção transversal do fio; quanto maior for o módulo do campo, mais rápido é o movimento da nuvem de cargas de condução e maior é a corrente; quanto maior for a área da secção transversal, mais grosso é o fio e o movimento da nuvem de cargas de condução produz então uma corrente maior.

2.6. Potência elétrica

Como já foi referido, o transporte de cargas de condução num condutor acarreta dissipação de energia, geralmente na forma de calor, fenómeno esse designado de **efeito Joule**. Se num condutor circula uma corrente, deve existir uma diferença de potencial ΔV entre o ponto por onde a corrente entra no condutor e o ponto onde sai.

Por cada carga infinitesimal dQ transferida ao longo do condutor, a energia potencial elétrica dissipada é:

$$dU_e = \Delta V dQ \quad (2.17)$$

O valor instantâneo da potência dissipada (P) obtém-se dividindo dU_e pelo intervalo de tempo dt correspondente ao transporte da carga dQ , ou seja:

$$\boxed{P = \Delta V I} \quad (2.18)$$

A partir das definições de volt e ampere, pode-se verificar que o produto dessas duas unidades corresponde ao watt (W), que é a unidade SI de potência.

Para manter a corrente no condutor, é necessário que a mesma potência P , dissipada no condutor, seja fornecida pela bateria que estabelece a diferença de potencial ΔV . Assim, a potência fornecida pela bateria é também $\Delta V I$, em que ΔV é a diferença de potencial entre os terminais da bateria. Numa bateria "ideal" essa diferença de potencial é igual ao valor da f.e.m. (ε) e, como tal, a potência fornecida por uma bateria ideal é:

$$P_{\varepsilon} = \varepsilon I \quad (2.19)$$

No próximo capítulo mostra-se que, numa bateria real, ΔV é realmente menor que o valor da f.e.m. e diminui em função da corrente.

Exemplo 2.2

Num condutor ligado a uma pilha ideal com f.e.m. de 1.5 V, circulam 10^{16} elétrons de condução durante 2 segundos. Calcule: (a) A corrente média; (b) A energia fornecida pela pilha durante esse intervalo; (c) A potência média fornecida pela pilha; (d) Se a carga máxima da pilha for 3 A·h e se fosse possível manter a mesma corrente média até a pilha descarregar totalmente, quanto tempo demoraria a pilha a descarregar?

Resolução. (a) A carga transferida é o valor absoluto da carga dos 10^{16} elétrons:

$$\Delta Q = 10^{16} \times 1.60 \times 10^{-19} = 1.60 \times 10^{-3} \text{ C}$$

e a corrente média é:

$$\bar{I} = \frac{\Delta Q}{\Delta t} = \frac{1.60 \times 10^{-3}}{2} = 0.8 \text{ mA}$$

(b) A energia fornecida pela pilha é igual à energia elétrica dissipada no condutor:

$$\Delta U_e = \Delta V \Delta Q = 1.5 \times 1.60 \times 10^{-3} = 2.4 \text{ mJ}$$

(c) A potência média fornecida é igual a essa energia, dividida pelo intervalo de tempo:

$$P_m = \frac{\Delta U_e}{\Delta t} = \frac{2.4 \times 10^{-3}}{2} = 1.2 \text{ mW}$$

(d) O tempo obtém-se dividindo a carga transferida pela corrente média:

$$\Delta t = \frac{\Delta Q}{\bar{I}}$$

substituindo obtém-se:

$$\Delta t = \frac{3 \text{ A} \cdot \text{h}}{0.8 \times 10^{-3} \text{ A}} = 3750 \text{ h} \approx 156 \text{ dias}$$

2.7. Voltímetros e amperímetros

Para medir a diferença de potencial entre dois pontos num dispositivo, basta tocar nesses pontos com os terminais de um **voltímetro**. Se a diferença de potencial não ultrapassa o valor máximo aceite pelo voltímetro, essa operação é bastante segura e muito útil para diagnosticar problemas nos dispositivos.

Para medir a corrente elétrica usa-se um **amperímetro**. Igual que no caso do voltímetro, a corrente a ser medida não deverá ultrapassar o valor máximo aceite pelo amperímetro. O problema neste caso é que um bom amperímetro deverá facilitar a passagem das cargas, para não interferir com o dispositivo onde vai medir-se a corrente. Ou seja, ligando o amperímetro entre dois pontos de um dispositivo, a maioria das cargas passam pelo amperímetro e não pelo dispositivo, já que encontram um percurso mais livre através do amperímetro. Assim sendo, a corrente através do amperímetro pode ser muito elevada, correndo-se o risco de queimá-lo.

Assim, um amperímetro não deve ser manipulado livremente como um voltímetro. Antes de tocar num dispositivo com os terminais de um amperímetro, é necessário "cortar" o fluxo de carga no ponto onde vai medir-se a corrente e fazer uma ponte com os terminais do amperímetro, entre os dois pontos onde foi aberto o circuito, para garantir que todas as cargas que passem pelo amperímetro têm que passar pelo dispositivo, que foi concebido para limitar o fluxo das cargas. Um **multímetro** combina as funções de voltímetro e amperímetro num único aparelho de medição.

Perguntas

1. A força eletromotriz de uma pilha química:
 - A. É independente das reações químicas no seu interior.
 - B. Depende do tamanho da pilha.
 - C. Depende da sua carga máxima.
 - D. É independente do tamanho dos eletrodos.
 - E. Nenhuma das outras respostas.
2. Se o custo da energia elétrica fosse de 10 centavos por kilowatt-hora, quanto custaria manter uma torradeira de 660 W a funcionar durante meia hora?
 - A. 48.6 kC
 - B. 32.4 kC
 - C. 64.8 kC
 - D. 97.2 kC
 - E. 16.2 kC
3. A corrente num condutor aumenta linearmente desde um valor inicial de 3 A, em $t = 0$, até o valor final 6 A, em $t = 3$ h. Calcule a carga total transportada pelo condutor durante esse intervalo.
 - A. 15 centavos.
 - B. 12 centavos.
 - C. 6.9 centavos.
 - D. 3.3 centavos.
 - E. 1.7 centavos.

4. Uma pilha AA tem uma carga total de 8 A·h. Se for ligada a uma resistência produzindo uma corrente média de 50 mA durante 50 horas, com que percentagem da sua carga ficará após as 50 horas?
- A. 31 % D. 69 %
B. 50 % E. 131 %
C. 21 %
5. Se cada segundo 4.0×10^{18} eletrões e 1.5×10^{18} prótons atravessam a secção transversal de um tubo de descarga de hidrogénio, a corrente média no tubo é:
- A. 0.40 A D. 1.5 A
B. 0.56 A E. 4.0 A
C. 0.88 A

Problemas

- Um eletrão é acelerado no vácuo, a partir do repouso, através de uma diferença de potencial de 220 V. Calcule a velocidade final do eletrão (a massa do eletrão encontra-se no apêndice B).
- Num tubo de raios X são libertados eletrões, inicialmente em repouso, que são logo acelerados no vácuo do tubo por meio de um campo elétrico, atravessando uma região em que a diferença de potencial é de 4 kV. Os eletrões logo colidem com um alvo metálico produzindo radiação X. (a) Calcule a energia cinética e a velocidade com que os eletrões colidem com o alvo. (b) Se a variação de potencial se estender por uma distância de 8 dm, determine a intensidade do campo elétrico médio.
- Uma certa bateria de automóvel tem carga máxima de 250 Ah, que corresponde à carga disponível quando está carregada a 100%. (a) Depois de algum uso, a bateria descarrega até 60% da sua carga máxima. Qual é a carga, em coulombs, com que fica a bateria? (b) A seguir, a bateria liga-se a um carregador de 12 V para a recarregar e observa-se que inicialmente a corrente do carregador tem intensidade de 7 A, mas 6 horas depois diminui a 3 A. Admitindo diminuição linear da corrente em ordem ao tempo, com que percentagem da sua carga máxima fica a bateria no fim das 6 horas?
- Uma pilha recarregável de Ni-MH tem f.e.m. de 1.2 V e carga máxima 2300 mA·h. Calcule a energia potencial elétrica máxima que pode armazenar essa pilha.



5. Uma calculadora pode funcionar com um adaptador que fornece 40 mA, a 3 V, ou com duas pilhas AA cada uma com 1.5 V e carga máxima de 8 Ah, ligadas em série. Admitindo que a calculadora utiliza a mesma potência quando funciona a pilhas ou com o adaptador, por quanto tempo pode funcionar a pilhas?
6. Numa casa, o fusível do fogão elétrico na caixa de fusíveis é de 30 A. Qual é a potência máxima que pode ter o fogão? (admita diferença de potencial de 230 V).
7. A corrente num cabo varia de acordo com a função $I = 20 + 3t^2$, onde I mede-se em amperes e t em segundos. (a) Que carga transporta o cabo desde $t = 0$ até $t = 10$ s? (b) Qual o valor da corrente constante que transporta a mesma quantidade de carga no mesmo intervalo de tempo?
8. Num condutor ligado a uma pilha com f.e.m. de 1.5 V, circulam 10^{16} elétrons de condução durante 2 segundos. Determine:
 - (a) A intensidade da corrente média.
 - (b) A energia fornecida pela pilha durante esse intervalo.
 - (c) A potência média fornecida pela pilha.
 - (d) Se a carga inicial da pilha era de 3 A·h, com que carga fica após os 2 segundos?
9. Para manter a temperatura a 20°C num quarto, durante um dia de inverno, estima-se ser necessária energia de 132 kJ cada minuto. Se essa energia for fornecida por um aquecedor elétrico, ligado à tensão de 220 V disponível na casa:
 - (a) Determine a intensidade da corrente no aquecedor.
 - (b) Se o custo da energia elétrica for de 12 cêntimos por kw·h, qual o custo de manter ligado o aquecedor durante 10 minutos?

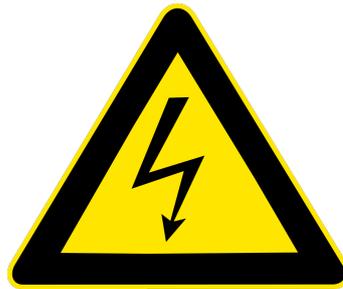
Respostas

Perguntas: 1. D. 2. D. 3. A. 4. D. 5. C.

Problemas

1. 8.80 Mm/s.
2. (a) $E = 6.4 \times 10^{-16}$ J, $v = 37.5$ Mm/s. (b) 5 kV/m.
3. (a) 5.4×10^5 C. (b) 72%.
4. 9.936 kJ.
5. 200 horas.
6. 6.9 kW.
7. (a) 1200 C. (b) 120 A.
8. (a) 0.8 mA. (b) 2.4 mJ. (c) 1.2 mW. (d) 2.999 Ah.
9. (a) 10 A. (b) 4.4 cêntimos.

3. Resistência elétrica



“Em termos gerais, os efeitos a corrente no corpo humano são os seguintes:

- com menos do que 0.01 A: sensação de formigueiro ou nada se sente;
- 0.02 A: sensação de dor e fica-se agarrado;
- 0.03 A: perturbações respiratórias;
- 0.07 A: grandes dificuldades respiratórias;
- 0.1 A: morte devido a fibrilação;
- mais do que 0.2 A; não existe fibrilação mas verificam-se queimaduras muito graves e cessa a respiração.

A gama intermédia que vai de 0.1 a 0.2 A é, por estranho que pareça, a que origina a maior parte das mortes nas situações comuns, porque a este nível de intensidade inicia-se a fibrilação do coração, que consiste numa contração muscular espasmódica e incontrolada do coração. A quebra da corrente sanguínea daí resultante origina rapidamente a morte. Acima de 0.2 A o coração simplesmente pára e as medidas normais de primeiros socorros podem restabelecer o seu funcionamento. Mas o único processo para deter a fibrilação é um outro choque elétrico controlado. Por isso, correntes entre 0.1 e 0.2 A são mais mortais do que correntes mais intensas. A intensidade de corrente que passa por uma vítima é geralmente determinada pela resistência da pele que vai de cerca de 1000 Ω para peles molhadas até 500 000 Ω para peles secas. A resistência interna é menor do que a da pele, estando compreendida entre 100 e 500 Ω . Para voltagens superiores a cerca de 240 V, geralmente resulta a perfuração da pele pela corrente.”

Jearl Walker, O Grande Circo da Física[15] (págs. 463-464)

3.1. Caraterísticas tensão-corrente

A potência elétrica que dissipa um elemento de um circuito (por exemplo, uma lâmpada) é igual ao produto da diferença de potencial entre os extremos do elemento pela corrente que o percorre: $P = I\Delta V$. Duas lâmpadas diferentes podem ter diferentes valores de potência, com o mesmo valor de voltagem. Por exemplo, existem lâmpadas pequenas, de 12V, com potências de 1 W e de 2 W; isso indica que para o mesmo valor da diferença de potencial, a corrente na lâmpada de 2 W é o dobro da corrente na lâmpada de 1 W.

Cada elemento de circuito tem uma curva caraterística que mostra os valores resultantes da corrente, I , para diferentes valores da diferença de potencial, ΔV . A figura 3.1 mostra algumas dessas curvas caraterísticas para três elementos diferentes.

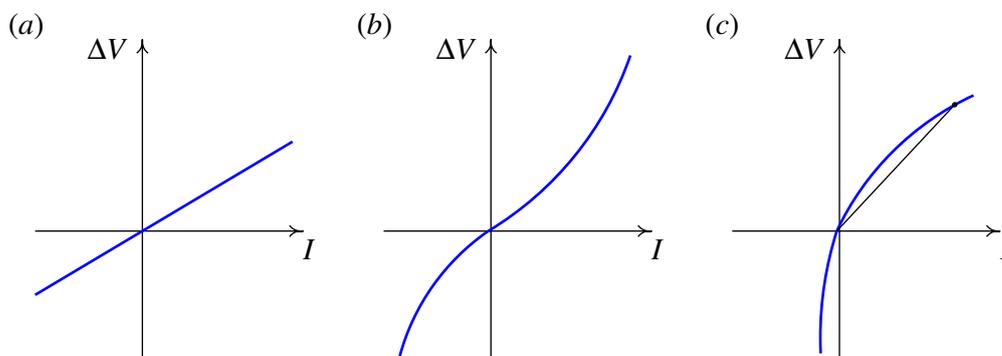


Figura 3.1.: Caraterísticas tensão-corrente de três dispositivos diferentes.

3.2. Lei de Ohm

Em alguns condutores (o caso *a* na figura 3.1), designados de **ohmicos**, a curva caraterística é uma reta que passa pela origem. Essa relação linear entre I e ΔV expressa-se matematicamente pela **Lei de Ohm**:

$$\Delta V = RI \quad (3.1)$$



Figura 3.2.: Símbolo de resistência num circuito.

onde R é uma constante chamada **resistência**, que corresponde ao declíve da caraterística tensão-corrente. Um condutor ohmico designa-se simplesmente por resistência. A figura 3.2 mostra o símbolo usado para representar uma resistência nos circuitos.

Nos elementos não ohmicos (*b* e *c* na figura 3.1) pode também definir-se a resistência R pela relação $\Delta V/I$, mas repare-se que nesses casos R não é constante e também não é

o declive da caraterística tensão-corrente, mas sim o declive de uma reta que passa pelo respetivo ponto e pela origem, como indica o gráfico *c* da figura 3.1.

No sistema internacional, a unidade usada para medir a resistência é o ohm, representado pela letra grega Ω omega maiúsculo. Uma resistência de 1 ohm é uma resistência em que uma voltagem de 1 volt produz uma corrente de 1 ampere:

$$1 \Omega = 1 \frac{\text{V}}{\text{A}} \quad (3.2)$$

Usando a lei de Ohm, a potência dissipada por efeito Joule numa resistência ($P = I\Delta V$) pode ser escrita em função do valor da resistência:

$$P = RI^2 = \frac{\Delta V^2}{R} \quad (3.3)$$

e pode-se concluir que a especificação da potência de um dispositivo elétrico está associada a um valor da diferença de potencial (tensão) com que deve ser alimentado. Quanto maior a potencia nominal, menor será a resistência do dispositivo, para uma dada tensão.



Figura 3.3.: Cada eletrodoméstico tem uma potência elétrica nominal.

3.3. Caraterística de uma bateria

Uma pilha ou bateria fornece energia eletrostática, devido às reações químicas entre os elétrodos e o eletrólito, mas também dissipa internamente alguma energia em calor, devido à passagem de cargas pelos elétrodos e pelo eletrólito. Assim, a expressão para a tensão

em função da corrente numa bateria é a soma da função constante $\Delta V = \varepsilon$ com a função que define a tensão em função de corrente numa resistência r (figura 3.4).

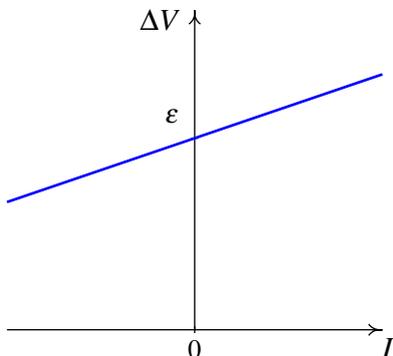


Figura 3.4.: Característica tensão-corrente de uma bateria.

A ordenada na origem é o valor da f.e.m. e o declive é a **resistência interna** da pilha. Assim, o diagrama de circuito correspondente deve incluir uma f.e.m. ligada em série com uma resistência (ver figura 3.5). Tal como foi referido no capítulo sobre força eletromotriz, a barra mais comprida na f.e.m. representa o elétrodo positivo (cátodo) e a barra mais curta o elétrodo negativo (ânodo).



Figura 3.5.: Elemento de circuito equivalente a uma bateria.

No lado em que I é negativa na figura 3.4, a corrente entra na bateria pelo elétrodo negativo e sai pelo elétrodo positivo. Esse é o modo normal de funcionamento das baterias; nessas condições a bateria funciona como **gerador** e as cargas de condução ganham energia potencial na passagem pela bateria. A bateria fornece potência elétrica e parte dessa potência, fornecida pelas reações químicas, é dissipada em calor dentro da própria bateria. No lado em que I é positiva na figura 3.4, a corrente entra na bateria pelo elétrodo positivo e sai pelo elétrodo negativo. As cargas perdem energia potencial durante a sua passagem pela bateria. Assim, deverá existir outra bateria externa que fornece energia às cargas de condução e que mantém o valor da diferença de potencial entre os elétrodos acima do valor da f.e.m. Diz-se que a bateria está a funcionar como **recetor**.

É costume representar a corrente através da bateria em valor absoluto. Desse modo, os dois modos de funcionamento da bateria aparecem no mesmo quadrante da característica tensão-corrente (ver figura 3.6). Nos dois ramos, o valor absoluto do declive é igual à resistência interna r .

A figura 3.7 mostra o diagrama do elemento de circuito equivalente à bateria nos dois modos de operação e o sentido da corrente em cada caso. No modo de gerador, a f.e.m. produz diferença de potencial ε entre o lado esquerdo e o direito e a lei de Ohm estabelece

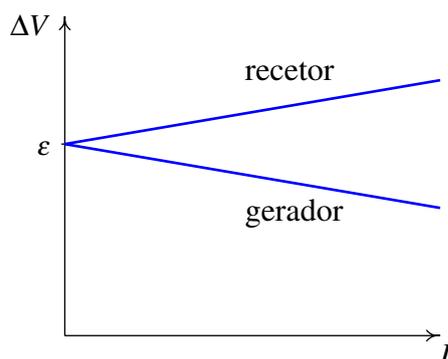


Figura 3.6.: Os dois ramos da característica tensão-corrente de uma bateria.

que a diferença de potencial na resistência é rI , mas com maior potencial no lado direito do que no esquerdo; ou seja, a diferença de potencial entre os terminais positivo e negativo da bateria é:

$$\Delta V_{\text{gerador}} = \varepsilon - rI \quad (3.4)$$

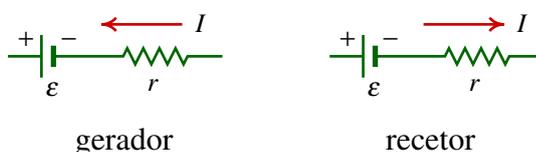


Figura 3.7.: Sentido da corrente numa bateria, nos dois modos de operação.

O sentido da corrente implica que as cargas de condução ganham energia na passagem pela f.e.m., mas dissipam alguma dessa energia na resistência interna. A potência total fornecida pela bateria é igual à potência fornecida pela f.e.m. ($I\varepsilon$), menos a potência dissipada na resistência interna ($I^2 r$).

No modo de recetor, a diferença de potencial entre os terminais positivo e negativo é:

$$\Delta V_{\text{recetor}} = \varepsilon + rI \quad (3.5)$$

e neste caso, as cargas de condução perdem energia na f.e.m. e na resistência interna. A potência total dissipada na bateria é a soma da potência dissipada na f.e.m. ($I\varepsilon$) com a potência dissipada na resistência interna ($I^2 r$). A parte da potência dissipada devida à f.e.m., poderá ser usada para inverter as reações químicas entre os elétrodos e o eletrólito, se a bateria for recarregável; caso contrário, essa potência também é dissipada em calor.

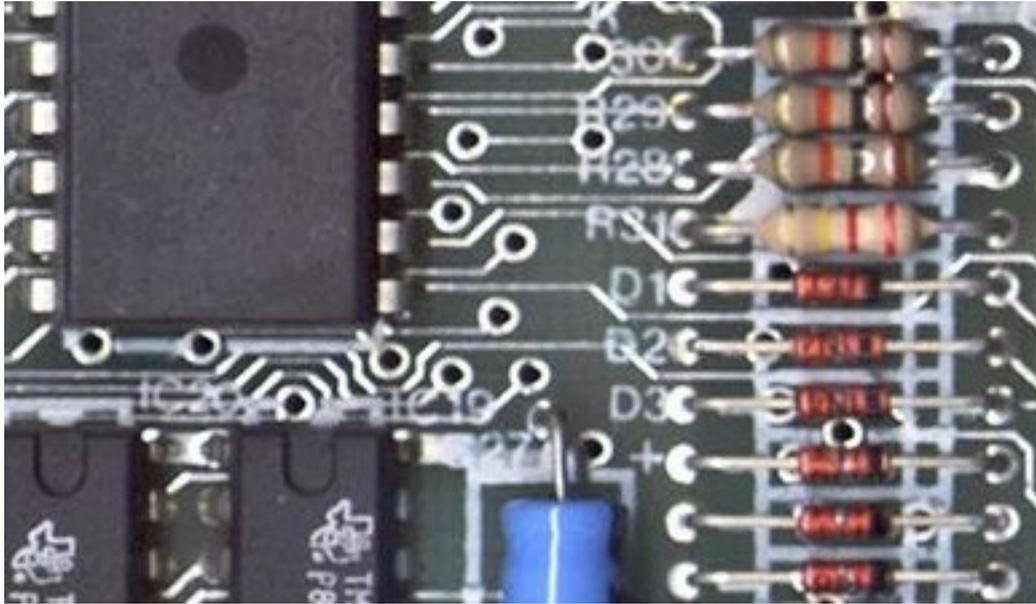


Figura 3.8.: Circuito impresso (PCB) incluindo algumas resistências (pequenos cilindros com riscas de cores.)

3.4. Código de cores para resistências

De um modo geral, as resistências usadas nos circuitos eletrônicos são pequenos cilindros de carbono, com um isolamento cerâmico.

Usam-se 4 riscas de cores para indicar o valor da resistência (figura 3.8). Três das riscas estão mais próximas umas das outras; as duas primeiras dessas riscas, contadas a partir do extremo mais próximo do cilindro, representam os dois algarismos de um número inteiro entre 0 e 99. A correspondência entre cores e algarismos é dada pela tabela 3.1.

A terceira risca indica a ordem de grandeza desse número, em ohms, usando a mesma relação entre cores e algarismos da tabela acima. A quarta risca, mais afastada das outras três, representa a tolerância (erro relativo) no valor indicado para a resistência. Por exemplo, se as cores das 3 riscas mais próximas fossem laranja, preta e azul e a quarta risca for prateada, o valor da resistência seria: $30 \times 10^6 \Omega (\pm 3 \times 10^6 \Omega)$.

3.5. Resistividade

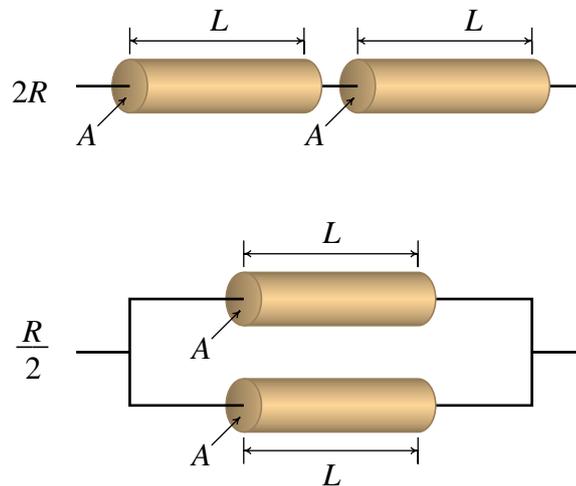
A resistência de um condutor ohmico resulta das colisões entre as cargas de condução e os átomos ou iões. As cargas de condução são aceleradas pela força eletrostática, mas devido às colisões acabam por se deslocar a uma velocidade média constante. A resistência é determinada pela relação que existir entre a velocidade média atingida e a diferença de potencial (por unidade de comprimento) que produz o movimento. Os fatores que

Tabela 3.1.: Código de cores para resistências.

Cor	Algarismo	Tolerância
Preto	0	
Castanho	1	1%
Vermelho	2	2%
Laranja	3	
Amarelo	4	
Verde	5	0.5%
Azul	6	0.25%
Roxo	7	0.1%
Cinza	8	0.05%
Branco	9	
Dourado		5%
Prateado		10%
Nenhum		20%

determinam o valor da resistência são: a natureza do material, o tamanho do condutor e a temperatura.

Para estudar a influência do tamanho do condutor, considerem-se dois cilindros idênticos, de comprimento L e área transversal A , cada um com resistência R , ligados em série ou em paralelo (figura 3.9).

**Figura 3.9.:** Dois cilindros condutores ligados em série e em paralelo.

No primeiro caso, é como se se tratasse de um único cilindro de comprimento $2L$ e se a corrente for I , a diferença de potencial será $RI + RI$; a resistência do sistema é então $2R$. A resistência é então diretamente proporcional ao comprimento do condutor.

No segundo caso, é como se se tratasse de um único condutor de comprimento L e área transversal $2A$. Nesse caso, a diferença de potencial é igual em ambos cilindros (ΔV), a corrente em cada cilindro é $\Delta V/R$ e a corrente total é $2\Delta V/R$, que corresponde à corrente num sistema com resistência $R/2$. Ou seja, duplicando a área transversal, a resistência diminui a metade, o que significa que a resistência é inversamente proporcional à área da secção transversal do condutor.

A resistência de um condutor com comprimento L e área transversal A pode ser expressa como

$$R = \rho \frac{L}{A} \quad (3.6)$$

onde a constante de proporcionalidade, ρ , é a **resistividade** do material, que depende da natureza do material e da temperatura.

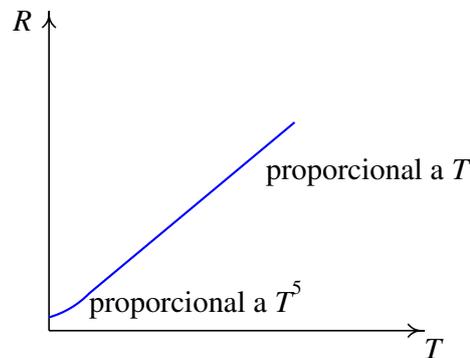


Figura 3.10.: Variação da resistência de um condutor em função da temperatura.

Nos condutores ohmicos, a resistência aumenta com a temperatura, de modo quase linear (ver figura 3.10), para temperaturas afastadas do zero absoluto ($-273\text{ }^{\circ}\text{C}$).

A expressão empírica para a resistência de um condutor em função da temperatura é então

$$R = R_{20} (1 + \alpha_{20}(T - 20)) \quad (3.7)$$

onde R_{20} é a resistência a $20\text{ }^{\circ}\text{C}$, α_{20} é o **coeficiente de temperatura** e T é a temperatura em graus Celsius. Cada material tem um coeficiente de temperatura próprio que é medido experimentalmente. Note-se que o declive da reta na figura 3.10 é o produto $R_{20} \alpha_{20}$ e como tal, apesar do declive ser quase constante, o valor da constante α depende da temperatura. A tabela 3.2 mostra os valores da resistividade e do coeficiente de temperatura de alguns materiais a $20\text{ }^{\circ}\text{C}$. A grafite, que é um semiconductor, tem um coeficiente de temperatura negativo, o que quer dizer que a $20\text{ }^{\circ}\text{C}$ a sua resistência diminui quando a temperatura aumenta.

Tabela 3.2.: Resistividade e coeficiente de temperatura de alguns materiais, a 20 °C.

Material	ρ_{20} (n Ω ·m)	α_{20} (°C ⁻¹)
Prata	16	0.0038
Cobre	17	0.0039
Alumínio	28	0.0039
Tungsténio	55	0.0045
Ferro	100	0.0050
Chumbo	220	0.0043
Níquel-crómio	1000	0.0004
Grafite	35000	-0.0005

Exemplo 3.1

Um fio de cobre de raio 0.0815 cm e comprimento de 40 cm transporta uma corrente de 1 A. Calcule o campo elétrico dentro do fio e a diferença de potencial nos extremos, quando a temperatura for de 30 °C.

Resolução. Usando o valor de ρ_{20} para o cobre (tabela 3.2), a resistência a 20 °C é:

$$R_{20} = \frac{\rho_{20} L}{A} = \frac{1.7 \times 10^{-9} \times 0.4}{\pi (0.000815)^2} = 3.259 \text{ m}\Omega$$

e usando o valor de α_{20} do cobre na equação (3.7), obtém-se:

$$R(30 \text{ °C}) = 3.259 (1 + 0.0039 \times (30 - 20)) = 3.386 \text{ m}\Omega$$

A diferença de potencial obtém-se a partir da lei de Ohm:

$$\Delta V = IR = 3.386 \text{ mV}$$

Como a secção transversal do fio é constante, o módulo do campo elétrico também deve ser constante e, portanto, pode ser calculado através da expressão para o campo elétrico médio

$$E = \frac{\Delta V}{\Delta s} = \frac{3.386}{0.4} = 8.465 \frac{\text{mV}}{\text{m}}$$

3.6. Supercondutividade

Em 1911, o físico holandês Heike Kamerlingh Onnes (1853-1926) descobriu que a resistividade de alguns condutores diminui drasticamente quando a temperatura se aproxima

do zero absoluto ($-273\text{ }^{\circ}\text{C}$). O gráfico da figura 3.11 mostra os valores da resistividade do mercúrio, medidos por Onnes perto dos 4 Kelvin ($-269\text{ }^{\circ}\text{C}$),

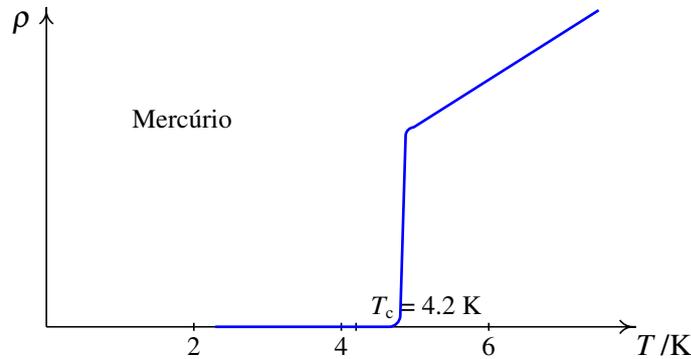


Figura 3.11.: Resistividade do mercúrio, a baixas temperaturas.

Abaixo da **temperatura crítica** ($4,2\text{ K}$ no caso do mercúrio) a resistividade dos supercondutores diminui dum fator de aproximadamente 10^{12} , tornando-se praticamente nula. Isso implica a possibilidade de manter uma corrente a circular no supercondutor, durante alguns anos, sem existirem fontes de força eletromotriz!

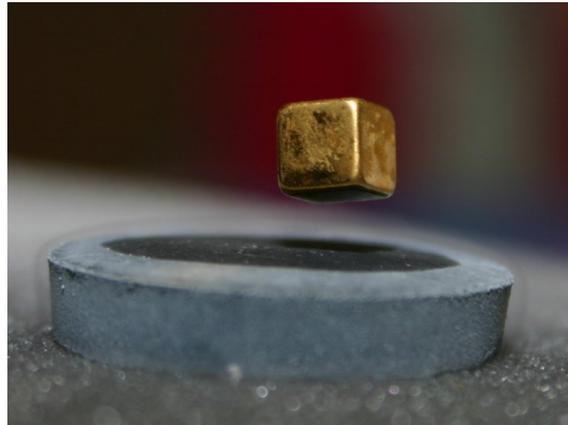


Figura 3.12.: Levitação magnética de um ímã cúbico sobre um disco de material supercondutor.

Nas experiências de **levitação magnética** coloca-se um ímã sobre um material supercondutor (ver figura 3.12). O ímã induz no supercondutor correntes elétricas que produzem um campo magnético oposto ao campo do ímã; em condições normais, essas correntes desaparecem rapidamente devido a efeitos dissipativos no supercondutor. No entanto, se o sistema for arrefecido até uma temperatura inferior à temperatura crítica do supercondutor, as correntes persistem e o disco eleva-se no ar devido à repulsão magnética (efeito Meissner).

Essas experiências têm a dificuldade de não ser fácil atingir temperaturas tão baixas e mantê-las durante algum tempo. Mas hoje em dia já há materiais com temperaturas críticas

muito mais elevadas, embora ainda na ordem dos $-150\text{ }^{\circ}\text{C}$.

O princípio da levitação magnética já está a ser aplicado comercialmente nos comboios **maglev** em Xangai e no Japão (ver figura 3.13). O comboio possui barras supercondutoras em vez de rodas e os carris são substituídos por uma calha onde vários eletro-ímanes produzem campos magnéticos no momento em que o comboio passa perto deles. O campo magnético é usado para produzir a força vertical que faz o comboio levantar, bem como forças horizontais para fazer acelerar ou travar o comboio.



Figura 3.13.: O comboio Maglev de Xangai.

Num comboio tradicional existem dois tipos de atrito nas rodas: atrito estático entre a superfície das rodas e os carris e atrito cinético nos eixos das rodas. Quando são aplicados os travões, a força de atrito estático é oposta à velocidade, mas no resto da viagem aponta no mesmo sentido da velocidade (ou é nula), sendo a força propulsora que permite manter o comboio em movimento; como tal, a força de travagem e a força propulsora estão limitadas ao valor máximo da força de atrito estático, que depende do peso do comboio e do estado dos carris. O atrito cinético é sempre uma força dissipativa que diminui a energia mecânica aquecendo as peças em contacto.

A levitação magnética permite eliminar as rodas com várias vantagens: as forças propulsoras e de travagem podem ser muito superiores do que nos comboios tradicionais, por não estarem limitadas à força de atrito estático máximo e a eliminação do atrito cinético conduz a uma dissipação de energia mecânica muito inferior do que nos comboios tradicionais (ainda existe a força dissipativa da resistência do ar). Esse tipo de comboios podem alcançar velocidades superiores a 500 km/h.

3.7. Associações de resistências

A característica tensão-corrente de um conjunto de várias resistências tem sempre o aspecto da característica de uma única resistência; nomeadamente, é uma reta que passa pela origem. O declive dessa reta é a resistência equivalente. Podem-se usar algumas regras simples para calcular a resistência equivalente, quando as resistências estão ligadas em série ou em paralelo.

Dois resistências estão ligadas em série, quando uma estiver a seguir à outra, sem nenhum outro elemento de circuito no meio, como se mostra na figura 3.14.



Figura 3.14.: Duas resistências ligadas em série.

Num sistema de duas resistências ligadas em série, a corrente é a mesma nas duas resistências. A diferença de potencial no sistema é a soma das diferenças de potencial em cada resistência:

$$\Delta V = \Delta V_1 + \Delta V_2 = (R_1 + R_2)I \quad (3.8)$$

Assim, o sistema é equivalente a uma única resistência R_s com valor igual à soma das duas resistências.

$$R_s = R_1 + R_2 \quad (3.9)$$

Diz-se que duas resistências estão ligadas em paralelo, se os dois terminais de ambas as resistências estiverem ligados entre os mesmos pontos, como na figura 3.15.

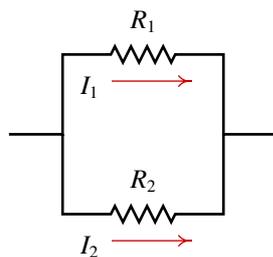


Figura 3.15.: Duas resistências em paralelo.

Num sistema de duas resistências ligadas em paralelo, a diferença de potencial é a mesma nas duas resistências. A corrente no sistema é a soma das correntes em cada resistência:

$$I = I_1 + I_2 = \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) \Delta V \quad (3.10)$$

O sistema é então equivalente a uma única resistência R_p que verifica a equação

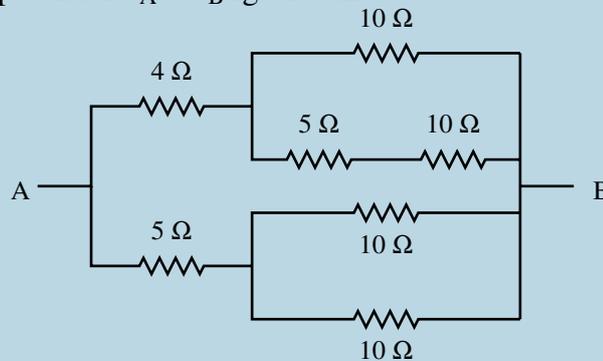
$$\frac{1}{R_p} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \quad \text{ou:} \quad R_p = R_1 \parallel R_2 = \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2} \quad (3.11)$$

onde foi introduzida a notação $R_1 \parallel R_2$ que quer dizer " R_1 em paralelo com R_2 ".

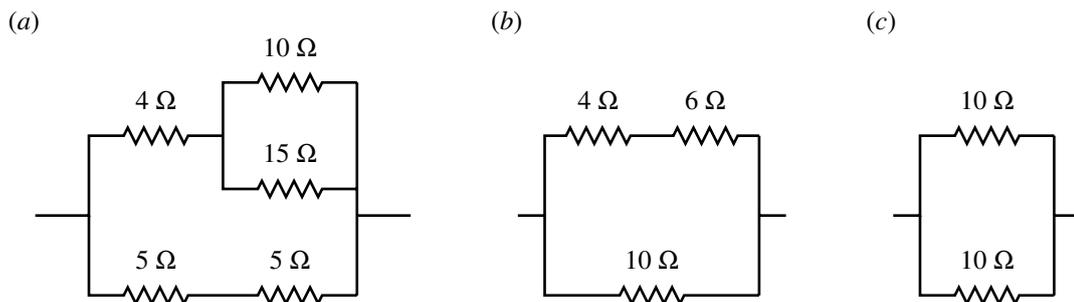
É possível simplificar alguns sistemas com várias resistências, substituindo sucessivamente as resistências que se encontram em série ou em paralelo por uma resistência equivalente, até obter uma única resistência equivalente.

Exemplo 3.2

No circuito da figura, calcule a corrente através de cada uma das resistências, para uma diferença de potencial $V_A - V_B$ igual a 12 V.



Resolução. Substituindo sucessivamente as resistências ligadas em série ou em paralelo, pode simplificar-se o circuito entre A e B em 3 passos:



Note-se que não é necessário reduzir o circuito até ficar com uma única resistência equivalente, pois no passo (c) já se podem calcular as correntes correspondentes a uma diferença de potencial de 12 V em cada resistência; será $12/10 = 1.2$ A através de cada uma delas.

Uma vez calculadas as correntes e diferenças de potencial em (c), pode-se resolver o circuito da figura (b): nas 3 resistências a corrente é neste caso igual a 1.2 A, pelo que a diferença de potencial na resistência de 6 Ω é $6 \times 1.2 = 7.2$ V.

A seguir pode-se avançar para a análise do circuito da figura (a); a corrente nas resistências de 4 Ω e 5 Ω é a calculada em (b), nomeadamente, 1.2 A. Nas resistências de 10 Ω e 15 Ω

a diferença de potencial é 7.2 V, conforme cálculo feito para a resistência equivalente em paralelo. As correntes nessas duas resistências são então:

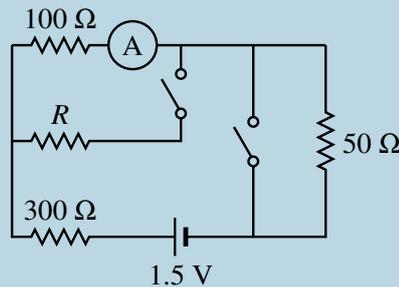
$$I_{10} = 7.2/10 = 0.72 \text{ A} \quad I_{15} = 7.2/15 = 0.48 \text{ A}$$

Finalmente, no circuito original, a corrente na série de resistências de 5 Ω e 10 Ω é igual a I_{15} , enquanto a corrente nas duas resistências de 10 Ω em paralelo é distribuída por igual, passando 0.6 A por cada resistência.

Resumindo, no ponto A entra uma corrente total de 2.4 A, passando 1.2 A pelas resistências de 4 Ω e 5 Ω . Ao ponto B chegam quatro correntes: uma corrente de 0.72 A da resistência de 10 Ω na parte superior, uma corrente de 0.48 A que percorre as resistências de 10 Ω e 5 Ω em série e duas correntes de 0.6 A que passam por cada uma das resistências de 10 Ω em paralelo. A corrente total que sai em B é 2.4 A.

Exemplo 3.3

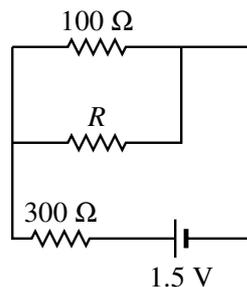
No circuito representado pelo diagrama da figura, a leitura do amperímetro é a mesma quando os dois interruptores estão abertos e quando os dois estão fechados. Calcule a resistência R .



Resolução. Quando os dois interruptores estão abertos, não passa nenhuma corrente pela resistência R e as 3 resistências de 300 Ω , 100 Ω e 50 Ω estão em série, porque por elas passa a mesma corrente. Assim, a resistência equivalente é 450 Ω e a corrente medida no amperímetro é:

$$I_1 = \frac{1.5}{450} = \frac{1}{300} \text{ A}$$

Quando os dois interruptores estão fechados, não passa nenhuma corrente pela resistência de 50 Ω e o circuito equivalente é:



Como a leitura do amperímetro é idêntica ao caso anterior, a corrente que passa pela resistência de 100Ω é também I_1 e, portanto, a diferença de potencial nas resistências de 100Ω e R é:

$$\Delta V_1 = 100 I_1 = \frac{100}{300} = \frac{1}{3} \text{ V}$$

A diferença de potencial e a corrente na resistência de 300Ω são:

$$\Delta V_2 = 1.5 - \Delta V_1 = \frac{3}{2} - \frac{1}{3} = \frac{7}{6} \text{ V} \quad I_2 = \frac{\Delta V_2}{300} = \frac{7}{1800} \text{ A}$$

A corrente que passa por R é então:

$$I_3 = I_2 - I_1 = \frac{7}{1800} - \frac{1}{300} = \frac{1}{1800} \text{ A}$$

e finalmente, o valor de R é:

$$R = \frac{\Delta V_1}{I_3} = \frac{1800}{3} = 600 \Omega$$

Perguntas

- A resistência de um condutor metálico é igual a $6.5 \text{ k}\Omega$, a 20°C . Quando a temperatura aumenta para 60°C , a resistência aumenta para $8 \text{ k}\Omega$. Calcule o valor do coeficiente de temperatura, α_{20} (todas as respostas estão em unidades de $^\circ\text{C}^{-1}$)

A. 0.0049	D. 0.0115
B. 0.0058	E. 0.0038
C. 0.0250	
- Aplica-se a mesma diferença de potencial a dois cabos diferentes. O cabo A transporta duas vezes mais corrente do que o cabo B. Se a resistência do cabo B for R , qual será a resistência do cabo A?

A. R	D. $4R$
B. $2R$	E. $R/4$
C. $R/2$	
- Dois fios de cobre 1 e 2 têm o mesmo volume, mas o fio 2 é 20% mais comprido que o fio 1. A razão entre as resistências dos dois fios, R_2/R_1 , é igual a:

A. 1.20	C. 1.11	E. 1.44
B. 0.83	D. 0.91	
- Duas lâmpadas importadas da América do Sul têm as especificações $110 \text{ V}, 75 \text{ W}$. As duas lâmpadas foram ligadas em série na rede elétrica portuguesa com 220 V . Qual das seguintes lâmpadas produz a mesma intensidade luminosa, quando forem ligadas a 220 V ?

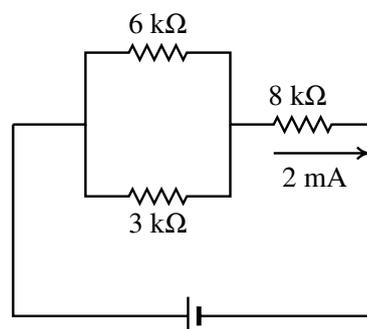
A. $110 \text{ V}, 75 \text{ W}$	C. $110 \text{ V}, 150 \text{ W}$
B. $110 \text{ V}, 150 \text{ W}$	D. $220 \text{ V}, 75 \text{ W}$

- A. 220 V, 75 W D. 110 V, 75 W 100 V) são ligados em série a uma tensão de 120 V; qual será a potência dissipada pelo sistema?
- B. 110 V, 150 W E. 55 V, 150 W
- C. 220 V, 150 W
5. Três aquecedores elétricos idênticos de 1000 W a 100 V (isto é, qualquer um deles dissipa 1000 W a uma tensão de
- A. 0.48 kW D. 3.0 kW
- B. 1.0 kW E. 3.6 kW
- C. 1.2 kW

Problemas

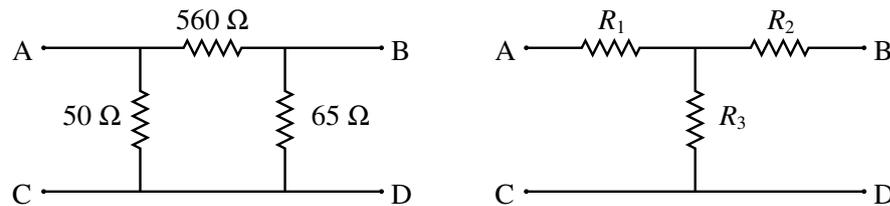
1. A temperatura num dado momento é 12°C . Quanto deve aumentar a temperatura para que a resistência de um fio de cobre aumente 10%?
2. Um fio condutor de 1 m de comprimento tem uma resistência de $0.3\ \Omega$. O fio é esticado até o seu comprimento aumentar para 2 m. Qual será o novo valor da resistência?
3. A diferença de potencial entre os elétrodos de uma bateria é 3 V quando a bateria é percorrida por uma corrente de 4 A, no sentido do eletrodo negativo para o positivo. Quando a corrente é de 2 A, no sentido oposto, a diferença de potencial aumenta até 12 V. (a) Calcule a resistência interna da bateria. (b) Qual é a f.e.m. da bateria?
4. Uma bateria encontra-se em curto-circuito, quando os dois elétrodos são ligados entre si por meio de um condutor com resistência (praticamente) nula. Calcule a corrente de curto-circuito em função da f.e.m. ε e da resistência interna r da bateria.
5. A resistência de uma lâmpada incandescente de 60 W e 230 V, à temperatura ambiente de 20°C , é $R = 65\ \Omega$. No entanto, as especificações do fabricante (60 W e 230 V) conduzem a um valor muito mais elevado da resistência. Justifique, calculando a temperatura do filamento de tungstênio quando a lâmpada se encontra acesa.

6. No circuito representado na figura, foi medida a corrente na resistência de $8\ \text{k}\Omega$ e obteve-se o valor de 2 mA. Use esses dados para calcular o valor da f.e.m. e a diferença de potencial em cada resistência.

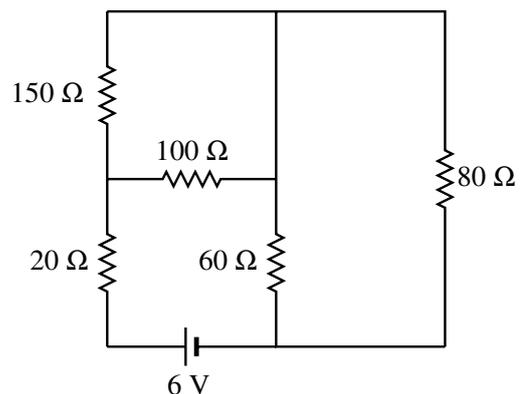


7. Uma bateria tem f.e.m. ε e resistência interna r .
- a) Calcule o valor da resistência R de um circuito que, quando for ligado a essa bateria, consiga absorver a máxima potência possível.
 - b) Calcule o valor da potência máxima que a bateria pode fornecer a um circuito, em função de ε e r .

- c) Numa fonte de alimentação de um PC, entre os cabos vermelho e preto há uma f.e.m. de 5 V; numa fonte de 400 W, a potência máxima entre esses cabos é de 125 W. Calcule a resistência interna entre esses cabos.
- d) Na alínea anterior, que vantagem haveria em usar uma fonte com maior potência máxima?
8. O circuito do lado esquerdo na figura, com quatro terminais, vai ser substituído pelo circuito equivalente do lado direito. Calcule os valores que deverão ter R_1 , R_2 , e R_3 (sugestão: C e D são o mesmo ponto; a resistência equivalente entre os pontos AB, AC e BC deverá ser a mesma nos dois circuitos).



9. Um fio condutor de cobre de 1.29 mm de diâmetro e revestido a borracha pode suportar, com segurança, uma corrente máxima de 6 A. (a) Qual é a diferença de potencial que pode ser aplicada a 40 m deste fio? (c) Calcule a potência dissipada no fio quando a corrente for 6 A.
10. Um fio de níquel-crômio de 1.8 mm de diâmetro vai ser usado como aquecedor numa caldeira de água que produz 8 g de vapor de água por segundo. A fonte de alimentação fornece tensão contínua de 220 V. Calcule o comprimento que deve ter o fio. (O calor de evaporação da água é de 2257.2 J/g.)
11. Um fio de cobre e um de tungstênio, têm o mesmo diâmetro de 0.1 mm. O fio de cobre tem 32 cm de comprimento e o de tungstênio 10 cm. Calcule a temperatura para a qual a resistência dos dois fios é igual.
12. Calcule a potência dissipada em cada resistência no circuito e a potência fornecida pela f.e.m. Verifique que a potência fornecida pela f.e.m. é igual à soma das potências dissipadas em todas as resistências.



Respostas

Perguntas: 1. B. 2. C. 3. E. 4. C. 5. A.

Problemas

1. $24.8\text{ }^{\circ}\text{C}$ (ou seja, a temperatura final é $36.8\text{ }^{\circ}\text{C}$).
2. $1.2\ \Omega$.
3. (a) $1.5\ \Omega$. (b) $9\ \text{V}$.
4. ε/r .
5. Quando a lâmpada está acesa, a temperatura do filamento de tungstênio é muito mais elevada do que a temperatura ambiente e, portanto, a resistência também é muito mais elevada. A temperatura do filamento é da ordem de $2812\text{ }^{\circ}\text{C}$.
6. $\varepsilon = 20\ \text{V}$. Nas resistências de $3\ \text{k}\Omega$ e $6\ \text{k}\Omega$, $\Delta V = 4\ \text{V}$; na resistência de $8\ \text{k}\Omega$, $\Delta V = 16\ \text{V}$.
7. (a) $R = r$. (b) $\varepsilon^2/(4r)$. (c) $0.05\ \Omega$. (d) Reduz-se a diminuição da diferença de potencial quando a corrente aumenta.
8. $R_1 = 41.45\ \Omega$, $R_2 = 53.95\ \Omega$, $R_3 = 4.75\ \Omega$.
9. (a) $3.12\ \text{V}$ (b) $18.7\ \text{W}$
10. $6.6\ \text{m}$
11. $3.0\text{ }^{\circ}\text{C}$
12. Na resistência de $20\ \Omega$, $55.1\ \text{mW}$. Na resistência de $100\ \Omega$, $99.2\ \text{mW}$. Na resistência de $150\ \Omega$, $66.2\ \text{mW}$. Na resistência de $60\ \Omega$, $54.0\ \text{mW}$. Na resistência de $80\ \Omega$, $40.5\ \text{mW}$. A f.e.m. fornece $315\ \text{mW}$.

4. Capacidade elétrica



Em 1745, o holandês Pieter van Musschenbroek inventou o primeiro **condensador**. Enquanto usava uma garrafa de vidro para isolar uma lâmina metálica no seu interior, descobriu que quando segurava a garrafa na mão, a carga elétrica que conseguia armazenar na lâmina era muito maior do que quando a garrafa estava sobre a mesa. A explicação é que na mão, que é um condutor, são induzidas cargas de sinal contrário que atraem as cargas no metal, permitindo que seja mais fácil introduzir mais cargas do mesmo sinal. Colocando uma segunda lâmina metálica por fora da garrafa, facilita-se a entrada de cargas na garrafa, podendo ser armazenadas cargas muito elevadas.

A invenção de van Musschenbroek é atualmente designada de **garrafa de Leiden**, provavelmente devido à dificuldade de pronúncia do seu apelido e porque Leiden é a cidade onde viveu. Trata-se de uma das invenções mais importantes da história da eletricidade, pois permitiu que fossem armazenadas cargas maiores, facilitando a realização de experiências de eletrostática. Hoje em dia há condensadores semelhantes à garrafa de Leiden, mas muito mais pequenos, que são usados com frequência nos circuitos elétricos. Em qualquer circuito em que é necessário que a corrente varie rapidamente, por exemplo num amplificador de áudio, há necessidade de utilizar condensadores; os condensadores acumulam cargas em certos intervalos, para as libertarem de seguida.

4.1. Capacidade de um condutor isolado

O potencial num condutor isolado é uniforme em todo o condutor e proporcional à carga total nele. Define-se a **capacidade** do condutor como a razão entre a carga e o potencial na superfície do condutor

$$C = \frac{Q}{V_{\text{sup}}} \quad (4.1)$$

A capacidade não depende da carga nem do potencial, pois os dois aumentam na mesma proporção; a capacidade depende unicamente da forma e tamanho do condutor. O potencial V_{sup} é realmente a diferença de potencial entre a superfície do condutor e um ponto no infinito, onde costuma arbitrar-se potencial igual a zero.

No sistema internacional de unidades, a capacidade é medida em farads. O farad, representado pela letra F, é a capacidade de um condutor que, com uma carga de 1 C, tem um potencial de 1 V:

$$1 \text{ F} = 1 \text{ C/V} \quad (4.2)$$

Uma capacidade de 1 F é muito elevada, sendo comum encontrarem-se na prática capacidades da ordem de 1 μF , 1 nF ou 1 pF.

4.2. Esfera condutora isolada

Numa esfera condutora isolada (figura 4.1), toda a carga se acumula na superfície, de forma uniforme, devido à simetria da esfera. Se a carga total na esfera for Q , a força por ela exercida sobre uma carga pontual q , a uma distância r do centro da esfera, é igual à força que produziria uma carga pontual Q no centro da esfera (se $r > a$; já se $r < a$, a força é nula). Assim, o campo elétrico produzido pela esfera é igual ao campo produzido por uma carga pontual Q com componente radial dada pela seguinte equação, que já foi obtida no capítulo sobre carga e força elétrica (ver figura 4.2):

$$E = \frac{kQ}{r^2} \quad (4.3)$$

onde k é a constante de Coulomb ($9 \times 10^9 \text{ N}\cdot\text{m}^2/\text{C}^2$).

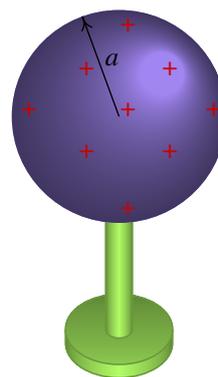


Figura 4.1.: Esfera condutora isolada.

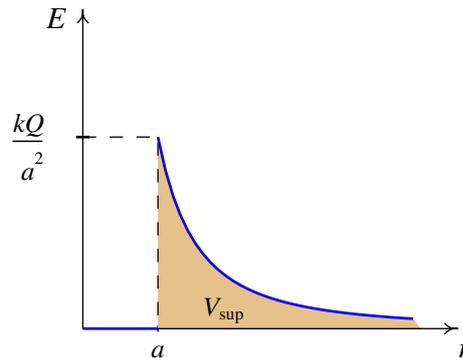


Figura 4.2.: Gráfico da intensidade do campo elétrico de uma esfera condutora isolada.

Para calcular V_{sup} integra-se a componente tangencial do campo elétrico, desde a superfície da esfera até o infinito, ao longo de qualquer percurso; um percurso que facilita o cálculo é na direção dum raio da esfera, que é a direção das linhas de campo elétrico:

$$V_{\text{sup}} = \int_a^{\infty} E \, dr = kQ \int_a^{\infty} \frac{1}{r^2} \, dr = \frac{kQ}{a} \quad (4.4)$$

O valor desse integral é também igual à área sombreada na figura 4.2.

Usando a expressão obtida para V_{sup} , obtém-se o valor da capacidade da esfera de raio a ,

$$C = \frac{Q}{V_{\text{sup}}} = \frac{a}{k} \quad (4.5)$$

Quanto maior for a esfera, maior será a sua capacidade. Já se referiu anteriormente que a capacidade não depende da carga armazenada na esfera, nem do potencial produzido por essa carga. A capacidade depende apenas do tamanho e da forma geométrica do condutor; neste caso apenas depende do raio da esfera.

4.3. Condensadores

Na abertura do capítulo mencionou-se a garrafa de Leiden, que foi o primeiro condensador construído na história. Os dois condutores separados por um isolador (neste caso vidro), designam-se de **armaduras**. Quando existem cargas numa das armaduras são induzidas cargas de sinal contrário na outra armadura, o que faz diminuir o potencial de cada armadura em relação ao potencial de referência (a **terra**). A diminuição do potencial do sistema de duas armaduras, comparado com o potencial que teria uma única armadura com a mesma carga, implica uma capacidade muito maior para o condensador em comparação com a capacidade de cada uma das duas armaduras por separado.

Se uma das armaduras tiver carga Q a outra tem carga $-Q$. Se ΔV for o valor absoluto da diferença de potencial entre as armaduras, define-se a capacidade do condensador como:

$$C = \frac{Q}{\Delta V} \quad (4.6)$$

Se entre as duas armaduras existir um isolador, a constante de coulomb, k , que entra no cálculo da diferença de potencial ΔV , a partir da força, é substituída por k/K , onde K é a constante dielétrica do isolador. Como tal, com o isolador a capacidade do condensador aumenta de um fator K . Assim, na garrafa de Leiden a garrafa de vidro serve de isolador e ajuda a aumentar a capacidade. Como o vidro tem uma constante dielétrica de perto de 6, a capacidade com a garrafa de vidro é cerca de 6 vezes a que se obtinha sem vidro entre as armaduras.

Quanto maior a capacidade de um condensador, mais fácil é armazenar cargas nele. Existem vários modelos diferentes de condensadores, com diferentes formas e tamanhos (figura 4.3).

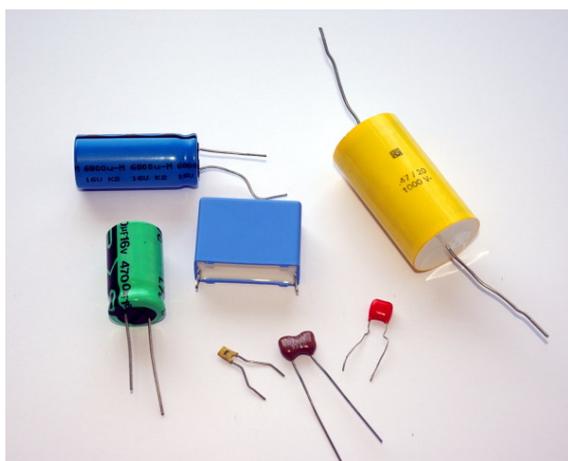


Figura 4.3.: Vários tipos diferentes de condensadores.

O isolador entre as armaduras de um condensador também se chama dielétrico. O dielétrico também ajuda a aumentar a diferença de potencial máxima que pode existir entre as armaduras. Cada material isolador tem um valor da **rigidez dielétrica** ($E_{\text{máx}}$) que é a intensidade máxima que pode ter o campo elétrico no dielétrico, sem que as moléculas ou átomos do dielétrico sejam ionizados, formando-se fendas onde o material é queimado (figura 4.4).

A diferença de potencial máxima que suporta um condensador com dielétrico de espessura d sem se queimar é então,

$$\Delta V_{\text{máx}} = E_{\text{máx}} d \quad (4.7)$$

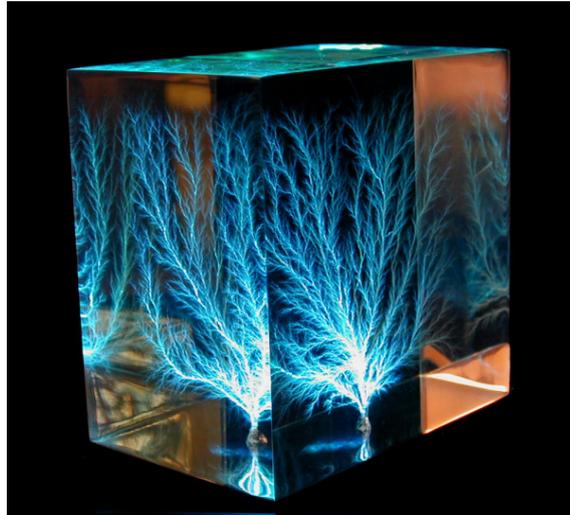


Figura 4.4.: Figura de Lichtenberg num bloco de acrílico que foi colocado dentro de um condensador ligado a uma tensão muito elevada que descarregou através do acrílico.

onde $E_{\text{máx}}$ é a rigidez do dielétrico. Os diferentes modelos de condensadores (figura 4.3) têm diferentes capacidades e diferenças de potencial máximas, conforme o tamanho e o dielétrico utilizado. Em algumas aplicações também é importante que o tempo de resposta do dielétrico seja rápido, já que as cargas não são induzidas nas moléculas do dielétrico de forma instantânea. A tabela 4.1 indica a constante dielétrica e a rigidez dielétrica de vários materiais isoladores.

Tabela 4.1.: Constante e rigidez de alguns dielétricos.

Material	Constante dielétrica, K	Rigidez, $E_{\text{máx}}$ (kV/mm)
Água (20 °C)	80	—
Ar seco	1.00059	3
Óleo	2.24	12
Papel	3.7	16
Acrílico	3.4	40
Vidro pirex	5.6	14
Porcelana	7	5.7
Poliéster	2.55	24
Parafina	2.1 - 2.5	10

A rigidez dielétrica do ar seco é 3 kV/mm. Quando a diferença de potencial entre dois objetos no ar ultrapassa 3000 V por milímetro de afastamento, dá-se uma descarga elétrica abrupta dos objetos. As forças elétricas elevadas ionizam as moléculas do ar, e a descarga é a passagem de iões positivos e negativos do ar entre os dois objetos.



Figura 4.5.: Durante uma trovoadas, a humidade do ar facilita as descargas elétricas.

As nuvens e a terra, que são condutores, atuam como as armaduras de um condensador, sendo o ar o dielétrico. Durante uma trovoadas, a humidade do ar faz diminuir a rigidez dielétrica do ar e a diferença de potencial máxima entre as nuvens e a terra diminui, existindo a possibilidade de surgirem descargas elétricas (figura 4.5). Quanto mais perto das nuvens estiverem os objetos apoiados no chão, maior será a probabilidade de serem atingidos por um raio, porque $\Delta V_{\text{máx}} = E_{\text{máx}} d$ é então menor.

4.3.1. Condensador plano

Um condensador plano (figura 4.6) é formado por duas armaduras planas, de área A , paralelas e separadas por uma distância constante d . No capítulo sobre o campo elétrico utiliza-se a lei de Gauss para deduzir o valor da intensidade do campo elétrico dentro de um condensador plano; para já, utiliza-se esse resultado, que estabelece que para cargas Q e $-Q$ nas armaduras, o campo elétrico entre elas é aproximadamente constante e tem intensidade $(4\pi k Q)/(KA)$, onde k é a constante de Coulomb, K a constante do dielétrico e A a área das armaduras.

A diferença de potencial entre as armaduras é igual à intensidade do campo elétrico,

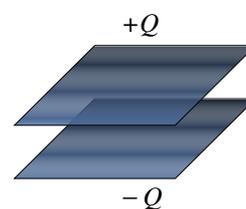


Figura 4.6.: Condensador plano.

multiplicada pela distância (d) entre as armaduras:

$$\Delta V = \frac{4\pi k Q d}{KA} \quad (4.8)$$

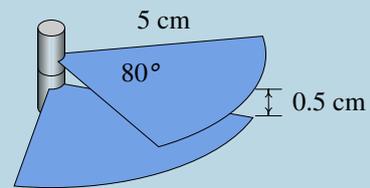
A partir da equação (4.6) obtém-se a expressão para a capacidade desse tipo de condensador:

$$C_{\text{plano}} = \frac{KA}{4\pi k d} \quad (4.9)$$

A capacidade de um condensador plano é diretamente proporcional à constante dielétrica e à área das armaduras e inversamente proporcional à distância entre elas.

Exemplo 4.1

Um condensador variável é constituído por duas placas planas paralelas com forma de setor circular de ângulo 80° e raio 5 cm, que podem rodar à volta de um eixo comum, como mostra a figura. Se a distância entre as placas é 0.5 cm, calcule a capacidade máxima e a capacidade quando uma das placas roda 30° a partir da posição onde a capacidade é máxima.



Resolução. A capacidade máxima obtém-se quando as duas placas estão completamente sobrepostas uma acima da outra, de forma que a carga se distribui ao longo de toda a superfície das placas. O ângulo de 80° equivale a uma fração $80/360$ do círculo completo; portanto, a área das armaduras é:

$$A = \frac{80\pi 5^2}{360} = \frac{50\pi}{9} \text{ cm}^2$$

A capacidade é dada pela expressão (4.9), com a constante dielétrica do ar, $K = 1$:

$$C_{\text{máx}} = \frac{0.005\pi}{4\pi \times 9 \times 10^9 \times 9 \times 0.005} = 3.1 \text{ pF}$$

Quando uma das placas roda 30° , a área na qual a carga se distribui, corresponde apenas à área da parte das placas que se encontra sobreposta, ou seja, um setor circular de ângulo 50° . A área é então $5/8$ da área total das armaduras e a capacidade, sendo diretamente proporcional à área, é $5/8$ da capacidade máxima:

$$C = \frac{5}{8} C_{\text{máx}} = 1.9 \text{ pF} \quad (4.10)$$

4.3.2. Ultracondensadores

Um condensador pode cumprir uma função semelhante à de uma bateria, já que pode ser usado para armazenar cargas que são fornecidas a um circuito. A grande vantagem é que, como não há reações químicas envolvidas, a carga e descarga podem ser feitas muito rapidamente e o condensador não fica inutilizado após várias cargas e descargas, que é o que acontece a uma bateria recarregável. Imagine por exemplo que em vez de ter que esperar algumas horas para recarregar a bateria do telemóvel, esta ficasse imediatamente recarregada quando fosse ligada à tomada, e que nunca tivesse que trocá-la por uma nova. Isso está cada vez mais perto de ser uma realidade, com o desenvolvimento dos ultracondensadores.

A dificuldade em usar um condensador normal como fonte é que à medida que o condensador descarrega, a diferença de potencial entre as suas armaduras decresce rapidamente. Uma desvantagem ainda maior é que a capacidade de armazenar carga não é tão elevada como nas baterias. Considere-se por exemplo a pilha recarregável no problema 4 na página 33. O valor da f.e.m. é 1.2 V e a carga máxima armazenada é de $2300 \text{ mA}\cdot\text{h} = 8.28 \text{ kC}$. De acordo com a equação (4.6), seria necessário um condensador de 6.9 kF para armazenar essa carga, com essa diferença de potencial.

Uma capacidade tão elevada era algo impensável, até finais do século passado. Um condensador tradicional, do tamanho da pilha no problema 4, teria uma capacidade da ordem dos μF . Os condensadores eletrolíticos atingem capacidades superiores, mas ainda aquém dos quilo-farad. Recentemente têm sido produzidos **ultracondensadores**, com capacidades muito mais elevadas, na ordem dos quilo-farad (figura 4.7).



Figura 4.7.: Alguns ultracondensadores.

Por exemplo, o ultracondensador cilíndrico situado à frente na figura 4.7, tem uma capacidade de 3000 farads a 2.7 volts. Com esses valores, a carga que se consegue armazenar é de 8.1 kC já muito próximo da carga de uma pilha recarregável. A capacidade elevada também implica que demora muito mais a descarregar quando é ligado a um circuito. Ainda falta reduzir um pouco o tamanho para que seja competitivo com as atuais baterias de iões de lítio.



Figura 4.8.: Autocarro experimental a hidrogénio da STCP no Porto.

Nos ultracondensadores usa-se um meio poroso para substituir uma das armaduras. A área de contacto entre eléctrodos e eletrólito é muito elevada. Os ultracondensadores são já utilizados em combinação com os motores eléctricos dos automóveis que funcionam a hidrogénio com células de combustível (figura 4.8) e que já estão a ser comercializados em alguns países.

O ultracondensador permite acumular rapidamente as cargas produzidas pelas células de combustível ou pelos travões eletromagnéticos, e essa carga pode ser fornecida rapidamente, nos momentos em que é necessário acelerar. As únicas reações químicas produzidas nesse tipo de veículo é a combinação do hidrogénio com o oxigénio nas células de combustível, que produz vapor de água. Não são libertados gases nocivos para a atmosfera, nem existem baterias a produzir produtos químicos corrosivos.

Os ultracondensadores podem fornecer carga e serem recarregados muito mais rapidamente do que uma bateria e sem sofrer o desgaste que faz com que a bateria tenha um número limitado de ciclos de carga e descarga.

4.4. Energia elétrica armazenada num condensador

Para carregar um condensador, é preciso carregar uma das armaduras com carga Q e a outra com carga $-Q$. O processo implica uma transferência de carga Q de uma armadura para a outra. Essa passagem pode ser feita por ligação de dois cabos nas armaduras e nos terminais de uma bateria (figura 4.9).

Para calcular a energia dispensada nesse processo, imaginemos que a carga total Q foi transferida em pequenas cargas infinitesimais dq desde uma das armaduras até a outra,

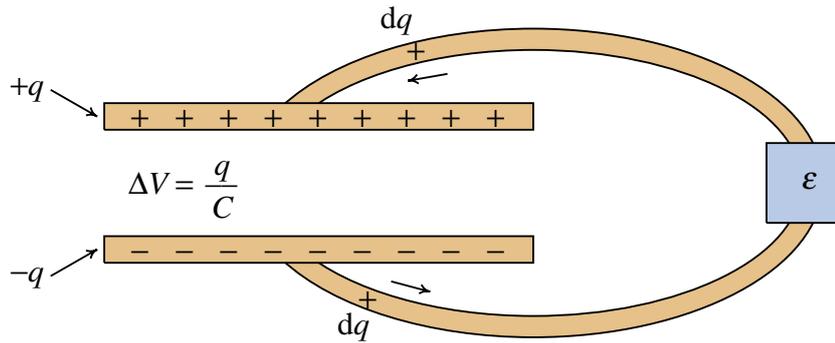


Figura 4.9.: Passagem da carga de uma armadura para a outra num condensador.

como indica a figura 4.9. Cada vez que uma carga dq passa da armadura negativa para a positiva, ganha uma energia potencial elétrica

$$dU_e = \Delta V dq = \frac{q}{C} dq \quad (4.11)$$

A energia total armazenada no condensador obtém-se por integração, desde $q = 0$, até $q = Q$ (área sob a reta no gráfico de ΔV em função de q , na figura 4.10). O resultado é:

$$U_{\text{cond}} = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} \quad (4.12)$$

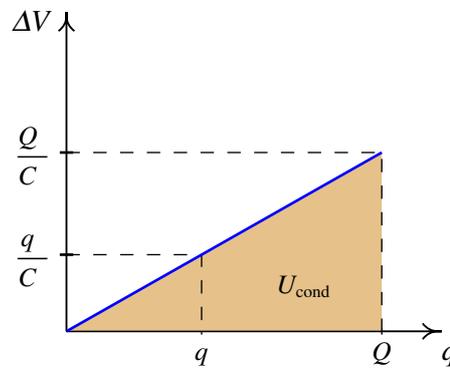


Figura 4.10.: Aumento da diferença de potencial no condensador, em função da carga nas armaduras.

Usando a equação (4.6), que relaciona a carga e a diferença de potencial em qualquer condensador, a equação anterior pode ser escrita em outras duas formas alternativas:

$$U_{\text{cond}} = \frac{1}{2} Q \Delta V = \frac{1}{2} C \Delta V^2 \quad (4.13)$$

A carga não é transferida para as armaduras de forma instantânea. Quando se liga um condensador a uma fonte, a carga aumenta gradualmente até uma carga final. O processo

de aumento da carga com o tempo denomina-se resposta transitória do condensador; se a resistência entre a fonte e as armaduras do condensador não for muito elevada, a resposta transitória é extremamente rápida e pode-se admitir que a carga no condensador já tem o seu valor final estável. No capítulo sobre processamento de sinais mostra-se como determinar a resposta transitória.

4.5. Associações de condensadores

Um sistema de condensadores pode ser substituído por um único condensador equivalente. Nos casos em que os condensadores são ligados em série ou em paralelo, é fácil calcular a capacidade do condensador equivalente.

A figura 4.11 mostra dois condensadores ligados em série, entre os pontos A e B. Se os condensadores estiverem inicialmente descarregados, ao introduzir uma diferença de potencial entre os pontos A e B, circula uma carga Q que entra pelo ponto a maior potencial (A na figura) e sai pelo ponto a menor potencial. Na região central, que liga as duas armaduras comuns aos dois condensadores, são induzidas cargas Q e $-Q$ (a carga total nessa região é nula). Assim, a carga armazenada em cada um dos condensadores é idêntica.

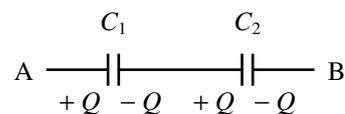


Figura 4.11.: Condensadores em série.

A diferença de potencial entre os pontos A e B é a soma das diferenças de potencial em cada um dos condensadores:

$$\Delta V = \Delta V_1 + \Delta V_2 = \left(\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \right) Q \quad (4.14)$$

O sistema é então equivalente a um único condensador cuja capacidade satisfaz a equação:

$$\frac{1}{C_s} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \quad \text{ou:} \quad \boxed{C_s = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}} \quad (4.15)$$

O valor da carga armazenada no condensador equivalente é o mesmo que em cada um dos condensadores em série.

A figura 4.12 mostra um sistema de dois condensadores ligados em paralelo entre dois pontos A e B. A diferença de potencial é sempre igual nos dois condensadores, e igual à diferença de potencial entre os pontos A e B.

Se os condensadores estiverem inicialmente descarregados, no momento em que é introduzida uma diferença de potencial entre os pontos A e B, entra carga positiva nas armaduras

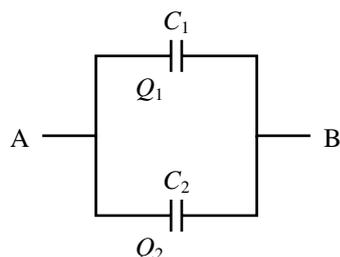


Figura 4.12.: Condensadores em paralelo.

que estiverem ligadas ao ponto com maior potencial, e sai a mesma quantidade de carga das armaduras ligadas ao ponto com menor potencial. Mas a quantidade de carga que entra em cada condensador não tem que ser a mesma; a carga total que entra e sai entre os pontos A e B é:

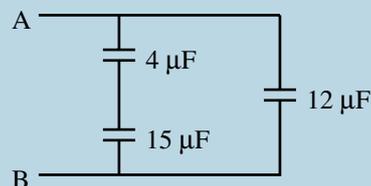
$$Q = Q_1 + Q_2 = (C_1 + C_2) \Delta V \quad (4.16)$$

Ou seja, o sistema é equivalente a um único condensador com capacidade igual à soma das capacidades dos dois condensadores:

$$C_p = C_1 + C_2 \quad (4.17)$$

Exemplo 4.2

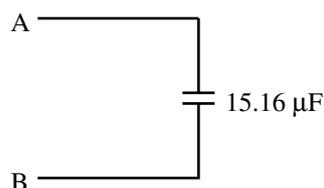
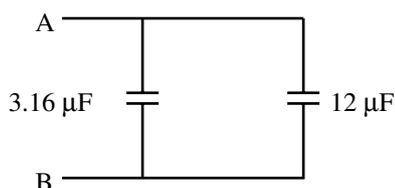
Considere o circuito representado na figura e calcule: (a) A capacidade equivalente entre A e B. (b) A carga armazenada em cada condensador quando a diferença de potencial for $V_{BA} = 200$ V. (c) A energia total armazenada no circuito.



Resolução. Os condensadores de $4 \mu\text{F}$ e $15 \mu\text{F}$ encontram-se em série e, portanto, podem ser substituídos por um só condensador de capacidade:

$$C_{\text{eq}} = \frac{4 \times 15}{4 + 15} \mu\text{F} = 3.16 \mu\text{F}$$

este condensador está ligado em paralelo com o condensador de $12 \mu\text{F}$, pelo que a capacidade total é $15.16 \mu\text{F}$.



Nos dois condensadores de $12 \mu\text{F}$ e $3.16 \mu\text{F}$ a diferença de potencial é igual a V_{BA} ; assim, as cargas nesses condensadores são:

$$Q_{12} = 200 \times 12 \times 10^{-6} = 2.4 \text{ mC} \quad Q_{3.16} = 200 \times 3.16 \times 10^{-6} = 632 \mu\text{C}$$

As cargas nos condensadores de $4 \mu\text{F}$ e $15 \mu\text{F}$ são iguais porque eles estão ligados em série:

$$Q_4 = Q_{15} = 632 \mu\text{C}$$

A energia total armazenada pode ser calculada somando as energias armazenadas em cada um dos condensadores; a resposta deve ser a mesma em qualquer dos circuitos equivalentes. Usando o circuito mais simples, com um só condensador de $15.16 \mu\text{F}$, obtém-se:

$$U_t = \frac{1}{2} C \Delta V^2 = \frac{1}{2} 15.16 \times 10^{-6} \times 200^2 = 0.303 \text{ J}$$

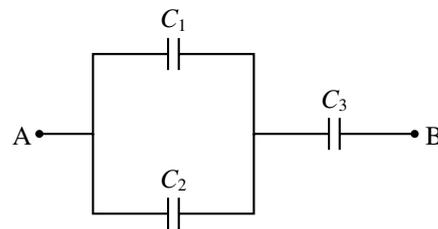
Perguntas

- A capacidade elétrica de um condutor isolado:
 - Diminui se o condutor tiver um dielétrico à sua volta.
 - Não depende do seu tamanho.
 - Mede-se em unidades de J/C.
 - É igual ao trabalho necessário para deslocar uma carga desde o infinito até o condutor.
 - É independente da carga acumulada no condutor.
- Qual deve ser a capacidade de um condensador se quisermos, a uma diferença de potencial de 9.0 V, armazenar um excesso de 10^{10} elétrons na placa negativa?
 - 14 nF
 - 178 nF
 - 178 pF
 - 14 pF
 - 5.6 pF
- Qual é a capacidade de um condensador de placas paralelas circulares, com 5 cm de raio, separadas de 1 cm?
 - 6.9 pF
 - 22.0 pF
 - 2.2 pF
 - 0.22 nF
 - 0.69 nF
- Aumentando a carga de um condensador de placas paralelas de $3 \mu\text{C}$ para $9 \mu\text{C}$ e aumentando a separação entre as placas de 1 mm para 3 mm, a energia armazenada no condensador varia de um fator
 - 9
 - 3
 - 8
 - 27
 - 1/3

5. Num sistema de dois condensadores ligados em paralelo, qual das seguintes afirmações é verdadeira?
- A. A capacidade equivalente é menor que as capacidades dos dois condensadores.
- B. A carga armazenada nos dois condensadores é a mesma.
- C. A carga armazenada será maior no condensador com maior capacidade.
- D. A diferença de potencial será maior no condensador com maior capacidade.
- E. A diferença de potencial será maior no condensador com menor capacidade.

Problemas

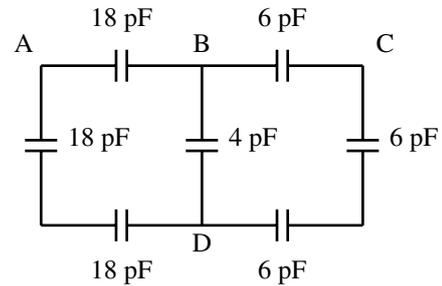
1. Um flash fotográfico típico fornece 2 kW durante aproximadamente 2 ms. Essa energia é obtida descarregando um condensador de 50 μF . (a) Até que diferença de potencial deverá ser carregado o condensador? (b) Se o condensador fosse substituído por outro de 250 μF , até que diferença de potencial deveria ser carregado? (c) Qual seria a desvantagem em usar o condensador com maior capacidade?
2. Um condensador esférico é formado por duas esferas condutoras de raios a e b ($b > a$), separadas por vidro que preenche o espaço entre elas. No condutor externo e no vidro é feito um orifício que permite ligar o eletrodo do condutor interno. (a) Calcule a capacidade desse condensador, em função de a , b e a constante dielétrica do vidro, K . (Sugestão: repita os cálculos da seção 4.2, tendo em conta que a força é mais fraca, devido à constante dielétrica, e o integral vai desde a até b .) (b) Calcule a capacidade de um condensador com $a = 4.0$ cm, $b = 4.3$ cm e $K = 6.2$. (c) Qual a relação entre a capacidade desse condensador e a de uma esfera isolada de raio $a = 4.0$ cm?
3. No sistema de três condensadores apresentado na figura, $C_1 = 1.2$ μF , $C_2 = 4.3$ μF e $C_3 = 2.5$ μF . Entre os pontos A e B liga-se uma bateria de 9.0 V. (a) Calcule a carga acumulada em cada condensador. (b) Calcule a energia total armazenada no sistema.



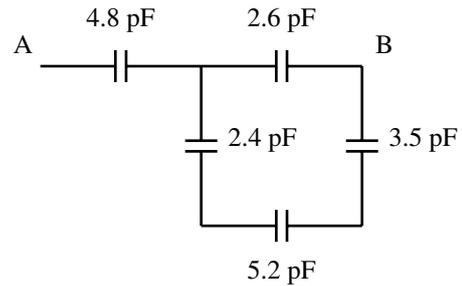
4. Um condensador de placas planas e paralelas com 12 cm^2 de área e distanciadas de 1 cm, está totalmente preenchido por dois dielétricos, cada um com espessura igual a 0.5 cm e área igual à das placas. Calcule a capacidade do condensador sabendo que as constantes dos dielétricos são 4.9 e 5.6 (sugestão: admita que o condensador é equivalente a dois condensadores em série, cada um com um dielétrico diferente).

5. Considere um condensador de placas planas e paralelas, de área 0.3 m^2 e distanciadas 0.5 cm . Entre as placas encontra-se uma chapa de acrílico com a mesma área e espessura igual a 0.5 cm . O condensador é carregado até a diferença de potencial ser igual a 12 V e, de seguida, é desligado da fonte usada para o carregar. (a) Qual é o trabalho necessário para retirar a chapa de acrílico de entre as placas do condensador? (b) Calcule o potencial de ruptura com dielétrico e depois de este ser removido.
6. Dois condensadores de $10 \mu\text{F}$ e $20 \mu\text{F}$ ligam-se em série a uma fonte de 1200 V . (a) Calcule a carga em cada condensador. (b) A fonte é logo desligada, ligando-se entre si os dois condensadores (armadura positiva com positiva e negativa com negativa). Calcule a diferença de potencial e carga final em cada condensador.

7. No circuito da figura, calcule a capacidade equivalente: (a) Entre os pontos B e D. (b) Entre os pontos A e B.



8. Os condensadores no circuito da figura encontram-se inicialmente descarregados. Calcule a carga que fica armazenada no condensador de 2.4 pF quando se liga uma fonte, com força eletromotriz de 5 V , entre os pontos A e B.



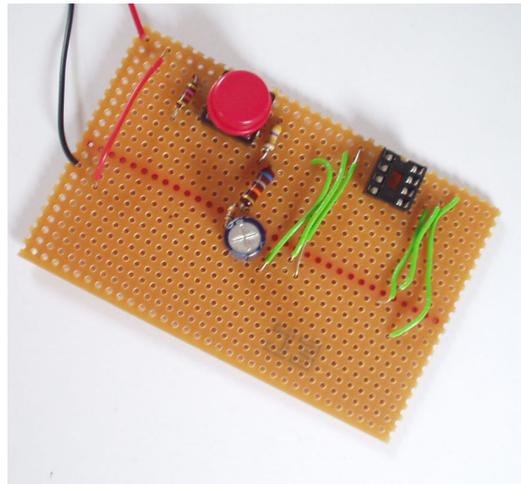
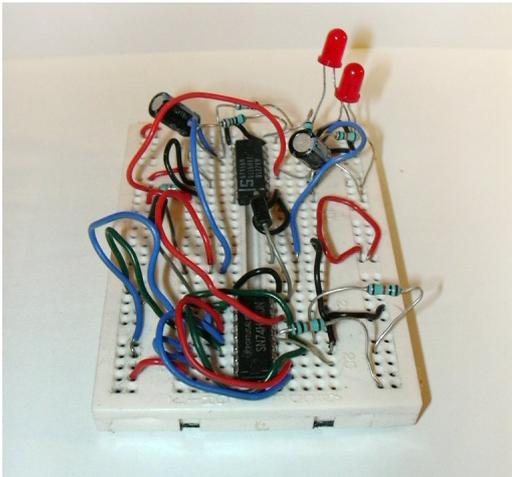
Respostas

Perguntas: 1. E. 2. C. 3. A. 4. D. 5. C.

Problemas

1. (a) 400 V. (b) 179 V. (c) O condensador de maior capacidade ocupa um volume maior.
2. (a) $C = \frac{Kab}{k(b-a)}$. (b) 0.395 nF. (c) Aumenta num fator de 88.87
3. (a) $q_1 = 3.38 \mu\text{C}$, $q_2 = 12.1 \mu\text{C}$ e $q_3 = 15.5 \mu\text{C}$. (b) 69.6 μJ
4. 5.55 pF.
5. (a) $3.12 \times 10^{-7} \text{ J}$. (b) Sem dielétrico, 15 kV; com dielétrico 200 kV.
6. (a) 8 mC. (b) $V = 1600/3 \text{ V}$, $Q_1 = 16/3 \text{ mC}$, $Q_2 = 32/3 \text{ mC}$.
7. (a) 12 pF. (b) 21.6 pF.
8. 3.15 pC.

5. Circuitos de corrente contínua



Os elementos de circuitos são produzidos com terminais de tamanho padrão para facilitar a sua montagem. Uma forma de montar circuitos, sem ser preciso soldar (figura à esquerda), é com uma placa de teste (*breadboard*). Para construir circuitos mais duradouros, pode-se usar uma placa de circuito (*stripboard*), que é uma placa de um material isolador com furos e com pistas paralelas de cobre num dos lados (figura à direita); o contacto entre diferentes componentes consegue-se inserindo os terminais em furos que estejam na mesma pista, tal como na placa de teste, mas soldando os terminais sobre o cobre. Também se podem construir circuitos mais compactos, utilizando placas de circuito impresso (PCB). Uma PCB é semelhante a uma placa de circuito, mas as pistas de cobre e os furos são desenhados por medida para cada circuito específico.

5.1. Diagramas de circuito

Um circuito de corrente contínua, ou circuito C.C. (em inglês, *Direct Current*, D.C.), é um circuito em que todas as fontes de tensão têm força eletromotriz constante e todas as resistências são constantes. Se no circuito forem ligados condensadores, a corrente poderá variar em função do tempo (resposta transitória do circuito), mas passado algum tempo a carga e tensão nos condensadores atingirão os seus valores finais..

Neste capítulo explica-se como calcular os valores iniciais e finais de correntes e cargas e no capítulo sobre processamento de sinais estuda-se a análise da resposta transitória dos circuitos de corrente contínua.

Para estudar um circuito mais facilmente, convém representá-lo por um diagrama de circuito. A figura 5.1 mostra o diagrama de circuito de um **divisor de voltagem**. Os pontos A, B e C são os 3 terminais de um potenciômetro (figura 5.2), que é constituído por um segmento de um material condutor muitas vezes com a forma de arco de círculo, entre os terminais nos dois extremos, A e C, e um contacto móvel, ligado ao terminal central B, que pode ser deslocado sobre o arco condutor, rodando o eixo do potenciômetro. Assim, entre A e C há uma resistência constante, R_p , mas entre A e B há uma resistência que pode ser ajustada entre 0 e R_p , rodando o eixo.

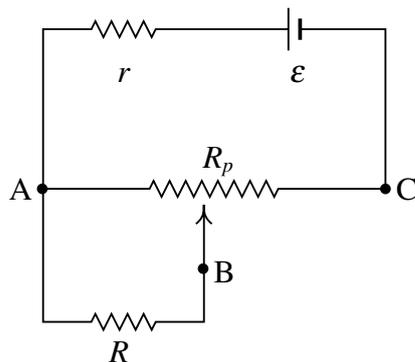


Figura 5.1.: Diagrama de circuito de um divisor de voltagem.



Figura 5.2.: Potenciômetro

Para montar um divisor de voltagem, liga-se uma fonte entre os pontos A e C, com f.e.m. ϵ e resistência interna r . As saídas do divisor de voltagem são os pontos A e B, onde se pode ligar um dispositivo externo, com resistência R . Quando o contacto móvel B, do potenciômetro, é deslocado para o ponto A, a diferença de potencial entre A e B é nula e quando é deslocado para o ponto C, a diferença de potencial entre A e B é a mesma que nos terminais da fonte, que estão ligados entre A e C. Ajustando a posição do ponto B consegue-se obter entre A e B qualquer diferença de potencial entre 0 e a diferença de potencial da fonte.

Outro exemplo de diagrama de circuito é a montagem usada para carregar um condensador e a seguir observar como diminui a diferença de potencial quando o condensador é descarregado através de um voltímetro. O diagrama do circuito é apresentado na figura 5.3.

A pilha liga-se ao condensador durante algum tempo, até este ficar carregado e é logo desligada. A ação de ligar e desligar a pilha é representada no diagrama de circuito pelo interruptor, que estará fechado enquanto o condensador é carregado.

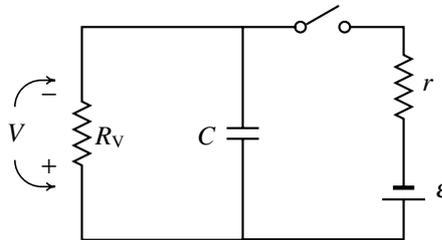


Figura 5.3.: Carga e descarga de um condensador.

O voltímetro é representado no diagrama por meio da sua resistência interna R_V . Geralmente, admite-se que o voltímetro não interfere com o circuito, sendo representado apenas pelas setas com sinais positivo e negativo, que indicam os pontos onde são ligados os terminais positivo e negativo do voltímetro. Neste caso a resistência do voltímetro é importante e, por isso, foi desenhada. Um voltímetro ideal teria uma resistência infinita, que não permitiria que o condensador descarregasse, permanecendo a sua diferença de potencial constante. Num voltímetro real, a carga no condensador produz uma corrente através do voltímetro, que faz diminuir a carga e, conseqüentemente, a diferença de potencial.

5.2. Leis dos circuitos

A análise de um circuito consiste em calcular a corrente ou diferença de potencial em cada resistência e a carga ou diferença de potencial em cada condensador. Com essas grandezas pode-se também determinar a potência que está a ser dissipada nas resistências e a energia armazenada nos condensadores. Para analisar os circuitos é conveniente usar duas regras gerais designadas **leis de Kirchhoff**.

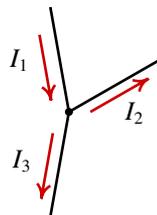


Figura 5.4.: Lei das correntes.

A primeira lei, a **lei dos nós** ou lei das correntes, estabelece que em qualquer ponto de um circuito onde há separação da corrente (nó), é igual a soma das correntes que entram no ponto e a soma das correntes que dele saem. Por exemplo, no nó representado na figura 5.4, há uma corrente I_1 a entrar no nó, e duas correntes I_2 e I_3 a sair. A lei das correntes implica:

$$I_1 = I_2 + I_3 \quad (5.1)$$

Esta lei é válida sempre que as correntes são estacionárias; nomeadamente, quando a densidade da nuvem de cargas de condução permanece constante dentro do condutor, sem que haja acumulação de cargas em nenhum ponto; nesse caso, toda a carga que entra por um condutor, por unidade de tempo, deverá sair por outros condutores.

A segunda lei designada **lei das malhas**, ou lei das tensões, estabelece que a soma das diferenças de potencial, em qualquer percurso fechado (malha) num circuito, é sempre nula.

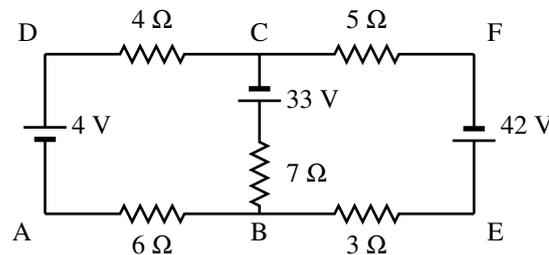


Figura 5.5.: Circuito com duas malhas.

Por exemplo, no circuito da figura 5.5, podem-se identificar 3 percursos fechados (malhas): ABCDA, BEFCB e ABEFCDA. Por cada uma dessas malhas existe uma equação associada, obtida pela lei das malhas, mas unicamente duas dessas equações serão independentes. No caso da malha ABCDA, a lei das malhas estabelece:

$$\Delta V_{AB} + \Delta V_{BC} + \Delta V_{CD} + \Delta V_{DA} = 0 \quad (5.2)$$

É fácil verificar a equação anterior, tendo em conta que $\Delta V_{AB} = V_B - V_A$, $\Delta V_{BC} = V_C - V_B$, $\Delta V_{CD} = V_D - V_C$ e $\Delta V_{DA} = V_A - V_D$.

5.3. Método das malhas

Nos circuitos com várias resistências estudados no capítulo 3 sobre resistência elétrica foi sempre possível substituir as resistências por uma resistência equivalente e calcular a corrente fornecida pela fonte bem como todas as correntes nas resistências.

Nos casos em que há várias fontes ou quando não é possível associar resistências (ou condensadores) em série e em paralelo até obter uma única resistência (ou condensador) equivalente, é útil usar o **método das malhas**. Por exemplo, no circuito da figura 5.6 nenhuma das resistências está em série ou em paralelo com qualquer outra. Assim sendo, não é possível associar as resistências até obter uma única resistência equivalente.

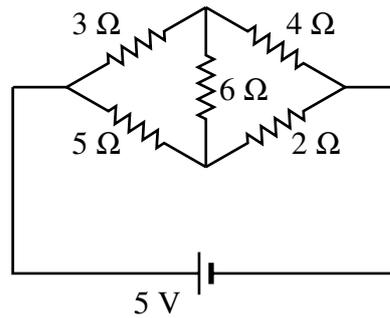


Figura 5.6.: Circuito com cinco resistências em que nenhuma delas está em série ou em paralelo com outra.

Usaremos o circuito da figura 5.6 para mostrar o fundamento do método das malhas. Na resolução de problemas não é necessário fazer uma análise como a que segue, pois basta aplicar as regras enunciadas no fim da secção, para obter a matriz do circuito.

Como se mostra na figura 5.7, começa-se por identificar as 3 malhas do circuito e a cada malha atribui-se uma das 3 **correntes de malha** I_1 , I_2 e I_3 . Note-se que na figura 5.7, as malhas estão desenhadas com forma retangular, mas são equivalentes à malhas do circuito na figura 5.6. É conveniente escolher o mesmo sentido de rotação para todas as correntes de malha; no caso da figura 5.7, escolheu-se o sentido horário.

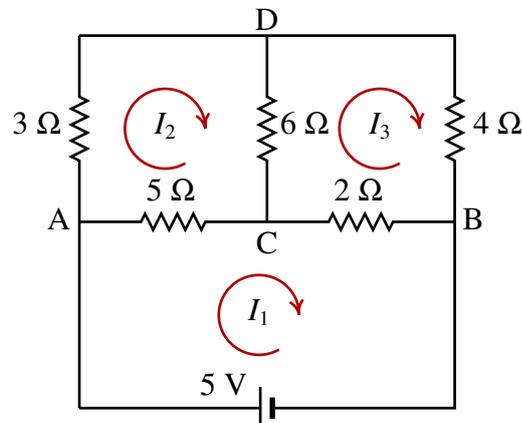


Figura 5.7.: Correntes de malhas no circuito da figura 5.6.

Nas resistências situadas sobre duas malhas vizinhas, a corrente é a soma algébrica das correntes nas duas malhas. Por exemplo, na figura 5.7 a corrente que circula pela resistência de $5\ \Omega$, do ponto A para o C, é $I_1 - I_2$ (ou $I_2 - I_1$ do ponto C para o A).

Com este método a regra dos nós é garantida em cada nó e basta aplicar a regra das malhas a cada uma das três malhas para calcular as três correntes. As diferenças de potencial entre os vários pontos do circuito da figura 5.7, em função das correntes de malha, são as seguintes (unidades SI):

$$\begin{aligned} \Delta V_{AC} &= -5(I_1 - I_2) & \Delta V_{CB} &= -2(I_1 - I_3) & \Delta V_{BA} &= 5 \\ \Delta V_{AD} &= -3I_2 & \Delta V_{DC} &= -6(I_2 - I_3) & \Delta V_{DB} &= -4I_3 \end{aligned} \quad (5.3)$$

substituindo esses valores, as três equações das malhas são:

$$\Delta V_{AC} + \Delta V_{CB} + \Delta V_{BA} = -5I_1 + 5I_2 - 2I_1 + 2I_3 + 5 = 0 \quad (5.4)$$

$$\Delta V_{AD} + \Delta V_{DC} + \Delta V_{CA} = -3I_2 - 6I_2 + 6I_3 + 5I_1 - 5I_2 = 0 \quad (5.5)$$

$$\Delta V_{DB} + \Delta V_{BC} + \Delta V_{CD} = -4I_3 + 2I_1 - 2I_3 + 6I_2 - 6I_3 = 0 \quad (5.6)$$

Agrupando os termos que dependem de cada uma das correntes, pode-se escrever o sistema na forma matricial:

$$\begin{bmatrix} 7 & -5 & -2 \\ -5 & 14 & -6 \\ -2 & -6 & 12 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad (5.7)$$

O sistema matricial (5.7) foi obtido calculando primeiro as diferenças de potencial nas secções do circuito e aplicando a regra das malhas. No entanto, é possível escrever esse sistema imediatamente olhando para o circuito (figura 5.7) e usando as seguintes regras:

- Cada linha da matriz do circuito corresponde a uma das malhas.
- Na linha i , o número na coluna i será positivo e igual à soma de todas as resistências que houver na malha i .
- O número na linha i e coluna j (com i diferente de j) será negativo e com valor absoluto igual à soma de todas as resistências que existirem no segmento de circuito que demarca a fronteira entre as malhas i e j .
- Cada linha i na matriz com uma coluna no lado direito da equação (5.7) é igual à soma algébrica de todas as f.e.m. que houver na malha i . Nessa soma algébrica, são consideradas positivas todas as fontes em que o sentido arbitrado para a corrente passe do elétrodo negativo para o positivo (aumento de potencial) e negativas todas as fontes em que o sentido arbitrado para a corrente passe do elétrodo positivo para o negativo (diminuição de potencial).

Assim, a matriz do circuito é sempre simétrica, com os elementos na diagonal positivos e todos os restantes elementos negativos. No exemplo 5.1 as regras acima enunciadas são usadas para escrever diretamente o sistema matricial de equações do circuito.

As 3 correntes de malha são a solução do sistema (5.7), que pode ser obtida por qualquer dos métodos de resolução de sistemas de equações lineares, por exemplo, a regra de Cramer:

$$I_1 = \frac{\begin{vmatrix} 5 & -5 & -2 \\ 0 & 14 & -6 \\ 0 & -6 & 12 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 7 & -5 & -2 \\ -5 & 14 & -6 \\ -2 & -6 & 12 \end{vmatrix}} = 1.473 \text{ A} \quad (5.8)$$

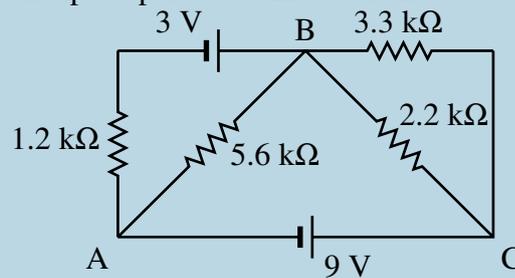
$$I_2 = \frac{\begin{vmatrix} 7 & 5 & -2 \\ -5 & 0 & -6 \\ -2 & 0 & 12 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 7 & -5 & -2 \\ -5 & 14 & -6 \\ -2 & -6 & 12 \end{vmatrix}} = 0.804 \text{ A} \quad (5.9)$$

$$I_3 = \left| \begin{array}{ccc|ccc} 7 & -5 & 5 & 7 & -5 & -2 \\ -5 & 14 & 0 & -5 & 14 & -6 \\ -2 & -6 & 0 & -2 & -6 & 12 \end{array} \right| \div = 0.647 \text{ A} \quad (5.10)$$

Neste caso, todas as correntes obtidas são positivas, o que indica que o sentido das correntes de malha coincide com os sentidos arbitrados na figura 5.7. Nos elementos do circuito que não pertencem a duas malhas, a corrente real é igual à corrente da respectiva malha. Nomeadamente, a corrente que passa pela fonte é $I_1 = 1.473 \text{ mA}$, a corrente na resistência de 3Ω é $I_2 = 0.804 \text{ mA}$ e a corrente na resistência de 4Ω é $I_3 = 0.647 \text{ mA}$ (ver figura 5.7). Nos elementos que pertencem a duas malhas tem que se combinar as correntes das duas malhas para obter a corrente real. Por exemplo, na resistência de 5Ω passa a corrente $I_1 = 1.473 \text{ mA}$ para a direita e a corrente $I_2 = 0.804 \text{ mA}$ para a esquerda; como tal, a corrente nessa resistência é para a direita e com intensidade $I = 1.473 - 0.804 = 0.669 \text{ mA}$.

Exemplo 5.1

No circuito representado no diagrama, calcule: (a) A intensidade e sentido da corrente na resistência de $5.6 \text{ k}\Omega$. (b) A diferença de potencial na resistência de $3.3 \text{ k}\Omega$. (c) A potência fornecida ou dissipada por cada uma das fontes.



Resolução. Começa-se por escolher um sistema consistente de unidades, para poder trabalhar com números, sem ter que escrever unidades em cada equação. Exprimindo os valores das resistências em $\text{k}\Omega$ e a diferença de potencial em V, os valores das correntes aparecem em mA.

O circuito tem 3 malhas; no entanto, pode-se reduzir o número de malhas para 2, pois as resistências de $2.2 \text{ k}\Omega$ e $3.3 \text{ k}\Omega$ estão em paralelo e podem ser substituídas por uma única resistência: $2.2 \parallel 3.3 = (2.2 \times 3.3)/(2.2 + 3.3) = 1.32$.

O circuito equivalente obtido, com duas correntes de malha, é:

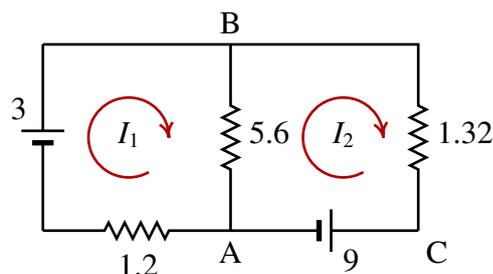


Figura 5.8.: Circuito equivalente para o exemplo 5.1.

O sistema matricial correspondente a esse circuito é:

$$\begin{bmatrix} 6.8 & -5.6 \\ -5.6 & 6.92 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ -9 \end{bmatrix} \quad (5.11)$$

Usando o *Maxima*, a solução do sistema é:

```
(%i1) float(solve([6.8*I1 - 5.6*I2 = 3, -5.6*I1 + 6.92*I2 = -9]));
(%o1)          [[I2 = - 2.829, I1 = - 1.888]]
```

e os sinais negativos das duas correntes indicam que são no sentido oposto ao sentido que foi arbitrado no diagrama.

(a) Na resistência de $5.6 \text{ k}\Omega$ passa a corrente de malha 1.888 , no sentido de A para B, e a corrente de malha 2.829 , no sentido de B para A. Consequentemente, a corrente nessa resistência é $2.829 - 1.888 = 0.941 \text{ mA}$, de B para A.

(b) A corrente na resistência de $1.32 \text{ k}\Omega$ é igual à segunda corrente de malha, 2.829 mA , de C para B. Portanto, a diferença de potencial entre C e B, que é também a diferença de potencial na resistência de $3.3 \text{ k}\Omega$, é $1.32 \times 2.829 = 3.73 \text{ V}$ (maior potencial em C do que em B).

(c) A corrente que passa pela fonte de 3 V é igual à primeira corrente de malha, 1.888 mA ; como essa corrente passa do eletrodo positivo para o negativo, a fonte de 3 V dissipa uma potência de $1.888 \times 3 = 5.664 \text{ mW}$. Na fonte de 9 V , a corrente é igual à segunda corrente de malha, 2.829 mA ; como essa corrente passa do eletrodo negativo para o positivo, a fonte fornece uma potência de $2.829 \times 9 = 25.46 \text{ mW}$.

5.4. Princípio de sobreposição

No exemplo 5.1, se cada uma das correntes de malha I_1 e I_2 for separada em duas parcelas, $I_1 = i_1 + j_1$ e $I_2 = i_2 + j_2$, a equação matricial (5.11) pode ser escrita como:

$$\begin{bmatrix} 6.8 & -5.6 \\ -5.6 & 6.92 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 6.8 & -5.6 \\ -5.6 & 6.92 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} j_1 \\ j_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -9 \end{bmatrix} \quad (5.12)$$

E, se as correntes i_1 , i_2 , j_1 e j_2 forem soluções dos sistemas:

$$\begin{bmatrix} 6.8 & -5.6 \\ -5.6 & 6.92 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 6.8 & -5.6 \\ -5.6 & 6.92 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} j_1 \\ j_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -9 \end{bmatrix} \quad (5.13)$$

fica garantido que I_1 e I_2 são as soluções da equação (5.11). Estes dois sistemas de equações acima correspondem a dois circuitos mais simples do que o circuito original na figura 5.8, tendo em cada um dos dois novos circuitos uma das fontes sido substituída por um fio com resistência nula. Esses dois novos circuitos são tão simples, que podem ser resolvidos sem recorrer ao método das malhas, como se mostra no exemplo seguinte.

Exemplo 5.2

Resolva novamente o exemplo 5.1, usando o princípio de sobreposição.

Resolução. Os dois circuitos que se obtêm, colocando cada uma das fontes em curto-circuito, são:



Em cada circuito estão indicadas as correntes nas resistências, em unidades de mA. Note-se que essas já são as correntes reais e não as correntes de malha. No circuito do lado esquerdo, a resistência total é: $(5.6 \parallel 1.32) + 1.2 = 1.0682 + 1.2 = 2.2682$

e, portanto a corrente i_1 é:

$$i_1 = \frac{3}{2.2682} = 1.323$$

A diferença de potencial no conjunto em paralelo $(5.6 \parallel 1.32)$ é $1.0682 i_1$ e as outras duas correntes são:

$$i_2 = \frac{1.0682 \times 1.323}{1.32} = 1.07 \quad i_3 = \frac{1.0682 \times 1.323}{5.6} = 0.252$$

No circuito do lado direito, a resistência total é:

$$(5.6 \parallel 1.2) + 1.32 = 0.9882 + 1.32 = 2.3082$$

e, portanto a corrente j_2 é:

$$j_2 = \frac{9}{2.3082} = 3.899$$

A diferença de potencial no conjunto em paralelo $(5.6 \parallel 1.2)$ é $0.9882 j_2$ e as outras duas correntes são:

$$j_1 = \frac{0.9882 \times 3.899}{1.2} = 3.21 \quad j_3 = \frac{0.9882 \times 3.899}{5.6} = 0.688$$

Com estes resultados e olhando para os dois diagramas de circuito, pode-se calcular:

$$\begin{aligned} I_1 &= j_1 - i_1 = 3.21 - 1.323 = 1.89 \text{ mA} && \text{(para a direita)} \\ I_2 &= j_2 - i_2 = 3.899 - 1.07 = 2.83 \text{ mA} && \text{(para cima)} \\ I_3 &= i_3 + j_3 = 0.252 + 0.688 = 0.94 \text{ mA} && \text{(para baixo)} \end{aligned}$$

que corresponde aos mesmos resultados obtidos com o método das malhas. O resto da resolução é segue os mesmos passos já feitos quando as correntes foram calculadas pelo método das malhas.

5.5. Circuitos com condensadores

A diferença de potencial num condensador é diretamente proporcional à carga armazenada nas suas armaduras. Se ligarmos um condensador, inicialmente sem carga, entre dois pontos de um circuito, a sua diferença de potencial inicial é nula; é como se, nesse instante, fosse feito um curto-circuito entre os dois pontos com um fio de resistência nula. Nos instantes seguintes a diferença de potencial aumenta, à medida que entra carga no condensador; como a diferença de potencial no condensador não pode aumentar indefinidamente, a carga e a tensão atingirão valores finais constantes.

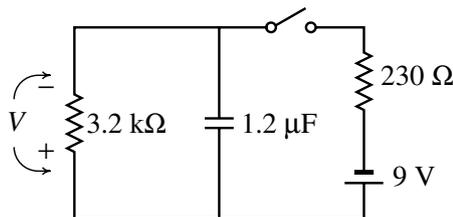
Quando a carga e a tensão no condensador alcançarem os seus valores finais, a corrente no condensador é nula e o condensador pode então ser considerado como um interruptor aberto que não deixa passar corrente. O aumento da carga até ao valor final, no período em que a corrente diminui do valor inicial até zero, constitui a **resposta transitória** à alteração produzida pela ligação da fonte.

A resposta transitória será estudada no capítulo sobre processamento de sinais. No presente capítulo consideram-se apenas os valores iniciais e finais das grandezas elétricas nos circuitos de corrente contínua. Todos os condensadores no circuito podem ser substituídos por fios com resistência nula, no instante inicial $t = 0$ e por interruptores abertos para calcular os valores finais. O tempo necessário para as cargas atingirem os valores finais é habitualmente muito curto.

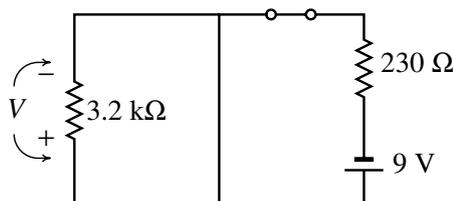
Exemplo 5.3

Uma pilha com f.e.m. de 9 V e resistência interna de 230Ω liga-se em paralelo a um condensador de $1.2 \mu\text{F}$ e a um voltímetro com resistência interna de $3.2 \text{ k}\Omega$. (a) Calcule as correntes inicial e final na pilha. (b) Calcule a carga final do condensador.

Resolução. O diagrama do circuito é o seguinte:



(a) No instante inicial, o interruptor acaba de ser fechado e o condensador pode ser substituído por um fio com resistência nula:

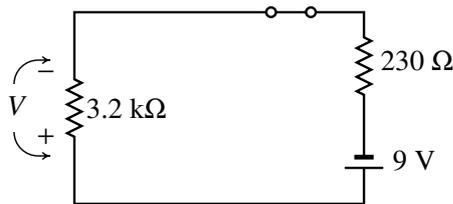


Note-se que toda a corrente que sai da fonte passará por esse fio e nenhuma corrente passará pelo voltímetro. Outra possível interpretação é que a resistência equivalente do fio de resistência nula, em paralelo com o voltímetro, é nula ($3.2 \parallel 0 = 0$), podendo-se ignorar o voltímetro nesse instante inicial. A corrente no instante inicial será então:

```
(%i2) I0: float(9/230);
(%o2)                                .03913
```

em unidades SI (ampere).

Quando o condensador estiver completamente carregado, o circuito equivalente é:



e a corrente final:

```
(%i3) I: float(9/(3200 + 230));
(%o3)                                .002624
```

(b) Como o condensador está ligado em paralelo com o voltímetro, a diferença de potencial final entre as suas armaduras é igual à diferença de potencial final na resistência de $3.2 \text{ k}\Omega$, que é:

```
(%i4) DV: 3200*I;
(%o4)                                8.397
```

sendo a carga final do condensador:

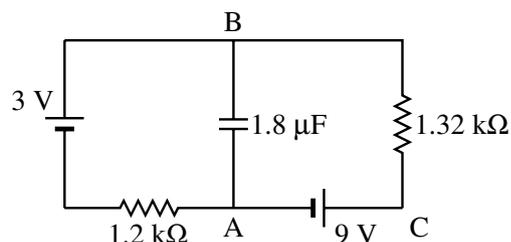
```
(%i5) Q: 1.2e-6*DV;
(%o5)                                1.0076e-5
```

ou seja, $Q = 10.076 \mu\text{C}$. É de salientar que os resultados dos comandos do Maxima mostram apenas 4 algarismos significativos, pois tinha-se alterado para 4 o valor predefinido da variável `fpprintprec`, mas internamente está a ser usada uma precisão maior nos cálculos e nos valores armazenados nas variáveis.

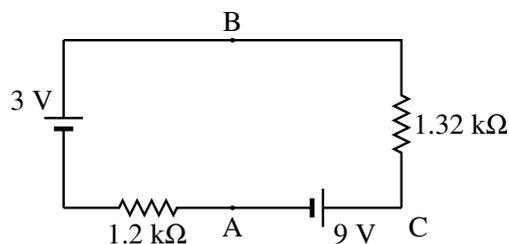
Exemplo 5.4

No circuito do exemplo 5.1, se a resistência de $5.6 \text{ k}\Omega$ for substituída por um condensador de $1.8 \mu\text{F}$, qual a carga final desse condensador e qual a sua polaridade?

Resolução. O diagrama do circuito é:



Depois da carga alcançar o valor final, o circuito equivalente é:



Assim, o circuito também é equivalente a uma fonte única de 6 V, ligada a uma resistência de 2.52 kΩ. Preferindo, pode-se escrever a equação para a malha do circuito acima e arbitrando a corrente no sentido horário, a equação da malha é:

$$2520I = 3 - 9 \quad \Rightarrow \quad I = -\frac{6}{2520}$$

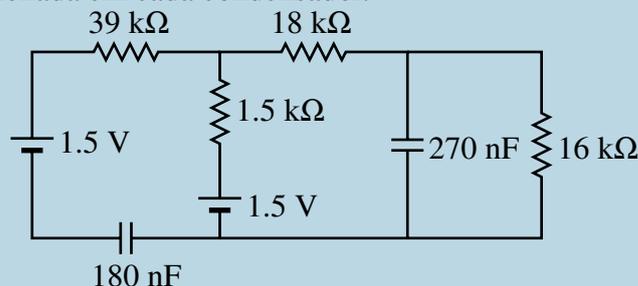
O sinal negativo indica que a corrente circula em sentido anti-horário. Esse valor da intensidade da corrente permite calcular a diferença de potencial no condensador (igual à diferença de potencial entre os pontos A e B) e a carga:

```
(%i6) I: float(6/2520);
(%o6) .002381
(%i7) DV: 9 - 1320*I;
(%o7) 5.857
(%i8) Q: 1.8e-6*DV;
(%o8) 1.0543e-5
```

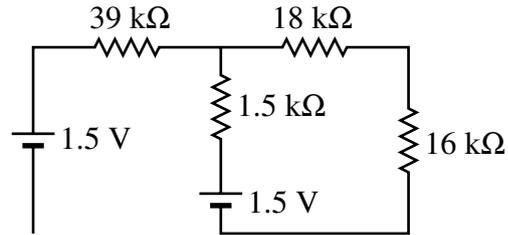
Assim, a carga final do condensador é 10.543 μC e a polaridade é positiva na armadura ligada ao ponto B e negativa na armadura ligada ao ponto A (o cálculo de DV com o comando %i7 foi feito admitindo um potencial de B maior do que o potencial de A).

Exemplo 5.5

No circuito representado no diagrama, calcule a potência dissipada por cada resistência e a energia armazenada em cada condensador.



Resolução. Como o enunciado não diz quando foram ligadas as fontes, admite-se que o circuito estava ligado há tempo suficiente para correntes e cargas terem os valores finais. O circuito equivalente é:



Na resistência de 39 kΩ a corrente é nula (não ter por onde circular) e o circuito tem apenas uma malha, com resistência total $1.5 + 18 + 16 = 35.5$ kΩ e corrente:

```
(%i9) I: 1.5/35.5e3;
(%o9) 4.2254e-5
```

Com essa corrente pode-se calcular todas as potências dissipadas e energias armazenadas.

- Resistência de 39 kΩ. $P = 0$, já que a corrente é nula.

- Resistência de 18 kΩ

```
(%i10) P18: 18e3*I^2;
(%o10) 3.2136e-5
```

$$P = 32.136 \mu\text{W}$$

- Resistência de 16 kΩ

```
(%i11) P16: 16e3*I^2;
(%o11) 2.8566e-5
```

$$P = 28.566 \mu\text{W}$$

- Resistência de 1.5 kΩ

```
(%i12) P1_5: 1.5e3*I^2;
(%o12) 2.678e-6
```

$$P = 2.678 \mu\text{W}$$

- Condensador de 270 nF. Terá a mesma diferença de potencial que a resistência de 16 kΩ:

```
(%i13) DV: 16e3*I;
(%o13) .6761
(%i14) U270: 270e-9*DV^2/2;
(%o14) 6.1702e-8
```

$$U_e = 61.702 \text{ nJ}$$

- Condensador de 180 nF. Um possível percurso entre os dois pontos onde está ligado passa pela fonte do lado esquerdo, pela resistência de 39 kΩ (com diferença de potencial nula), pela resistência de 1.5 kΩ e pela segunda fonte; consequentemente,

```
(%i15) DV: 1.5 + 1.5e3*I - 1.5;
(%o15) .06338
(%i16) U180: 180e-9*DV^2/2;
(%o16) 3.615e-10
```

$$U_e = 0.3615 \text{ nJ}$$

Perguntas

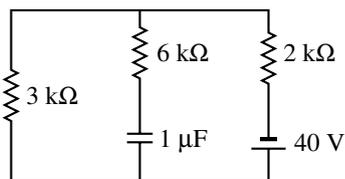
1. Qual dos seguintes princípios físicos está relacionado com a lei dos nós?

- A. Conservação da energia.
- B. Quantização da carga.
- C. Conservação da carga.
- D. Conservação da quantidade de movimento.
- E. Ação e reação.

2. Num condensador dentro de um circuito de corrente contínua, qual das seguintes grandezas terá sempre um valor final nulo?

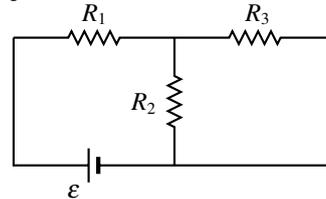
- A. A carga.
- B. A diferença de potencial.
- C. A corrente.
- D. A capacidade.
- E. A energia armazenada.

3. Uma fonte de tensão constante foi ligada a um condensador e 3 resistências, como mostra o diagrama. Qual a intensidade da corrente final fornecida pela fonte?



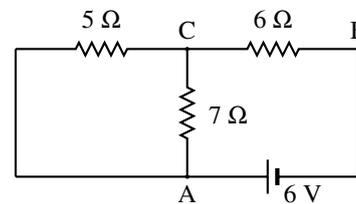
- A. 5 mA
- B. 8 mA
- C. 10 mA
- D. 20 mA
- E. 0

4. Se I_1 , I_2 e I_3 são os valores absolutos das correntes que circulam pelas resistências R_1 , R_2 e R_3 no circuito da figura, qual das equações é correta?



- A. $I_1 + I_2 = I_3$
- B. $I_1 + I_3 = I_2$
- C. $I_2 + I_3 = I_1$
- D. $I_1 = I_2$
- E. $I_2 = I_3$

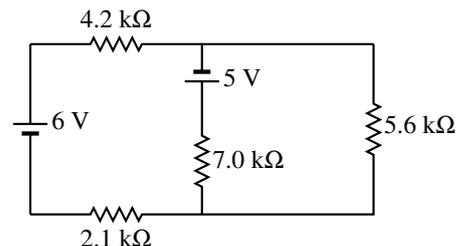
5. Qual das afirmações seguintes, sobre o potencial nos pontos A, B e C, é correta?



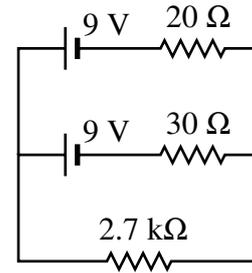
- A. $V_C > V_B > V_A$
- B. $V_C > V_A > V_B$
- C. $V_A > V_B > V_C$
- D. $V_A > V_C > V_B$
- E. $V_B > V_A > V_C$

Problemas

1. No circuito da figura, determine quais das fontes de força eletromotriz fornecem ou absorvem energia e calcule a potência fornecida, ou absorvida, por cada uma.

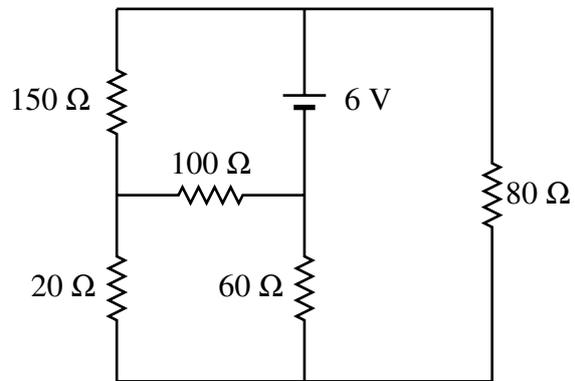


2. Duas pilhas iguais, de 9 V, têm sido usadas de modo diferente e, por isso, uma delas está mais gasta. As duas pilhas ligam-se em paralelo a uma resistência de $2.7 \text{ k}\Omega$, como mostra o diagrama. (a) Qual das duas pilhas está mais gasta? (b) Qual das duas pilhas fornece maior potência no circuito? (c) Calcule a corrente na resistência de $2.7 \text{ k}\Omega$.

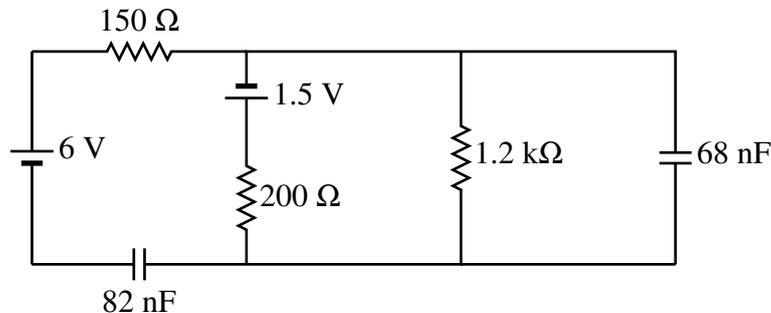


3. Se as duas pilhas do problema anterior fossem ligadas em série, e não em paralelo, qual delas forneceria maior potência no circuito? Que inconveniente poderá existir do ponto de vista prático?

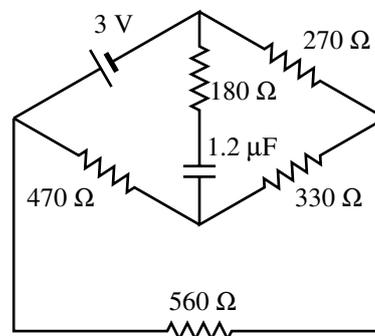
4. Calcule a potência dissipada em cada resistência no circuito e a potência fornecida pela f.e.m. Verifique que a potência fornecida pela f.e.m. é igual à soma das potências dissipadas em todas as resistências.



5. No circuito representado no diagrama, calcule: (a) As correntes iniciais nas resistências e condensadores. (b) As cargas finais nos condensadores, indicando as suas polaridades.



6. (a) Calcule a intensidade e sentido da corrente inicial no condensador. (b) Calcule a carga final do condensador e indique a polaridade.



7. No problema 4, se a resistência de 100Ω for substituída por um condensador de 39 nF , qual a energia final armazenada nesse condensador?

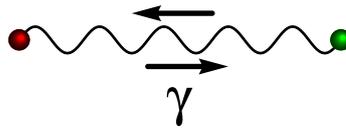
Respostas

Perguntas: 1. C. 2. C. 3. B. 4. C. 5. D.

Problemas

1. As duas fontes fornecem potência; a f.e.m. de 6 V fornece 5.24 mW, e a f.e.m. de 5 V fornece 3.93 mW.
2. (a) A que tem resistência interna de 30 Ω . (b) A que está menos gasta (com resistência interna de 20 Ω). (c) 3.32 mA.
3. As duas pilhas fornecerão a mesma potência. O inconveniente é que quando a pilha mais gasta se descarregar totalmente, o circuito deixará de funcionar, a pesar da outra pilha ainda estar carregada carga.
4. Na resistência de 20 Ω , 45 μ W. Na resistência de 100 Ω , 62.0 mW. Na resistência de 150 Ω , 82.1 mW. Na resistência de 60 Ω , 105.8 mW. Na resistência de 80 Ω , 151.4 mW. A f.e.m. fornece 401.4 mW.
5. Usando subíndices iguais ao valor da resistência ou condensador, (a) $I_{1200} = 0$, $I_{200} = 7.5$ mA, $I_{150} = I_{82} = 40$ mA, $I_{68} = 32.5$ mA. (b) $I_{150} = 0$, $I_{1200} = I_{200} = 1.07$ mA, $Q_{68} = 87.4$ nC (positiva na armadura de baixo e negativa na de cima), $Q_{82} = 597.4$ nC (positiva na armadura da direita e negativa na da esquerda).
6. (a) 4.78 mA, de baixo para cima. (b) 2.44 μ C (negativa na armadura de cima e positiva na de baixo).
7. 236.5 nJ.

6. Campo elétrico



A explicação da força entre partículas através da existência de um campo vem desde a época em que foi desenvolvida a teoria da gravitação universal. A dificuldade em aceitar que uma partícula possa afetar outra partícula distante, sem existir nenhum contato entre elas, foi ultrapassada na física clássica com o conceito do campo de força. No caso da força eletrostática, o campo mediador que transmite a força eletrostática foi designado por éter; a luz seria uma onda que se propaga nesse éter. No século XIX foram realizadas inúmeras experiências para detetar a presença do éter, sem qualquer sucesso. No fim do século chegou-se à conclusão de que tal éter não existe. No entanto, o campo elétrico tem existência física, no sentido de que transporta energia e que pode subsistir mesmo após desaparecerem as cargas que o produzem. Na física quântica a interação elétrica é explicada como uma troca de partículas mediadoras da força, que são as mesmas partículas da luz, os fótons; cada carga lança alguns fótons que são absorvidos pela outra carga. Neste capítulo considera-se a teoria clássica que concebe o campo como um fluido invisível que arrasta as cargas elétricas.

6.1. Campo elétrico produzido por cargas pontuais

O campo elétrico produzido por uma carga pontual já foi estudado no capítulo 1. A figura 1.6 ilustra o campo repulsivo produzido por uma carga positiva.

A equação 1.5 para o módulo do campo produzido por uma carga pontual pode ser escrita na forma vetorial. Se a carga Q estiver na origem das coordenadas, o resultado obtido é:

$$\vec{E} = \frac{kQ}{r^2} \vec{e}_r \quad (6.1)$$

sendo r a distância à origem, e \vec{e}_r o vetor unitário que aponta na direção radial, afastando-se da carga. Se a carga for negativa, a equação anterior ainda é válida e o vetor \vec{E} aponta no sentido oposto de \vec{e}_r (campo atrativo). O vetor unitário \vec{e}_r calcula-se dividindo o vetor de posição \vec{r} pelo seu módulo, r . Se a carga não estiver na origem mas numa posição \vec{r}_1 , a equação (6.1) pode ser generalizada facilmente, obtendo-se:

$$\vec{E} = \frac{kQ(\vec{r} - \vec{r}_1)}{|\vec{r} - \vec{r}_1|^3} \quad (6.2)$$

O campo produzido por um sistema de cargas pontuais obtém-se somando vetorialmente os campos produzidos por cada uma das cargas. Por exemplo o lado esquerdo na figura 6.1 mostra os campos produzidos em alguns pontos por cada uma de duas cargas pontuais de 4 nC e 9 nC. O lado direito mostra o campo resultante na presença das duas cargas, que corresponde à soma vetorial dos dois campos.

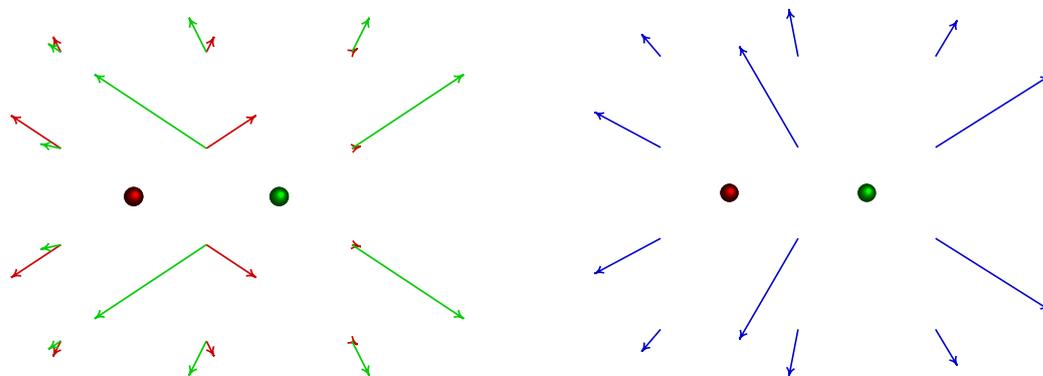


Figura 6.1.: Campos produzidos por duas cargas de 4 nC e 9 nC em alguns pontos (lado esquerdo) e o campo resultante nesses pontos (lado direito).

A equação (6.2) pode ser generalizada para um sistema de n cargas pontuais. Em coordenadas cartesianas, se as cargas q_1, q_2, \dots, q_n estiverem nos pontos $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$ de um plano Oxy (a generalização para o espaço Oxyz será evidente), o resultado é:

$$\vec{E} = \sum_{i=1}^n \left[\frac{kq_i(x-x_i)}{[(x-x_i)^2 + (y-y_i)^2]^{3/2}} \right] \vec{e}_x + \sum_{i=1}^n \left[\frac{kq_i(y-y_i)}{[(x-x_i)^2 + (y-y_i)^2]^{3/2}} \right] \vec{e}_y \quad (6.3)$$

Exemplo 6.1

Represente, no plano Oxy , as linhas do campo elétrico produzido por duas cargas de 4 nC e 9 nC afastadas de 1 cm entre si.

Resolução. Primeiro escolhe-se um sistema de unidades; medindo as cargas em nC e as distâncias em cm, o valor da constante de coulomb é:

$$k = 90 \frac{\mu\text{N} \cdot \text{cm}^2}{\text{nC}^2}$$

Como tal, se o valor $k = 90$ for usado, as unidades do campo são $\mu\text{N}/\text{nC}$. Arbitrando que a carga de 4 nC está na origem e a carga de 9 nC no ponto (1, 0) e substituindo na equação (6.3) obtém-se:

$$E_x = \frac{360x}{(x^2 + y^2)^{3/2}} + \frac{810(x-1)}{((x-1)^2 + y^2)^{3/2}} \quad E_y = \frac{360y}{(x^2 + y^2)^{3/2}} + \frac{810y}{((x-1)^2 + y^2)^{3/2}}$$

Este campo já foi representado em alguns pontos na figura 6.1. Para desenhar as linhas de campo elétrico, pode-se usar o programa `plotdf` do *Maxima*[14] (secção 7.3.1.)

```
(%i1) Ex: 90*4*x/(x^2+y^2)^(3/2)+90*9*(x-1)/((x-1)^2+y^2)^(3/2);
```

```
(%o1)
      360 x          810 (x - 1)
----- + -----
      2      2 3/2      2          2 3/2
      (y  + x )      (y  + (x - 1) )
```

```
(%i2) Ey: 90*4*y/(x^2+y^2)^(3/2)+90*9*y/((x-1)^2+y^2)^(3/2);
```

```
(%o2)
      360 y          810 y
----- + -----
      2      2 3/2      2          2 3/2
      (y  + x )      (y  + (x - 1) )
```

```
(%i3) plotdf([Ex,Ey],[x,-1,3],[y,-2,2]);
```

A seguir a este último comando é necessário clicar em alguns pontos para obter as linhas de campo que aparecem na figura 6.2. Note-se que a expressão obtida para E_y é igual a zero em qualquer ponto do eixo dos x ($y = 0$), com exceção dos pontos onde estão as cargas. Igualando $y = 0$ e $E_x = 0$ obtém-se o ponto de campo nulo $x = 1/3$ e $y = 0$, que é um ponto de sela como se vê na figura 6.2. Os pontos onde estão as duas cargas positivas são nós repulsivos.

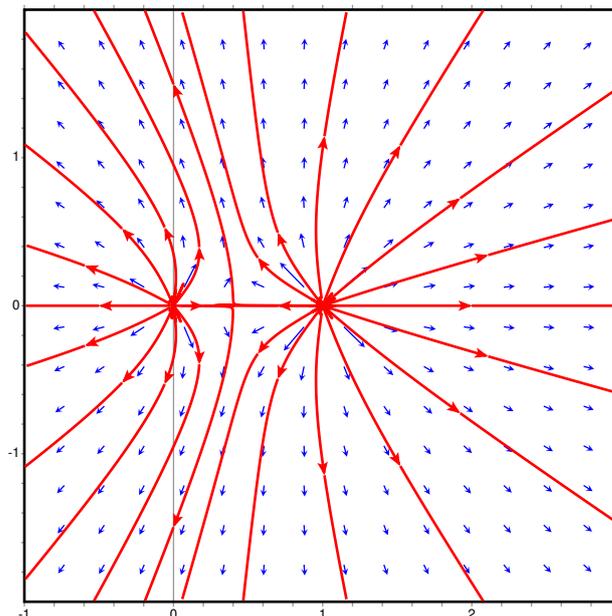


Figura 6.2.: Campo elétrico de duas cargas pontuais de 4 nC e 9 nC colocadas na origem, e no ponto (1, 0).

6.2. Propriedades das linhas de campo elétrico

O campo elétrico pode ser representado por vetores que indicam o valor do campo em cada ponto do espaço, como foi feito na figura 6.1. O problema é que o campo varia rapidamente com a distância, o que faz com que os vetores sejam muito grandes em alguns pontos e muito pequenos noutros.

A representação por linhas de campo é mais conveniente. As linhas de campo seguem a direção do campo e em cada ponto dessas linhas, o campo é tangente à linha e no sentido indicado pelas setas.

As linhas de campo elétrico têm várias propriedades

- Perto de uma carga pontual positiva há linhas que saem em todas as direções e perto de uma carga negativa há linhas que entram em todas as direções (ver figura 6.3).
- Duas linhas de campo nunca se cruzam; num ponto de cruzamento o campo teria duas direções diferentes, o que não é possível.
- No próximo capítulo demonstra-se que a matriz jacobiana correspondente ao campo elétrico é sempre simétrica. Isso implica que os valores próprios dessa matriz são sempre reais e nunca complexos. Assim, os únicos pontos de equilíbrio que podem existir num campo elétrico são nós e pontos de sela. Um nó pode ser atrativo ou repulsivo; se for atrativo é um ponto onde existe uma carga pontual negativa e se for repulsivo é um ponto onde existe uma carga pontual positiva. Os pontos de sela são pontos onde o campo é nulo, sem que haja carga nesse ponto.

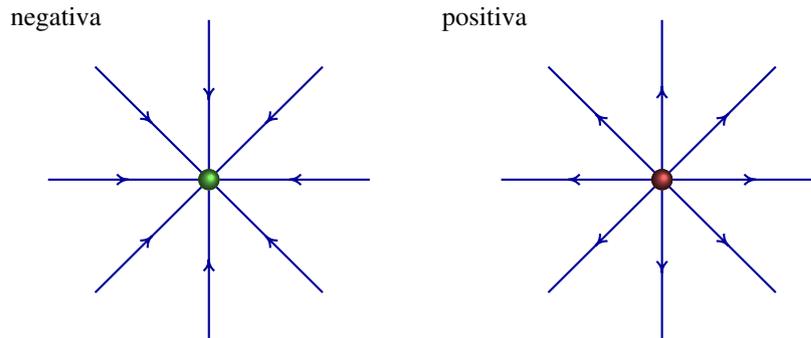


Figura 6.3.: Linhas de campo elétrico perto de uma carga negativa (esquerda) e de uma carga positiva (direita).

No exemplo apresentado na figura 6.2, existe um ponto de sela em $(0.4, 0)$, onde o campo é nulo. Existem duas linhas de campo que terminam nesse ponto de sela e duas linhas de campo que aí começam.

Outro exemplo são as linhas de campo de um **dipolo elétrico**, formado por duas cargas iguais de sinais opostos. Admitindo que as duas cargas estão localizadas nos pontos $(-1, 0)$ e $(1, 0)$, pode desenhar-se o campo com os seguintes comandos:

```
(%i4) Ex: (x+1)/((x+1)^2+y^2)^(3/2) - (x-1)/((x-1)^2+y^2)^(3/2) $
```

```
(%i5) Ey: y/((x+1)^2+y^2)^(3/2) - y/((x-1)^2+y^2)^(3/2) $
```

```
(%i6) plotdf([Ex, Ey], [x, -3, 3], [y, -3, 3]);
```

O resultado é dado no lado esquerdo da figura 6.4.

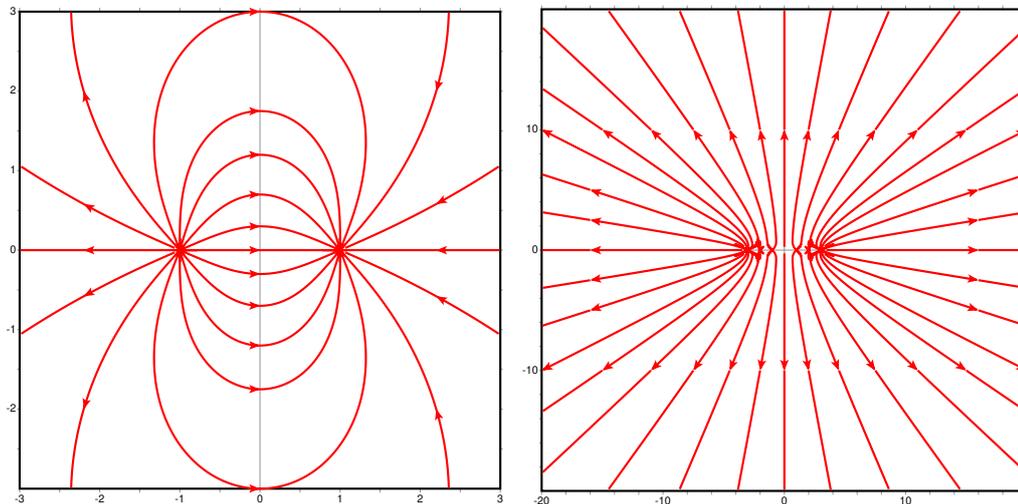


Figura 6.4.: Campo elétrico criado por um dipolo (esquerda) e por um sistema de 7 cargas sobre o segmento de reta entre $x = -3$ e $x = 3$.

Uma distribuição contínua de cargas pode ser aproximada por uma série de cargas pontuais. Por exemplo, se existirem cargas distribuídas uniformemente no segmento do eixo dos

x entre $x = -3$ e $x = 3$, pode-se imaginar um sistema de cargas pontuais, equidistantes, sobre o segmento entre $x = -3$ e $x = 3$. Com 7 cargas pontuais, os comandos de Maxima para desenhar o campo são:

```
(%i7) Ex: sum((x-i)/((x-i)^2+y^2)^(3/2), i, -3, 3) $
(%i8) Ey: sum(y/((x-i)^2+y^2)^(3/2), i, -3, 3) $
(%i9) plotdf([Ex, Ey], [x, -20, 20], [y, -20, 20]);
```

e o gráfico obtido é apresentado no lado direito da figura 6.4.

6.3. Fluxo elétrico

Para calcular o campo elétrico produzido por um objeto com carga, teríamos de somar os campos produzidos por todas as partículas com carga no objeto. Esse cálculo pode ser bastante complexo, inclusive se se dividir o objeto em alguns pedaços que são considerados como cargas pontuais. Nos sistemas em que existe alguma simetria, é mais fácil calcular o campo usando a **lei de Gauss**; para enunciar a lei de Gauss, é necessário começar por definir o conceito de fluxo elétrico.

O **fluxo** Φ_e de um campo elétrico uniforme, através de um plano com área A , define-se como o produto da componente do campo perpendicular ao plano pela área da superfície:

$$\Phi_e = A E \cos \theta \quad (6.4)$$

onde θ é ângulo entre o campo e a perpendicular ao plano (ver figura 6.5).

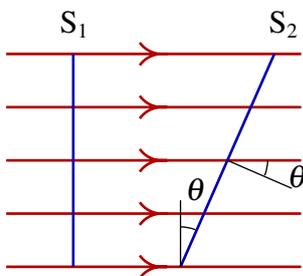


Figura 6.5.: Fluxo elétrico através de dois planos S_1 e S_2 (vistos em corte).

O valor do fluxo através de dois planos atravessados pelas mesmas linhas de campo elétrico é o mesmo. Por exemplo, na figura 6.5 o valor do fluxo através dos planos S_1 e S_2 é o idêntico. No plano S_1 , como o campo é perpendicular ao plano, o valor do fluxo é igual a $A_1 E$; no plano S_2 o fluxo é $A_2 E \cos \theta$ e os dois fluxos são iguais, já que $A_2 \cos \theta = A_1$.

No caso de campos não uniformes e superfícies curvas, pode aproximar-se a superfície por pequenos planos e em cada plano admite-se que o campo é uniforme; o fluxo através da superfície completa é igual à soma dos fluxos através de todos os pequenos planos que a representam. A aproximação é exata no limite em que a superfície é aproximada por um número infinito de planos e então, a soma dos fluxos corresponde a um integral de superfície.

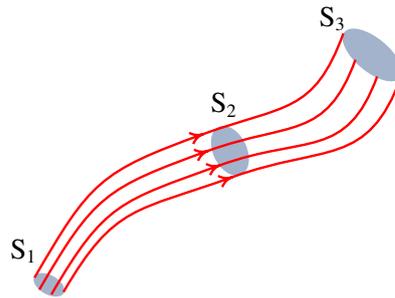


Figura 6.6.: Tubo de fluxo.

Em geral, inclusive quando o campo elétrico não é uniforme e as superfícies consideradas não são planas, o valor do fluxo elétrico é idêntico em duas superfícies quando todas as linhas de campo que atravessam uma delas atravessam também a outra.

As linhas de campo que passam pela periferia de uma secção conca de uma superfície delimitam uma região do espaço; se dentro dessa região não existem cargas elétricas, ela constitui um **tubo de fluxo**. O valor do fluxo elétrico é igual em todas as secções de um tubo de fluxo. Por exemplo, no tubo de fluxo na figura 6.6, o fluxo através das superfícies S_1 , S_2 e S_3 tem o mesmo valor. Nenhuma linha de campo dentro do tubo de fluxo pode sair, porque as linhas não se podem cruzar, nem podem desaparecer linhas ou aparecer linhas novas porque não há cargas; assim sendo, qualquer linha de campo que atravessa uma dessas 3 superfícies deve necessariamente atravessar as outras duas.

Em cada ponto de uma superfície contínua existe uma direção perpendicular e dois sentidos possíveis, opostos, para o vetor perpendicular à superfície; arbitra-se valor positivo para o fluxo se as linhas de campo atravessam no sentido de um desses dois vetores e valor negativo no sentido oposto. No caso de uma superfície fechada, admite-se que o campo que aponta para fora da superfície produz fluxo com valor positivo e o campo que aponta para dentro da superfície produz fluxo com valor negativo.

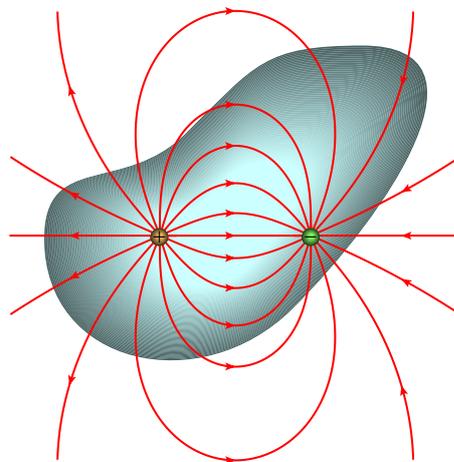


Figura 6.7.: Num dipolo elétrico, o fluxo através de qualquer superfície fechada, com o dipolo no seu interior, é nulo.

Por exemplo, no caso de um dipolo elétrico e uma superfície fechada que envolva as duas cargas (figura 6.7), a superfície pode ser separada numa parte onde o fluxo é positivo e outra onde o fluxo é negativo. Todas as linhas de campo que saem na parte da superfície onde o fluxo é positivo, entram pela parte onde o fluxo é negativo e, como tal, o valor absoluto do fluxo é o mesmo nas duas partes e o fluxo total é igual a zero.

O fluxo através de uma superfície fechada à volta de uma carga pontual Q , é igual ao fluxo através de uma superfície esférica com centro na carga, já que todas as linhas de campo que atravessam a superfície considerada passam também através da superfície esférica. Nessa superfície esférica, com raio R , o campo é perpendicular e com módulo constante, $E_n = kQ/R^2$, sobre toda a superfície (figura 6.8).

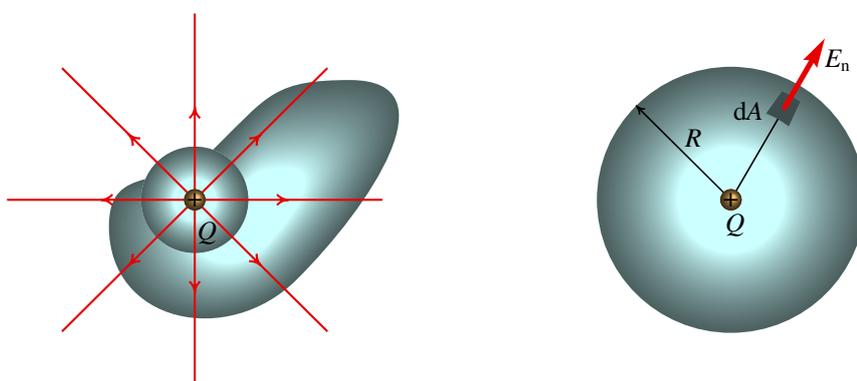


Figura 6.8.: Fluxo produzido por uma carga pontual através de uma superfície fechada.

O fluxo total é então igual ao produto da área da esfera pelo módulo do campo:

$$\Phi_e = 4\pi R^2 \left(\frac{kQ}{R^2} \right) = 4\pi kQ \quad (6.5)$$

Se Q estiver fora da superfície fechada, o fluxo total através da superfície é nulo, pois a superfície pode ser dividida em duas partes, qualquer linha de campo que entra por um dessas partes sai pela outra e os fluxos das duas partes são iguais mas com sinais opostos.

6.4. Lei de Gauss

O fluxo elétrico produzido por várias cargas pontuais, através de uma superfície fechada, é igual à soma dos fluxos produzidos por cada uma das cargas. Como se viu na secção anterior, o fluxo resultante das cargas pontuais situadas fora da superfície fechada é nulo, e o fluxo resultante de cada carga q_i situada dentro da superfície é $4\pi kq_i$. Por exemplo, no caso da figura 6.9, apenas as duas cargas q_1 e q_2 produzem fluxo, já que a carga q_3 se encontra fora da superfície. O fluxo total é:

$$\Phi_e = 4\pi k(q_1 + q_2) \quad (6.6)$$

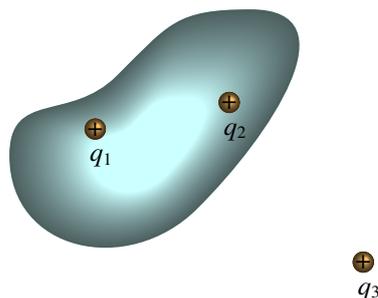


Figura 6.9.: O fluxo elétrico através da superfície fechada depende unicamente da carga interna, neste caso $q_1 + q_2$.

O resultado do exemplo da figura 6.9 pode ser generalizado para qualquer sistema de cargas e qualquer superfície fechada, e é designado de **Lei de Gauss**:

O fluxo elétrico através de qualquer superfície fechada é igual ao valor da carga total no interior da superfície, multiplicado por $4\pi k$.

Em termos matemáticos, a lei de Gauss estabelece que o fluxo elétrico através de qualquer superfície fechada é:

$$\Phi_e = 4\pi k q_{\text{int}} \quad (6.7)$$

Se a carga total no interior for positiva, o fluxo é positivo, indicando que há linhas de campo a saírem da superfície. Se a carga total for negativa, o fluxo é negativo porque há linhas de campo a entrar na superfície.

O fluxo elétrico total à volta de uma carga pontual é diretamente proporcional ao valor da carga. Em alguns casos é possível desenhar um número de linhas de campo proporcional à carga, para dar uma ideia mais aproximada do valor do fluxo em diferentes regiões; por exemplo, na figura 6.2 foram desenhadas 8 linhas de campo a saírem da carga de 4 nC, e 18 linhas a saírem da carga de 9 nC.

A lei de Gauss é muito útil para calcular campos elétricos de sistemas com simetria, como se verá nas seções seguintes.

Exemplo 6.2

Um eletrão encontra-se no centro de um cubo cuja aresta mede 20 nm. Calcule o fluxo elétrico através de uma das faces do cubo.

Resolução. A superfície total do cubo é fechada e portanto o fluxo através do dele pode ser calculado facilmente usando a lei de Gauss:

$$\Phi_e = 4\pi k q_{\text{int}}$$

A carga interna q_{int} é a carga do eletrão (-1.602×10^{-19} C). Assim, o fluxo total através do da superfície do cubo é:

$$\Phi_e = \pi \times 4 \times 9 \times 10^9 \times (-1.602 \times 10^{-19}) = -18.09 \times 10^{-9} \frac{\text{N} \cdot \text{m}^2}{\text{C}}$$

Por simetria, o fluxo através de cada face deve ser o mesmo, pelo que o fluxo numa face é a sexta parte do fluxo total no cubo: $-3.02 \text{ nN} \cdot \text{m}^2/\text{C}$ (o sinal negativo indica que é para dentro do cubo).

6.4.1. Campo de um plano

Considere-se um plano, com carga distribuída uniformemente. Visto em corte, o plano aparece como um segmento de reta, e as linhas de campo são semelhantes às linhas representadas no lado direito da figura 6.4.

Nas regiões perto da zona central do plano, as linhas de campo são aproximadamente paralelas entre si. Quanto maior for o plano, maior é a região onde as linhas são aproximadamente paralelas. No caso idealizado de um plano infinito, as linhas são mesmo paralelas e o valor do campo depende apenas da distância ao plano, já que a aparência do plano é a mesma em qualquer ponto.

Para calcular o campo elétrico usando a lei de Gauss, imagine-se um cilindro com a base e o topo paralelos ao plano, como se mostra na figura 6.10.

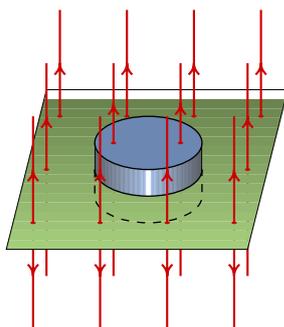


Figura 6.10.: Cilindro imaginário usado para calcular o campo do plano.

As paredes laterais do cilindro não são atravessadas pelo fluxo elétrico, porque o campo é paralelo à superfície. Em cada uma das tampas circulares do cilindro, o campo é perpendicular e tem módulo constante, pois todos os pontos na tampa estão à mesma distância do plano. O fluxo na base e no topo do cilindro é então AE , em que A é a área da base do cilindro e o fluxo total através da superfície do cilindro é:

$$\Phi_e = 2AE \quad (6.8)$$

De acordo com a lei de Gauss, esse fluxo também é igual a:

$$\Phi_e = 4\pi kQ \quad (6.9)$$

onde Q é a carga na parte do plano que está dentro do cilindro. Igualando as duas últimas equações obtém-se o módulo do campo:

$$E_{\text{plano}} = 2\pi k\sigma \quad (6.10)$$

em que σ é a **carga superficial**, isto é, carga por unidade de área: $\sigma = Q/A$.

6.4.2. Campo de um fio retilíneo

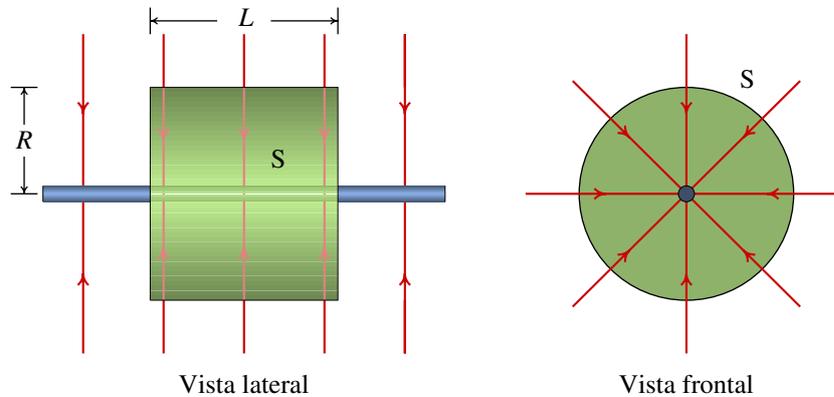


Figura 6.11.: Linhas de campo de um fio retilíneo e superfície cilíndrica usada para calcular o campo.

Considere-se um fio retilíneo muito comprido, com carga distribuída uniformemente. As linhas de campo deverão ter a direção radial. Imaginando uma superfície fechada que é um cilindro de raio R e altura L , com eixo sobre o fio, como mostra a figura 6.11, conclui-se que o fluxo é nulo nas tampas circulares do cilindro, pois sobre elas o campo é paralelo à superfície; na parede lateral do cilindro, o campo é perpendicular e com módulo constante. Assim, o fluxo total será:

$$\Phi_e = 2\pi RLE \quad (6.11)$$

onde E é o módulo do campo à distância R do fio. De acordo com a lei de Gauss, esse fluxo dever ser também igual a

$$\Phi_e = 4\pi kQ \quad (6.12)$$

onde Q é a carga do fio que está dentro do cilindro S . Igualando as duas equações anteriores, obtém-se o módulo do campo:

$$E_{\text{fio}} = \frac{2k\lambda}{R} \quad (6.13)$$

em que λ é a **carga linear** (carga por unidade de comprimento): $\lambda = Q/L$.

6.4.3. Campo de uma esfera condutora

Numa esfera condutora, com carga Q e raio a , a força repulsiva entre as cargas do mesmo sinal, faz com que as cargas se distribuam de modo uniforme sobre a superfície da esfera. Existe então simetria esférica e as linhas de campo devem apontar na direção radial.

Para calcular o campo, imagine-se uma esfera de raio r , concêntrica com a esfera condutora. O campo é perpendicular à superfície e tem módulo constante E ; como tal, o valor do fluxo elétrico é:

$$\Phi_e = 4\pi r^2 E \quad (6.14)$$

Como a carga está distribuída na superfície da esfera condutora, no se interior não existe carga e, segundo a lei de Gauss, o fluxo através da esfera de raio r será nulo, se $r < a$, ou igual a $4\pi kQ$ se $r > a$. Em consequência, o campo elétrico é nulo no interior da esfera e fora dela tem módulo:

$$E = \frac{kQ}{r^2} \quad (6.15)$$

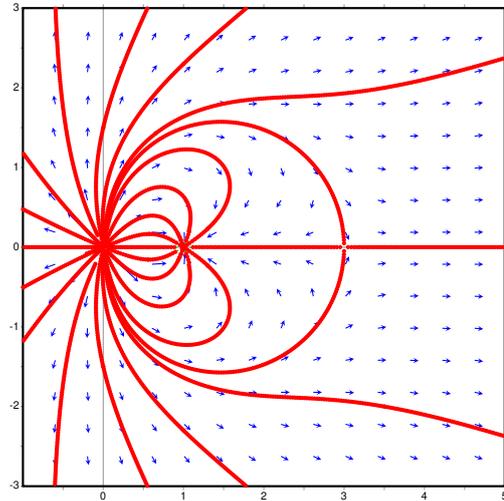
que é uma expressão idêntica ao campo produzido por uma carga Q concentrada no centro da esfera.

Perguntas

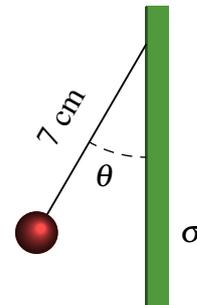
- Um plano com 2500 cm^2 de área tem uma carga total de 20 nC , distribuída uniformemente. O módulo do campo elétrico perto do plano é, aproximadamente:
 - 18.1 mN/C
 - 4.52 kN/C
 - 1.81 N/C
 - 45.2 N/C
 - 0.452 N/C
- Uma esfera condutora de 3 cm de raio, isolada e com carga positiva, produz um campo de módulo $36 \mu\text{N/nC}$, num ponto que se encontra a 1 cm da superfície da esfera. Calcule a carga total da esfera.
 - 3.6 nC
 - 0.4 nC
 - 1.6 nC
 - 6.4 nC
 - 1.2 nC
- Num sistema de coordenadas cartesianas (x, y, z) (em metros), existe uma carga pontual de 2 nC em $(1,0,0)$, uma carga pontual de -4 nC em $(0,2,0)$ e uma carga pontual de 3 nC em $(0,0,4)$. Calcule o fluxo elétrico (em unidades SI) através de uma esfera de raio 3 m , com centro na origem.
 - 36π
 - 72π
 - -72π
 - 108π
 - -144π
- A carga existente numa esfera de raio 1 m está distribuída nesta de uma forma desconhecida. O fluxo do campo elétrico criado pela distribuição através de uma superfície esférica de raio 4 m , concêntrica com a esfera carregada, é de $11.3 \times 10^4 \text{ N}\cdot\text{m}^2/\text{C}$. Qual é o fluxo do campo elétrico através de uma superfície esférica de raio 2 m ?
 - $45.2 \times 10^4 \text{ N}\cdot\text{m}^2/\text{C}$
 - $22.6 \times 10^4 \text{ N}\cdot\text{m}^2/\text{C}$
 - $11.3 \times 10^4 \text{ N}\cdot\text{m}^2/\text{C}$
 - $56.5 \times 10^3 \text{ N}\cdot\text{m}^2/\text{C}$
 - $28.2 \times 10^3 \text{ N}\cdot\text{m}^2/\text{C}$
- Se numa superfície fechada o campo elétrico aponta para dentro da superfície em todos os pontos, o que é que podemos concluir?
 - Existe carga positiva dentro da superfície.
 - Existe carga negativa dentro da superfície.
 - Não existe nenhuma carga dentro da superfície.
 - O campo é necessariamente perpendicular à superfície.
 - O campo é necessariamente paralelo à superfície.

Problemas

1. Na atmosfera existe um campo elétrico que aponta na vertical, para baixo. A nível do mar, o módulo desse campo, é aproximadamente 120 N/C e diminui em função da altura; 2 km acima do nível do mar o campo é aproximadamente 66 N/C. Que pode concluir acerca do sinal das cargas livres nos dois primeiros quilómetros da atmosfera? Calcule a carga volúmica média nessa região.
2. Uma carga pontual de 5 nC encontra-se a 6 cm de um fio retilíneo muito comprido, com carga linear constante de 7 nC/cm. Calcule a força elétrica sobre o fio (sugestão: calcule melhor a força do fio sobre a carga pontual, que é mais fácil de calcular, e pela lei de ação e reação deverá ter o mesmo módulo).
3. A figura mostra as linhas de campo elétrico de duas partículas carregadas, uma delas na origem, e a outra no ponto (1, 0). No ponto (3, 0) existe um ponto de sela. Sabendo que a carga da partícula na origem é 18 nC, calcule a carga da outra partícula.



4. Duas cascas esféricas concêntricas, com raios a e b , encontram-se uma dentro da outra ($a < b$). A casca esférica interna, de raio a , tem uma carga total Q distribuída uniformemente na sua superfície, e a casca externa tem uma carga $-Q$, distribuída uniformemente na sua superfície. Usando a lei de Gauss, calcule o campo elétrico nos pontos dentro da casca interna, entre as duas cascas e por fora da casca externa.
5. Uma esfera de raio R tem uma carga elétrica Q distribuída uniformemente dentro do seu volume. Usando a lei de Gauss, calcule o módulo do campo elétrico num ponto a uma distância r do centro da esfera. Considere os casos $r \geq R$ e $r < R$.
6. Uma partícula pontual com massa igual a 25 g e carga de 50 nC encontra-se pendurada de um fio de 7 cm que está colado a um plano vertical. O plano vertical tem uma carga superficial constante $\sigma = 17 \text{ nC/cm}^2$ e pode ser considerado infinito. Calcule o ângulo θ que o fio faz com o plano vertical.



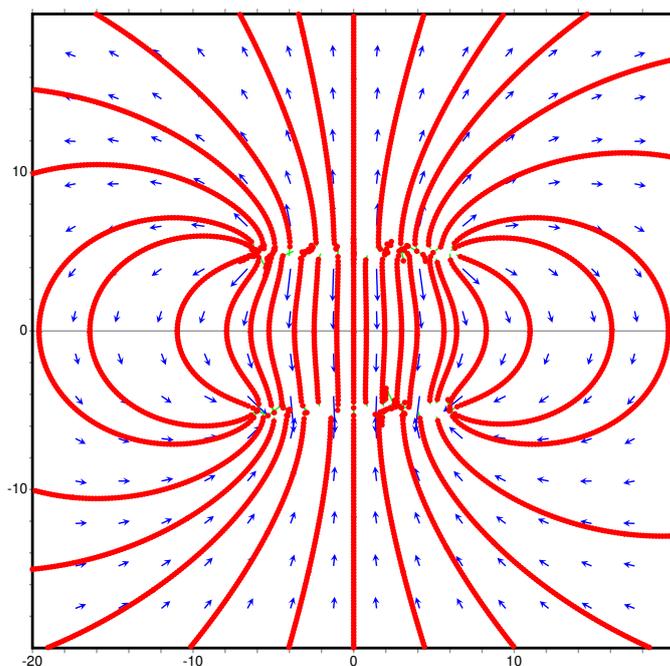
7. Para simular as cargas num condensador de placas planas paralelas, considere um sistema de 13 cargas de valor $+1$ nos pontos $(-6,5)$, $(-5,5)$, ..., $(5,5)$ e $(6,5)$, e 13 cargas de valor -1 nos pontos $(-6,-5)$, $(-5,-5)$, ..., $(5,-5)$ e $(6,-5)$. Usando Maxima, desenhe o campo elétrico e as linhas de campo (o desenho é independente das unidades que sejam usadas).

Respostas

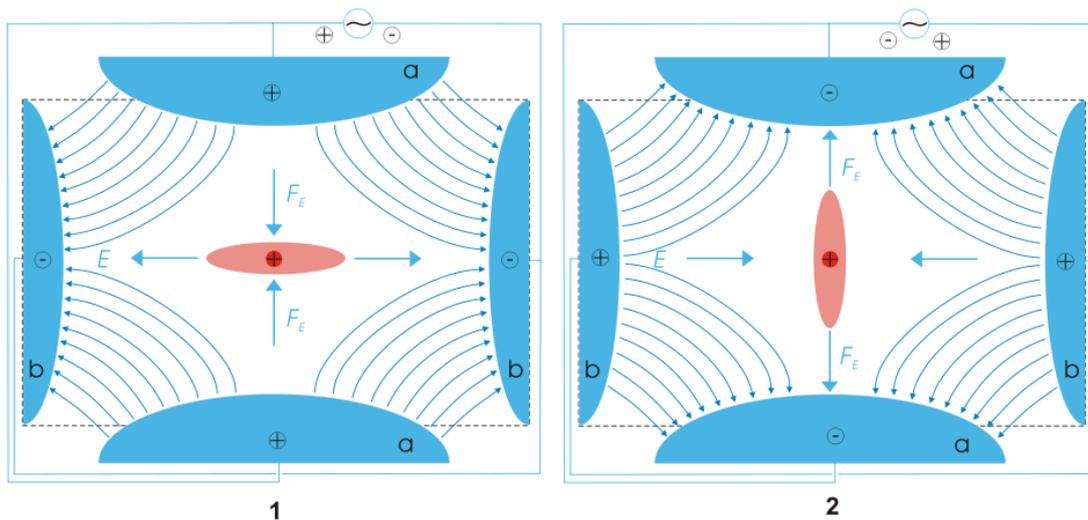
Perguntas: 1. B. 2. D. 3. C. 4. C. 5. B.

Problemas

1. Existe carga positiva, com carga volúmica média igual a $2.39 \times 10^{-13} \text{ C/m}^3$.
2. 1.05 mN
3. -8 nC .
4. Dentro da casca interna e fora da casca externa, o campo é nulo. Entre as duas cascas, o campo é na direção radial e com módulo kQ/r^2 , onde r é a distância desde o centro das esferas.
5. Se $r \geq R$, $E = \frac{kQ}{r^2}$. Se $r < R$, $E = \frac{kQ}{R^3}r$
6. 62.97°
- 7.



7. Potencial eletrostático



Em 1989 Wolfgang Paul recebeu o prêmio Nobel da física pela sua invenção da **armadilha de íons** que permite isolar um íon. Com essa invenção tornou-se possível estudar um átomo isolado, e pôr a física quântica à prova, já que nas experiências anteriores estavam sempre presentes muitos átomos. O princípio de funcionamento da armadilha de íons é muito simples. Usa-se um potencial de quadrupolo, nomeadamente, um sistema em que em dois lados opostos de um quadrado há dois condutores com potenciais positivos e nos outros dois lados há condutores com potenciais negativos, criando-se assim um ponto de sela no centro do quadrado.

Os íons têm carga positiva e são empurrados para o centro pelos condutores com potencial positivo, e para fora do centro pelos condutores com potencial negativo. O potencial dos condutores é sucessivamente invertido, o que faz com que após algum tempo unicamente o íon que se encontra no centro permaneça nesse ponto de equilíbrio.

7.1. Potencial e campo elétrico

A diferença de potencial entre dois pontos separados por um pequeno percurso $d\vec{r}$ é:

$$\boxed{dV = -\vec{E} \cdot d\vec{r}} \quad (7.1)$$

esta equação mostra que o potencial decresce mais rapidamente na direção do campo elétrico e mantém-se constante na direção perpendicular ao campo. Em cada ponto onde o campo não é nulo, existe uma única direção em que o potencial permanece constante; o campo elétrico é perpendicular a essa direção, e aponta no sentido em que V diminui (figura 7.1). As cargas positivas deslocam-se no sentido em que o potencial decresce, e as cargas negativas deslocam-se no sentido em que o potencial aumenta.

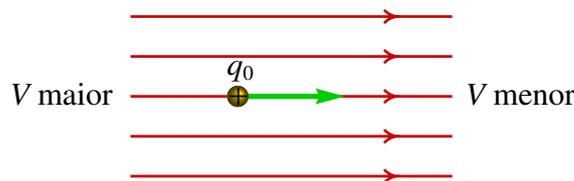


Figura 7.1.: O campo elétrico aponta na direção e sentido em que o potencial diminui mais rapidamente.

Se E_s for a componente do campo na direção do deslocamento vetorial $d\vec{r}$ e ds for o módulo desse deslocamento, a equação (7.1) pode ser escrita

$$dV = -E_s ds \quad (7.2)$$

Assim, a componente do campo elétrico na direção e sentido de um vetor qualquer $d\vec{r}$ é:

$$\boxed{E_s = -\frac{dV}{ds}} \quad (7.3)$$

onde dV é calculado na direção do vetor $d\vec{r}$. A derivada na expressão anterior é designada **derivada direccional** da função V , na direção definida por $d\vec{r}$.

Em particular, se a direção escolhida for no sentido de um dos 3 eixos cartesianos, E_s será a componente do campo na direção desse eixo, e a derivada direccional será a derivada parcial em relação à variável associada ao eixo:

$$E_x = -\frac{\partial V}{\partial x} \quad E_y = -\frac{\partial V}{\partial y} \quad E_z = -\frac{\partial V}{\partial z} \quad (7.4)$$

Para calcular o potencial num ponto, costuma arbitrar-se que o potencial seja nulo no infinito. Assim, o potencial num ponto P obtém-se a partir do integral

$$\boxed{V = -\int_{\infty}^P \vec{E} \cdot d\vec{r}} \quad (7.5)$$

As 3 componentes cartesianas do campo não podem ser 3 funções arbitrárias da posição, já que, a partir das equações (7.4) se conclui que

$$\frac{\partial E_x}{\partial y} = \frac{\partial E_y}{\partial x} \quad \frac{\partial E_x}{\partial z} = \frac{\partial E_z}{\partial x} \quad \frac{\partial E_y}{\partial z} = \frac{\partial E_z}{\partial y} \quad (7.6)$$

que são as condições necessárias e suficientes para garantir que o campo é conservativo. A matriz jacobiana do campo, em função da posição, é:

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial E_x}{\partial x} & \frac{\partial E_x}{\partial y} & \frac{\partial E_x}{\partial z} \\ \frac{\partial E_y}{\partial x} & \frac{\partial E_y}{\partial y} & \frac{\partial E_y}{\partial z} \\ \frac{\partial E_z}{\partial x} & \frac{\partial E_z}{\partial y} & \frac{\partial E_z}{\partial z} \end{bmatrix} \quad (7.7)$$

e devido às condições (7.6), essa matriz é simétrica, pelo que só tem valores próprios reais. Como consequência, os pontos de equilíbrio do campo elétrico podem ser pontos de sela ou nós, mas não centros ou focos. No espaço de fase (x, y, z, v_x, v_y, v_z) , como o sistema é conservativo, os pontos de equilíbrio podem ser pontos de sela ou centros.

Exemplo 7.1

O campo elétrico numa região do espaço é dado pela expressão (unidades SI)

$$\vec{E} = 4xy\vec{e}_x + (2x^2 + 8yz^3)\vec{e}_y + 12y^2z^2\vec{e}_z$$

(a) Demonstre que o campo \vec{E} é conservativo. (b) Calcule o potencial eletrostático (defina $V = 0$ na origem).

Resolução. (a) Para demonstrar que o campo é conservativo, basta calcular as derivadas parciais cruzadas das três componentes do campo e conferir que são iguais:

$$\begin{aligned} \frac{\partial E_x}{\partial y} &= 4x = \frac{\partial E_y}{\partial x} \\ \frac{\partial E_x}{\partial z} &= 0 = \frac{\partial E_z}{\partial x} \\ \frac{\partial E_y}{\partial z} &= 24yz^2 = \frac{\partial E_z}{\partial y} \end{aligned}$$

(b) O valor do potencial no ponto (x,y,z) é simétrico do valor do integral de linha do campo, desde a origem (onde arbitramos $V = 0$) até esse ponto. Como o campo é conservativo, o integral pode ser calculado ao longo de qualquer percurso e o resultado é sempre o mesmo.

Escolhe-se um percurso formado pelos três segmentos de reta que unem os pontos $(0,0,0)$, $(x,0,0)$, $(x,y,0)$ e (x,y,z) :

$$\begin{aligned} V(x,y,z) &= - \int_0^x E_x(x,0,0) dx - \int_0^y E_y(x,y,0) dy - \int_0^z E_z(x,y,z) dz \\ &= - \int_0^x 0 dx - 2x^2 \int_0^y dy - 12y^2 \int_0^z z^2 dz \\ &= -2yx^2 - 4y^2 z^3 \end{aligned}$$

7.2. Potencial devido a cargas pontuais

Em duas dimensões, o campo elétrico produzido por um sistema de n cargas pontuais q_1, q_2, \dots, q_n , é dado pela equação (6.3) do capítulo anterior. O potencial é a função de x e y com derivadas parciais iguais às duas componentes do campo. Assim, o potencial é:

$$V = \sum_{i=1}^n \frac{k q_i}{\sqrt{(x-x_i)^2 + (y-y_i)^2}} \quad (7.8)$$

onde x_i e y_i são as coordenadas da posição da partícula i .

Este resultado pode ser generalizado para o caso de 3 dimensões. O resultado é:

$$V = \sum_{i=1}^n \frac{k q_i}{\sqrt{(x-x_i)^2 + (y-y_i)^2 + (z-z_i)^2}} \quad (7.9)$$

e as coordenadas (x_i, y_i, z_i) correspondem à posição \vec{r}_i da partícula número i com carga q_i . O denominador na equação (7.9) é a distância $|\vec{r} - \vec{r}_i|$ da carga q_i ao ponto onde está a ser calculado o potencial.

Exemplo 7.2

Uma carga pontual de +1 nC encontra-se na origem, e uma segunda carga de +4 nC encontra-se no ponto $x = 30$ cm, $y = 0$. Encontre a expressão para o potencial no plano Oxy e represente graficamente essa função de duas variáveis.

Resolução. A constante de Coulomb pode ser escrita como:

$$k = 9 \times 10^9 \frac{\text{V} \cdot \text{m}}{\text{C}} = 900 \frac{\text{V} \cdot \text{cm}}{\text{nC}}$$

Usando as distâncias em cm, as cargas em nC e tomando $k = 900$, obtém-se o potencial em volts. Substituindo na equação (7.9), com $z = 0$, obtém-se a expressão para o potencial no plano Oxy :

$$V(x,y) = \frac{900}{\sqrt{x^2 + y^2}} + \frac{3600}{\sqrt{(x-30)^2 + y^2}}$$

Para representar o gráfico dessa função, usam-se os seguintes comandos no Maxima:

```
(%i1) V: 900/(x^2+y^2)^(1/2) + 3600/((x-30)^2+y^2)^(1/2)$
(%i2) plot3d(V, [x,-10,40], [y,-25,25], [z,0,2000], [legend,false],
[grid,80,80])$
```

e o resultado pode ser visto na figura 7.2.

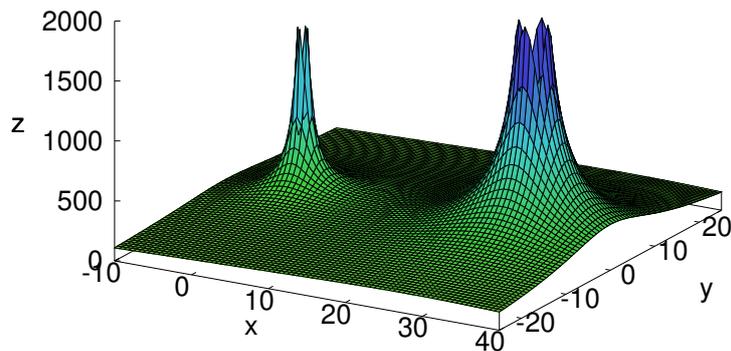


Figura 7.2.: Potencial de duas cargas de +1 nC e +4 nC, no plano Oxy.

A opção $[z, 0, 2000]$ foi usada para limitar o valor máximo de V a ser apresentado, já que nos pontos onde se encontram as cargas pontuais positivas o potencial aumenta até infinito.

7.3. Superfícies equipotenciais

Os pontos do espaço onde o potencial tem um valor determinado formam superfícies contínuas designadas de superfícies **equipotenciais**. Por exemplo, a figura 7.3 mostra a interseção do plano Oxy com as superfícies equipotenciais de 0.5 V, 0.66 V e 1 V.

Em qualquer direção ao longo duma superfície equipotencial, o produto escalar $\vec{E} \cdot d\vec{r}$ é nulo, já que $dV = 0$. Isso implica que o campo elétrico é perpendicular às superfícies equipotenciais (figura 7.4).

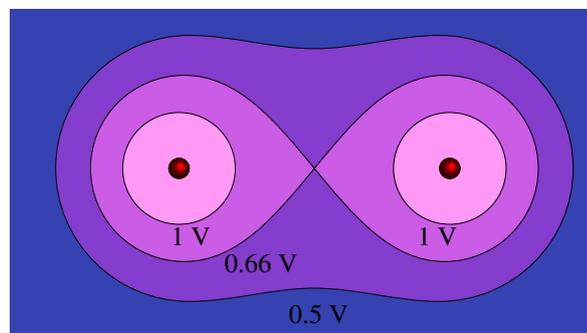


Figura 7.3.: Superfícies equipotenciais de um sistema de duas cargas positivas iguais.

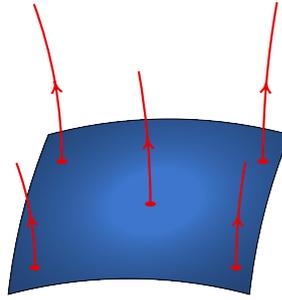


Figura 7.4.: Superfície equipotencial, e linhas de campo, perpendiculares à superfície.

Em duas dimensões, as superfícies equipotenciais aparecem como uma família de curvas perpendiculares às linhas de campo elétrico. Por exemplo, a figura 7.5 apresenta as superfícies equipotenciais e as linhas de campo elétrico de um dipolo elétrico, com uma carga positiva de 1 nC no lado esquerdo e uma carga negativa de -1 nC no lado direito, e foi obtida com os seguintes comandos no Maxima:

```
(%i3) v: 900/((x+1)^2+y^2)^(1/2)-900/((x-1)^2+y^2)^(1/2)$
(%i4) ploteq(v,[x,-2,2],[y,-2,2])$
```

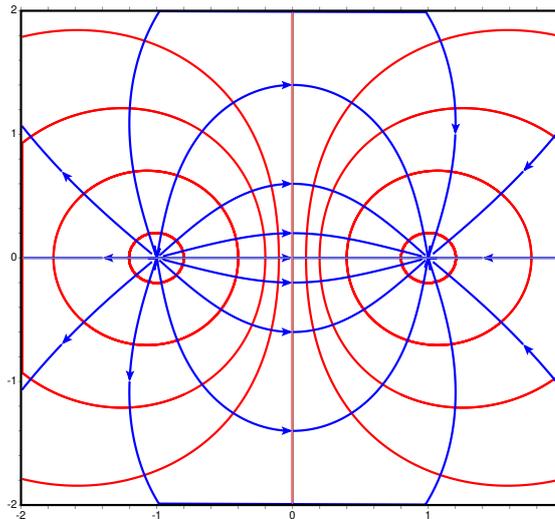


Figura 7.5.: Superfícies equipotenciais e linhas de campo de um dipolo elétrico.

7.4. Pontos críticos do potencial

As linhas de campo elétrico apontam na direção segundo a qual o potencial decresce. Consequentemente, num ponto onde o potencial tem um máximo local, existem linhas a apontar para fora desse ponto (nó repulsivo); o fluxo numa superfície fechada à volta desse ponto é positivo. Isto implica que na região onde o potencial é máximo deverá existir carga positiva.

Num ponto onde o potencial apresenta um mínimo local, as linhas de campo apontam

na direção desse ponto (nó atrativo) e o fluxo numa superfície fechada à volta dele será negativo. Como tal, deve haver carga negativa nesse ponto.

Os máximos e mínimos do potencial podem ser pontos onde o potencial se aproxima de $+\infty$ ou $-\infty$, no caso de cargas pontuais, ou pontos de equilíbrio, onde as derivadas do potencial são todas nulas. Existe um terceiro tipo de ponto crítico, **ponto de sela**, em que o potencial é máximo segundo algumas direções e mínimo segundo outras. Portanto, segundo algumas direções entram linhas de campo e segundo outras saem; o fluxo numa superfície fechada à volta do ponto deve ser nulo e, assim, o campo é nulo nesse ponto. Os pontos de sela são pontos de equilíbrio instável.

Como nos pontos de máximo e mínimo potencial há linhas de campo a sair ou a entrar em todas as direções, esses pontos encontram-se no interior de superfícies equipotenciais fechadas, umas dentro das outras, aproximando-se do ponto mínimo ou máximo. Nos pontos de sela há sempre um cruzamento de superfícies equipotenciais.

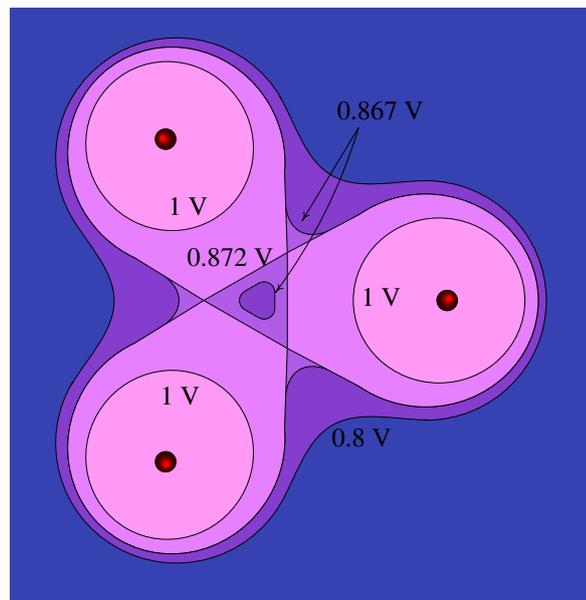


Figura 7.6.: Superfícies equipotenciais de um sistema de 3 cargas positivas.

A figura 7.6 mostra um exemplo: as superfícies equipotenciais de um sistema de três cargas positivas. Nessa figura existem três famílias de esferas fechadas que se aproximam das três cargas positivas, onde o potencial tem valor máximo local. Existem também quatro pontos de sela, onde o campo elétrico é nulo e as superfícies equipotenciais se cruzam: três deles são evidentes no desenho, formando um pequeno triângulo perto do centro. O quarto ponto de sela está no centro do desenho; no plano Oxy esse ponto aparece como se fosse um mínimo do potencial, mas no espaço xyz é um ponto de sela; há linhas de campo a afastarem-se desse ponto no sentido do eixo dos z , e o fluxo em torno do ponto é nulo.

7.5. Potencial e energia eletrostática

Se uma partícula com carga q se desloca entre dois pontos com uma diferença de potencial ΔV a variação da sua energia potencial eletrostática é:

$$\Delta U_e = q\Delta V \quad (7.10)$$

Como o campo elétrico é conservativo, a energia mecânica conserva-se e a variação de energia potencial implica uma variação de energia cinética.

Quando se trata de partículas elementares com cargas da ordem de grandeza da carga elementar, é habitual utilizar uma unidade de energia designada de **elétron-volt** (eV), que corresponde à energia adquirida por um elétron que se desloca para uma região onde o potencial aumenta de 1 V. Assim, passando para o sistema internacional:

$$1 \text{ eV} = 1.6 \times 10^{-19} \text{ C} \times 1 \text{ V} = 1.6 \times 10^{-19} \text{ J} \quad (7.11)$$

7.6. Potencial nos condutores

Dentro de um condutor isolado o campo elétrico é nulo. Se assim não fosse, existiria movimento das cargas livres, criando-se um campo interno que contrariava o campo externo; o movimento das cargas livres só pára quando o campo total é nulo. O tempo que demoram as cargas livres a redistribuírem-se para que o campo no condutor seja nulo é muito reduzido e pode ser considerado nulo.

Como o campo elétrico é nulo dentro do condutor isolado, não existem linhas de campo elétrico, e o potencial em todos os pontos dentro do condutor é o mesmo. O fluxo em qualquer parte dentro do condutor também é nulo e, assim, de acordo com a lei de Gauss, não pode existir carga em nenhum ponto dentro do condutor. Toda a carga elétrica se acumula na superfície do condutor.



Figura 7.7.: Um carro é um condutor isolado. As linhas de campo são perpendiculares à superfície da carroçaria e ao chão.

A própria superfície do condutor é uma superfície equipotencial, já que todos os pontos do condutor têm o mesmo potencial e as linhas de campo elétrico fora do condutor são então perpendiculares à sua superfície.

Um exemplo interessante é um automóvel, que é um condutor, isolado pelos pneus que são isoladores. Como a terra é um condutor, se o automóvel tiver carga positiva, as linhas de campo saem na perpendicular ao automóvel e entram no chão na perpendicular (figura 7.7).

Se o condutor tiver uma carga total não nula, por exemplo, negativa como no lado esquerdo da figura 7.8, o potencial nele tem um valor mínimo local e há superfícies equipotenciais à sua volta. Se o condutor não tiver carga total, como no lado direito da figura 7.8 o campo sobre a sua superfície é devido a um campo externo, que separa cargas positivas e negativas na superfície do condutor; a superfície equipotencial do condutor estende-se então por fora do condutor de forma perpendicular ao campo externo.

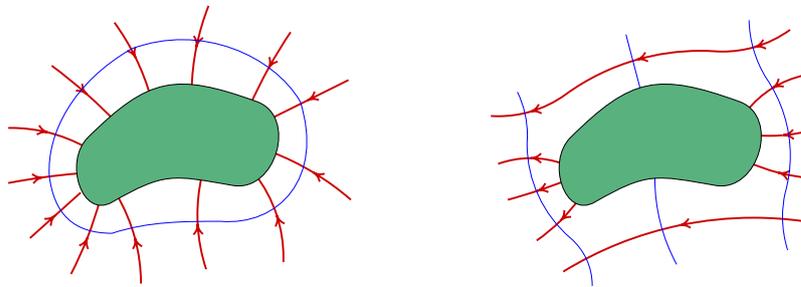


Figura 7.8.: Superfícies equipotenciais e linhas de campo de um condutor com carga negativa (à esquerda), e de um condutor sem carga, dentro de um campo externo (à direita).

A distribuição de cargas na superfície dum condutor isolado não pode ser uniforme. Considerem-se três condutores diferentes com a mesma carga superficial σ , um deles plano, o outro convexo e o último côncavo (figura 7.9). Nos três casos a separação das linhas de campo sobre a superfície deve ser a mesma e o campo é igual nos três casos quando a distância d a partir da superfície é igual a zero. À medida que d aumenta, como as linhas de campo são perpendiculares à superfície do condutor, a separação das linhas vai ser maior no caso do condutor convexo e menor no caso do condutor côncavo; no caso do condutor côncavo, as linhas de campo acabam por se afastar à medida que d aumenta.

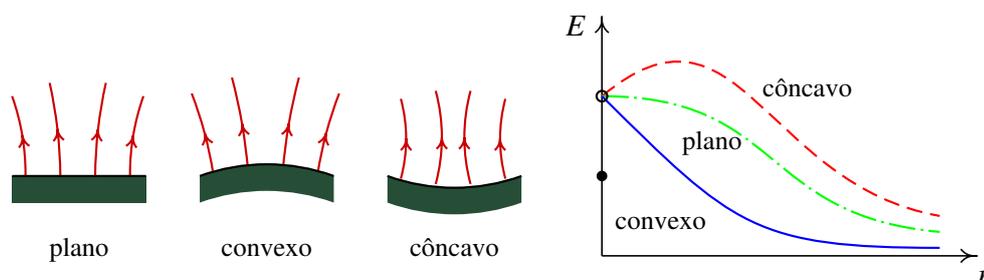


Figura 7.9.: Três condutores com a mesma carga superficial e o campo produzido em função da distância d a partir da superfície.

Como o campo elétrico é inversamente proporcional à distância entre as linhas de campo, o campo produzido pelos três condutores é como mostra a figura 7.9.

O potencial de cada um dos condutores na figura 7.9 obtém-se integrando o campo elétrico desde a superfície ($d = 0$) até ao infinito (onde $V = 0$). No gráfico da direita, os valores dos três potenciais são as áreas sob as três curvas do módulo do campo elétrico. Assim, o condutor côncavo encontra-se a um potencial maior que o condutor plano e estes dois condutores estão a um potencial maior que o condutor convexo.

Em pontos diferentes da superfície de um condutor, o potencial é sempre o mesmo e como tal, a carga superficial não pode ser a mesma nos pontos onde o condutor é côncavo, convexo ou plano. A carga superficial tem que ser maior nas regiões convexas, menor nas regiões planas e ainda menor nas regiões côncavas. Desta forma obtém-se o mesmo valor para o integral do campo elétrico, como se mostra na figura 7.10.

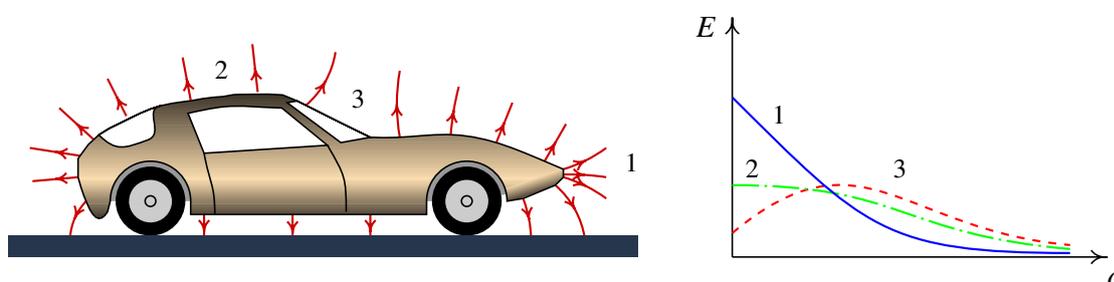


Figura 7.10.: Num automóvel carregado, a carga superficial é maior nos pontos em que a superfície é mais pontiaguda. O gráfico mostra o campo elétrico em três pontos, em função da distância à superfície. A área sob as três curvas deve ser igual.

Nas regiões convexas, quanto menor for o raio da curvatura, maior será a carga superficial, e nas regiões côncavas quanto maior for o raio da curvatura, maior será a carga superficial. A carga acumula-se mais nas pontas da superfície dum condutor. Este efeito é aproveitado nos pára-raios; os raios são atraídos para a ponta do pára-raios, onde há uma maior acumulação de cargas e, portanto, o campo elétrico é mais intenso.

7.6.1. Potencial de uma esfera condutora

Numa esfera condutora, as cargas distribuem-se uniformemente na superfície. No capítulo sobre o campo elétrico viu-se que esse tipo de distribuição de carga produz um campo nulo no interior da esfera, e no exterior o campo é idêntico ao que existiria se toda a carga estivesse concentrada no centro da esfera. Assim, o potencial fora da esfera é idêntico ao potencial de uma carga pontual Q :

$$V = \frac{kQ}{r} \quad (\text{se } r > a) \quad (7.12)$$

em que Q é a carga total da esfera, e a o seu raio.

Para que o campo seja nulo no interior da esfera, o potencial deve ser constante nessa região. Como o potencial deve ser uma função contínua da posição, o valor constante do potencial, dentro da esfera, deve ser o mesmo que na superfície; nomeadamente

$$V = \frac{kQ}{a} \quad (\text{se } r < a) \quad (7.13)$$

Dentro da esfera ($r < a$) o campo é nulo e o potencial é constante. Fora da esfera, o potencial decresce na proporção inversa da distância ao centro (ver figura 7.11).

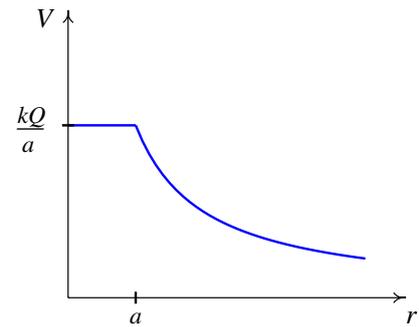


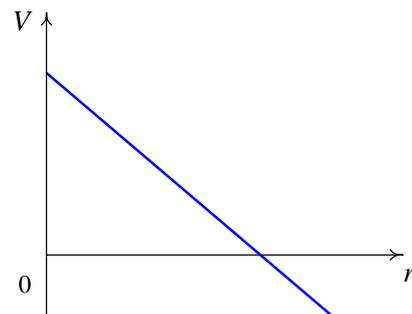
Figura 7.11.: Potencial de uma esfera condutora.

Perguntas

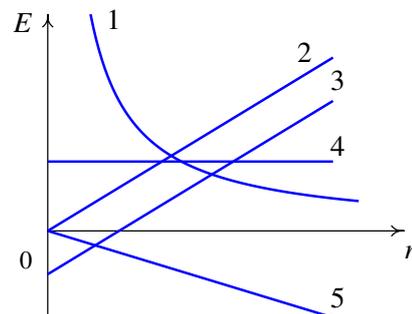
- O potencial produzido por um sistema de duas cargas pontuais, Q e q , é nulo num ponto P (arbitrando potencial nulo a uma distância infinita das cargas). Isso implica que:
 - A força sobre uma carga de prova no ponto P é nula.
 - Q e q têm o mesmo sinal.
 - O campo elétrico é nulo no ponto P.
 - O trabalho total necessário para trazer as cargas Q e q até às suas posições é nulo.
 - O trabalho necessário para trazer uma carga desde o infinito até o ponto P é nulo.
- Uma carga de $4 \mu\text{C}$ encontra-se dentro de um campo elétrico com módulo igual a $4 \times 10^5 \text{ N/C}$. Qual é o trabalho necessário para deslocar essa carga uma distância de 20 cm numa direção a 60° com o campo elétrico?

A. 0.28 J	D. 28 J
B. 160 mJ	E. 16 J
C. 0.68 J	

função da distância ao longo de uma direção dada é representado pelo gráfico:



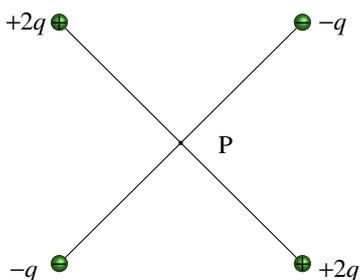
Qual das cinco funções no gráfico a seguir representa melhor a componente do campo ao longo da mesma direção?



- | | | |
|------|------|------|
| A. 1 | C. 3 | E. 5 |
| B. 2 | D. 4 | |

- O potencial elétrico de um sistema, em

4. Quatro cargas pontuais, com valores $+2q$ e $-q$, encontram-se nos vértices de um quadrado, como mostra a figura. O que é que possível afirmar acerca do potencial (V) e do módulo do campo (E) no centro do quadrado (P)?



- A. $E \neq 0, V > 0$ D. $E \neq 0, V < 0$
 B. $E = 0, V = 0$ E. $E \neq 0, V \neq 0$
 C. $E = 0, V > 0$

5. Perto de uma carga pontual existe um ponto onde o potencial elétrico produzido pela carga é 3 V (arbitrando potencial nulo no infinito) e o módulo do campo elétrico da carga é 200 N/C. Calcule a distância desde a carga até ao ponto.

- A. 3 m D. 0.67 cm
 B. 3 cm E. 6.7 cm
 C. 1.5 cm

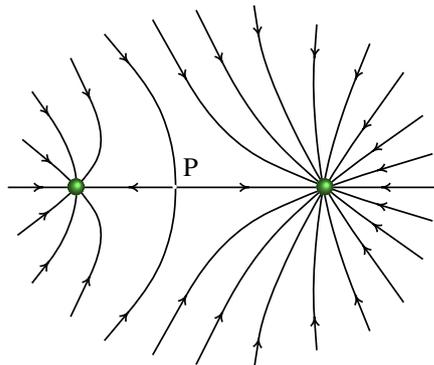
Problemas

1. O potencial no plano Oxy é

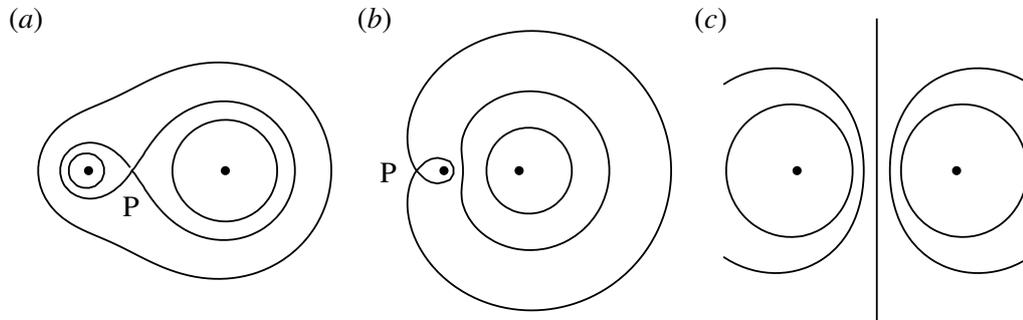
$$V(x,y) = \frac{1250}{\sqrt{(x-1)^2 + (y-1)^2}} + 50x$$

Calcule o campo elétrico, em função de x e y . Usando Maxima, represente as superfícies equipotenciais e as linhas de campo. Existe algum ponto onde o campo é nulo? A que tipo de sistema corresponde esse potencial?

2. Existe um campo elétrico uniforme, com módulo de 15 kN/C, entre duas placas paralelas separadas de 2.0 cm. Determine a diferença de potencial entre as placas.
3. O potencial elétrico a uma certa distância de uma carga pontual é 600 V (arbitrando potencial nulo no infinito) e o valor do campo elétrico é 200 N/C. Calcule a distância e o valor da carga.
4. Duas superfícies condutoras esféricas e concêntricas têm raios de 5 cm e 7 cm. A superfície menor tem uma carga total de 3 nC e a carga total na superfície maior é de -2 nC. Calcule a diferença de potencial entre as duas superfícies.
5. A figura representa as linhas de campo elétrico devido a duas carga pontuais separadas de 7 cm. A razão entre os valores das duas cargas é $4/9$. (a) Calcule a distância do ponto P às partículas. (b) Sabendo que a carga da partícula no lado direito é de -8 nC, calcule o potencial no ponto P (arbitre $V = 0$ no infinito).



6. As três figuras seguintes representam as superfícies equipotenciais de três sistemas de duas cargas pontuais q_1 e q_2 . Em todos os casos $q_1 = 3 \text{ nC}$ e a distância entre as duas cargas é 6 cm. Nas figuras (a) e (b), a distância desde o ponto P até a carga q_1 é igual a 2 cm. Calcule q_2 nos três casos.

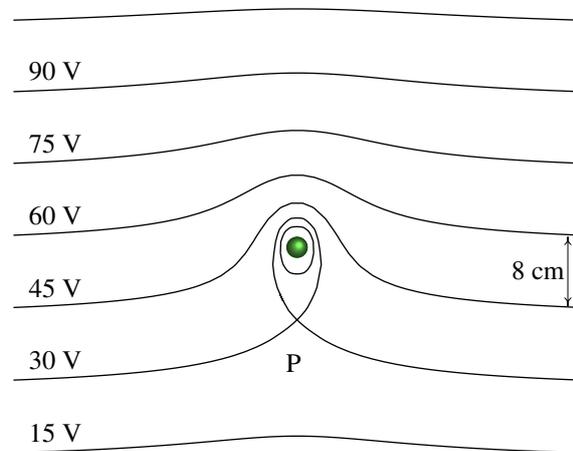


7. O potencial no plano Oxy é (unidades SI):

$$V = \frac{2x}{(x^2 + y^2)^{3/2}} + \frac{3}{(x^2 + y^2)^{1/2}}$$

Calcule o campo elétrico em qualquer ponto do plano Oxy . Usando o Maxima, represente as superfícies equipotenciais e as linhas de campo. Existe algum ponto de campo elétrico nulo?

8. A figura mostra as superfícies equipotenciais devidas a uma carga pontual e a um campo elétrico uniforme \vec{E}_{ext} . A grandes distâncias da carga pontual, as superfícies são planos paralelos e a distância entre dois planos com diferença de potencial de 15 V é de 8 cm. (a) Calcule o módulo e a direção do campo externo \vec{E}_{ext} . (b) Diga se a carga pontual é positiva ou negativa e justifique a sua resposta. (c) Qual a direção da força sobre a carga pontual? (d) Se a distância entre a carga pontual e o ponto P é 9 cm, determine o valor da carga pontual.



Respostas

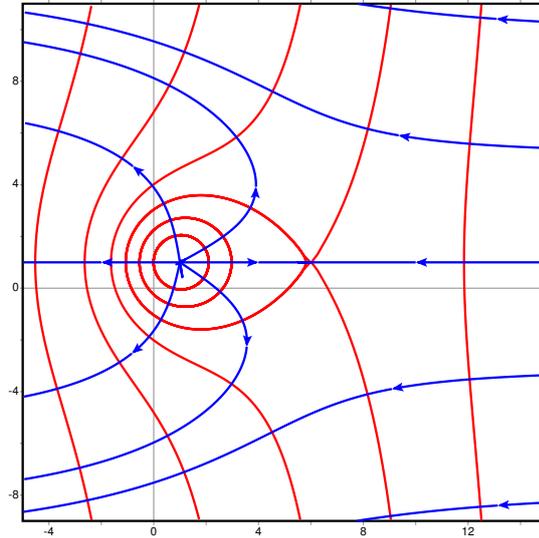
Perguntas: 1. E. 2. B. 3. D. 4. C. 5. C.

Problemas

1.

$$E_x = \frac{1250(x-1)}{[(x-1)^2 + (y-1)^2]^{3/2}} - 50$$

$$E_y = \frac{1250(y-1)}{[(x-1)^2 + (y-1)^2]^{3/2}}$$



O campo é nulo no ponto (6, 1). Trata-se do potencial de uma carga pontual positiva, no ponto (1, 1), dentro de um campo externo uniforme $\vec{E} = -50\vec{e}_x$.

2. 0.3 kV.

3. 3 m, 200 nC

4. 154.3 V

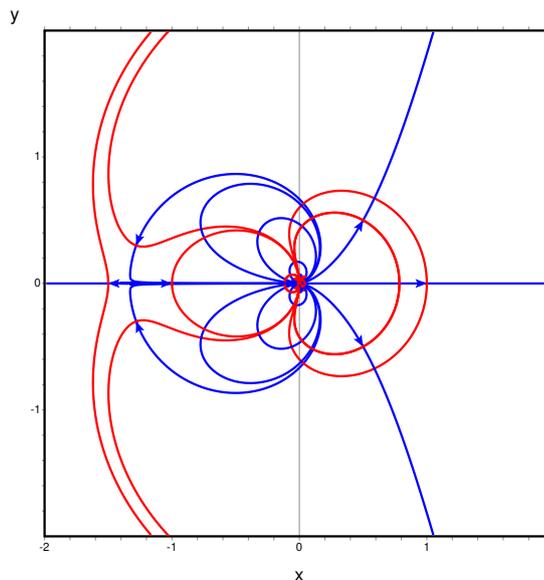
5. (a) 4.2 cm e 2.8 cm. (b) -2859 V

6. (a) 12 nC (b) -48 nC (c) -3 nC

7.

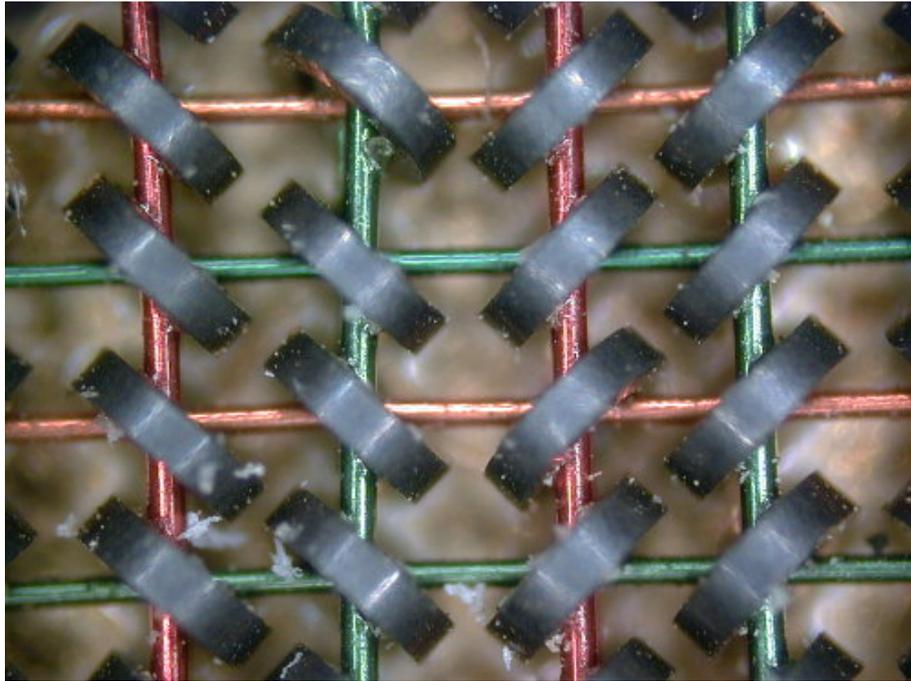
$$E_x = \frac{4x^2 - 2y^2 + 3x^3 + 3xy^2}{(x^2 + y^2)^{5/2}}$$

$$E_y = \frac{y(6x + 3x^2 + 3y^2)}{(x^2 + y^2)^{5/2}}$$



8. (a) 187.5 V/m, para baixo (b) negativa (c) para cima (d) -0.169 nC

8. Campo magnético



As primeiras memórias de computador que foram construídas, consistiam numa quadrícula de fios de cobre, com pequenos anéis de material ferromagnético em cada interseção entre dois fios. Fazendo passar uma corrente por dois fios perpendiculares, consegue-se magnetizar o anel que está na interseção entre os dois fios; nos outros anéis, a corrente de um único fio não é suficiente para os magnetizar. O estado de magnetização de um anel pode ser detetado pois produz interferências na corrente nos fios que passam pelo anel. Para apagar uma posição na memória (desmagnetizar um dos anéis), faz-se passar corrente nos dois fios correspondentes, em sentido oposto ao sentido usado para magnetizar o anel. O sistema na fotografia está ampliado; os 16 anéis que se mostram permitem armazenar apenas 2 bytes, e fazem parte de uma memória com capacidade total de 4 kilobytes. Hoje em dia usam-se outras técnicas que permitem obter capacidades um milhão de vezes superior (gigabytes), num espaço muito menor.

8.1. Força magnética

A força magnética é também um tipo de força que atua a distância, sem necessidade de um meio nem de contacto, tal como a força gravítica e a força elétrica. Pode ser atrativa ou repulsiva, o que fez com que fosse confundida com a força elétrica desde a época dos gregos em que já eram conhecidas essas duas forças, até 1600, quando William Gilbert a identificou como uma força diferente da elétrica.

Na Grécia antiga, as rochas extraídas das minas da região da Magnésia eram ímanes naturais que deram origem ao termo magnetismo. Um íman tem sempre um polo norte e um polo sul. Aproximando dos polos opostos dois ímanes, surge uma força atrativa entre os eles; entre polos semelhantes a força é repulsiva.

Um íman cria um campo magnético à sua volta. O campo pode ser detetado com a agulha de uma bússola, que é também um pequeno íman. A figura 8.1 mostra um íman em forma de barra retangular; o polo norte do íman costuma ser pintado de vermelho. Aproximando uma bússola dos polos do íman, consegue-se ver a direção das linhas de campo magnético; por convenção, as linhas de campo são no sentido em que aponta o polo norte da bússola; em cada ponto define-se um vetor de campo magnético, \vec{B} , com o sentido e direção da orientação da bússola.

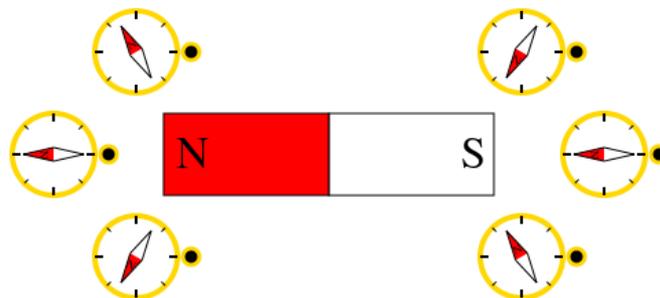


Figura 8.1.: A agulha da bússola orienta-se segundo as linhas de campo magnético.

As linhas de campo saem do polo norte e entram no polo sul; são semelhantes às linhas de campo elétrico de um dipolo elétrico, mas a diferença é que as linhas de campo magnético não terminam no polo sul, nem começam no polo norte, mas são linhas fechadas que passam pelos dois polos (figura 8.2).

Partindo um íman em vários pedaços menores, em cada pedaço aparecem um polo norte e um polo sul. É impossível obter um íman com unicamente um polo norte sul (não existem monopolos magnéticos). Essa é a maior diferença em relação ao campo elétrico, onde podem existir cargas positivas ou negativas por separado.

No caso do campo elétrico, viu-se que através de uma superfície fechada dentro da qual existe unicamente uma carga pontual (monopolo elétrico), o fluxo é diferente de zero e tem o mesmo sinal da carga. O teorema da divergência implica que no ponto onde se encontra

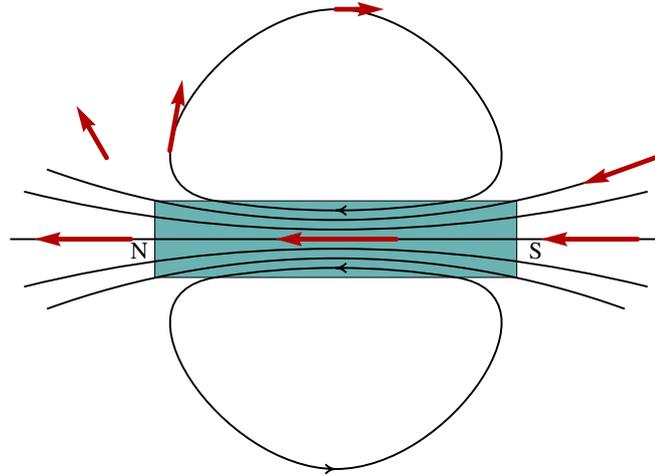


Figura 8.2.: Linhas de campo de um ímã retangular.

a carga pontual, a **divergência** do campo elétrico,

$$\frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} \quad (8.1)$$

tem o mesmo sinal da carga.

No caso do campo magnético, a inexistência de monopolos magnéticos implica que a divergência do campo magnético é nula em qualquer ponto:

$$\frac{\partial B_x}{\partial x} + \frac{\partial B_y}{\partial y} + \frac{\partial B_z}{\partial z} = 0 \quad (8.2)$$

A divergência de um campo vetorial é igual ao traço da sua matriz jacobiana, que no caso do campo magnético é:

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial B_x}{\partial x} & \frac{\partial B_x}{\partial y} & \frac{\partial B_x}{\partial z} \\ \frac{\partial B_y}{\partial x} & \frac{\partial B_y}{\partial y} & \frac{\partial B_y}{\partial z} \\ \frac{\partial B_z}{\partial x} & \frac{\partial B_z}{\partial y} & \frac{\partial B_z}{\partial z} \end{bmatrix} \quad (8.3)$$

e o traço é igual à soma dos valores próprios da matriz (a relação entre traço, valores próprios e pontos de equilíbrio é estudada no livro de Dinâmica e Sistemas Dinâmicos[14], secções 9.4 e 10.3). Como o traço é nulo, os valores próprios não podem ser todos números reais positivos ou negativos e fica excluída a possibilidade de existirem nós no campo magnético, isto é, não há pontos onde as linhas de campo convergem em todas as direções, nem pontos onde as linhas de campo saem em todas as direções.

Nos pontos de equilíbrio do campo magnético, o valor nulo do traço da matriz jacobiana implica que os valores próprios só podem ser 3 números reais com sinais diferentes ou

um valor próprio nulo e os outros dois imaginários e mutuamente complexos conjugados. Como tal, os pontos de equilíbrio do campo magnético podem ser apenas centros ou pontos de sela.

Por exemplo, num íman retangular como o da figura 8.2 as linhas de campo abrem-se fora de cada polo, curvando-se para passar pelo outro polo; isso implica que o campo decresce rapidamente perto dos polos. Uma forma de conseguir que as linhas de campo não se abram tanto, para obter um campo mais forte, consiste em dobrar a barra em forma de ferradura, para que os dois polos fiquem mais próximos (ver figura 8.3).

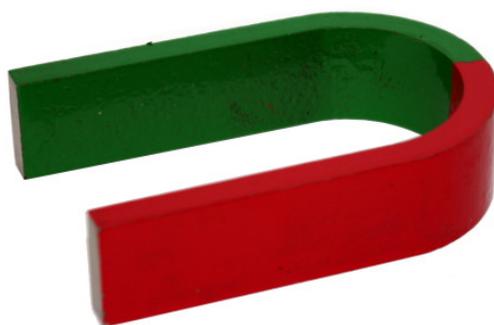


Figura 8.3.: Ímán em forma de ferradura. O polo norte está pintado de vermelho.

A própria Terra é também um íman natural e, por isso, a bússola aponta na direção do polo norte geográfico. As linhas do campo magnético terrestre têm o sentido do polo sul geográfico para o polo norte geográfico. Assim, o polo norte geográfico é, de facto, o polo sul magnético da Terra, e o polo sul geográfico é o polo norte magnético.

Os materiais que podem ser magnetizados, formando um íman, chamam-se **ferromagnéticos**; a maior parte das substâncias são **diamagnéticas** e não podem ser magnetizadas nem interagem com o campo magnético de forma apreciável, excepto se este for muito forte, sentindo então uma força repulsiva. Existem também substâncias ditas **paramagnéticas** que são ligeiramente atraídas pelos ímanes (os materiais ferromagnéticos são atraídos com maior força).

8.2. Força magnética sobre condutores com corrente

Um campo magnético também pode ser detetado com um fio com corrente. O campo magnético produz uma força sobre o fio, diretamente proporcional à corrente. A força magnética sobre um pequeno segmento de fio depende também da orientação do fio em relação ao campo magnético; se o fio for paralelo ao campo magnético, a força é nula, e se o fio for perpendicular ao campo, a força é máxima. O módulo da força também é diretamente proporcional ao comprimento do pedaço de fio. A constante de proporcionalidade define o módulo do campo magnético, B .

A direção da força é sempre perpendicular ao campo magnético e perpendicular ao fio; o sentido da força segue a regra da mão direita entre o sentido da corrente e o sentido do campo magnético. Usando vetores, a força pode ser escrita como:

$$\Delta \vec{F} = \vec{I} \times \vec{B} \Delta s \quad (8.4)$$

em que \vec{I} é o vetor que representa a corrente, na direção tangente ao fio e Δs é o comprimento do segmento de fio.

No caso geral, tem que se integrar a equação (8.4) para obter a força total sobre um fio. No caso particular de um fio retilíneo, com comprimento L , num campo magnético uniforme, a força resultante é:

$$\vec{F} = L \vec{I} \times \vec{B} \quad (8.5)$$

A equação (8.4) permite concluir que, no sistema internacional de unidades, a unidade do campo magnético é $\text{N}/(\text{m} \cdot \text{A})$. Essa unidade é o **tesla**, identificado pela letra T. Um campo magnético 1 T é um campo bastante elevado. Uma unidade menor, usada com frequência, é o gauss, identificado com a letra G:

$$1 \text{ G} = 10^{-4} \text{ T} \quad (8.6)$$

o módulo do campo magnético terrestre, na superfície da Terra, encontra-se entre 0.3 G e 0.6 G, consoante o local.

8.3. Momento magnético

A força resultante sobre a agulha de uma bússola, devida ao campo magnético da Terra, é quase nula, já que sobre os dois polos magnéticos atuam forças opostas da mesma grandeza. No entanto, se a agulha não estiver alinhada com as linhas do campo magnético terrestre, essas duas forças constituem um **binário** com momento resultante que se observa facilmente através da rotação da agulha. Qualquer íman, em particular a agulha da bússola, tem um **momento magnético**, \vec{m} que é um vetor orientado do seu polo sul para o seu polo norte. Um campo magnético externo \vec{B} uniforme produz sobre o íman um binário com momento \vec{M} , igual ao produto vetorial entre o momento magnético do íman e o campo externo:

$$\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B} \quad (8.7)$$

o momento magnético \vec{m} aponta do polo sul para o polo norte do íman e o momento do binário é no sentido que faz rodar \vec{m} até apontar no sentido do campo externo \vec{B} .

O momento do binário produzido pelo campo magnético é o princípio usado nos motores elétricos (figura 8.4). O motor tem uma bobina, que pode rodar à volta de um eixo, dentro de um campo magnético produzido por ímanes fixos. A bobina é um fio condutor enrolado em várias voltas e cada volta completa do fio na bobina designa-se de **espira**.

No caso de uma espira plana, percorrida por uma corrente I , dentro de um campo externo uniforme \vec{B} , pode-se mostrar que o momento do binário resultante sobre a espira satisfaz a

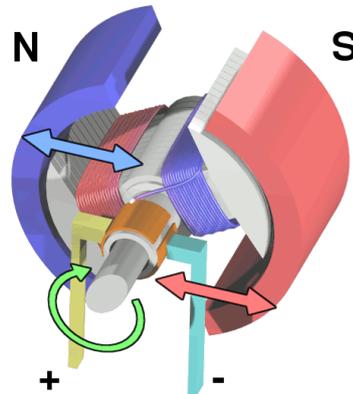


Figura 8.4.: Motor elétrico de corrente contínua.

equação (8.7), sendo o momento magnético da espira igual a:

$$\vec{m} = AI\vec{e}_n \quad (8.8)$$

onde A é a área plana delimitada pela espira e \vec{e}_n o versor perpendicular à espira, no sentido definido pela regra da mão direita, como mostra a figura 8.5: o polegar da mão direita define o sentido de \vec{m} , quando os outros quatro dedos apontarem no sentido da corrente na espira.

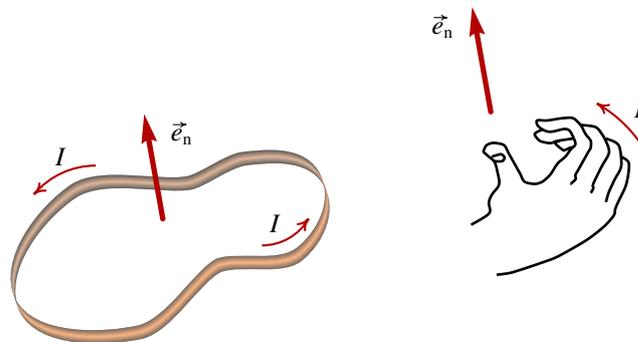


Figura 8.5.: Definição do momento magnético de uma espira.

O momento magnético de uma bobina é a soma dos momentos magnéticos de todas as suas espiras. Se a bobina tiver N espiras, todas com a mesma área A , o seu momento magnético é $\vec{m} = NIA\vec{e}_n$.

A equação (8.7) pode ser generalizada ao caso em que o campo magnético não é uniforme, dividindo a espira em pequenos pedaços com momento magnético infinitesimal $d\vec{m}$ e admitindo que o campo em cada espira infinitesimal é constante; a soma de todas as contribuições conduz ao momento do binário total igual ao integral de $d\vec{m} \times \vec{B}$ na superfície delimitada pela espira.

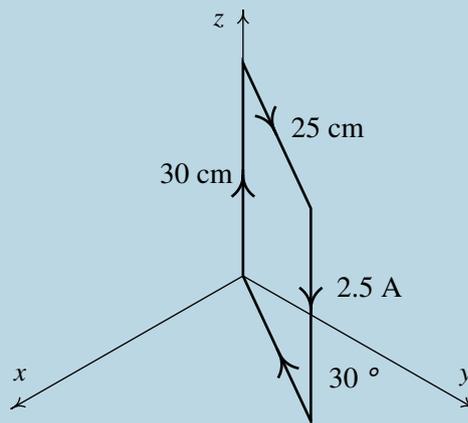
Num motor, os dois terminais da bobina ligam-se a um comutador que roda juntamente com a bobina. Na figura 8.4 pode-se ver o comutador (cilindro com dois setores metálicos independentes) a fazer contato com os dois terminais $+$ e $-$ ligados a uma f.e.m. externa.

Quando a bobina roda, chega até uma posição em que o segmento do comutador que estava em contato com o terminal positivo passa a estar em contato com o terminal negativo e vice-versa, invertendo-se o sentido da corrente na bobina.

O comutador é colocado de forma a que, quando o momento magnético da bobina estiver na direção e sentido do campo magnético do ímã (da esquerda para a direita, na figura 8.4), o sentido da corrente seja invertido, fazendo com que o ângulo entre o momento magnético e o campo passe de 0° para 180° . Assim, a bobina roda constantemente, porque o momento do binário magnético tende sempre a diminuir esse ângulo até 0° .

Exemplo 8.1

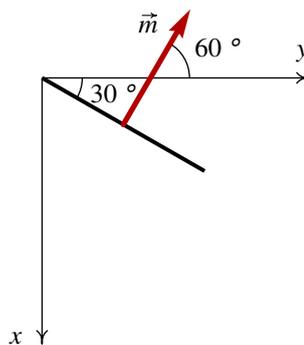
Uma espira retangular com lados de 25 cm e 30 cm, transporta uma corrente de 2.5 A, no sentido indicado na figura. A espira encontra-se num plano vertical que faz um ângulo de 30° com o plano Oyz e existe um campo magnético uniforme $\vec{B} = 0.2\vec{e}_y$ (SI). Calcule o momento do binário produzido pelo campo magnético sobre a espira e diga em que sentido rodará a espira.



Resolução. A área da espira é:

$$A = 0.25 \times 0.30 = 0.075 \text{ m}^2$$

Usando a regra da mão direita, vê-se que o momento magnético \vec{m} da espira é paralelo ao plano Oxy com o sentido indicado na figura seguinte:



O versor normal é portanto:

$$\vec{e}_n = -\sin 60^\circ \vec{e}_x + \cos 60^\circ \vec{e}_y = -0.866 \vec{e}_x + 0.5 \vec{e}_y$$

e o momento magnético da espira é:

$$\vec{m} = 0.075 \times 2.5 (-0.866 \vec{e}_x + 0.5 \vec{e}_y) = (-0.162 \vec{e}_x + 0.0938 \vec{e}_y) \text{ A} \cdot \text{m}^2$$

O momento do binário é igual ao produto vetorial entre o momento magnético da espira e o campo magnético:

$$\vec{M} = (-0.162 \vec{e}_x + 0.0938 \vec{e}_y) \times (0.2 \vec{e}_y) = -32.4 \vec{e}_z \text{ (mN} \cdot \text{m)}$$

A espira roda até o seu momento magnético apontar na direção e sentido do campo magnético. Consequentemente, a bobina roda à volta dum eixo paralelo ao eixo dos z , que passa pelo seu centro de massa, de forma a que o ângulo inicial de 30° aumente até 90° .

8.4. Força magnética sobre partículas com carga

A força produzida pelo campo magnético sobre um fio com corrente é o resultado das forças que atuam sobre cada uma das cargas de condução, devido ao seu movimento (figura 8.6).

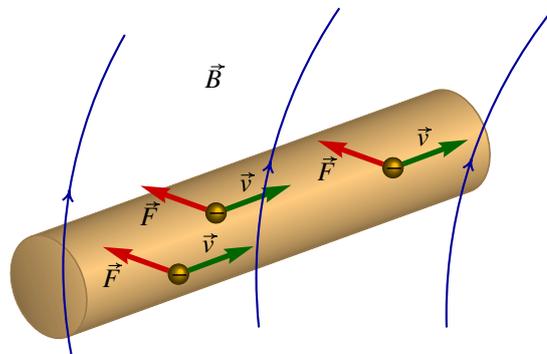


Figura 8.6.: Força magnética sobre as cargas de condução, num condutor com corrente.

Quando não há corrente, a velocidade média das cargas de condução é nula e a força magnética resultante também é nula. Quando a corrente aumenta no condutor, a velocidade média das cargas de condução aumenta em proporção direta à corrente e a força sobre cada carga de condução também aumenta em proporção direta. A força magnética sobre cada carga de condução e, de forma geral, a força magnética sobre qualquer partícula com carga q é dada pela equação:

$$\vec{F} = q \vec{v} \times \vec{B} \quad (8.9)$$

em que \vec{v} é a velocidade da partícula e \vec{B} é o campo magnético no ponto onde se encontra a partícula. Assim, a força magnética é diretamente proporcional ao módulo da velocidade

da partícula e à sua carga. Se a velocidade for paralela ao campo, a força é nula, e se a velocidade for perpendicular ao campo, a força tem intensidade máxima. A força magnética é perpendicular à velocidade da partícula e perpendicular ao campo. Se a carga da partícula for positiva, o sentido da força é dado pela regra da mão direita, desde \vec{v} até \vec{B} (ver figura 8.7), ou no sentido oposto, se a carga da partícula for negativa.

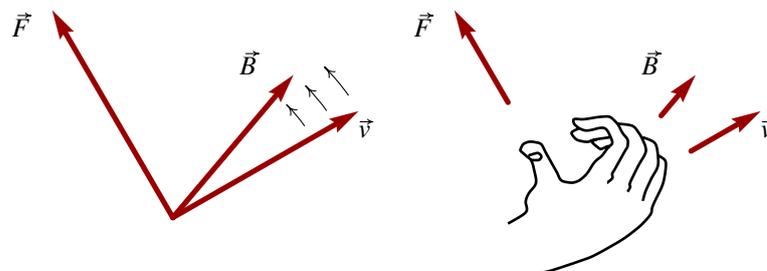


Figura 8.7.: A força magnética sobre uma partícula é perpendicular à sua velocidade e ao campo magnético, no sentido da regra da mão direita.

Numa região onde existe um campo elétrico, \vec{E} , e um campo magnético, \vec{B} , a força sobre uma partícula com carga q e velocidade \vec{v} é

$$\vec{F} = q (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B}) \quad (8.10)$$

Em geral, a força resultante pode ter componentes nas direções tangencial e normal (ver figura 8.8). A força magnética é sempre no plano perpendicular à direção tangencial. Qualquer mudança de energia cinética é devida ao campo elétrico já que o campo magnético não realiza trabalho, por produzir sempre uma força perpendicular ao deslocamento.

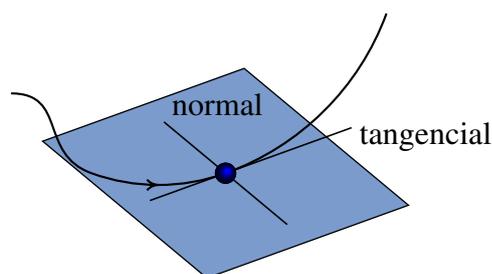


Figura 8.8.: Direções tangencial e normal à trajetória de uma partícula.

As linhas de campo de um campo magnético uniforme são retas paralelas e é habitual desenhá-las equidistantes entre si, para indicar a uniformidade do campo. Se o campo uniforme for perpendicular à folha, a intersecção de cada linha de campo com o plano da folha será representada ou com um ponto ou com um x. Um ponto representa uma linha de campo que aponta para cá da folha e um x corresponde a uma linha de campo que aponta para lá da folha; por exemplo, na figura 8.9 está representado um campo magnético uniforme, perpendicular à folha e apontando para lá da folha.

Considere-se uma partícula com carga q , que se desloca num campo magnético uniforme, não havendo outras forças presentes. Se a velocidade inicial da partícula for perpendicular ao campo, o módulo da força magnética é qvB . Como em cada instante a força é perpendicular à velocidade, e o módulo da velocidade permanece constante (a força magnética não altera a energia cinética), o resultado é um movimento circular uniforme em que a força centrípeta, mv^2/r é a força magnética qvB . O raio da trajetória e a velocidade angular do movimento são então:

$$\boxed{r = \frac{mv}{qB}} \quad \boxed{\omega = \frac{qB}{m}} \quad (8.11)$$

As partículas com carga negativa rodam em sentido oposto às partículas com carga positiva e no caso da figura 8.9, a carga da partícula é negativa.

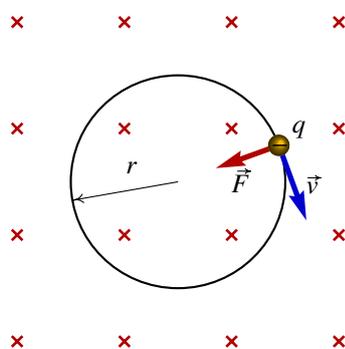


Figura 8.9.: Movimento de uma partícula com carga negativa dentro de um campo magnético uniforme, apontando para dentro da folha.

Se a velocidade inicial não for perpendicular ao campo, a componente da velocidade no sentido do campo permanece constante, enquanto que a componente perpendicular roda, com a velocidade angular dada pela equação (8.11). A sobreposição do deslocamento uniforme, na direção do campo, com o movimento circular uniforme no plano perpendicular, produz um movimento **helicoidal** que segue as linhas de campo magnético. O raio da hélice é menor nas regiões onde o campo é mais forte e as linhas de campo estão mais próximas umas das outras.

Um par de campos uniformes e perpendiculares entre si, um elétrico e o outro magnético, podem ser usados para “filtrar” partículas com uma determinada velocidade. A figura 8.10 mostra um **filtro de velocidades**, formado por um campo elétrico uniforme que aponta para cima, e um campo magnético uniforme que na perpendicular à folha e para cá da folha.

Uma partícula com carga positiva q e velocidade para a direita fica sujeita a uma força elétrica $q\vec{E}$ para cima, e uma força magnética de módulo qvB , para baixo. Consequentemente, a força resultante é nula se o módulo da velocidade for exatamente igual a

$$v = \frac{E}{B} \quad (8.12)$$

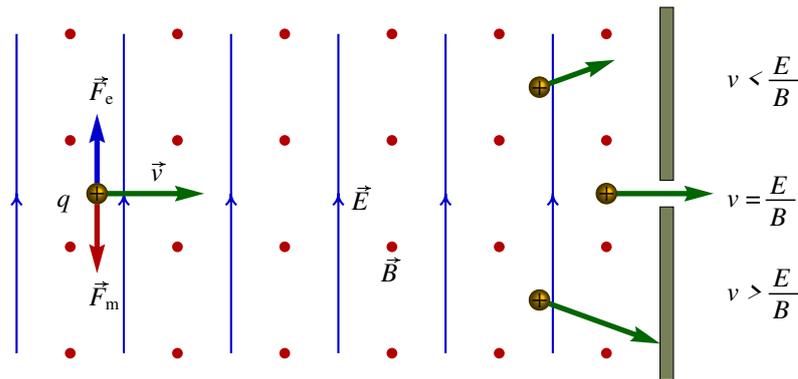


Figura 8.10.: Filtro de velocidades.

Coloca-se uma barreira no filtro, de maneira que unicamente as partículas que se deslocam em linha reta (com velocidade E/B) logrem ultrapassar a barreira.

8.5. Campo magnético de um fio com corrente

O campo magnético produz forças sobre os condutores com corrente e os condutores com corrente também produzem campos magnéticos. Um cabo condutor que transporta corrente produz linhas de campo magnético à sua volta. O campo produzido por um condutor com corrente pode ser calculado por meio da lei de Biot-Savart, que não é estudada aqui. No caso do campo elétrico, viu-se que para alguns casos simples se pode usar a lei de Gauss para calcular o campo. A lei análoga à lei de Gauss, para o campo magnético, é a **lei de Ampère**, que estabelece que **o integral de linha do campo magnético, em qualquer curva fechada, é proporcional à corrente elétrica total em todos os condutores que atravessam o interior da curva**:

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = 4\pi k_m I_{\text{int}} \quad (8.13)$$

onde C é uma curva fechada no espaço, k_m é uma **constante magnética**, e I_{int} é a corrente total de todos os condutores que atravessam o interior de C . Para calcular a corrente total I_{int} , somam-se as correntes em todos os condutores que cortam a superfície no interior de C , atribuindo sinal positivo às correntes que passam no sentido da regra da mão direita, em relação à direção em que é percorrida a curva C no integral e sinal negativo para as correntes no sentido oposto.

O valor da constante magnética é

$$k_m = 10^{-7} \text{ T} \cdot \text{m/A} \quad (8.14)$$

em unidades de $\text{G} \cdot \text{cm/A}$, o valor da constante é 0.1. A equação (8.13) é válida no vácuo; Num meio diamagnético, k_m deve ser substituída por $\mu/(4\pi)$, onde μ é a **permeabilidade magnética** do meio.

Um caso em que a lei de Ampère é útil para calcular o campo, é o de um fio retilíneo, muito comprido. Considere-se uma curva C que é uma circunferência de raio r , perpendicular ao fio, com centro no eixo do fio. Dada a simetria do sistema, as linhas de campo ou têm a direção radial, ou são tangentes à circunferência C ; se tivessem a direção radial, o integral de linha do campo ao longo de C seria nulo, o que não é possível, pela lei de Ampère, pois a corrente total através de C não é nula. A figura 8.11 mostra as linhas de campo magnético do fio retilíneo, vistas num plano que contém o fio (lado esquerdo da figura) e vistas num plano perpendicular ao fio (lado direito da figura).

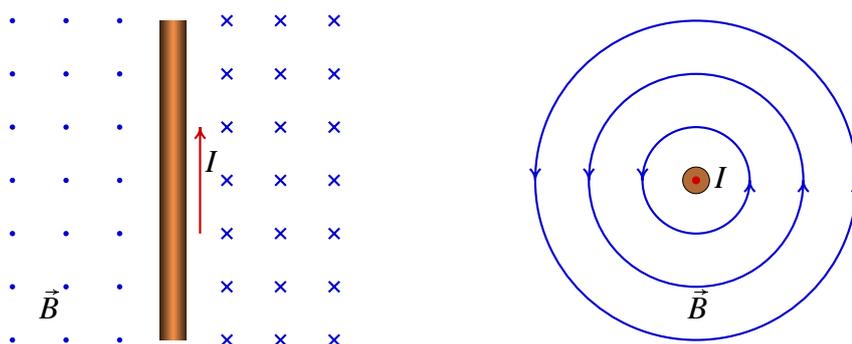


Figura 8.11.: Linhas de campo magnético de um fio retilíneo com corrente.

Como o campo magnético é tangente à curva C e tem módulo constante, o integral de linha do campo é:

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = B \oint_C ds = 2\pi r B \quad (8.15)$$

De acordo com a lei de Ampère, o integral tem de ser igual a $4\pi k_m I$, o que implica que o campo magnético ao longo da curva C deve ter módulo

$$B_{\text{fio reto}} = \frac{2k_m I}{r} \quad (8.16)$$

onde r é a distância desde o eixo do fio ao ponto onde se calcula o campo. A direção do campo é a direção das circunferências perpendiculares ao fio, com centro no seu eixo e o sentido das linhas de campo obtém-se usando a regra da mão direita, em relação ao sentido da corrente.

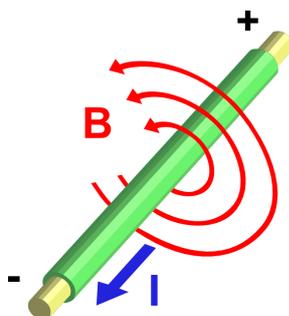


Figura 8.12.: Campo magnético produzido por um cabo com corrente.

O campo magnético de um sistema com várias correntes obtém-se somando vetorialmente os campos produzidos por cada corrente. Para um sistema de n fios paralelos, a equação (8.16) conduz à seguinte expressão para as componentes do campo, no plano perpendicular aos fios:

$$\vec{B} = \sum_{i=1}^n \left[\frac{-2k_m I_i (y - y_i)}{(x - x_i)^2 + (y - y_i)^2} \right] \vec{e}_x + \sum_{i=1}^n \left[\frac{2k_m I_i (x - x_i)}{(x - x_i)^2 + (y - y_i)^2} \right] \vec{e}_y \quad (8.17)$$

onde I_i é a corrente no fio número i , com sinal positivo se for no sentido positivo do eixo dos z , ou sinal negativo no caso contrário e (x_i, y_i) são as coordenadas do ponto onde o fio número i corta o plano Oxy .

Quando o fio não é retilíneo, deixa de haver simetria e a lei de Ampère não permite calcular o campo magnético; no entanto, as linhas de campo são parecidas com as linhas do fio retilíneo. Por exemplo, a figura 8.13 mostra as linhas de campo de uma espira circular com corrente, no plano que contém o eixo da espira; as linhas de campo magnético neste exemplo são parecidas com as obtidas com dois fios perpendiculares à folha, com correntes de sentidos opostos.

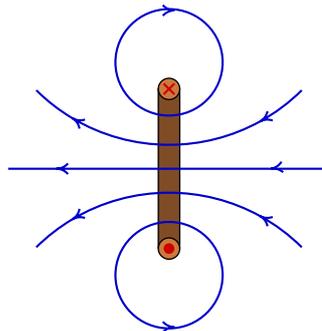
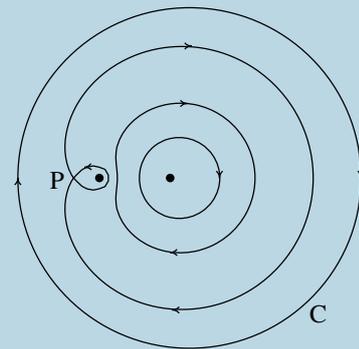


Figura 8.13.: Campo magnético produzido por uma espira com corrente.

Exemplo 8.2

A figura representa as linhas de campo magnético de dois fios retilíneos (perpendiculares à folha) com correntes I_1 e I_2 . A corrente no fio do lado esquerdo é $I_1 = 3$ A. Sabendo que a distância entre os dois fios é 6 cm e a distância entre o fio do lado esquerdo e o ponto P é de 2 cm, calcule o integral de linha do campo magnético, $\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r}$, ao longo da circunferência C indicada na figura.



Resolução. O integral do campo magnético, em qualquer percurso fechado, pode ser calculado pela lei de Ampère:

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = 4\pi k_m I_C$$

A corrente total I_C através da circunferência C é igual a $I_2 - I_1$, já que o desenho das de campo permite concluir que I_2 é no sentido positivo de C (para lá da folha) e I_1 é no sentido oposto. Para calcular I_1 recorre-se ao facto de o campo total ser nulo no ponto P; isso implica que no ponto P os campos produzidos pelos dois fios têm o mesmo módulo. Como o módulo do campo de cada fio é diretamente proporcional à corrente e inversamente proporcional à distância, e como as distâncias dos fios até P são 2 cm e 8 cm, obtém-se a seguinte relação:

$$\frac{I_1}{2} = \frac{I_2}{8}$$

e, portanto, I_2 é igual a 12 A e $I_C = 9$ A. Admitindo que não existe qualquer meio à volta dos fios, usa-se a constante k_m na lei de Ampère e obtém-se:

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = 4\pi \times 10^{-7} \times 9 = 11.3 \frac{\mu\text{N}}{\text{A}}$$

8.6. Força entre condutores com corrente

Cada condutor com corrente cria um campo magnético que produz forças magnéticas sobre outros condutores com corrente. Assim, entre dois condutores com corrente existem forças magnéticas. Calculando o sentido do campo produzido por cada condutor e o sentido da força que esse campo exerce sobre o segundo condutor, conclui-se que a força entre dois fios com correntes no mesmo sentido é atrativa, e a força entre dois fios com correntes em sentidos opostos é repulsiva.

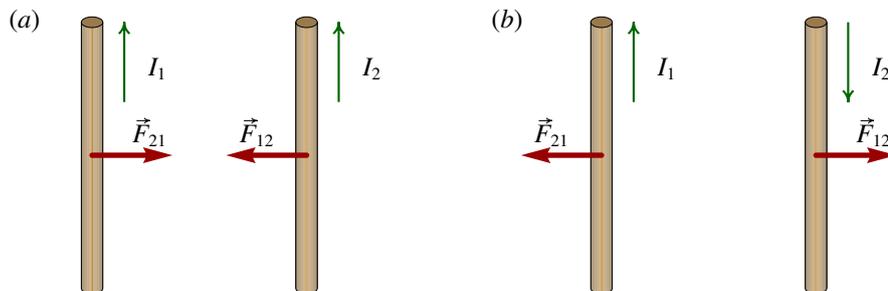


Figura 8.14.: Forças magnéticas entre dois fios com corrente.

Se os dois fios condutores forem retilíneos e paralelos, com comprimento L muito maior que a distância r entre eles, o campo de cada um pode ser calculado pela equação obtida na secção anterior para o campo magnético de um fio retilíneo; por exemplo, o campo do fio 1 nos pontos onde se encontra o fio 2 tem módulo:

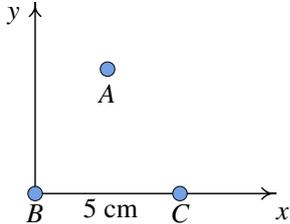
$$B_1 = \frac{2k_m I_1}{r} \quad (8.18)$$

e a força que esse campo exerce sobre o fio 2 obtém-se a partir do produto vetorial $\vec{I}_2 \times \vec{B}_1 L$.

O módulo da força que o fio 1 exerce sobre o fio 2 é então,

$$F_{12} = \frac{2k_m L I_1 I_2}{r} \quad (8.19)$$

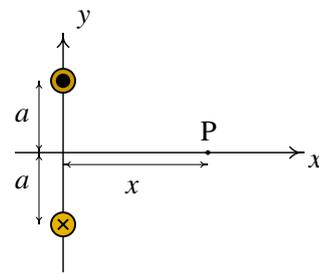
Perguntas

- Dois fios retilíneos e paralelos, afastados 6 cm entre si, transportam correntes de 190 mA, em sentidos opostos. Calcule o módulo do campo magnético num ponto P equidistante dos dois fios mas no plano dos dois fios.
 - 1.25 μT
 - 0
 - 3 μT
 - 2.5 μT
 - 1.5 μT
- Se o campo magnético aponta para norte, qual a direção da força magnética sobre uma partícula com carga positiva que se desloca para leste?
 - Para cima.
 - Para oeste.
 - Para sul.
 - Para baixo.
 - Para leste.
- Uma partícula alfa é formada por dois prótons e dois neutrões. Se uma partícula alfa se desloca com velocidade igual a 6.15×10^5 m/s, numa direção perpendicular a um campo magnético com módulo $B = 0.27$ T, qual o valor da força magnética sobre a partícula?
 - 5.3×10^{-14} N
 - 3.3×10^5 N
 - 2.7×10^{-14} N
 - zero
 - 4.8×10^5 N
- Um segmento retilíneo de fio condutor que transporta uma corrente I , encontra-se numa região onde existe campo magnético uniforme, não nulo. Se a força magnética sobre o fio é nula, qual das seguintes afirmações é verdadeira?
 - O campo é paralelo ao fio.
 - O campo é perpendicular ao fio.
 - O campo é variável.
 - É uma situação impossível.
 - O campo é conservativo.
- A figura mostra três fios retilíneos, compridos, paralelos e perpendiculares à folha, todos com corrente da mesma intensidade, 2 mA, e do mesmo sentido (para cá da folha). A distância entre quaisquer dois fios vizinhos é 5 cm. Calcule o ângulo que a força magnética sobre o fio B faz com o semieixo positivo dos x .
 
 - 27°
 - 60°
 - 90°
 - 45°
 - 30°

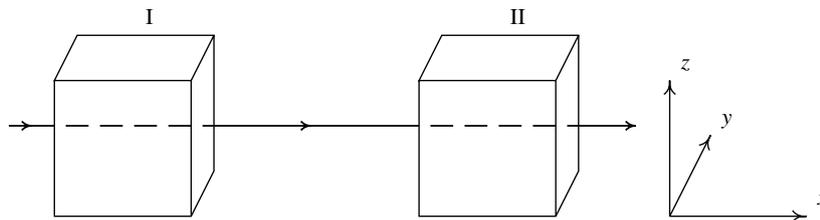
Problemas

- Um próton "navega" na atmosfera solar, a uma velocidade de $0.15c$, onde c é a velocidade da luz no vácuo (2.998×10^8 m/s). O próton atravessa um campo magnético uniforme de 0.12 T, formando um ângulo de 25° com a sua velocidade. Calcule o raio do cilindro que envolve a órbita helicoidal do próton (a massa de um próton é 1.67×10^{-27} kg e admita que com a velocidade $0.15c$ os efeitos relativistas são desprezáveis).
- Considere dois fios de cobre, retilíneos e paralelos, de 60 cm de comprimento, distanciados de 9 cm e com raios de 2 mm e 3 mm. Calcule o valor da força magnética entre os fios quando cada um deles for ligado a uma f.e.m. de 1.5 V. (Use o valor da resistividade do cobre à temperatura ambiente: 17 n Ω ·m.)

- A figura mostra dois fios compridos e paralelos, no plano perpendicular a eles. A intensidade da corrente em cada fio é a mesma, I , mas com sentidos opostos, como indicam o ponto e o \times nos dois fios. (a) Represente graficamente os vetores de campo magnético devido a cada fio e o campo magnético resultante no ponto P. (b) Deduza a expressão para o módulo do campo de magnético em qualquer ponto P sobre o eixo x , em função da distância x de P à origem.



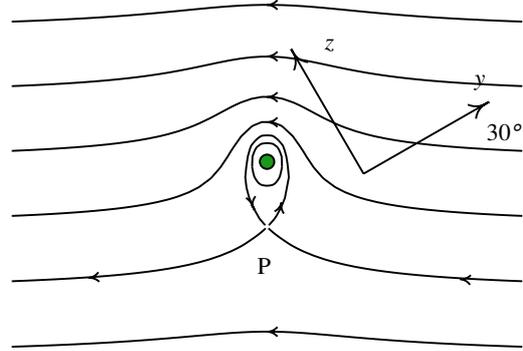
- Um feixe de prótons desloca-se com velocidade constante \vec{v} , segundo o eixo dos x , atravessando duas regiões, I e II, caracterizadas do seguinte modo: em I, existe um campo magnético, \vec{B}_1 e em II, coexistem um campo magnético, \vec{B}_2 , e um campo elétrico, $\vec{E} = E\vec{z}$. Todos os campos são uniformes nas regiões em que foram definidos e anulam-se fora delas. O peso dos prótons não é significativo. Quais as condições a que devem obedecer os campos \vec{B}_1 e \vec{B}_2 para que o feixe não sofra qualquer perturbação no seu movimento, enquanto atravessa duas regiões? Se em vez de prótons, fosse um feixe de elétrons, as condições estabelecidas manter-se-iam?



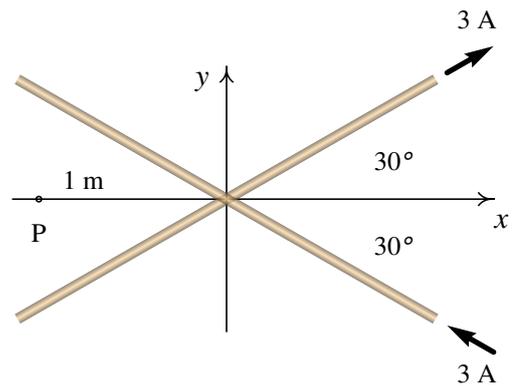
- Num filtro de velocidades as intensidades dos campos magnético e elétrico são 0.1 T e 0.2 MV/m, respectivamente. (a) Qual a velocidade das partícula à saída do filtro? (partículas que não são desviadas na sua passagem pelo filtro.) (b) Qual a energia dum próton à saída do filtro? (c) Qual a energia de um elétron à saída do filtro? (a massa de um próton é 1.67×10^{-27} kg e a de um elétron 9.11×10^{-31} kg).

6. Calcule a intensidade máxima do momento do binário magnético que atua sobre uma bobina circular de 400 espiras de raio 0.1 cm, percorrida por uma corrente de 92 mA, num campo magnético uniforme de 0.3 T.

7. A figura mostra as linhas de campo magnético de um fio com corrente, dentro de um campo magnético uniforme \vec{B}_{ext} ; o fio é perpendicular à folha e os eixos y e z foram escolhidos sobre o plano da folha. (a) Escreva o versor na direção do campo externo, usando o sistema de eixos dado. (b) Escreva o vetor unitário na direção da corrente no fio. (c) Calcule e represente o vetor unitário na direção da força sobre o fio. (d) Considerando que $I = 0.5$ A e se o valor da força sobre o fio, por unidade de comprimento, é 2×10^{-5} N/m, calcule a distância até ao ponto P.



8. Os dois fios representados na figura são muito compridos, paralelos à folha e cada um transporta uma corrente de 3 A. Um dos fios está no plano Oxy e o outro está num plano paralelo ao plano Oxy mas com $z = 5$ cm. Calcule o campo magnético total no ponto P com coordenadas $x = -1$ m, $y = z = 0$.



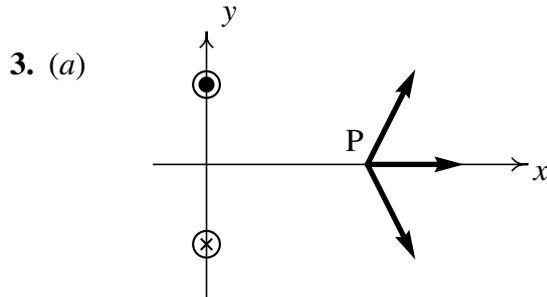
Respostas

Perguntas: 1. D. 2. A. 3. A. 4. A. 5. E.

Problemas

1. 1.65 m

2. 10.25 N



$$(b) B = \frac{4k_m I a}{x^2 + a^2}$$

4. $\vec{B}_1 = B_1 \vec{e}_x$, $\vec{B}_2 = B_{2x} \vec{e}_x + (E/v) \vec{e}_z$, onde B_1 , B_{2x} e E podem ser quaisquer funções, não necessariamente constantes. As condições obtidas são válidas para qualquer tipo de partícula.

5. (a) 2×10^6 m/s. (b) 3.34×10^{-15} J. (c) 1.82×10^{-18} J.

6. 3.47×10^{-5} N·m

7. (a) $-(\sqrt{3}/2) \vec{e}_y + (1/2) \vec{e}_z$. (b) \vec{e}_x . (c) $-(1/2) \vec{e}_y - (\sqrt{3}/2) \vec{e}_z$. (d) 2.5 mm.

8. $(-59.4 \vec{e}_x - 102.9 \vec{e}_y + 2388.1 \vec{e}_z)$ nT.

9. Indução eletromagnética



A energia eólica é uma das fontes de energia renováveis que estão a ser utilizadas para reduzir a contaminação produzida pelos combustíveis fósseis. Portugal é um dos países em que a energia de origem eólica corresponde a uma maior percentagem da energia elétrica total, com aproximadamente 9%. Independentemente do tipo de combustível ou fonte de energia usada para gerar energia elétrica, em quase todos os casos é gerada energia mecânica de rotação que é logo usada para gerar eletricidade. O princípio que permite transformar a energia mecânica de rotação em eletricidade é a indução eletromagnética. Viu-se no capítulo anterior que quando circula corrente por uma bobina que está dentro de um campo magnético, esta tem uma tendência a rodar; a indução eletromagnética é o efeito inverso: numa bobina que se faz rodar dentro de um campo magnético é induzida uma corrente elétrica.

9.1. Campo elétrico induzido

Considere-se uma barra condutora em movimento num campo magnético uniforme, \vec{B} , como na figura 9.1. Sobre cada partícula com carga q do condutor atua uma força magnética

$$\vec{F}_m = q\vec{v} \times \vec{B} \quad (9.1)$$

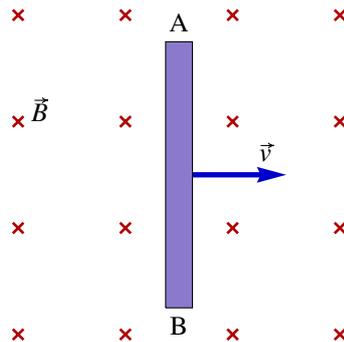


Figura 9.1.: Barra condutora em movimento, dentro de um campo magnético. A força magnética faz acumular cargas opostas nos extremos da barra.

Essa força magnética faz deslocar as cargas de condução no condutor e na situação da figura 9.1, haverá um excesso de cargas negativas no extremo inferior da barra, e um excesso de cargas positivas no extremo superior, independentemente do sinal das cargas de condução.

Contudo, se o problema for analisado do ponto de vista do referencial S' , que se desloca com o condutor, este está em repouso e, portanto, não há nenhuma força magnética sobre as cargas. Como se explica então a acumulação de cargas nos extremos da barra?

O problema está em que a velocidade é uma grandeza relativa, diferente em diferentes referenciais; isso implica que, para que a equação (9.1) seja correta, é preciso alguma condição adicional que exclua todos os referenciais, excepto aquele onde a equação é válida. A segunda lei de Newton implica que a força seja invariante, já que a aceleração e a massa são invariantes.

O problema resolve-se admitindo que os campos elétrico e magnético não são invariantes. Dois observadores em dois referenciais diferentes observam diferentes valores para os campos elétrico e magnético, mas observam a mesma força eletromagnética:

$$\vec{F} = q \left(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B} \right) \quad (9.2)$$

A força eletromagnética é invariante. A equação (9.1) é válida unicamente num referencial em que o campo elétrico seja nulo. No referencial que se desloca com a barra na figura 9.1, deve surgir um campo elétrico **induzido**:

$$\vec{E}_i = \vec{v} \times \vec{B} \quad (9.3)$$

que produz uma força elétrica igual à força magnética observada no referencial em que a barra se desloca com velocidade relativa \vec{v} (figura 9.2).

É como se existisse uma f.e.m. induzida, no condutor, igual à diferença de potencial entre os seus extremos. Se o comprimento da barra for L , a f.e.m. induzida é:

$$\varepsilon_i = L|\vec{v} \times \vec{B}| \quad (9.4)$$

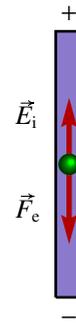
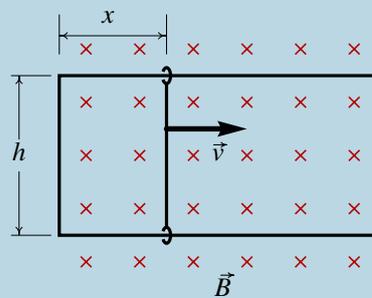


Figura 9.2.: Campo induzido.

Exemplo 9.1

Uma barra condutora desliza sobre dois trilhos metálicos horizontais, unidos numa extremidade como, na figura. A distância h é igual a 3.3 cm e no instante $t = 0$ a barra encontra-se a uma distância $x = 2.2$ cm da extremidade dos trilhos. Para $t > 0$ a velocidade da barra é uniforme com módulo $v = 3.5$ cm/s e no sentido indicado na figura, permanecendo sempre em contacto com os trilhos de forma que possa circular corrente por eles e pela barra. (a) Sabendo que os trilhos e a barra são fios cilíndricos de cobre com diâmetro de 1.2 mm, calcule a resistência total do circuito em função de t , para $t > 0$ (admita que a temperatura é 20 °C). (b) Se existir um campo magnético externo, constante e uniforme, com módulo $B = 36$ G, no sentido indicado na figura, calcule a corrente no circuito em função do tempo, para $t > 0$.



Resolução. (a) O circuito neste caso é um retângulo com arestas x e h . O comprimento total do fio que constitui o circuito é

$$L = 2x + 2h$$

A distância x aumenta com o tempo t segundo a equação:

$$x = x_0 + vt$$

onde $x_0 = 2.2$ cm e $v = 3.5$ cm/s. A área da secção transversal do fio é $A = \pi r^2$, onde $r = 0.06$ cm é o raio do fio. A resistividade do cobre a 20 °C é $\rho = 17 \times 10^{-7} \Omega \cdot \text{cm}$ e a resistência do fio que forma o circuito é

$$R = \frac{\rho L}{A} = \frac{2\rho(h + x_0 + vt)}{\pi r^2} = \frac{34 \times 10^{-7}(5.5 + 3.5t)}{\pi \times 0.06^2} = 1.65 + 1.05t$$

em $m\Omega$, se t for medido em segundos.

(b) Na barra em movimento existe uma f.e.m. induzida:

$$\varepsilon_i = h |\vec{v} \times \vec{B}| = Bvh$$

e a intensidade da corrente no circuito é

$$I = \frac{\varepsilon_i}{R} = \frac{Bvh}{R}$$

que em unidades SI, dá:

$$I = \frac{36 \times 10^{-4} \times 3.5 \times 10^{-2} \times 3.3 \times 10^{-2}}{(1.65 + 1.05t) \times 10^{-3}} = \frac{4.16}{1.65 + 1.05t}$$

em mA.

9.2. Gerador de Faraday

Um tipo de gerador de tensão contínua, inventado por Faraday, consiste num disco condutor, de raio R , que roda com velocidade angular ω dentro de um campo magnético perpendicular a ele (figura 9.3).

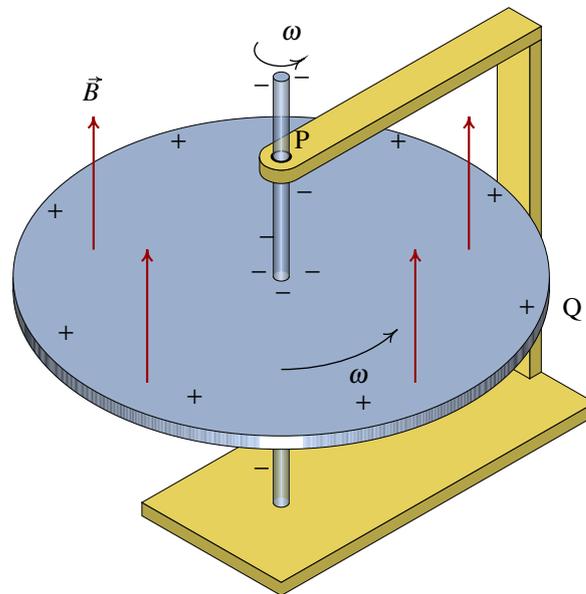


Figura 9.3.: Gerador de Faraday.

No referencial que roda com o disco, existe um campo elétrico induzido na direção radial, com módulo igual a

$$E_i = B\omega r \quad (9.5)$$

A diferença de potencial entre os pontos P e Q na figura 9.3 é

$$V_Q - V_P = \int_0^R E_i dr = \frac{1}{2} B \omega R^2 \quad (9.6)$$

e colocando duas escovas condutoras em contato com os pontos P e Q obtém-se uma fonte de força eletromotriz.

9.3. Lei de Faraday

A equação (9.3) para o campo elétrico induzido não só se aplica a condutores em movimento, como a qualquer referencial que se desloque com velocidade \vec{v} em relação a um sistema onde as linhas de campo aparecem como fixas no espaço. Do ponto de vista desse referencial, as linhas de campo deslocam-se com velocidade $-\vec{v}$ e sempre que houver uma alteração das linhas de campo magnético, surge um campo elétrico induzido.

Outra situação em que há alteração das linhas de campo magnético é quando o campo magnético é variável, dando origem a um campo elétrico induzido. Uma expressão geral que inclui quer as situações em que o referencial se desloca em relação ao campo, quer as de campo magnético variável, é a **lei de Faraday**:

Numa espira condutora C, sempre que o fluxo magnético Φ_m através da superfície delimitada por C varia, surge uma força eletromotriz induzida ao longo da espira, igual à derivada do fluxo em ordem ao tempo.

$$\varepsilon_i = - \frac{d\Phi_m}{dt} \quad (9.7)$$

O **fluxo magnético** Φ_m através da superfície S delimitada pela espira, define-se de forma análoga ao fluxo do campo elétrico. Se o campo for uniforme sobre o plano da espira, com módulo constante B e formando um ângulo θ com o versor perpendicular à espira, o fluxo magnético é

$$\Phi_m = AB \cos \theta \quad (9.8)$$

onde A é a área da espira. Se o campo não for uniforme, é preciso dividir a espira em pequenos elementos diferenciais e somar todos os fluxos infinitesimais, obtendo-se um integral de superfície.

O versor perpendicular à espira, \vec{e}_n , pode ser escolhido a apontar para qualquer dos dois lados da superfície; o versor que for escolhido, define o sentido positivo da corrente na espira, usando a regra da mão direita. O sinal obtido no lado direito da equação (9.7) indica o sentido do campo induzido na espira, tendo em conta que o sentido positivo é o que segue a regra da mão direita em relação ao versor \vec{e}_n .

O sentido do campo induzido pode também ser determinado pela **lei de Lenz**:

A força eletromotriz e o campo induzido são sempre no sentido que produz um campo magnético induzido que contraria a variação do fluxo magnético externo.

Tal como no caso do campo elétrico (nas regiões onde não há cargas) ou do escoamento de um fluido incompressível, o fluxo é o mesmo através de todas as superfícies atravessadas pelas mesmas linhas de campo. As linhas de campo magnético que passam pela periferia de uma secção conexas de uma superfície delimitam uma região do espaço que é um tubo de fluxo magnético constante.

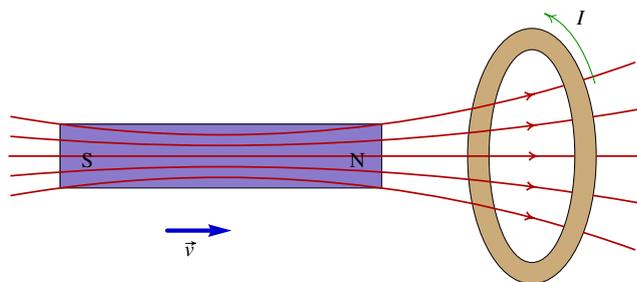


Figura 9.4.: Ímã em movimento junto de uma espira condutora,

Um exemplo de aplicação da lei de Faraday é o caso de um ímã que se aproxima de um anel condutor, com velocidade v . O movimento do ímã implica variação do fluxo magnético através do anel.

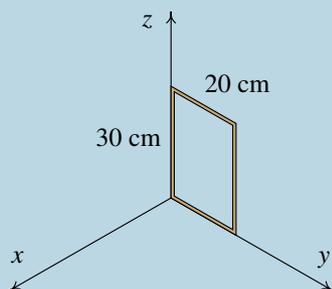
Na situação representada na figura 9.4, o fluxo magnético no anel é no sentido da esquerda para a direita e está a aumentar. Aparece então uma corrente induzida no anel, que dá origem a um fluxo magnético da direita para a esquerda, que contraria o aumento do fluxo externo. Assim, o campo magnético induzido aponta para a esquerda, o que implica que a corrente e a f.e.m. induzidas no anel são no sentido indicado na figura. É como se tivesse sido ligada uma pilha no anel.

Exemplo 9.2

Uma espira condutora retangular com lados de 20 cm e 30 cm encontra-se sobre o plano Oyz , com um vértice na origem, como mostra a figura. A partir do instante $t = 0$ aparece na região onde se encontra a espira um campo magnético variável com componentes (unidades SI):

$$B_x = 6t^2 - 4 \quad B_y = 5t^3 \quad B_z = 0$$

(a) Calcule a f.e.m. induzida na espira, em função do tempo t , a partir do instante $t = 0$. (b) Diga (justificando) qual é o sentido da corrente induzida na espira.



Resolução. (a) Como o campo é uniforme pode-se usar a equação (9.8). A espira é perpendicular ao eixo dos x e pode-se escolher o versor normal à espira igual a \vec{e}_x ; assim, o produto $B \cos \theta$ será a componente x do campo \vec{B} e o fluxo magnético através da espira é

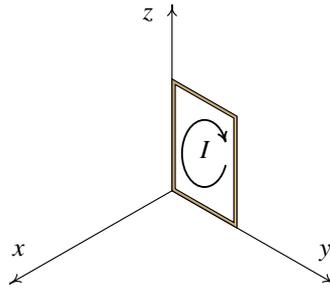
$$\Phi_m = \Delta y \Delta z B_x = 0.06 (6t^2 - 4)$$

A f.e.m. induzida calcula-se usando a lei de Faraday

$$\varepsilon_i = -\frac{d\Phi_m}{dt} = -0.72t$$

(em volts, se t for dado em segundos).

(a) Como t é positivo, o valor de ε_i calculado na alínea anterior é sempre negativo. Isso quer dizer que a corrente induzida é no sentido oposto do sentido usado para definir o versor normal à espira. A escolha de $\vec{e}_n = \vec{e}_x$ implica que se está a percorrer a espira no sentido anti-horário, vista desde o semieixo positivo dos x . A corrente induzida é então no sentido dos ponteiros do relógio:



Outra forma de obter o sentido da corrente consiste em observar que o campo B_x inicialmente aponta no sentido negativo do eixo dos x , mas está sempre a aumentar no sentido positivo do eixo dos x . O campo induzido deve contrariar esse aumento, apontando no sentido negativo do eixo dos x . Pela regra da mão direita, um campo magnético induzido no sentido negativo do eixo dos x implica corrente induzida em sentido dos ponteiros do relógio.

9.4. Gerador de tensão alternada

Um gerador de tensão alternada (figura 9.5), consiste numa bobina que se faz rodar dentro de um campo magnético; o fio onde começa a bobina está soldado a um anél condutor e o fim do fio, depois de ser enrolado na bobina, solda-se a outro anel condutor; esses dois anéis mantêm o contato com duas escovas, enquanto a bobina roda, de forma que a diferença de potencial entre as escovas é igual à diferença de potencial na bobina toda.

O fluxo magnético através da bobina é:

$$\Phi_m = BA \cos \theta \quad (9.9)$$

onde A é a área da bobina, B o campo médio, e θ o ângulo entre o campo e a normal à bobina.

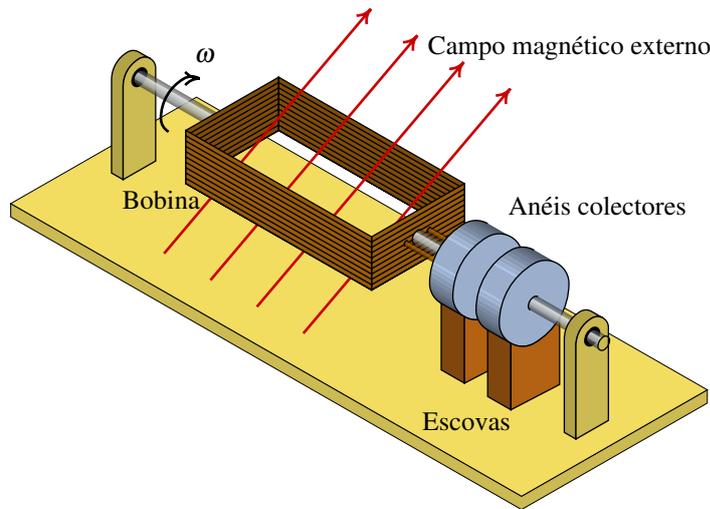


Figura 9.5.: Gerador de tensão alternada.

Se a bobina roda com velocidade angular constante, ω , o ângulo θ , em função do tempo, é dado por $\omega t + \theta_0$. Assim sendo, a derivada do fluxo magnético em ordem ao tempo é

$$\Delta V = V_{\text{máx}} \sin(\omega t + \theta_0) \quad (9.10)$$

onde $V_{\text{máx}} = NBA\omega$. A expressão (9.10) dá a diferença de potencial entre as duas escovas condutoras, em função do tempo e é designada **tensão alternada**. A diferença de potencial oscila entre um valor máximo $V_{\text{máx}}$ positivo e um valor mínimo negativo $-V_{\text{máx}}$. A frequência da tensão alternada, $f = \omega/(2\pi)$, é o número de oscilações por unidade de tempo.

O gerador de tensão alternada, também denominado alternador, usa-se para transformar energia mecânica em energia elétrica. A fonte da energia mecânica, que faz rodar a bobina, pode ser o vento, nas centrais de energia eólica, a corrente de água, nas centrais hidroelétricas, o fluxo de vapor de água evaporada por combustão de carvão, o movimento do motor, no alternador usado para recarregar a bateria num automóvel, etc.

É importante regular a velocidade de rotação da bobina, de forma a manter uma velocidade angular constante, para que a tensão elétrica produzida tenha uma frequência constante. É por isso que as aspas num moinho de vento de uma estação eólica rodam lentamente e com velocidade angular constante. Existe um mecanismo mecânico usado para regular essa velocidade.

9.5. Indutância mútua

Num circuito a corrente dá origem a um campo magnético e, portanto, a um fluxo magnético. Como tal, qualquer variação da corrente dá origem a uma força eletromotriz induzida no circuito.

Por exemplo, quando se fecha um interruptor num circuito de corrente contínua, a corrente não aumenta instantaneamente de zero até um valor final, devido à indutância do circuito. A

tendência da corrente para aumentar bruscamente é contrariada por uma corrente induzida oposta, que impõe o aumento da corrente de forma gradual. Igualmente, quando se abre o interruptor, a corrente não passa a ser nula de forma instantânea mas sim gradual.

Imaginem-se dois circuitos, lado a lado (figura 9.6). No primeiro circuito há uma fonte de tensão que produz corrente e uma resistência variável que permite alterar a intensidade dessa corrente. No segundo circuito não há nenhuma fonte de tensão.

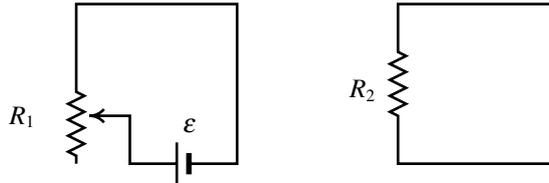


Figura 9.6.: Indutância mútua entre dois circuitos.

A corrente no circuito 1 (lado esquerdo) origina um fluxo magnético através do circuito 2, que deve ser diretamente proporcional à corrente I_1 , que produz esse campo magnético:

$$\Phi_2 = -MI_1 \quad (9.11)$$

onde M é uma constante chamada **indutância mútua**, que depende da forma dos circuitos e da distância entre eles.

A variação da corrente no circuito 1 induz uma força eletromotriz no circuito 2:

$$\varepsilon_2 = M \frac{dI_1}{dt} \quad (9.12)$$

No sistema internacional, a unidade da indutância ($V \cdot s/A$) é o **henry**, representado pela letra H.

9.6. Indutância

A corrente num circuito produz um campo magnético com linhas de campo que se traduzem em fluxos magnéticos de sentido contrário na área delimitada pelo circuito e no exterior do circuito (figura 9.7).

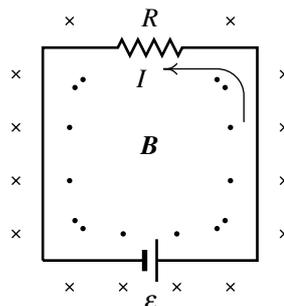


Figura 9.7.: Linhas do campo magnético produzido pela corrente num circuito.

De acordo com a lei de Biot-Savart, o campo magnético produzido pelo circuito é diretamente proporcional à corrente. Como tal, o fluxo magnético produzido por um circuito sobre si próprio é proporcional à corrente:

$$\Phi = LI \quad (9.13)$$

e a constante L é a indutância do circuito. A f.e.m. autoinduzida no próprio circuito é:

$$\varepsilon_i = -L \frac{dI}{dt} \quad (9.14)$$

Quanto maior for a área delimitada pelo circuito, maior é a sua indutância. Para evitar uma indutância elevada, que pode ser indesejada no caso de correntes variáveis, não se liga a fonte num circuito como na figura 9.7, mas com dois fios colados lado a lado que ligam o dispositivo à fonte. Assim, reduz-se a área delimitada pelo circuito.

Nas posições do circuito onde se pretende que a indutância seja elevada, usam-se bobinas com várias voltas. Numa bobina com n voltas, o campo magnético que ela produz é n vezes o campo de cada espira e esse campo atravessa uma área total igual a n vezes a área delimitada por cada espira; o fluxo magnético total na bobina é então n^2 vezes maior que o fluxo em cada espira e pela equação (9.13) conclui-se que a indutância da bobina é n^2 vezes a indutância de cada uma das suas espiras por separado:

$$L_{\text{bobina}} = n^2 L_{\text{espira}} \quad (9.15)$$

A indutância de um dispositivo representa-se nos diagramas de circuito com o símbolo da figura 9.8 e um dispositivo com valor elevado de indutância chama-se **indutor**. A diferença de potencial num indutor é diretamente proporcional à corrente: LdI/dt . Tal como a indutância mútua, a indutância L mede-se em henrys no sistema internacional de unidades.

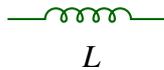


Figura 9.8.: Símbolo de um indutor.

9.7. Circuitos de corrente contínua com indutores

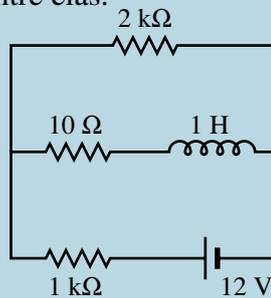
Num circuito de corrente contínua, com indutores e fontes de tensão, admitindo que antes de terem sido ligadas as fontes não existem correntes em nenhuma parte do circuito, no preciso instante em que são ligadas as fontes as correntes nos indutores também são nulas pois uma aumento súbito dessas correntes implica derivadas dI/dt infinitas e por conseguinte tensões infinitas. Arbitrando $t = 0$ no instante em que se ligam as fontes de

tensão, as correntes iniciais (em $t = 0$) são nulas nos indutores; ou seja, no instante inicial todos os indutores no circuito podem ser substituídos por interruptores abertos.

Para $t > 0$ as correntes aumentam gradualmente (resposta transitória), mas como não pode aumentar indefinidamente, atingem valores finais constantes. No estado final do circuito, as correntes constantes nos indutores implicam $dI/dt = 0$ e diferenças de potencial nula em todos os indutores; ou seja, no estado final todos os indutores podem ser substituídos por fios com resistência nula.

Exemplo 9.3

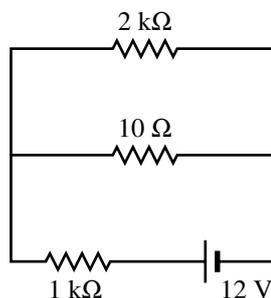
Uma bobina com resistência de $10\ \Omega$ e indutância de $1\ \text{H}$ é ligada a duas resistências e a uma fonte de $12\ \text{V}$, como indica o diagrama. Calcule as correntes inicial e final na resistência de $2\ \text{k}\Omega$ e a razão entre elas.



Resolução. No instante inicial, substitui-se o indutor por um interruptor aberto, ou seja, não circula corrente pela resistência de $10\ \Omega$ e é como se essa resistência e o indutor não existissem. Ignorando esses dois elementos, o circuito corresponde a uma única malha com a fonte e as duas resistências de $1\ \text{k}\Omega$ e $2\ \text{k}\Omega$ em série. Nessa situação, a corrente inicial nas duas resistências é

$$I_0 = \frac{12}{3000} = 4\ \text{mA}$$

Para calcular a corrente final, substitui-se o indutor por um fio com resistência nula:



as resistências de $2\ \text{k}\Omega$ e $10\ \Omega$ estão em paralelo, podendo ser substituídas por uma única resistência com valor $2000 \parallel 10 = 2/201\ \text{k}\Omega$, que fica em série com a resistência de $1\ \text{k}\Omega$ e a resistência equivalente entre os terminais da fonte é

$$R = 1 + \frac{2}{201} = \frac{203}{201}\ \text{k}\Omega$$

a corrente final que sai da fonte é $12/R = 2412/203$ mA e a diferença de potencial na resistência de $2\text{ k}\Omega$ é

$$\Delta V = \left(\frac{2}{201}\right) \left(\frac{2412}{203}\right) = \frac{24}{203} \text{ V}$$

a corrente final na resistência de $2\text{ k}\Omega$ é:

$$I = \frac{\Delta V}{R} = \frac{(24/203)}{2000} = \frac{12}{203} \text{ mA}$$

A razão entre as correntes inicial e final é:

$$\frac{I_0}{I} = \frac{4}{(12/203)} = \frac{203}{3} = 67.67$$

O exemplo anterior mostra uma das propriedades importantes dos indutores que os torna muito úteis como **balastos**, dispositivos que proporcionam uma corrente inicial elevada e uma corrente final muito menor. Os balastos são usados nas lâmpadas fluorescentes em que é necessária uma corrente elevada quando a lâmpada é ligada, para garantir a ionização do gás que dentro do tubo fica um bom condutor; após a ionização do gás, se a corrente mantivesse o valor inicial elevado, a lâmpada queimava-se.

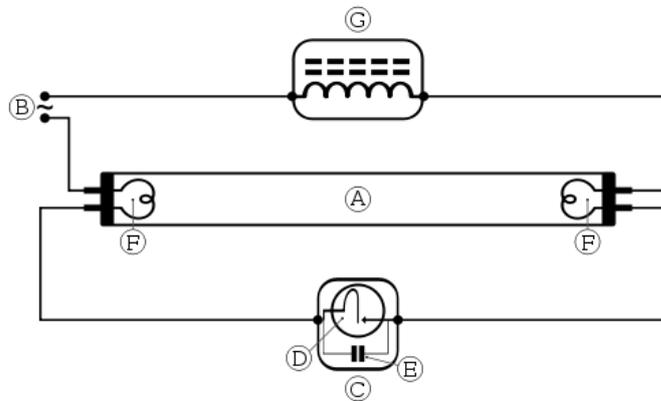


Figura 9.9.: Diagrama de circuito de uma lâmpada fluorescente.

A figura 9.9 mostra o circuito usado numa lâmpada fluorescente, inventada por Nicola Tesla. Neste caso a fonte de alimentação é de tensão alternada. O balastro é a bobina G; como a sua resistência interna costuma ser baixa, foi ignorada no diagrama e as barras paralelas a tracejado representam um núcleo de material ferromagnético colocado dentro da bobina para aumentar a sua indutância. Inicialmente, o gás dentro do tubo A é isolador, porque não está ionizado; a corrente passa pelos dois filamentos F, que aquecem o gás, facilitando a produção de iões.

Dentro do arrançador C, há uma lâmina metálica curva, que com a passagem da corrente é aquecida e dilata, mudando a sua curvatura. Isso faz com que o interruptor em D seja aberto, deixando de passar corrente pelos filamentos e arrançador, mas passando através do tubo A, onde o gás já foi ionizado.

Um outro efeito da bobina G é que no instante em que o interruptor D é aberto, a corrente não cai imediatamente para zero; continuam a acumular-se cargas nos dois terminais do interruptor aberto, criando-se um campo elevado que pode produzir faíscas. Para evitar essas faíscas, que podem queimar o metal, liga-se um condensador E, em paralelo, que acumula cargas de forma segura.

As atuais lâmpadas economizadoras de energia são também lâmpadas fluorescentes, em versão reduzida. As funções do balastro e o arrancador são garantidas por um pequeno circuito dentro da lâmpada, como pode ser visto na figura 9.10.

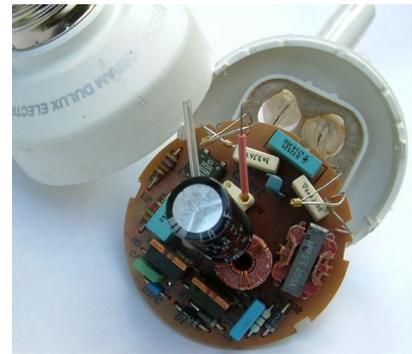


Figura 9.10.: Circuito de uma lâmpada economizadora.

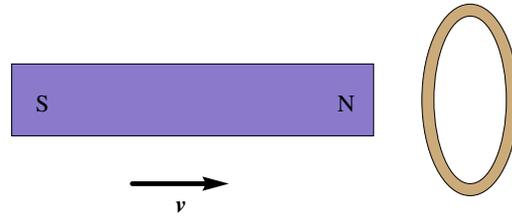
Perguntas

- Quando um comboio com motor elétrico sobe um trajeto com declive, consome potência elétrica proveniente de uma central elétrica. No seu modo mais eficiente de operação, nos trajetos em que o comboio desce:
 - Deve consumir ainda maior potência.
 - Pode gerar potência elétrica sendo alimentada de volta para a central.
 - Não consome nem gera potência elétrica.
 - Consome a mesma quantidade de potência.
 - Nenhuma das anteriores.
- Uma barra condutora, com 25 cm de comprimento, desloca-se com velocidade uniforme de 12 m/s, num plano perpendicular a um campo magnético uniforme de 80 G. Calcule a diferença de potencial induzida nos extremos da barra.
 - 240 V
 - 0.24 V
 - 0.024 V
 - 0.384 V
 - 3.84 kV
- Uma espira de fio condutor desloca-se, com velocidade constante, dentro de uma região onde existe um campo magnético uniforme e constante no tempo, perpendicular ao plano da espira. A f.e.m. induzida nos terminais da espira é então:
 - Variável no tempo.
 - Constante e diferente de zero.
 - Negativa.
 - Positiva.
 - Nula.
- Se o número de espiras duma bobina é reduzido para metade e a corrente através dela é triplicada, mantendo outras propriedades (área das espiras, forma, etc.) constantes, a sua indutância então:
 - Aumenta 4 vezes.
 - Aumenta 6 vezes.
 - Aumenta 9 vezes.
 - Diminui 6 vezes.
 - Diminui 4 vezes.

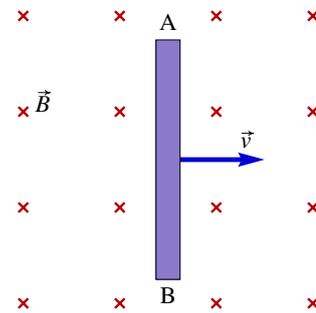
5. Uma bobina retangular de 3 cm por 5 cm tem 100 espiras e o seu versor perpendicular faz um ângulo de 55° com um campo magnético uniforme de 0.35 T. A bobina roda, durante 0.33 s, até o ângulo entre o campo e o versor perpendicular aumentar para 90° . Calcule a força eletromotriz induzida média.
- A. 160 mV D. 68 mV
 B. 130 mV E. 29 mV
 C. 91 mV

Problemas

1. Um ímã desloca-se a velocidade constante sobre o eixo de uma espira, como mostra a figura. (a) Represente num gráfico, em forma qualitativa, o fluxo magnético Φ através da espira em função do tempo t . Indique o instante t_1 em que o ímã está a meio da travessia da espira. (b) Represente o gráfico da corrente I na espira em função do tempo.

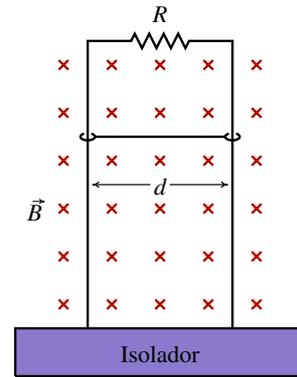


2. Uma barra metálica de comprimento $l = 9$ cm desloca-se com velocidade constante $v = 18$ cm/s, numa região onde há campo magnético uniforme com intensidade $B = 3.5$ G, perpendicular à barra (ver figura). Calcule a diferença de potencial $V_A - V_B$.

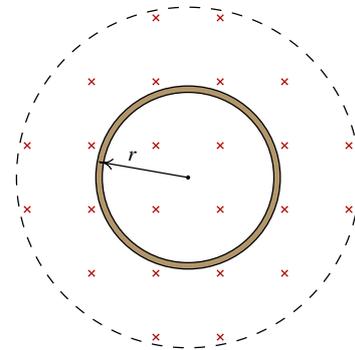


3. O comprimento total entre as pontas das asas de um avião Boeing 747 é 60 m. O avião voa a 800 km/h e com altura constante, na direção sul-norte, numa região onde o campo magnético terrestre faz um ângulo de 60° com a vertical e a sua intensidade é 0.5 G. Calcule a diferença de potencial induzida entre as pontas das asas.
4. O plano de uma espira quadrada de cobre, com 4 cm de lado, está na posição horizontal. Coloca-se um eletro-ímã em forma de barra na posição vertical, acima do plano da bobina e com o seu polo norte mais próximo da espira mas um pouco afastado do seu centro, de tal forma que as linhas de campo magnético atravessam a espira formando um ângulo de 30° com a vertical. Calcule a f.e.m. induzida média na espira, enquanto a intensidade do campo magnético do eletro-ímã, na superfície da espira, varia desde zero até um valor final de 0.5 T, num intervalo de 200 ms. Qual o sentido da corrente induzida na espira?

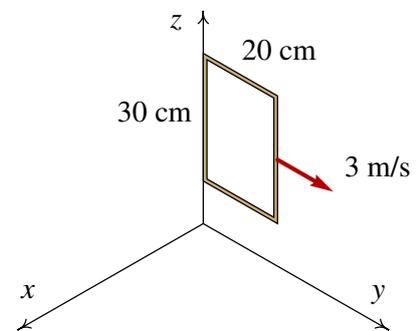
5. A figura mostra uma barra condutora de comprimento d e massa m que desliza sobre dois trilhos metálicos verticais, dentro de um campo magnético \vec{B} uniforme. A resistência elétrica dos trilhos e da barra são desprezáveis comparadas com R . A barra mantém sempre o contato com os trilhos, permitindo que circule corrente pela resistência R , mas o atrito é desprezável, assim como o efeito da resistência do ar na barra. Quando a barra começa a cair livremente, o seu movimento é inicialmente acelerado mas rapidamente atinge uma velocidade constante v . Calcule o valor dessa velocidade limite v .



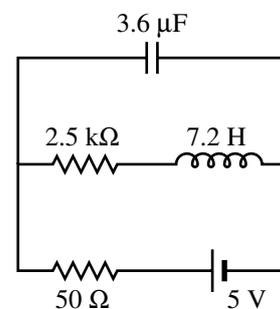
6. No interior da circunferência a tracejada na figura existe um campo magnético que aponta para lá da folha e com módulo que depende do tempo t segundo a expressão $0.6e^{-t/15}$ (unidades SI). Determine a intensidade, direção e sentido do campo elétrico induzido dentro do anel condutor de raio $r = 9$ cm.



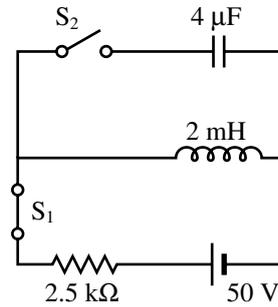
7. Uma espira condutora retangular, paralela ao plano Oyz , desloca-se com velocidade constante $\vec{v} = 3\vec{e}_y$ (m/s) dentro de uma região onde existe um campo magnético com componentes: $B_x = (6 - y)$ (SI) e $B_y = B_z = 0$. Calcule a f.e.m. induzida na espira, em função do tempo t , a partir do instante $t = 0$ em que a espira se encontra na posição da figura, com um lado ao longo do eixo dos z .



8. No circuito da figura, calcule as correntes iniciais no indutor e no condensador, a corrente final no indutor e a carga final no condensador.



9. (a) No circuito da figura, o interruptor S_1 tem estado fechado durante muito tempo e o interruptor S_2 aberto; determine a corrente no indutor. (b) A seguir, abre-se o interruptor S_1 e simultaneamente fecha-se o interruptor S_2 ; nesse preciso instante, a corrente no indutor deve ter o mesmo valor calculado na alínea anterior. Explique qualitativamente o que acontece com a corrente no indutor e a carga no condensador a partir desse instante.



Respostas

Perguntas: 1. B. 2. C. 3. E. 4. E. 5. C.

Problemas

- O fluxo aumenta até um valor máximo, decresce até um valor mínimo local em t_1 , volta a aumentar até o valor máximo e a seguir diminui monotonicamente. A corrente troca de sentido 3 vezes, nos 3 pontos onde o fluxo é máximo ou mínimo. Enquanto o anel se aproxima desde longe a corrente aumenta desde zero, e quando o anel já está a afastar-se longe do íman, a corrente decresce até zero.
- 5.67×10^{-6} V.
- 0.33 V.
- 3.5 mV. Vista de cima, a corrente na espira tem sentido anti-horário.
- $v = \frac{mgR}{B^2 d^2}$.
- $E_i = 0.0018 e^{-t/15}$, na direção tangente ao anel e no sentido horário.
- 0.18 V, no sentido anti-horário visto desde a esquerda.
- Inicialmente, 100 mA no condensador e 0 no indutor. No fim, 1.96 mA no indutor e 17.6 μ C no condensador.
- (a) 20 mA. (b) A corrente diminui enquanto a carga aumenta; quando a corrente decresce até zero, a carga atinge um valor máximo e nesse momento, o condensador começa a descarregar, surgindo uma corrente que aumenta, no sentido contrário à corrente inicial. Quando a carga diminui até zero, a corrente é máxima e com a mesma intensidade inicial. O ciclo repete-se indefinidamente, pois não existe nenhuma resistência que dissipe energia.

10. Processamento de sinais



Um sintetizador é um instrumento musical baseado no processamento de sinais eléctricos. É produzida uma tensão eléctrica oscilatória que é logo processada passando por vários filtros que alteram a forma da função que representa a tensão em função do tempo. O sinal de saída é alimentado num altifalante produzindo o som desejado. A fotografia mostra um sintetizador Moog, modelo Minimoog, de 1970.

10.1. Sinais

Uma aplicação importante dos circuitos elétricos é no processamento de sinais. Os sinais a processar são tensões ou correntes elétricas variáveis em função do tempo. Esses sinais podem ser produzidos, por exemplo, num microfone ou em transdutores de diversos tipos, usados para medir pressões, temperaturas ou outras propriedades físicas. O sinal elétrico produzido pelo transdutor constitui uma fonte de tensão ou corrente variável no circuito elétrico usado para o seu processamento.

Neste capítulo designa-se por **sinal** qualquer grandeza que varie em função do tempo em alguma parte de um circuito. Por exemplo, uma tensão $V(t)$, uma corrente $I(t)$ ou a carga $Q(t)$ num condensador. Utiliza-se um til para indicar transformadas de Laplace correspondentes, nomeadamente, $\tilde{V}(s)$, $\tilde{I}(s)$ e $\tilde{Q}(s)$. Quando é óbvio que se está a falar de sinal, por vezes escreve-se apenas V e \tilde{V} , ficando implícito que são funções que dependem do tempo t e da frequência s (o apêndice A apresenta um sumário sobre a transformada de Laplace).

10.2. Circuito RC

A figura 10.1 mostra o diagrama de circuito para um condensador, com carga inicial Q_0 , que é descarregado por ligação a uma resistência R . Esse circuito é designado de circuito RC.

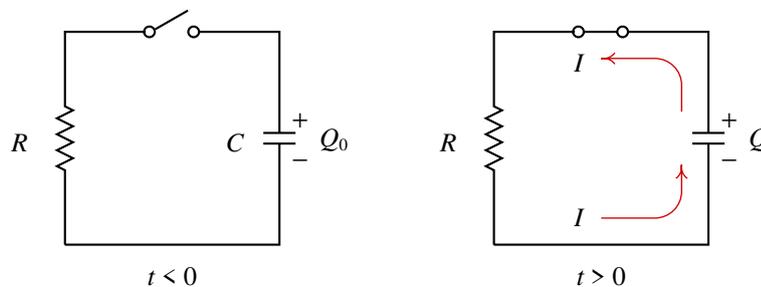


Figura 10.1.: Descarga de um condensador.

O instante $t = 0$ em que o condensador é ligado à resistência corresponde ao instante em que é fechado o interruptor no diagrama de circuito da figura 10.1. Quando o condensador começa a descarregar, a corrente é igual à taxa de diminuição da carga do condensador, $-dQ/dt$.

Em qualquer instante $t \geq 0$, a corrente e a diferença de potencial no condensador são iguais à corrente I e à diferença de potencial IR na resistência, respetivamente:

$$-\frac{dQ}{dt} = I \quad \frac{Q}{C} = IR \quad (10.1)$$

Combinando estas duas equações obtém-se uma equação diferencial para a carga em função do tempo,

$$\frac{dQ}{dt} = -\frac{Q}{RC} \quad (t \geq 0) \quad (10.2)$$

Calculando a transformada de Laplace (apêndice A) de ambos os membros da equação obtém-se

$$s\tilde{Q} - Q_0 = -\frac{\tilde{Q}}{RC} \quad (10.3)$$

e segue-se que

$$\tilde{Q} = \frac{Q_0}{s + 1/(RC)} \quad (10.4)$$

A transformada inversa desta equação dá a carga em função do tempo no circuito RC:

$$Q(t) = Q_0 e^{-t/(RC)} \quad (10.5)$$

Constata-se que a carga no condensador decresce de forma exponencial. A corrente obtém-se dividindo a carga por RC e, portanto, decresce também de forma exponencial. Os gráficos da carga e da corrente, em função do tempo, são apresentados na figura 10.2.

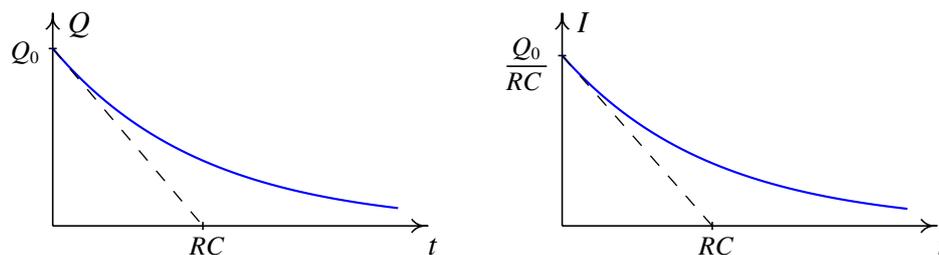


Figura 10.2.: Carga e corrente no circuito RC.

A constante $t_C = RC$, com unidades de tempo, designa-se de **constante de tempo**. É o tempo que demoraria a descarregar o condensador se a corrente mantivesse o seu valor inicial Q_0/t_C . A constante de tempo t_C é também igual ao intervalo de tempo em que a carga e a corrente diminuem até $1/e$ (isto é 37%) dos seus valores iniciais. Quanto maior é a constante de tempo, mais lenta é a diminuição da carga e da corrente no circuito RC.

10.3. Equações diferenciais dos circuitos

Considerando um circuito onde existe uma fonte com tensão variável $V_e(t)$, que constitui o **signal de entrada**, interessa calcular a tensão $V(t)$ produzida em algum elemento do circuito; essa tensão $V(t)$ é o **signal de saída** do circuito.

Para facilitar a análise, admite-se que o sinal de entrada $V_e(t)$ só aparece a partir de um instante arbitrado $t = 0$, tal que para $t < 0$ o sistema se encontra em equilíbrio estável. No final desta secção explica-se o que isso quer dizer.

O primeiro exemplo considerado é o **circuito RLC** da figura 10.3, onde o sinal de saída é a tensão no condensador. Os símbolos + e - não implicam tensões positivas ou negativas; indicam apenas que $V_e(t)$ (ou $V(t)$) é o potencial no ponto designado +, subtraído do potencial no ponto designado -.

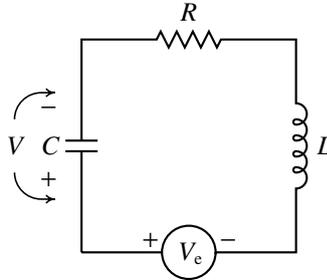


Figura 10.3.: Circuito RLC com saída no condensador.

Se $I(t)$ for a corrente no circuito, as diferenças de potencial na resistência e no indutor são:

$$RI(t) \quad LI'(t) \quad (10.6)$$

onde $I'(t)$ é a derivada de $I(t)$ em ordem a t .

No condensador, a diferença de potencial é o sinal de saída $V(t)$, que é diretamente proporcional à carga no condensador

$$V(t) = \frac{Q(t)}{C} \quad (10.7)$$

Por aplicação da regra da malha ao circuito da figura 10.3 obtém-se

$$LI' + RI + V = V_e \quad (10.8)$$

Como a corrente I é igual à derivada da carga Q no condensador, derivando a equação (10.7) obtém-se:

$$I = CV' \quad (10.9)$$

onde V' é a derivada de $V(t)$. Derivando novamente obtém-se

$$I' = CV'' \quad (10.10)$$

Finalmente, substituindo (10.9) e (10.10) na equação (10.8) obtém-se a equação que permite calcular o sinal de saída V a partir do sinal de entrada V_e :

$$LCV'' + RCV' + V = V_e \quad (10.11)$$

Para um sinal de entrada conhecido, $V_e(t)$, e valores conhecidos de R , C e L , a equação diferencial (10.11) pode ser resolvida para obter o sinal de saída $V(t)$.

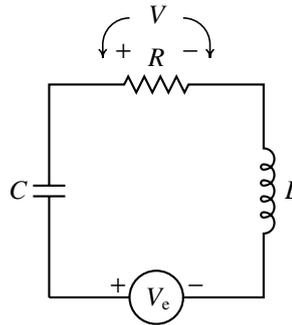


Figura 10.4.: Circuito RLC com saída na resistência.

O segundo exemplo corresponde ao mesmo circuito RLC da figura 10.3, mas com tensão de saída na resistência (figura 10.4). A tensão de saída verifica a lei de Ohm

$$V = RI \quad (10.12)$$

e aplicando a regra das malhas obtém-se

$$LI' + V + \frac{Q}{C} = V_e \quad (10.13)$$

Derivando ambos os membros da equação anterior, substituindo I em função de V (usando a equação (10.12)) e lembrando que a derivada da carga no condensador é igual à corrente I , obtém-se a equação diferencial para este circuito:

$$\frac{L}{R} V'' + V' + \frac{1}{RC} V = V_e' \quad (10.14)$$

O último exemplo considerado nesta secção é, mais uma vez, o mesmo circuito RLC, mas em que o sinal de saída é a diferença de potencial no indutor (figura 10.5).

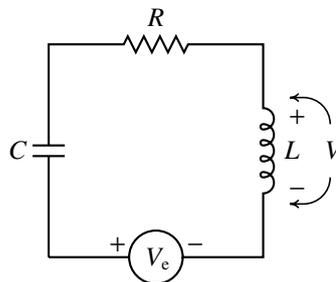


Figura 10.5.: Circuito RLC com saída no indutor.

Neste caso a tensão de saída verifica a equação

$$V = LI' \quad (10.15)$$

Derivando a equação da malha duas vezes e substituindo I' em função de V (usando a equação anterior), obtém-se a equação diferencial para o circuito na figura 10.5:

$$V'' + \frac{R}{L}V' + \frac{1}{LC}V = V_e'' \quad (10.16)$$

Para cada possível sinal de entrada, $V_e(t)$, as equações diferenciais dos 3 exemplos considerados (equações (10.11), (10.14) e (10.16)) são equações diferenciais lineares, não homogêneas, com coeficientes constantes. Qualquer outro circuito mais complicado, formado por fontes, resistências, condensadores e indutores, conduz ao mesmo tipo de equação diferencial.

Para $t < 0$ o sinal de entrada é nulo e a equação diferencial linear torna-se homogênea. Todas as equações diferenciais lineares homogêneas com coeficientes constantes podem ser escritas na forma de um sistema dinâmico autônomo e linear, como se mostra no livro de Dinâmica e Sistemas Dinâmicos[14] (capítulo 9). Como tal, o sistema dinâmico tem um único ponto de equilíbrio com $V = V' = 0$ (se a equação for de segunda ordem; já se for de terceira ordem, $V = V' = V'' = 0$, etc).

Na prática, a resistência R de cada elemento num circuito nunca é exatamente nula mas sim um valor positivo, o que faz com que o sistema dinâmico seja dissipativo e o ponto de equilíbrio seja estável (atrativo). Assim sendo, pode-se admitir que no intervalo $t < 0$ o sistema evolui para o estado de equilíbrio estável e no limite $t \rightarrow 0^-$ o sinal de saída e a sua derivada são nulos ($V = V' = 0$). Ou seja, pode-se admitir que todas as cargas e correntes no circuito são nulas no instante inicial ($t \rightarrow 0^-$).

10.4. Unidades de tempo e de frequência

A frequência tem unidades de inverso do tempo. A unidade SI de frequência é o hertz, representado pelo símbolo Hz, equivalente a s^{-1} . Na secção 10.2 viu-se que o comportamento de um circuito RC depende de uma única constante própria do sistema, com unidades de tempo:

$$t_C = RC \quad (10.17)$$

Assim sendo, conclui-se então que o termo RCV' na equação (10.11) tem unidades de voltagem, já que V' tem unidades de voltagem sobre tempo; de facto, para que a equação seja válida, todos os termos nos dois membros da equação devem ter as mesmas unidades, neste caso voltagem.

Já na equação (10.14), o segundo membro da equação tem unidades de voltagem sobre tempo e observando o primeiro termo do primeiro membro da equação, conclui-se que L/R tem unidades de tempo, pois as unidades de V'' são voltagem sobre tempo ao quadrado. Define-se então uma segunda constante de tempo:

$$t_L = \frac{L}{R} \quad (10.18)$$

A constante LC que aparece na equação (10.16) é igual ao produto das duas constantes de tempo ($t_C t_L$) e como tal, tem unidades de tempo ao quadrado. Pode-se verificar que todos os termos da equação (10.16) têm unidades de voltagem sobre tempo ao quadrado.

As equações (10.17) e (10.18) permitem definir o sistema de unidades mais conveniente num circuito determinado. Por exemplo, se as resistências no circuito fossem da ordem dos $k\Omega$ e as capacidades da ordem dos nF , a unidade de tempo mais conveniente seria o μs (produto entre $k\Omega$ e nF), a unidade de indutância mais conveniente seria então o mH (produto entre μs e $k\Omega$) e a unidade de frequência mais conveniente seria MHz (inverso de μs). Com os valores das resistências em $k\Omega$, capacidades em nF , indutâncias em mH , tempos em μs e frequências em MHz , podem-se ignorar as unidades e trabalhar com números de ordens de grandeza semelhantes.

10.5. Impedância

As equações dos circuitos com condensadores e indutores são sempre equações diferenciais, como se viu nos exemplos da secção 10.3. No entanto, como essas equações são lineares e de coeficientes constantes, as correspondentes transformadas de Laplace são sempre equações algébricas em função de um parâmetro s com unidades de frequência.

É muito mais fácil encontrar diretamente a equação algébrica do circuito, em função do parâmetro s , resolvê-la para encontrar a transformada de Laplace do sinal de saída e a seguir calcular a transformada de Laplace inversa para determinar o sinal de saída em ordem ao tempo. Para encontrar a equação do circuito no domínio da frequência s , é necessário saber a relação que existe entre corrente e tensão no domínio da frequência, para cada tipo de elemento no circuito e aplicar a lei dos nós e a lei das malhas.

Como já foi referido, nos circuitos dissipativos pode sempre admitir-se que no instante inicial $t = 0$, o sinal de entrada $V_e(t)$ e o sinal de saída $V(t)$ são nulos. Assim sendo, as transformadas de Laplace de V_e' e V' são $s\tilde{V}_e(s)$ e $s\tilde{V}(s)$, onde \tilde{V}_e e \tilde{V} são as transformadas dos sinais de entrada e saída. Como as derivadas dos sinais também são inicialmente nulas, as transformadas de V_e'' e V'' são $s^2\tilde{V}_e(s)$ e $s^2\tilde{V}(s)$.

Numa resistência, a lei de Ohm define a relação entre os sinais da tensão e da corrente

$$V(t) = RI(t) \quad (10.19)$$

e aplicando a transformada de Laplace a ambos os membros da equação obtém-se:

$$\tilde{V} = R\tilde{I} \quad (10.20)$$

Num indutor, a relação entre a tensão e a corrente é

$$V(t) = L \frac{dI(t)}{dt} \quad (10.21)$$

Como se está a admitir que a tensão e a corrente são nulas para $t < 0$, usando a propriedade da transformada de Laplace da derivada obtém-se a equação:

$$\tilde{V} = Ls\tilde{I} \quad (10.22)$$

que é semelhante à lei de Ohm (10.20) para as resistências, exceto que em vez de R se tem uma função $Z(s)$ que depende da frequência:

$$Z(s) = Ls \quad (10.23)$$

Num condensador, a diferença de potencial é diretamente proporcional à carga acumulada:

$$V(t) = \frac{Q(t)}{C} \quad (10.24)$$

e a condição de cargas e correntes implica que a carga num instante $t > 0$ é igual ao integral da corrente, desde $t = 0$ até t :

$$V(t) = \frac{1}{C} \int_0^t I(u) du \quad (10.25)$$

Usando a propriedade da transformada de Laplace do integral, obtém-se:

$$\tilde{V} = \frac{\tilde{I}}{sC} \quad (10.26)$$

Mais uma vez, obteve-se uma relação semelhante à lei de Ohm, mas em que o valor da resistência R é substituído por uma função que depende da frequência:

$$Z(s) = \frac{1}{sC} \quad (10.27)$$

Conclui-se então que, no domínio da frequência, as resistências, indutores e condensadores verificam todos uma **lei de Ohm generalizada**:

$$\boxed{\tilde{V}(s) = Z(s)\tilde{I}(s)} \quad (10.28)$$

onde a função $Z(s)$ denominada **impedância generalizada**, é dada por:

$$Z = \begin{cases} R & , \text{ nas resistências} \\ Ls & , \text{ nos indutores} \\ \frac{1}{Cs} & , \text{ nos condensadores} \end{cases} \quad (10.29)$$

É de salientar que os indutores produzem uma maior impedância para sinais com frequências s maiores, os condensadores apresentam maior impedância quando o sinal tem menor frequência e nas resistências a impedância é constante (isto é, independente da frequência).

10.6. Associações de impedâncias

Na secção 3.7 encontrou-se o valor da resistência equivalente para duas resistências ligadas em série ou em paralelo. No processo de demonstração teve-se em conta que nas resistências em série a corrente é a mesma mas a diferença de potencial total é igual à soma das diferenças de potencial, nas resistências em paralelo a diferença de potencial é a mesma mas a corrente total é soma das correntes nas resistências e que em cada resistência a tensão ΔV é diretamente proporcional à corrente I .

As mesmas condições são válidas no caso de combinações de resistências, indutores ou condensadores em série ou em paralelo, no domínio da frequência onde a transformada de Laplace da tensão (\tilde{V}) é diretamente proporcional à transformada de Laplace da corrente (\tilde{I}) em qualquer um desses dispositivos (basta repetir o mesmo raciocínio da secção 3.7 substituindo ΔV por \tilde{V} , I por \tilde{I} e R por Z).

Assim sendo, as regras para obter a impedância equivalente de combinações de resistências, indutores ou condensadores, ligados em série ou em paralelo, são idênticas às regras para obter a resistência equivalente de resistências em série ou em paralelo. No caso de dois dispositivos em série (figura 10.6, a impedância equivalente é igual à soma das impedâncias dos dois dispositivos:

$$Z_{\text{série}} = Z_1 + Z_2 \quad (10.30)$$

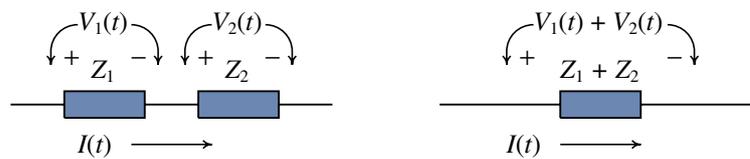


Figura 10.6.: Associação de impedâncias em série e sistema equivalente.

No caso de dois dispositivos em paralelo (figura 10.7), a impedância equivalente é:

$$Z_{\text{paralelo}} = Z_1 \parallel Z_2 = \frac{Z_1 Z_2}{Z_1 + Z_2} \quad (10.31)$$

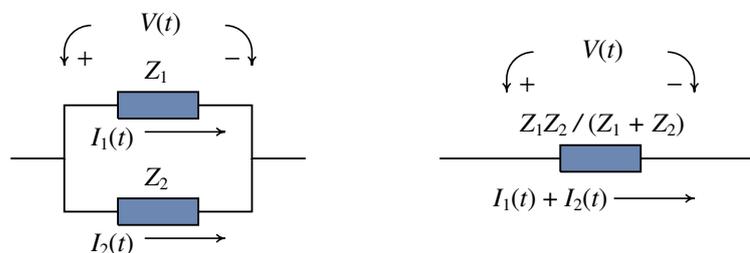


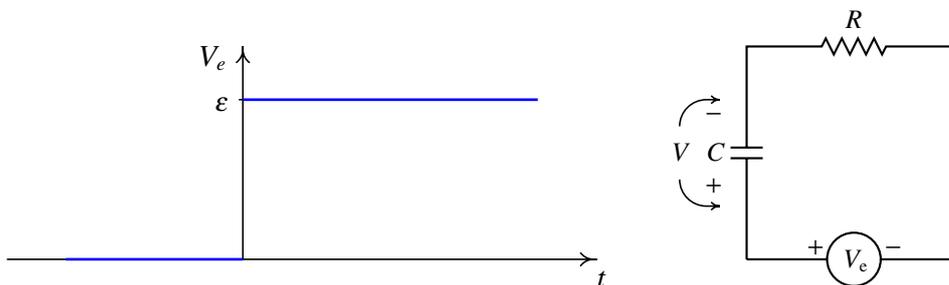
Figura 10.7.: Associação de impedâncias em paralelo e sistema equivalente.

Exemplo 10.1

Um condensador é ligado a uma fonte de tensão contínua para o carregar. Descreva a variação da carga e da corrente no condensador, em função do tempo (resposta transitória).

Resolução. A fonte de tensão contínua, com f.e.m. ε , ligada num instante arbitrário $t = 0$, pode ser considerada como um sinal de entrada $V_e = \varepsilon u(t)$, onde $u(t)$ é a função **degrau unitário** (ver apêndice A). A transformada de Laplace de V_e é então $\tilde{V}_e = \varepsilon/s$.

O lado esquerdo da figura seguinte mostra o gráfico de $V_e = \varepsilon u(t)$



e o lado direito mostra o diagrama do circuito, onde R representa a soma da resistência interna da fonte com a resistência dos fios usados para ligar a fonte ao condensador.

A impedância total do circuito é a soma das impedâncias da resistência e do condensador, já que estão em série

$$Z_t = R + \frac{1}{Cs}$$

e, pela lei de Ohm generalizada, a transformada da corrente no circuito é:

$$\tilde{I} = \frac{\tilde{V}_e}{R + 1/(Cs)} = \frac{\varepsilon}{Rs + 1/C}$$

A transformada de Laplace da tensão no condensador é igual à impedância do condensador vezes \tilde{I} :

$$\tilde{V} = \frac{\tilde{I}}{Cs} = \frac{\varepsilon}{s(t_C s + 1)} = \varepsilon \left(\frac{1}{s} - \frac{t_C}{t_C s + 1} \right)$$

onde, $t_C = RC$ é a constante de tempo do circuito. Calculando a transformada de Laplace inversa obtém-se a tensão no condensador, em função do tempo

$$V(t) = \varepsilon \left(1 - e^{-t/t_C} \right) \quad (10.32)$$

A carga em função do tempo $Q(t)$ obtém-se multiplicando a expressão anterior por C e a figura 10.8 mostra os gráficos da carga e da corrente (dQ/dt) em função do tempo. A carga aumenta de forma exponencial, desde zero até o valor máximo $C\varepsilon$. Substituindo um

condensador por um interruptor aberto (aproximação para $t \rightarrow \infty$), verifica-se que o valor assintótico da tensão no condensador é ε e a carga aproxima-se assintoticamente de $C\varepsilon$.

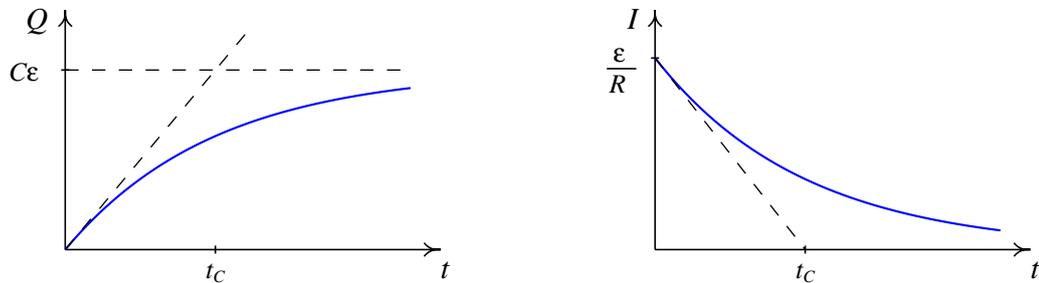
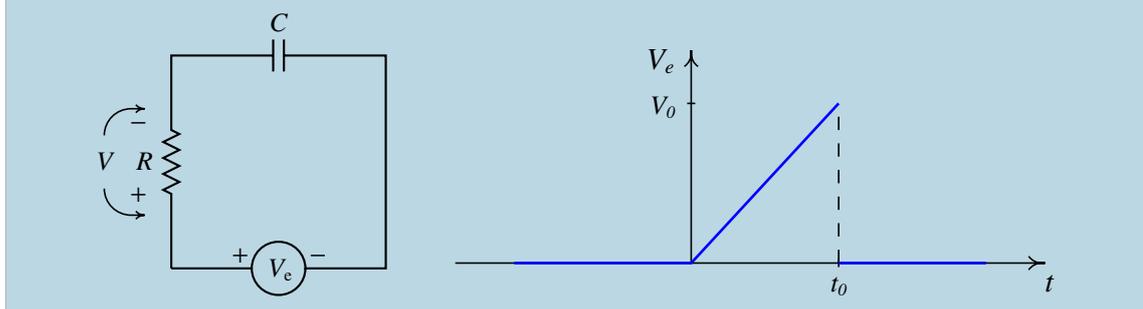


Figura 10.8.: Gráficos do período transitório da carga e corrente num condensador a ser carregado com uma fonte de tensão contínua.

Exemplo 10.2

No circuito da figura, determine o sinal de saída $V(t)$, quando o sinal de entrada $V_e(t)$ é o sinal triangular representado no gráfico.



Resolução. A impedância equivalente e a transformada da corrente são iguais às do exemplo anterior:

$$\tilde{I} = \frac{\tilde{V}_e}{R + 1/(Cs)}$$

Mas como a tensão de saída é agora medida na resistência, vem:

$$\tilde{V} = R\tilde{I} = \frac{\tilde{V}_e}{1 + 1/(t_C s)} \quad (10.33)$$

onde $t_C = RC$ é a constante de tempo.

Usando a função degrau unitário, o sinal de entrada escreve-se:

$$V_e = \frac{V_0 t}{t_0} (u(t) - u(t - t_0))$$

e convém usar a forma equivalente:

$$V_e = \frac{V_0}{t_0} (t u(t) - t_0 u(t - t_0) - (t - t_0) u(t - t_0))$$

Aplicando agora a propriedade de deslocamento no tempo da transformada de Laplace, obtém-se a transformada de Laplace do sinal triangular de entrada:

$$\tilde{V}_e = \frac{V_0}{t_0} \left(\frac{1}{s^2} - \frac{t_0 e^{-t_0 s}}{s} - \frac{e^{-t_0 s}}{s^2} \right)$$

e substituindo \tilde{V}_e na equação (10.33) obtém-se

$$\tilde{V} = \frac{V_0}{t_0} \left(\frac{1}{s(s+1/t_C)} - \frac{t_0 e^{-t_0 s}}{s+1/t_C} - \frac{e^{-t_0 s}}{s(s+1/t_C)} \right)$$

Para calcular a transformada inversa, começa-se por ignorar os fatores exponenciais e calcular as transformadas inversas seguintes

$$\begin{aligned} \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s+1/t_C} \right\} &= e^{-t/t_C} \\ \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s(s+1/t_C)} \right\} &= \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{t_C}{s} - \frac{t_C}{s+1/t_C} \right\} = t_C (1 - e^{-t/t_C}) \end{aligned}$$

em que foi usada uma expansão em frações parciais no segundo caso. Usando esses dois resultados, pode-se escrever a transformada inversa de \tilde{V} :

$$V(t) = \frac{V_0 t_C}{t_0} (1 - e^{-t/t_C}) - V_0 u(t-t_0) e^{-(t-t_0)/t_C} - \frac{V_0 t_C}{t_0} u(t-t_0) (1 - e^{-(t-t_0)/t_C}) \quad (10.34)$$

É interessante ver como se podia obter o sinal $V(t)$ usando o programa *Maxima*. Começa-se por definir o sinal de entrada (para maior clareza usam-se maiúsculas para as funções do tempo, V_e , V , I e minúsculas para as suas transformadas de Laplace, v_e , v , i)

```
(%i1) ve: V0*t*(1 - unit_step(t - t0)) /t0$
```

Para calcular a transformada de Laplace usa-se a função `laplace`, à qual devem ser dados 3 argumentos: a função, a variável usada para o tempo e a variável usada para a frequência.

```
(%i2) ve: laplace(ve, t, s);
```

```
(%o2)       - s t0      - s t0      V0      V0      V0  
      %e          %e          %e          %e          %e  
----- + ----- + -----  
      2          s          2          2          2  
      s t0      s t0      s t0      s t0      s t0
```

A impedância total e a transformada da corrente no circuito são:

```
(%i3) Zt: R + 1/(C*s)$
```

```
(%i4) i: ve/Zt$
```

A transformada do sinal de saída é a tensão na resistência, no domínio da frequência:

```
(%i5) v: expand(R*i);
```

$$\begin{aligned}
(\%o5) \quad & - \frac{R V_0}{s^2 t_0 e^{s t_0} R + \frac{s t_0}{C} e^{s t_0}} - \frac{R V_0}{s e^{s t_0} R + \frac{s t_0}{C} e^{s t_0}} \\
& + \frac{R V_0}{s^2 t_0 R + \frac{s t_0}{C}}
\end{aligned}$$

o comando `expand` foi usado para separar os 3 termos na expressão. Neste momento devia ser possível calcular diretamente a transformada inversa de v_e , usando a função `ilt` do Maxima, mas atualmente (versão 2.31 do Maxima) a função `ilt` não está completamente implementada e não consegue calcular transformadas inversas de funções com termos exponenciais. Para essas funções, pode-se ignorar a função exponencial, calcular a transformada inversa e a seguir deslocá-la no tempo, usando a propriedade do deslocamento no tempo da transformada de Laplace (equação (A.13) do apêndice A).

A separação dos 3 termos, eliminando as funções exponenciais nos dois primeiros termos, pode ser feita da seguinte forma:

```
(%i6) v1: ratsimp (exp(s*t0)*part(v,1));
```

$$(\%o6) \quad - \frac{C R V_0}{s^2 t_0 C R + s t_0}$$

```
(%i7) v2: ratsimp (exp(s*t0)*part(v,2));
```

$$(\%o7) \quad - \frac{C R V_0}{s C R + 1}$$

```
(%i8) v3: part(v,3);
```

$$(\%o8) \quad \frac{R V_0}{s^2 t_0 R + \frac{s t_0}{C}}$$

e pode-se calcular as correspondentes transformadas inversas de Laplace

```
(%i9) V1: ilt (v1, s, t)$
(%i10) V2: ilt (v2, s, t)$
(%i11) V3: ilt (v3, s, t)$
```

Finalmente, pela propriedade de deslocamento no tempo (equação (A.13)) obtém-se $V(t)$

```
(%i12) V: ev(ratsimp(V1+V2), t=t-t0)*unit_step(t - t0) + V3;
```

```
(%o12)
          t          t0          t
          - - - - -   - - -   - - -
          C R          C R          C R
unit_step(t - t0) %e  ((C R - t0) %e  - C R %e  ) V0
-----
                                t0
          t
          - - - - -
          C R
C R %e  V0  C R V0
- - - - - + - - - - -
          t0          t0
```

esta expressão é equivalente à já obtida na equação (10.34). A vantagem de utilizar o Maxima é que se pode usar este resultado, por exemplo, para representar o gráfico do sinal de saída, dando valores numéricos aos parâmetros.

Por exemplo, com os parâmetros $t_0 = 5$, $R = 2$, $C = 1$ e $V_0 = 3$ o gráfico pode ser obtido com o comando:

```
(%i13) plot2d (ev(V,t0=5,R=2,C=1,V0=3), [t,0,10], [ylabel,"V"]);
```

e o resultado é apresentado na figura 10.9.

A descontinuidade do sinal em $t = 5$ é devida ao facto de entre $t = 0$ e $t = 5$ a fonte estar a alimentar tanto o condensador como a resistência, passando o condensador a ser um elemento ativo no circuito (alimentando a resistência), a partir do instante em que a tensão da fonte desaparece, em $t = 5$. O sentido da corrente inverte-se assim em $t = 5$, dando origem à mudança abrupta no sinal da tensão de saída.

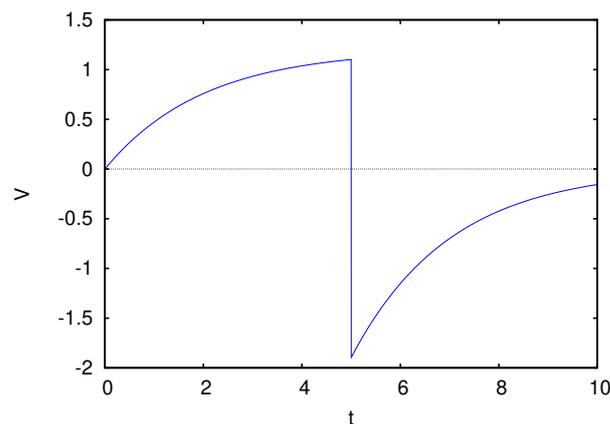


Figura 10.9.: Sinal de saída no exemplo 10.2, com os valores $t_0 = 5$, $R = 2$, $C = 1$ e $V_0 = 3$.

Outra função do Maxima que é bastante útil para calcular integrais e transformadas inversas é `partfrac`, para obter expansões em frações parciais. É necessário dar dois argumentos a essa: a expressão a ser expandida e a variável nessa expressão. Por exemplo, a expansão:

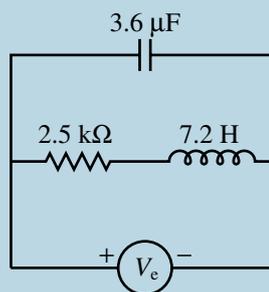
$$\frac{1}{s(s+1/t_C)} = \frac{t_C}{s} - \frac{t_C}{s+1/t_C}$$

usada no exemplo anterior para obter o resultado (10.34), pode ser obtida com o comando:

```
(%i14) partfrac( 1/ (s*(s + 1/tc)), s);
                2
                tc      tc
(%o14)         -- - ----
                s      s tc + 1
```

Exemplo 10.3

No circuito da figura, calcule as transformadas de Laplace das tensões e correntes em cada um dos 3 dispositivos, em função da transformada da tensão de entrada, \tilde{V}_e . Encontre as expressões para essas tensões e correntes, em função do tempo, no caso particular em que a entrada é uma fonte ideal de tensão contínua com f.e.m. ε .

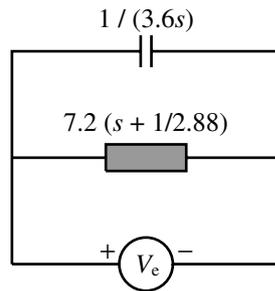


Resolução. Convém começar pela escolha de um sistema de unidades que facilite os cálculos numéricos. Para todas as impedâncias (resistências) usam-se $k\Omega$ e para as capacidades μF ; isso implica usar ms como unidade de tempo e H como unidade de indutância. Usando V para as tensões, as correntes estarão em mA.

Com esse sistema de unidades, as impedâncias do condensador, da resistência e do indutor são: $1/(3.6 s)$, 2.5 e $7.2s$ onde s é medida em kHz. A resistência e o indutor estão em série e podem ser combinados numa única impedância com valor:

$$7.2s + 2.5 = 7.2 \left(s + \frac{1}{2.88} \right)$$

Note-se que a última simplificação é uma questão de gosto, para trabalhar com contantes de tempo e neste caso $2.88 = 7.2/2.5$ é a constante de tempo para esse segmento do circuito. O circuito original é então equivalente ao seguinte circuito com dois elementos em paralelo:



Nos dois elementos em paralelo a tensão é a mesma, igual à tensão V_e . Assim, a transformada da corrente que passa através do condensador é

$$\tilde{I}_C = \frac{\tilde{V}_e}{Z_C} = 3.6s\tilde{V}_e$$

e a transformada da corrente através da resistência e do indutor é

$$\tilde{I}_R = \tilde{I}_L = \frac{\tilde{V}_e}{Z_{RL}} = \frac{\tilde{V}_e}{7.2(s + 1/2.88)}$$

As transformadas das tensões na resistência e no indutor são:

$$\tilde{V}_R = R\tilde{I}_R = \frac{\tilde{V}_e}{2.88s + 1} \quad \tilde{V}_R = Z_L\tilde{I}_R = \frac{s\tilde{V}_e}{s + 1/2.88}$$

No caso em que a fonte é de tensão contínua, $V_e = \varepsilon$, e portanto,

$$\tilde{V}_e = \varepsilon/s$$

No condensador,

$$V_C = V_e = \varepsilon \quad \tilde{I}_C = 3.6\varepsilon \quad \implies \quad I_C = 3.6\varepsilon\delta(t)$$

onde $\delta(t)$ é a função delta de Dirac (impulso unitário). Refira-se que a corrente é infinita em $t = 0$ e nula em outros instantes, mas o integral da corrente é igual à carga armazenada no condensador, 3.6ε . Esta solução é apenas uma aproximação, admitindo que a resistência das armaduras do condensador é nula; na realidade essas armaduras têm uma pequena resistência r , a tensão não aumenta instantaneamente até ε mas demorará um tempo pequeno da ordem de rC e a corrente não será realmente infinita, mas sim muito elevada num pequeno intervalo de tempo da ordem de rC .

Na resistência:

$$\begin{aligned} \tilde{I}_R &= \frac{\varepsilon/7.2}{s(s + 1/2.88)} & \implies & \quad I_R = 0.4\varepsilon \left(1 - e^{-t/2.88}\right) \\ V_R &= 2.5I_R & \implies & \quad V_R = \varepsilon \left(1 - e^{-t/2.88}\right) \end{aligned}$$

nomeadamente, a tensão aumenta exponencialmente desde zero até ε e a corrente aumenta exponencialmente desde zero até 0.4ε .

No indutor:

$$I_L = I_R = 0.4\varepsilon \left(1 - e^{-t/2.88}\right) \quad V_L = \varepsilon - V_R = \varepsilon e^{-t/2.88}$$

e conclui-se que a tensão decresce exponencialmente desde ε até 0 e a corrente aumenta exponencialmente desde 0 até 0.4ε .

Os resultados obtidos no exemplo anterior, no caso em que a tensão de entrada é contínua, podem ser corroborados tendo em conta que, para tensões constantes, após um tempo suficientemente elevado, um condensador comporta-se como um circuito aberto (impedância infinita porque a frequência é nula) e um indutor como um curto circuito (impedância nula porque a frequência é nula).

Assim, a corrente no condensador deve-se aproximar de 0 e a tensão de ε . No indutor e na resistência a corrente deve-se aproximar-se de 0.4ε ; a tensão na resistência aproxima-se de ε e no indutor tende para 0.

10.7. Função de transferência

As equações diferenciais dos circuitos com fontes, resistências, condensadores e indutores são sempre lineares. Se no instante $t = 0$ todas as tensões e correntes forem nulas, a transformada de Laplace da equação do circuito pode ser escrita como uma igualdade entre dois produtos; uma função $P(s)$ vezes a transformada do sinal de entrada $\tilde{V}(s)$ por um lado e uma função $Q(s)$ vezes a transformada do sinal de saída, $\tilde{V}_e(s)$, por outro:

$$P(s)\tilde{V}(s) = Q(s)\tilde{V}_e(s) \quad (10.35)$$

Pode-se então escrever:

$$\tilde{V}(s) = \tilde{H}(s)\tilde{V}_e(s) \quad (10.36)$$

onde a função:

$$\tilde{H}(s) = \frac{Q(s)}{P(s)} \quad (10.37)$$

é designada de **função de transferência**. É de salientar que a função $P(s)$ no denominador é o **polinómio característico** da respetiva equação diferencial homogénea. Como tal, os valores próprios da equação homogénea são pontos onde a função de transferência \tilde{H} é singular (infinita).

O conhecimento da função de transferência de um circuito permite calcular a saída para diferentes sinais de entrada, por simples multiplicação de \tilde{H} pelas transformadas de Laplace dos sinais de entrada, \tilde{V}_e , seguida do cálculo das transformadas inversas.

Por exemplo, no caso do circuito do exemplo 10.2, a função de transferência é obtida calculando \tilde{V}/\tilde{V}_e na equação (10.33)

$$\tilde{H}(s) = \frac{s}{s + 1/t_C} \quad (10.38)$$

Quando a frequência s é igual a $1/t_C$ esta função de transferência é igual a 0.5. Se a frequência for menor que $1/t_C$, \tilde{H} aproxima-se de 0 e se s for maior que $1/t_C$, \tilde{H} aproxima-se de 1. Isso quer dizer que as frequências menores que a frequência de corte, $1/t_C$, serão atenuadas, enquanto que as frequências elevadas não sofrem muita atenuação, razão pela qual o circuito do exemplo 10.2 é denominado **filtro passa-alto**. A figura 10.10 mostra o gráfico desta função de transferência, no caso específico em que t_C é igual a 2 unidades de tempo.

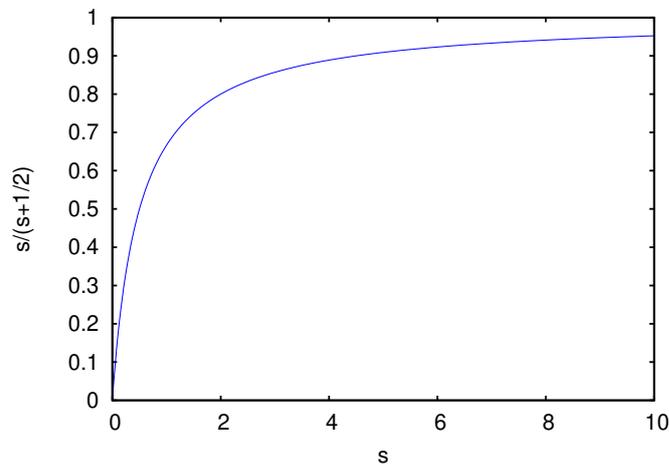
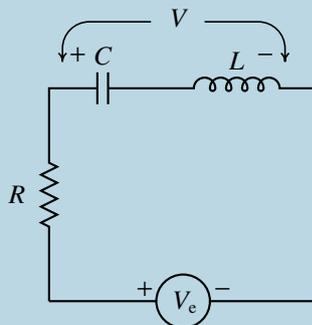


Figura 10.10.: Função de transferência de um filtro passa-alto com $t_C = 2$.

Exemplo 10.4

Encontre a função de transferência e a equação diferencial do circuito representado no diagrama.



Resolução. A impedância total do segmento onde está a ser medida a tensão V é:

$$Z_{LC} = \frac{1}{Cs} + Ls = \frac{Ls^2 + 1/C}{s}$$

e a impedância total do circuito é $Z_{LC} + R$. A transformada da corrente no circuito é então

$$\tilde{I} = \frac{s\tilde{V}_e}{Ls^2 + Rs + 1/C}$$

A transformada da tensão de saída é igual ao produto da impedância à saída pela transformada da corrente

$$\tilde{V} = Z_{LC}\tilde{I} = \frac{Ls^2 + 1/C}{Ls^2 + Rs + 1/C}\tilde{V}_e$$

e a função de transferência é:

$$\tilde{H} = \frac{s^2 + 1/(t_C t_L)}{s^2 + s/t_L + 1/(t_C t_L)}$$

onde $t_C = RC$ e $t_L = L/R$. O denominador de \tilde{H} é o polinómio característico da equação do circuito e o numerador, multiplicado por \tilde{V}_e , é a transformada do segundo membro dessa equação; como tal, a equação diferencial do circuito é:

$$V'' + \frac{V'}{t_L} + \frac{V}{t_C t_L} = V_e'' + \frac{V_e}{t_C t_L}$$

Perguntas

1. A equação diferencial de um circuito é: $3V'' - 2V' + V = 2V_e'$. Qual das seguintes funções representa a função de transferência desse circuito?

- A. $\frac{2}{3s^2 - 2s + 1}$ D. $\frac{-2}{3s^2 - 2s + 1}$
 B. $\frac{2s}{3s^2 - 2s + 1}$ E. $\frac{2s}{s^2 - 2s + 3}$
 C. $\frac{2}{s^2 - 2s + 3}$

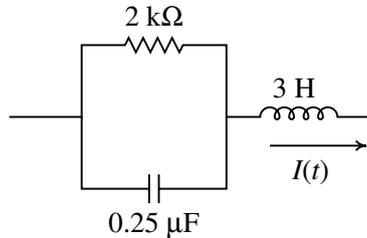
2. A função de transferência de um filtro é:

$$\tilde{H}(s) = \frac{s + 10}{2 - s}$$

Calcule a expressão para o sinal de saída $V(t)$ quando o sinal de entrada é $V_e(t) = e^{-t}$.

- A. $3e^t - 4e^{2t}$ D. $3e^{-t} - 4e^{2t}$
 B. $e^{-t} - 4e^{-2t}$ E. $3e^t - 2e^{-2t}$
 C. $4e^{-t} - 3e^{-2t}$

3. No circuito do diagrama, sabendo que a corrente através do indutor é $I(t) = e^{-2t}$ (em mA se o tempo estiver em ms), calcule a corrente através da resistência, em função do tempo.



- A. $(2+t)e^{-2t}$ D. $2te^{-2t}$
 B. $2e^{-2t}$ E. $0.5e^{-2t}$
 C. e^{-2t}
4. Uma resistência com valor R , um condensador com capacidade C e um indutor com indutância L estão ligados em paralelo entre dois pontos de um circuito. Calcule a impedância equivalente desse

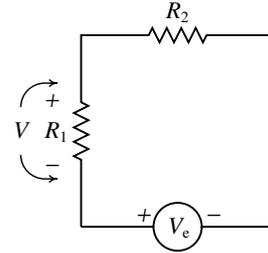
sistema em paralelo.

- A. $\frac{RLs}{RLCs^2 + Ls + R}$
 B. $\frac{RLs}{LCs^2 + RCs + 1}$
 C. $\frac{LCs^2 + RCs + 1}{Cs}$
 D. $\frac{RLCs^2 + Ls + R}{RLs}$
 E. $\frac{LCs^2 + RCs + 1}{RLs}$
5. Quando a entrada num circuito é a tensão contínua $V_e = 5$, a saída é $2.5(1 - e^{-2t})$. Se no mesmo circuito a entrada for $5e^{-t}$ qual será a saída?
- A. $2.5e^{-t}(1 - e^{-2t})$
 B. $5e^{-t}(1 - e^{-2t})$
 C. $2.5e^{-t}(1 - e^{-t})$
 D. $5e^{-t}(1 - e^{-t})$
 E. $2.5(1 - e^{-2(t+1)})$

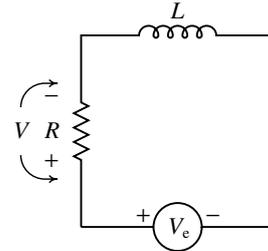
Problemas

- Um condensador de $50 \mu\text{F}$ é carregado usando uma fonte com f.e.m. de 6 V e resistência interna de 350Ω , através de uma resistência de $100 \text{ k}\Omega$. (a) Calcule a corrente inicial no instante $t = 0$ em que é ligada a fonte. (b) Num instante $t_1 > 0$, a corrente é de $20 \mu\text{A}$; calcule as diferenças de potencial no condensador e na resistência nesse instante. (c) Calcule a carga armazenada no condensador em t_1 . (d) Calcule o valor de t_1 .
- A memória RAM de um computador funciona com uma fonte de alimentação de 5 V , extraíndo uma corrente de 80 mA . O conteúdo da memória é apagado se a tensão de alimentação diminuir abaixo de 3 V . Para proteger os dados na memória em caso de cortes na fonte de alimentação, liga-se um condensador de 1 F aos terminais da fonte de alimentação. Faça uma estimativa do tempo que o condensador pode manter os dados na memória. Admita que a única resistência no circuito é a da memória RAM.
- Uma resistência de $3 \text{ k}\Omega$ e um condensador de 5 nF estão ligados em série a uma fonte com tensão $V_e(t) = 2 - 2t$, entre $t = 0$ e $t = 4$, e $V_e(t) = 0$ nos outros instantes (t medido em μs e V_e em V). Calcule a corrente no circuito para $t > 0$.

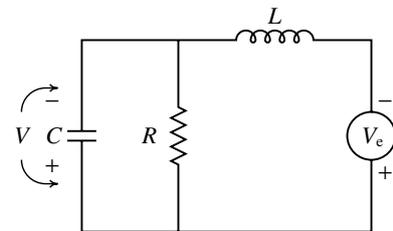
4. O circuito na figura é um **atenuador inversor** (repare na posição dos sinais positivo e negativo da saída). (a) Encontre a equação do circuito. (b) Calcule a função de transferência. (c) Explique a designação de atenuador inversor.



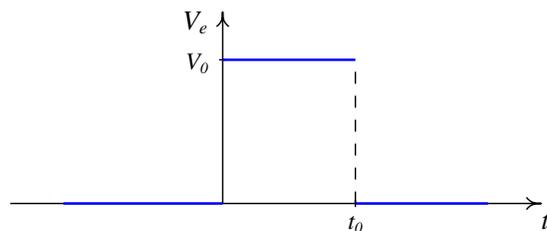
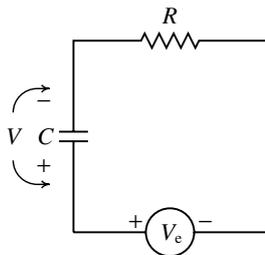
5. Para o circuito LR na figura: (a) Encontre a função de transferência. (b) Calcule a tensão $V(t)$ no caso em que o sinal de entrada é uma fonte de tensão contínua com força eletromotriz $V_e = \varepsilon$. (c) Represente o gráfico do sinal $V(t)$ calculado na alínea anterior.



6. No circuito da figura: (a) Calcule a impedância total, em função de s . (b) Calcule a transformada da corrente que passa pelo indutor. (c) Encontre a função de transferência, se a tensão de saída for medida no condensador. (d) Determine a equação diferencial para a tensão de saída.



7. O circuito na figura é denominado **filtro passa-baixo**. Escreva a equação que relaciona o sinal de saída com o sinal de entrada. Encontre a função de transferência do sistema e determine o sinal de saída quando o sinal de entrada é o indicado no lado direito da figura. Explique porque se designa este circuito de filtro passa-baixo.



Respostas

Perguntas: 1. B. 2. D. 3. D. 4. A. 5. D.

Problemas

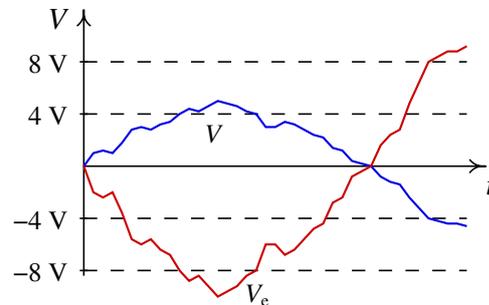
1. (a) $59.79 \mu\text{A}$. (b) 3.993 V no condensador e 2.0 V na resistência. (c) 0.200 mC .
(d) 5.495 s .

2. 32 s .

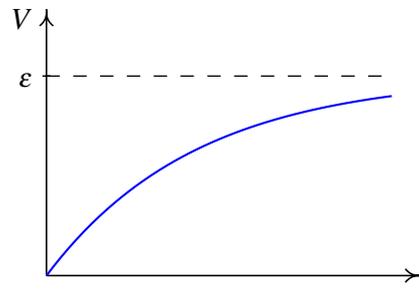
3. $I(t) = (32/3)e^{-t/15} - 10 + u(t-4) \left(10 - 8e^{-(t-4)/15}\right)$ (unidades: mA).

4. (a) $V(t) = -\frac{R_1}{R_1+R_2}V_e(t)$. (b) $-\frac{R_1}{R_1+R_2}$

(c) O sinal de saída tem sempre a mesma forma do sinal de entrada, mas multiplicado por uma constante menor que 1 e com o sinal trocado.



5. (a) $\frac{R}{Ls+R}$ (b) $\varepsilon \left(1 - e^{-Rt/L}\right)$ (c)



6. (a) $\frac{RLCs^2 + Ls + R}{RCs + 1}$ (b) $\frac{(RCs + 1)\tilde{V}_e}{RLCs^2 + Ls + R}$

(c) $\frac{R}{RLCs^2 + Ls + R}$ (d) $LCV'' + \frac{L}{R}V' + V = V_e$

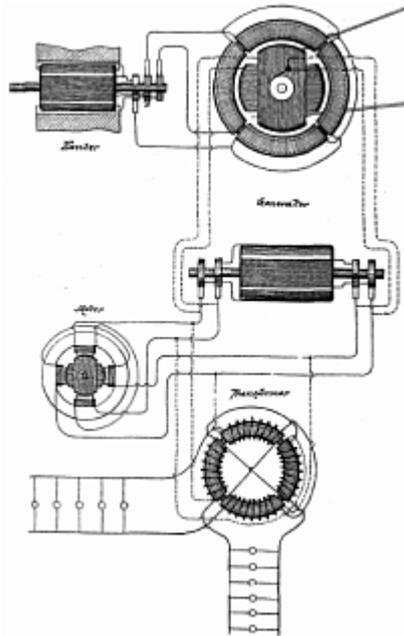
7. Equação diferencial: $RCV' + V = V_e$

Função de transferência: $\frac{1}{RCs + 1}$

Saída: $V_0 \left(1 - e^{-t/(RC)} - u(t-t_0) \left(1 - e^{-(t-t_0)/(RC)}\right)\right)$

Denomina-se passa-baixo, porque \tilde{H} é 1 para baixas frequências ($s \rightarrow 0$) e nula para altas frequências ($s \rightarrow \infty$).

11. Circuitos de corrente alternada



No fim da década de 1880 viveu-se nos Estados Unidos da América um período conhecido como a **Guerra das Correntes**. Nessa época já existia uma rede elétrica pública, usada principalmente para alimentar lâmpadas incandescentes e motores elétricos. A exploração dessa rede elétrica revertia grandes benefícios a Thomas A. Edison que tinha obtido várias patentes pela invenção da lâmpada e de vários dispositivos para gerar corrente contínua. Outras pessoas tentaram entrar nesse novo negócio milionário com as suas inovações; George Westinghouse, que já tinha tido sucesso comercial com as suas próprias patentes, contratou Nicola Tesla, um cientista brilhante, imigrante da Croácia. Tesla obteve uma patente pelo dispositivo esquematizado acima, utilizado para produzir e distribuir corrente alternada. A guerra das correntes acabaria por ser ganha pelo sistema de corrente alternada de Tesla e Westinghouse; uma das principais vantagens sobre o sistema de corrente contínua de Edison é a facilidade de poder aumentar ou diminuir a tensão por meio de transformadores.

As perdas de energia na transmissão de corrente em grandes distâncias são tanto menores quanto maior for a tensão usada. Usa-se alta tensão para transportar a corrente desde às centrais elétricas até as localidades onde é consumida e a tensão é reduzida antes de ser disponibilizada para consumo doméstico, de modo a reduzir os riscos de segurança.

11.1. Circuito LC

No circuito do lado esquerdo da figura 11.1, o interruptor S_1 está fechado (há muito tempo) e o interruptor S_2 aberto. Num instante, $t = 0$, abre-se o interruptor S_1 e, simultaneamente, fecha-se o interruptor S_2 . Assim, para $t \geq 0$ o circuito equivalente é o representado no lado direito da figura 11.1, denominado circuito LC.

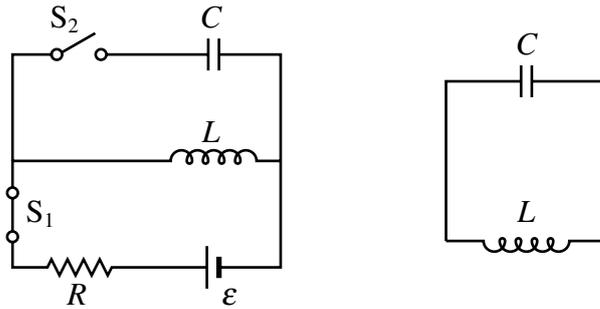


Figura 11.1.: Circuito LC, em $t < 0$ (lado esquerdo) e circuito equivalente para $t \geq 0$ (lado direito) em que S_1 está aberto e S_2 fechado.

A impedância do condensador é $1/(Cs)$ e a do indutor é Ls . A lei de Ohm generalizada, $\tilde{V} = Z\tilde{I}$ deixa de ser válida para o indutor, porque no instante $t = 0$ a corrente que o percorre não é nula. Lembrando que a lei de Ohm foi obtida transformando a expressão para os indutores:

$$V = L \frac{dI}{dt} \quad (11.1)$$

conclui-se que, para os indutores, a relação mais geral entre as transformadas da tensão e da corrente é

$$\tilde{V} = L (s\tilde{I} - I_0) \quad (11.2)$$

Com o condensador não há problema, porque neste caso se admite que a sua carga inicial é nula, pelo que a transformada da tensão nas armaduras é $Z\tilde{I} = \tilde{I}/(Cs)$. Outra diferença em relação aos circuitos estudados anteriormente é que, quando não há fontes, os condensadores e os indutores deixam de ser elementos passivos que respondem às mudanças na fonte; neste exemplo, em cada instante um dos elementos é passivo (perde energia) e o outro é ativo (absorve energia). Consequentemente, as tensões no condensador e no indutor são iguais em valor absoluto, mas com sinais opostos e a equação do circuito é:

$$L (s\tilde{I} - I_0) = \frac{\tilde{I}}{Cs} \quad \implies \quad s^2\tilde{I} - sI_0 = -\frac{\tilde{I}}{LC} \quad (11.3)$$

Esta equação algébrica é a transformada de Laplace da equação diferencial do circuito:

$$I'' = -\frac{I}{LC} \quad (11.4)$$

que é a equação de um **oscilador harmónico simples**, estudado no livro de Dinâmica e Sistemas Dinâmicos[14] (secções 5.3 e 9.5). A matriz jacobiana dessa equação linear tem dois valores próprios imaginários $\pm i\sqrt{1/(LC)}$ e a solução da equação é

$$I(t) = I_0 \cos(\omega t) \quad (11.5)$$

em que ω é a frequência angular do circuito,

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad (11.6)$$

A carga no condensador, em função do tempo, é

$$Q(t) = C\Delta V = -CL \frac{dI}{dt} = \frac{I_0}{\omega} \sin(\omega t) \quad (11.7)$$

e como tal, a corrente e a carga oscilam com frequência $f = \omega/(2\pi)$, desfasadas 180° , de forma que quando uma delas é nula, a outra tem o seu valor absoluto máximo (figura 11.2).

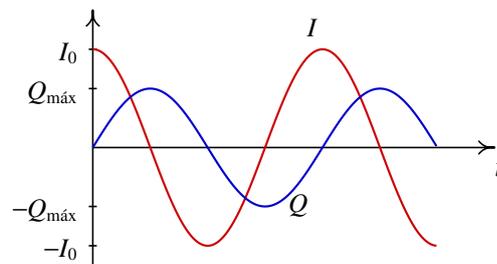


Figura 11.2.: Corrente e carga no circuito LC ($Q_{\text{máx}} = I_0/\omega$).

A corrente (11.5) chama-se **corrente alternada** e a carga (11.7) é uma carga alternada. No capítulo sobre indução eletromagnética também se estudou um gerador que produz tensão alternada (equação (9.10)). Em geral, uma função alternada é uma função periódica com valor médio igual a zero; a carga e a corrente no circuito LC, assim como a tensão do gerador de tensão alternada, são 3 exemplos particulares em que a função alternada é o seno ou cosseno.

11.2. Funções sinusoidais

Uma **função sinusoidal** $F(t)$ é uma função alternada que oscila entre dois valores $-F_{\text{máx}}$ e $F_{\text{máx}}$ e tem a mesma forma da função seno ou cosseno, como mostra a figura 11.3. Basta saber os valores das 3 distâncias T , $F_{\text{máx}}$ e $t_{\text{máx}}$ referidas na figura, para caracterizar cada uma dessas funções.

O intervalo T entre dois máximos ou dois mínimos sucessivos é o **período** da função e o seu inverso, $f = 1/T$, é a **frequência**.

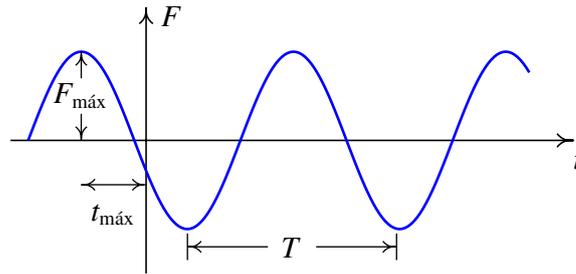


Figura 11.3.: Função sinusoidal com período T e valor máximo $F_{\text{máx}}$.

Designando por $t_{\text{máx}}$ o valor absoluto da coordenada t onde a função atinge o seu valor máximo $F_{\text{máx}}$, pela última vez antes de $t = 0$, define-se a **fase** da função como:

$$\varphi = 2\pi \left(\frac{t_{\text{máx}}}{T} \right) \quad (11.8)$$

Uma função sinusoidal também pode ser caracterizada pelo seu valor máximo $F_{\text{máx}}$ (também chamado amplitude), a sua fase φ e a sua frequência angular: ω , definida por:

$$\boxed{\omega = \frac{2\pi}{T}} \quad (11.9)$$

Assim sendo, as funções sinusoidais têm todas a forma geral:

$$F(t) = F_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi) \quad (11.10)$$

Note-se que é possível representar a mesma função de várias formas. Pode-se substituir o cosseno por seno e subtrair $\pi/2$ à fase, sem alterar o resultado. Pode-se também inverter os sinais da frequência angular e da fase, simultaneamente, e ainda somar ou subtrair qualquer múltiplo de 2π à fase. No entanto, para facilitar a identificação à vista, utilizam-se apenas a função cosseno, frequências angulares positivas e fases no intervalo $[0, 2\pi[$. Essas 3 escolhas são arbitrárias, mas são habituais.

Duas funções sinusoidais que não tenham o mesmo valor máximo, fase e frequência angular, são necessariamente diferentes. E duas funções sinusoidais com a mesma frequência angular terão, necessariamente, a mesma frequência e o mesmo período.

11.3. Fasores

As funções sinusoidais com a forma (11.10) podem ainda ser escritas usando a fórmula de Euler e a função $\text{Re}(z)$ que extrai a parte real de um número complexo z :

$$F_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi) = \text{Re} \left(F_{\text{máx}} e^{i(\omega t + \varphi)} \right) = \text{Re} \left(F_{\text{máx}} e^{i\varphi} e^{i\omega t} \right) \quad (11.11)$$

Esta forma facilita a identificação de uma propriedade importante na soma de duas funções sinusoidais com diferentes valores máximos e fases, mas com a mesma frequência:

$$\begin{aligned} \operatorname{Re}\left(F_{\text{máx}} e^{i\varphi} e^{i\omega t}\right) + \operatorname{Re}\left(G_{\text{máx}} e^{i\phi} e^{i\omega t}\right) &= \operatorname{Re}\left(F_{\text{máx}} e^{i\varphi} e^{i\omega t} + G_{\text{máx}} e^{i\phi} e^{i\omega t}\right) \\ &= \operatorname{Re}\left(\left(F_{\text{máx}} e^{i\varphi} + G_{\text{máx}} e^{i\phi}\right) e^{i\omega t}\right) \end{aligned} \quad (11.12)$$

Nomeadamente, a soma de duas funções sinusoidais com a mesma frequência é também uma função sinusoidal com a mesma frequência.

Quando se trabalha com várias funções sinusoidais, todas com a mesma frequência, pode-se admitir implicitamente a função $\operatorname{Re}()$ e a parte que depende do tempo, $e^{i\omega t}$, representando cada função pelos números complexos que multiplicam essa exponencial:

$$\mathbb{F} = F_{\text{máx}} e^{i\varphi}, \quad \mathbb{G} = G_{\text{máx}} e^{i\phi}, \quad \mathbb{H} = H_{\text{máx}} e^{i\psi} \dots \quad (11.13)$$

Essas expressões complexas que definem o valor máximo e a fase das funções sinusoidais são denominadas **fasores**. Adoptaram-se letras especiais para lembrar que essas expressões podem ser somadas mas não multiplicadas como números complexos ordinários, já que representam só uma parte da expressão completa da função.

O fasor correspondente à soma de duas funções sinusoidais de igual frequência é a soma dos fasores das duas funções, como foi demonstrado na equação (11.12). No entanto, o fasor do produto de duas funções sinusoidais de igual frequência não existe, já que o resultado não é outra função sinusoidal.

Outra forma útil de representar os fasores consiste em escrever o seu valor máximo e a fase separados pelo símbolo de ângulo: $\mathbb{F} = F_{\text{máx}} \angle \varphi$.

É também útil a representação gráfica, em que o fasor é uma seta no plano complexo (ver figura 11.4). Podem-se imaginar essa seta a rodar, no sentido anti-horário, com velocidade angular ω ; o resultado de multiplicar por $e^{i\omega t}$ e obter a parte real, corresponde no gráfico a projetar a seta no eixo real. Como tal, a projeção no eixo real do fasor no gráfico 11.4 indica o valor da respetiva função sinusoidal em $t = 0$ e enquanto a seta roda para $t > 0$, a essa projeção indica a variação da função em ordem ao tempo.

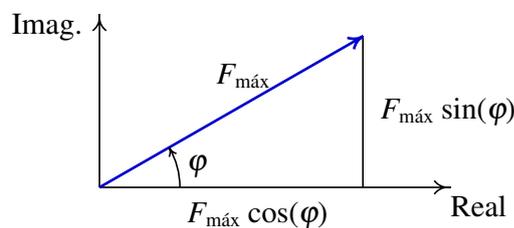


Figura 11.4.: Representação gráfica de um fasor \mathbb{F} .

Exemplo 11.1

Num nó num circuito de corrente alternada entram duas correntes e saem outras duas correntes. Sabendo que as expressões das correntes que entram são $\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/4)$ e $2\sqrt{2} \cos(\omega t + \pi/4)$, e uma das correntes que sai é $(3 - \sqrt{3}) \cos(\omega t)$, calcule a outra corrente que sai, indicando o seu valor máximo e a sua fase.

Resolução. Em termos matemáticos, o que está a ser pedido é o cálculo de

$$\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/4) + 2\sqrt{2} \cos(\omega t + \pi/4) - (3 - \sqrt{3}) \cos(\omega t)$$

de forma a obter uma única função cosseno.

Começando por escrever os fasores das 3 correntes, no caso da primeira corrente é necessário subtrair $\pi/2$ à fase, para substituir o seno por cosseno. O fasor da quarta corrente é a soma dos dois primeiros fasores, subtraído do terceiro:

$$\mathbb{I}_4 = \mathbb{I}_1 + \mathbb{I}_2 - \mathbb{I}_3 = \left(\sqrt{2} \angle -\pi/4\right) + \left(2\sqrt{2} \angle \pi/4\right) - \left(3 - \sqrt{3} \angle 0\right)$$

Em seguida, calculam-se as partes real e imaginária de cada fasor, tarefa que é facilitada usando a representação gráfica (lado esquerdo na figura 11.5).

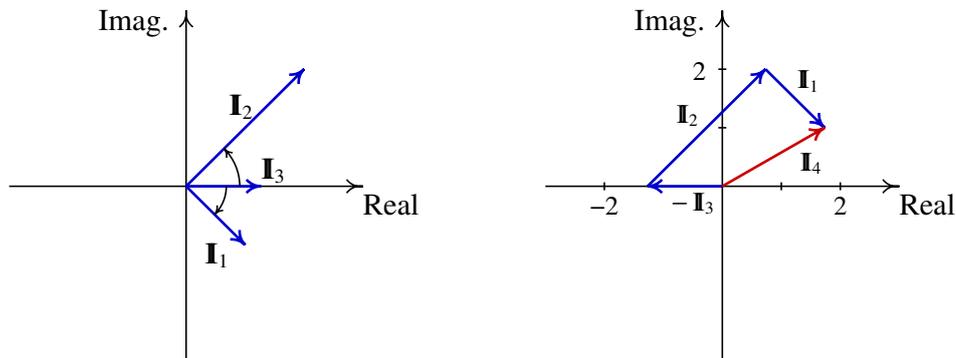


Figura 11.5.: Soma de fasores.

Assim, o fasor da quarta corrente é:

$$\mathbb{I}_4 = (1 - i) + (2 + i2) - (3 - \sqrt{3}) = \sqrt{3} + i$$

O valor máximo desse fasor é a hipotenusa do triângulo retângulo com catetos de $\sqrt{3}$ e 1 unidades, nomeadamente $I_{\text{máx}} = 2$. A fase é o ângulo oposto ao cateto de comprimento 1 nesse triângulo retângulo, $\varphi = \arctan(1/\sqrt{3}) = \pi/6$. O resultado obtido é:

$$I_4(t) = \sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/4) + 2\sqrt{2} \cos(\omega t + \pi/4) - (3 - \sqrt{3}) \cos(\omega t) = 2 \cos(\omega t + \pi/6)$$

Embora os fasores não sejam verdadeiros vetores, somam-se exatamente como se fossem vetores, somando coordenadas, ou geometricamente, como no lado direito da figura 11.5.

11.4. Tensão alternada

Uma tensão alternada é um sinal sinusoidal dado por:

$$V = V_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi) \quad (11.14)$$

Nos diagramas de circuito, uma fonte ideal de tensão alternada representa-se pelo símbolo indicado na figura 11.6. Junto do símbolo indica-se a tensão máxima e pode também indicar-se a frequência ou a fase. Os valores apresentados na figura são os que estão em uso na rede elétrica pública da União Europeia: frequência f de 50 Hz e tensão máxima de 325 V.

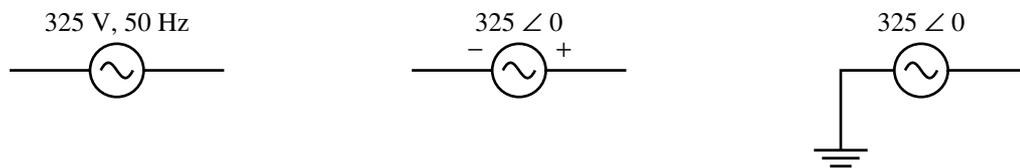


Figura 11.6.: Três formas de representar fonte ideal de tensão alternada com tensão máxima de 325 V e frequência de 50 Hz.

O instante $t = 0$ pode ser escolhido de forma a fazer com que a fase da tensão seja nula. Se se especifica um valor da fase no diagrama, é importante indicar qual a diferença de potencial que o fasor representa: a diferença entre o potencial do terminal identificado com o sinal $+$ e o potencial do terminal com o sinal $-$. Observe-se que essa diferença de potencial muda de sinal periodicamente e em alguns intervalos o potencial no terminal $-$ passa a ser maior do que no terminal $+$. Por vezes utiliza-se também uma ligação à e, nesse caso, não é necessário indicar sinais e admite-se que o fasor da tensão representa a diferença de potencial entre o terminal que não está ligado à terra e a terra.

11.5. Impedância complexa

Se todas as fontes de tensão num circuito forem fontes de tensão alternada com a mesma frequência, em qualquer parte do circuito a tensão é também alternada, com a mesma frequência, já que a regra das malhas garante que a tensão é igual à soma das outras tensões na mesma malha, com sinal oposto e conclui-se que se a tensão em algum segmento da malha é sinusoidal, a tensão em qualquer outro segmento também será sinusoidal e com a mesma frequência.

No capítulo anterior deduziu-se a lei de Ohm generalizada para as transformadas de Laplace da tensão e da corrente (equação (10.28)):

$$\tilde{V}(s) = Z(s)\tilde{I}(s) \quad (11.15)$$

Como V é uma função sinusoidal, a sua transformada de Laplace é (ver apêndice A):

$$\tilde{V}(s) = \frac{\mathbb{V}}{s - i\omega} \quad (11.16)$$

e, portanto,

$$\tilde{I}(s) = \frac{\mathbb{V}}{(s - i\omega)Z(s)} \quad (11.17)$$

Admitindo que $Z(i\omega)$ não é igual a zero, a expansão em frações parciais da expressão no segundo membro deve incluir um termo com denominador $(s - i\omega)$

$$\tilde{I}(s) = \frac{\mathbb{I}}{s - i\omega} + \tilde{I}_{\text{trans}}(s) \quad (11.18)$$

em que o termo \tilde{I}_{trans} é a corrente transitória, que não tem nenhum fator $(s - i\omega)$ no denominador.

Substituindo essa expressão e a transformada da tensão na lei de Ohm generalizada, obtém-se:

$$\frac{\mathbb{V}}{s - i\omega} = Z(s) \left(\frac{\mathbb{I}}{s - i\omega} + \tilde{I}_{\text{transit.}} \right) \quad (11.19)$$

Multiplicando ambos os membros da equação por $(s - i\omega)$ e substituindo s por $i\omega$ obtém-se:

$$\boxed{\mathbb{V} = Z(i\omega)\mathbb{I}} \quad (11.20)$$

Isto é, os fasores da tensão e da corrente também verificam a lei de Ohm generalizada, com a frequência real s substituída por uma frequência imaginária $i\omega$, o que conduz a uma **impedância complexa** $Z(i\omega)$. Alguns autores preferem chamar $Z(i\omega)$ simplesmente impedância; também pode-se usar a notação $Z(\omega)$, em vez de $Z(i\omega)$, mas $Z(i\omega)$ mostra em forma explícita a sua relação com a impedância generalizada $Z(s)$.

A impedância complexa $Z(i\omega)$ é uma função complexa que pode ser dividida nas suas partes real e imaginária:

$$\boxed{Z(i\omega) = R(\omega) + iX(\omega)} \quad (11.21)$$

sendo a função real $R(\omega)$ designada de **resistência** e a função real $X(\omega)$ designada de **reatância**. A resistência é sempre positiva, independentemente da frequência angular ω , enquanto que a reatância pode ser positiva para algumas frequências (**reatância indutiva**) e negativa para outras frequências (**reatância capacitiva**).

Para um determinado valor de ω , o módulo $|Z|$ e o argumento φ_Z da impedância complexa $Z(i\omega)$ podem ser calculados usando a representação gráfica de $R + iX$ no plano complexo, obtendo-se o **triângulo de impedância** apresentado na figura 11.7. Como R não pode ter valores negativos, o ângulo φ_Z situa-se sempre entre $-\pi/2$ e $\pi/2$ radianos.

Note-se que a impedância complexa $Z(i\omega)$ não é um fasor mas sim um número complexo ordinário, que pode ser multiplicada e somada a outras impedâncias usando as regras do

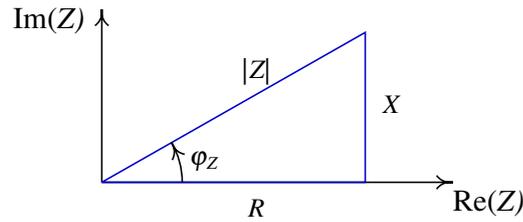


Figura 11.7.: Triângulo de impedância, com a resistência R e a reatância X nos catetos.

produto e a adição de números complexos. Também se pode multiplicar ou dividir um fasor por várias impedâncias e o resultado é outro fasor com a mesma frequência.

Se os fasores da tensão e da corrente forem $V_{\text{máx}} \angle \varphi_V$ e $I_{\text{máx}} \angle \varphi_I$, a lei de Ohm para fasores (equação (11.20)) resulta em:

$$V_{\text{máx}} \angle \varphi_V = (|Z| I_{\text{máx}}) \angle (\varphi_Z + \varphi_I) \quad (11.22)$$

podendo-se portanto separar a equação complexa (11.20) em duas equações reais:

$$V_{\text{máx}} = |Z| I_{\text{máx}} \quad \varphi_V = \varphi_Z + \varphi_I \quad (11.23)$$

Resistências

Numa resistência, a impedância generalizada é independente da frequência e igual a R ; como tal, o módulo da impedância complexa é $|Z| = R$ e o seu argumento é nulo $\varphi_Z = 0$. As equações (11.23) indicam que as fases de \mathbb{V} e \mathbb{I} são iguais e os seus valores máximos verificam a relação,

$$V_{\text{máx}} = R I_{\text{máx}} \quad (11.24)$$

O lado esquerdo da figura 11.8 mostra os fasores da tensão e da corrente na resistência; imaginando esses dois fasores a rodar no sentido anti-horário, com a mesma velocidade angular, as suas projeções no eixo real (tensão e corrente em função do tempo) são como indicado no lado direito da figura. Diz-se que a tensão e a corrente estão **em fase**: os dois fasores têm a mesma direção e sentido, de forma que ambas as funções atingem os respectivos valores máximo e mínimo em simultâneo.

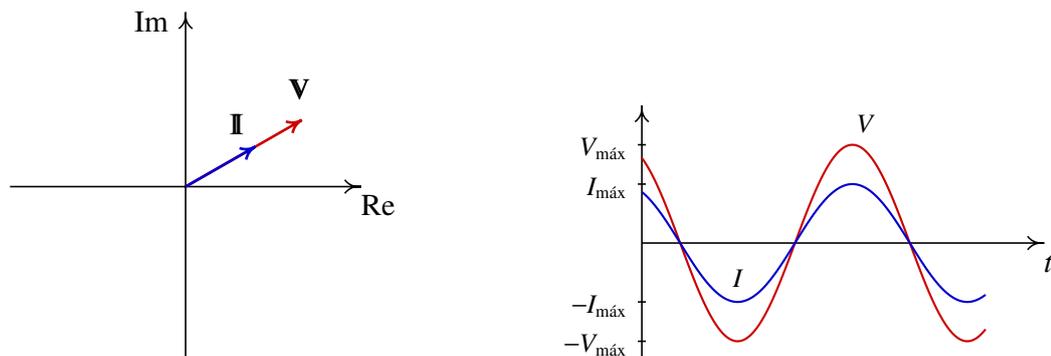


Figura 11.8.: Fasores da tensão e da corrente numa resistência.

Condensadores

Nos condensadores, a impedância generalizada é $1/(Cs)$ e a impedância complexa é então:

$$Z(i\omega) = \frac{1}{i\omega C} = \frac{1}{\omega C} \angle -\frac{\pi}{2} \quad (11.25)$$

Em particular, a reatância de um condensador é negativa e inversamente proporcional à frequência angular,

$$X_C = -\frac{1}{\omega C} \quad (11.26)$$

sendo a sua resistência nula.

Aplicando as equações (11.23) obtém-se

$$I = V_{\text{máx}} \omega C \angle (\varphi_V + \pi/2)$$

e a fase da corrente é $\pi/2$ maior que a da tensão. Na representação gráfica dos fasores (lado esquerdo da figura 11.9) o fasor da corrente é perpendicular ao da tensão e está adiantado (no sentido em que rodam). Imaginando os fasores a rodar no sentido anti-horário as projeções no eixo real conduzem aos gráficos representados no lado direito da figura. O adiantamento em $\pi/2$ do fasor da corrente traduz-se no facto de $I(t)$ atingir os seus valores máximos e mínimos sempre antes do que acontece a $V(t)$ e nos instantes em que a tensão ou a corrente atingem o seu valor máximo ou mínimo, a outra função é nula nesse instante.

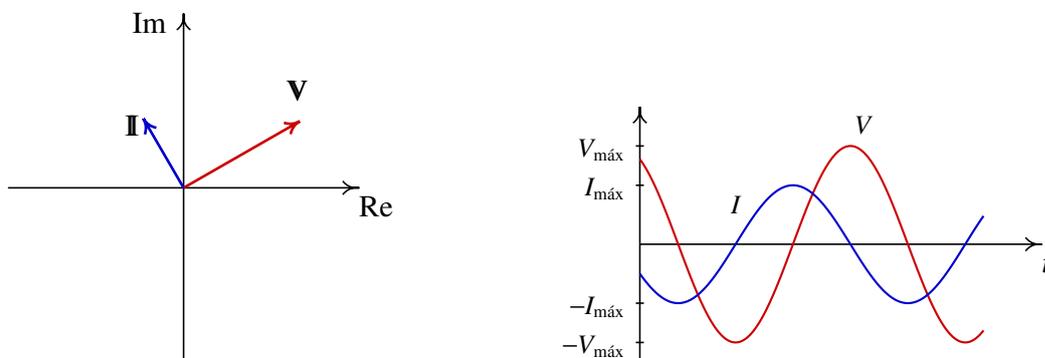


Figura 11.9.: Fasores da tensão e da corrente num condensador.

Indutores

Nos indutores a impedância generalizada é Ls , sendo a impedância complexa:

$$Z(i\omega) = i\omega L = \omega L \angle \pi/2 \quad (11.27)$$

A reatância de um indutor é positiva e diretamente proporcional à frequência angular:

$$X_L = \omega L \quad (11.28)$$

sendo a sua resistência nula.

Pelas equações (11.23) conclui-se que a fase da corrente é $\pi/2$ menor que a da tensão. Na representação gráfica dos fasores (lado esquerdo da figura 11.10) o fasor da corrente é perpendicular ao da tensão e está atrasado (no sentido da sua rotação). As projeções no eixo real quando os fasores rodam no sentido anti-horário conduzem às duas funções representadas no lado direito da figura. O atraso em $\pi/2$ do fasor da corrente traduz-se em $I(t)$ atingir os seus valores máximos e mínimos sempre a seguir a $V(t)$ e, tal como nos condensadores, nos instantes em que a tensão ou a corrente atingem o seu valor máximo ou mínimo, a outra função é nula nesse instante.

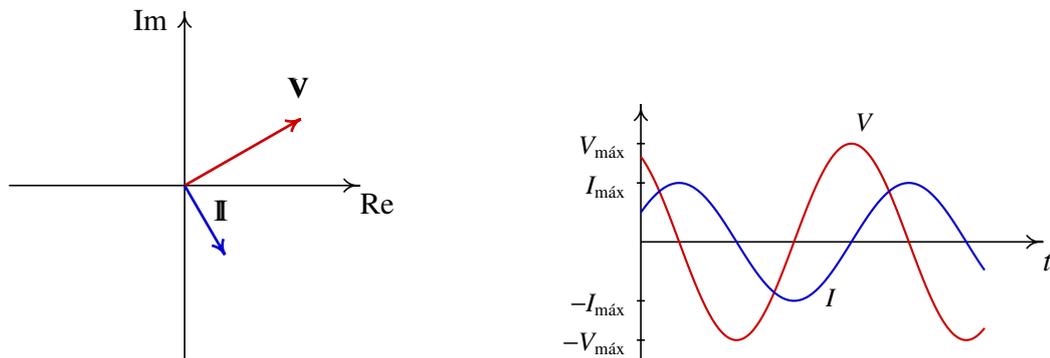
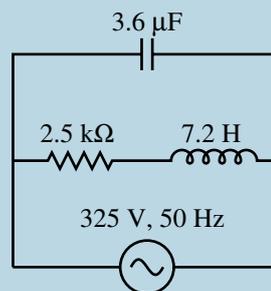


Figura 11.10.: Fasores da tensão e da corrente num indutor.

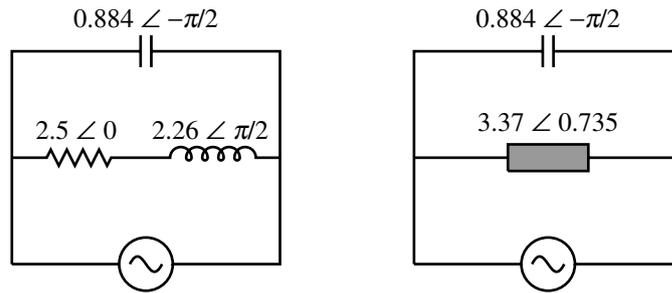
Exemplo 11.2

Calcule a tensão e corrente instantâneas em todos os elementos do circuito representado no diagrama.

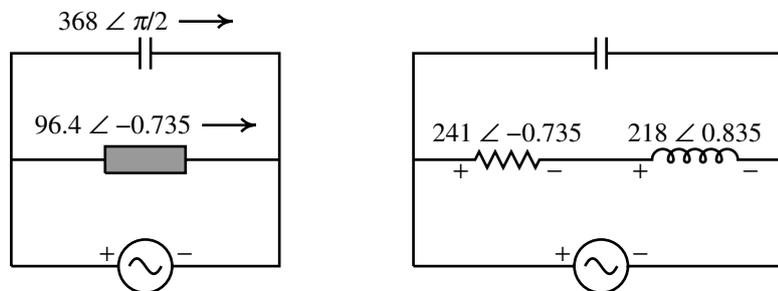


Resolução. Este é o circuito analisado no exemplo 10.3 do capítulo anterior. Usando o mesmo sistema de unidades tem-se: impedância em $k\Omega$, capacidade em μF , indutância em H, tempo em ms, frequência em kHz, tensão em V e corrente em mA. A frequência angular da fonte é: $\omega = 2 \times \pi \times 50$ Hz, mas como deve ser convertida para kHz, tem o valor $\pi/10$.

A impedância da resistência é 2.5, a do condensador $10/(3.6\pi) \angle -\pi/2 = 0.884 \angle -\pi/2$ e a do indutor é $7.2\pi/10 \angle \pi/2 = 2.26 \angle \pi/2$. Como a resistência está em série com o indutor, podem ser substituídos por um único elemento com impedância igual à soma das impedâncias:



Como os dois elementos no circuito simplificado estão em paralelo, o fasor da tensão é o mesmo para os dois e igual ao fasor da fonte: $325 \angle 0$. Dividindo esse fasor pelas impedâncias dos dois elementos calculam-se as correntes correspondentes. Em seguida, multiplicando o fasor da segunda corrente pelas impedâncias da resistência e do indutor, calculam-se os fasores das tensões:



A partir dos fasores podem-se exprimir as tensões e correntes instantâneas:

condensador:	$V = 325 \cos(0.1 \pi t)$	$I = 368 \cos(0.1 \pi t + \pi/2)$
resistência:	$V = 241 \cos(0.1 \pi t - 0.735)$	$I = 96.4 \cos(0.1 \pi t - 0.735)$
indutor:	$V = 218 \cos(0.1 \pi t + 0.835)$	$I = 96.4 \cos(0.1 \pi t - 0.735)$

Interessa mostrar a resolução deste exemplo usando o Maxima. As impedâncias do condensador, resistência e indutor representam-se por z_1 , z_2 e z_3 , respetivamente e z_4 representa a impedância da associação em série da resistência com o indutor em série. Para obter maior precisão numérica, escrevem-se os valores dados no enunciado na forma de números racionais:

```
(%i1) s: %i*%pi/10$
(%i2) z1: 10/36/s$
(%i3) z2: 5/2$
(%i4) z3: 72*s/10$
(%i5) z4: z2 + z3$
```

Os fasores da tensão e a corrente no condensador são:

```
(%i6) v1: 325$
(%i7) i1: v1/z1$
```

A corrente máxima e a fase são o módulo e o argumento do número complexo I_1 , que no Maxima são obtidos com as funções `cabs` e `carg`:

```
(%i8) float (cabs (I1) );
(%o8)          367.5663404700058
(%i9) carg (I1) ;
(%o9)           $\frac{\%pi}{2}$ 
```

Os fasores da corrente e as tensões na resistência e no indutor são:

```
(%i10) I4: V1/z4$
(%i11) float (cabs (I4) );
(%o11)          96.39884655483593
(%i12) float (carg (I4) );
(%o12)          - .7354489942158552
(%i13) V2: I4*z2$
(%i14) float (cabs (V2) );
(%o14)          240.9971163870898
(%i15) float (carg (V2) );
(%o15)          - .7354489942158552
(%i16) V3: I4*z3$
(%i17) float (cabs (V3) );
(%o17)          218.0490538688657
(%i18) float (carg (V3) );
(%o18)          .8353473325790414
```

11.6. Potência nos circuitos de corrente alternada

Em qualquer ponto de um circuito de corrente alternada, a corrente é uma função sinusoidal; em cada período de oscilação, a mudança de sinal da função sinusoidal indica que o sentido da corrente muda. O integral da função, em cada período é nulo, o quer dizer que a carga total transferida é nula; durante metade do período há transporte de carga num sentido e no meio período seguinte a mesma carga é transportada no sentido oposto.

Não há transferência efetiva de carga nos circuitos de corrente alternada. As cargas de condução simplesmente oscilam à volta de uma posição de equilíbrio. Apesar de não haver transferência efetiva de cargas, há dissipação efetiva de energia elétrica, pois a oscilação das cargas é contrariada pela resistência dos condutores e há efeito Joule, independentemente do sentido da corrente.

Em qualquer dispositivo passivo num circuito com fonte de tensão alternada, a tensão e a corrente são funções sinusoidais com a mesma frequência da fonte, após uma possível resposta transitória inicial:

$$V(t) = V_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi_V) \qquad I(t) = I_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi_I) \qquad (11.29)$$

A **potência instantânea**, $P(t)$, é a potência no dispositivo em qualquer instante t

$$P(t) = V(t)I(t) = V_{\text{máx}} I_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi_V) \cos(\omega t + \varphi_I) \quad (11.30)$$

Usando uma relação trigonométrica para o produto de dois cossenos e o facto de ser $(\varphi_V - \varphi_I) = \varphi_Z$ (equação (11.23)), conclui-se que a expressão anterior é equivalente a:

$$P(t) = \frac{1}{2} V_{\text{máx}} I_{\text{máx}} [\cos(2\omega t + \varphi_V + \varphi_I) + \cos(\varphi_Z)] \quad (11.31)$$

Note-se que o primeiro cosseno dentro dos parêntesis retos em (11.31) é uma função sinusoidal, com frequência igual ao dobro da frequência da fonte, enquanto o segundo cosseno é uma função constante. Ou seja, o produto das duas funções sinusoidais (V e I) com a mesma frequência não conduz outra função sinusoidal com a mesma frequência, mas a uma função sinusoidal com o dobro da frequência, deslocada no eixo das ordenadas.

A potência instantânea (11.31) pode ser positiva ou negativa em alguns intervalos e nula em alguns instantes, dependendo do valor da constante $\cos(\varphi_Z)$, chamada **fator de potência**. Como φ_Z está entre $-\pi/2$ e $\pi/2$, o fator de potência situa-se entre 0 e 1.

Se a reatância for nula (dispositivo resistivo) o argumento da impedância (φ_Z) é nulo, o fator de potência é igual a 1 e a potência instantânea é sempre positiva, indicando que o dispositivo está sempre a dissipar energia. Já se a resistência for nula (dispositivo reativo), o argumento da impedância é $\pm\pi/2$, o fator de potência é nulo e os intervalos em que a potência instantânea é positiva (dissipação de energia) são do mesmo comprimento que os intervalos em que é negativa (fornecimento de energia); a potência média é nula.

No caso geral, em que o fator de potência é maior que 0 e menor que 1, os intervalos em que há dissipação de energia são mais compridos do que os intervalos em que há fornecimento de energia e, em média, o circuito dissipa energia.

O valor médio da potência, \bar{P} , calcula-se integrando a função (11.31) durante um período e dividindo pelo valor do período. O integral do primeiro termo é nulo, durante um período, enquanto que o valor médio do termo constante é igual a si próprio. Consequentemente, a **potência média** é:

$$\bar{P} = \frac{1}{2} V_{\text{máx}} I_{\text{máx}} \cos \varphi_Z \quad (11.32)$$

e tem valor positivo ou nulo, indicando que, em média o dispositivo passivo não pode fornecer energia.

É também habitual definir a **tensão eficaz** e a **corrente eficaz**:

$$V_{\text{ef}} = \frac{V_{\text{máx}}}{\sqrt{2}} \quad I_{\text{ef}} = \frac{I_{\text{máx}}}{\sqrt{2}} \quad (11.33)$$

e como tal, a potência média é igual ao produto da tensão e corrente eficazes e o fator de potência:

$$\bar{P} = V_{\text{ef}} I_{\text{ef}} \cos \varphi_Z$$

A tensão máxima de 325 V usada na União Europeia corresponde a uma tensão eficaz de 230 V. No continente americano usa-se tensão máxima de 170 V, a 60 Hz, que corresponde a uma tensão eficaz de 120 V.

11.7. Filtros de frequência

A equação (10.36), obtida no capítulo anterior, é válida para qualquer sinal de entrada. Para um sinal de entrada V_e alternado, usando a expressão para a transformada de Laplace das funções sinusoidais (apêndice A) obtém-se,

$$\tilde{V}(s) = \frac{\mathbb{V}_e \tilde{H}(s)}{s - i\omega} \quad (11.34)$$

Se $\tilde{H}(i\omega)$ tiver um valor finito, a expansão de \tilde{V} em frações parciais conduz a

$$\tilde{V}(s) = \frac{\mathbb{V}}{s - i\omega} + \tilde{V}_{\text{trans}}(s) \quad (11.35)$$

onde \mathbb{V} é um número complexo, que corresponde ao fasor da saída (após a resposta transitória), e o termo \tilde{V}_{trans} é a transformada da tensão de resposta transitória, que não tem o fator $(s - i\omega)$ no denominador.

Substituindo essa expansão na equação (11.34), obtém-se:

$$\frac{\mathbb{V}}{s - i\omega} + \tilde{V}_{\text{trans}}(s) = \frac{\mathbb{V}_e \tilde{H}(s)}{s - i\omega} \quad (11.36)$$

Multiplicando ambos os membros da equação por $(s - i\omega)$ e substituindo s por $i\omega$ obtém-se:

$$\boxed{\mathbb{V} = R(\omega) \mathbb{V}_e} \quad (11.37)$$

onde a função complexa $R(\omega)$ é denominada **resposta de frequência**:

$$\boxed{R(\omega) = \tilde{H}(i\omega)} \quad (11.38)$$

Assim, se a tensão de entrada for a tensão alternada $V_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi)$, a tensão de saída é,

$$V = V_{\text{máx}} |R(\omega)| \cos(\omega t + \varphi + \arg(R(\omega))) \quad (11.39)$$

onde $|R(\omega)|$ e $\arg(R(\omega))$ são o módulo e o argumento da função complexa $R(\omega)$.

Por exemplo, no caso do filtro passa-alto, mostrou-se no capítulo anterior que a função de transferência é (equação (10.38)):

$$\tilde{H}(s) = \frac{t_C s}{t_C s + 1} \quad (11.40)$$

A função de resposta de frequência é então:

$$R(\omega) = \frac{it_C \omega}{1 + it_C \omega} \quad (11.41)$$

e o módulo e o argumento são:

$$|R(\omega)| = \frac{t_C \omega}{\sqrt{1 + (t_C \omega)^2}} \quad \arg(R(\omega)) = \frac{\pi}{2} - \arctan(t_C \omega) \quad (11.42)$$

A figura 11.11 mostra a função resposta de frequência para um filtro passa-alto com frequência angular de corte ($1/t_C$) igual a 0.5. Note-se que quando $\omega_c = 1/t_C$, R tem módulo $1/\sqrt{2} = 0.707$ e argumento igual a $\pi/4$.

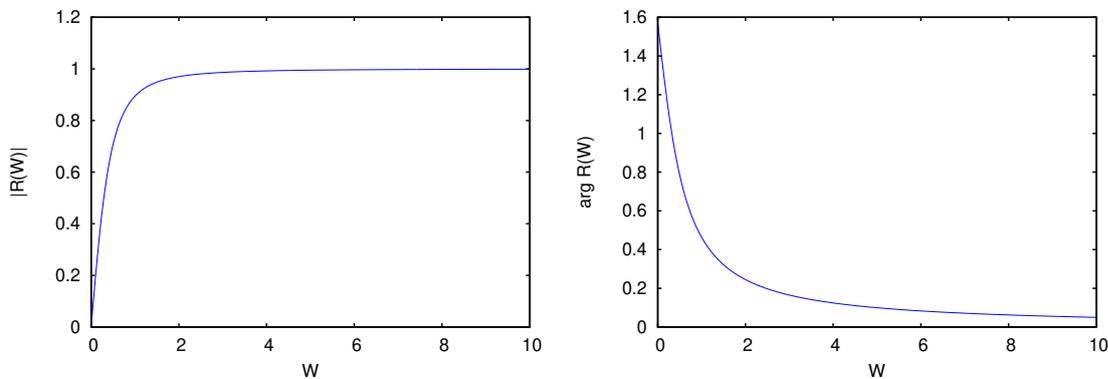


Figura 11.11.: Módulo e argumento da função resposta de frequência de um filtro passa-alto com frequência angular de corte $\omega_c = 0.5$.

Vários filtros podem ser combinados, em forma sequencial, e a função de resposta é o produto das funções de todos os filtros na sequência. Por exemplo, o circuito na figura 11.12 é a combinação de um filtro passa-alto, com frequência angular de corte $\omega_1 = 1/(R_1 C_1)$ e um filtro passa-baixo, com frequência angular de corte $1/(R_2 C_2)$.

A tensão entre os pontos A e B é a saída do filtro passa-alto, que constitui a tensão de entrada do filtro passa-baixo. Como tal, multiplicando as funções resposta do filtro passa-alto (equação (11.41)) e do filtro passa-baixo (problema 7 do capítulo anterior) obtém-se:

$$R(\omega) = \frac{it_{C_1} \omega}{(1 + it_{C_1} \omega)(1 + it_{C_2} \omega)} \quad (11.43)$$

onde as constantes de tempo são $t_{C_1} = R_1 C_1$ e $t_{C_2} = R_2 C_2$

O filtro passa-alto atenua as frequências angulares menores que $\omega_1 = 1/t_{C_1}$ e o filtro passa-baixo atenua as frequências maiores que $\omega_2 = 1/t_{C_2}$. Utilizando condensadores e resistências com valores que verifiquem $\omega_1 < \omega_2$, o filtro atenuará as frequências fora da banda compreendida entre ω_1 e ω_2 , deixando passar as frequências angulares na banda $[\omega_1, \omega_2]$; esse tipo de filtro é designado **passa-banda**. A figura 11.12 mostra o módulo da função resposta de frequência para o caso $\omega_1 = 2$, $\omega_2 = 4$.

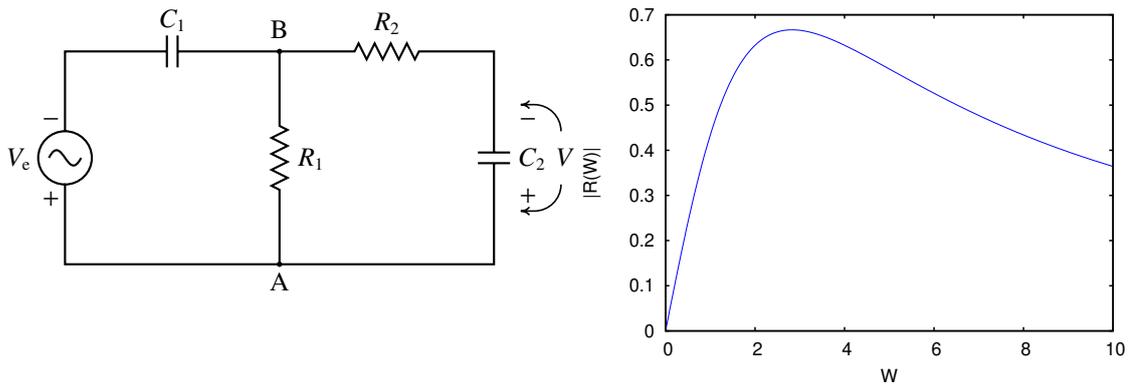


Figura 11.12.: Filtro passa-banda e módulo da sua função de resposta de frequência com frequências de corte de 2 e 4.

Um filtro ideal deveria ter uma função de resposta nula, para as frequências que se pretende eliminar, e 1 nas outras frequências. Com circuitos mais complicados conseguem-se obter filtros com comportamento mais próximo do ideal. Outro fator a ter em conta é a resposta transitória, que tem sido ignorada por ser nula após algum tempo, mas num filtro de boa qualidade é necessário garantir que a resposta transitória desaparece o mais rapidamente possível.

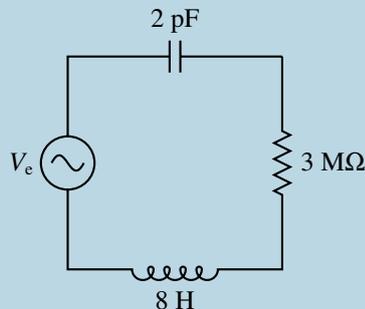
11.8. Ressonância

Nos circuitos com condensadores e indutores em série, a reatância equivalente X é função contínua da frequência f . Quando f se aproxima de infinito, o limite da reatância é $+\infty$ e quando f se aproxima de zero, o limite da reatância é $-\infty$. Nesses dois limites o módulo da impedância equivalente é $+\infty$, que implica corrente nula no circuito.

Existe uma frequência intermédia, designada de **frequência de ressonância**, para a qual a reatância é nula e o módulo da impedância é mínimo; isso implica que o ângulo da impedância (φ) é nulo, o fator de potência ($\cos \varphi$) é 1 e a corrente máxima e a potência média atingem valores máximos em ordem a f . Ou seja, quando a frequência da fonte é igual à frequência de ressonância do circuito, a tensão e a corrente oscilam em fase e diz-se que o circuito está em **ressonância** com a fonte. A frequência (ou frequências) de ressonância é um valor característico de cada circuito. Nos circuitos em que os indutores e condensadores não estão em série, a frequência de ressonância é a que produz o valor máximo possível para $I_{\text{máx}}$ e nessas condições a reatância não é necessariamente nula nem o fator de potência igual a 1.

Exemplo 11.3

Calcule a frequência de ressonância do circuito e a potência média máxima que pode fornecer a este circuito uma fonte com tensão máxima $V_{\text{máx}}$.



Resolução. Com a resistência em $M\Omega$ e a capacidade em pF, convém usar μs para a unidade de tempo e, portanto, MHz para a frequência e H para a indutância.

A impedância total do circuito é a soma das 3 impedâncias:

$$Z = 3 + i8\omega - \frac{i}{2\omega} = 3 + i\left(8\omega - \frac{1}{2\omega}\right)$$

Observe-se que a parte real da impedância equivalente não depende da frequência, porque o condensador e o indutor estão em série e, como tal, o valor mínimo do módulo da impedância obtém-se quando a parte imaginária seja igual a zero:

$$8\omega - \frac{1}{2\omega} = 0 \quad \Longrightarrow \quad \omega = \frac{1}{4} \quad \Longrightarrow \quad f = \frac{\omega}{2\pi} = 0.0398$$

No sistema de unidades utilizado, a frequência de ressonância é $f = 0.0398 \text{ MHz} = 39.8 \text{ kHz}$.

Se a fonte tivesse essa frequência, a impedância equivalente seria real, $Z = 3 \text{ M}\Omega$, e a corrente máxima teria o valor $I_{\text{máx}} = V_{\text{máx}}/3$ (μA , se $V_{\text{máx}}$ estiver em volts). A potência média máxima é $\bar{P} = V_{\text{máx}} I_{\text{máx}}/2 = V_{\text{máx}}^2/6$ (μW , se $V_{\text{máx}}$ estiver em volts).

No circuito do exemplo anterior, a tensão de entrada carrega e descarrega o condensador. Inicialmente, a carga no condensador oscila com a frequência de oscilação da tensão na fonte; mas quando a carga no condensador é elevada, a diferença de potencial do condensador pode contrariar a tensão da fonte, impedindo a entrada de mais carga.

A situação é semelhante a uma massa pendurada de uma mola elástica, na qual atua outra força externa que tenta manter a massa oscilando para cima e para baixo. Se a força externa não oscila com a uma frequência igual à frequência própria de oscilação da mola elástica, há momentos em que a força externa está a tentar fazer subir a massa, enquanto a mola elástica faz força no sentido oposto.

No caso do circuito, se a fonte não existisse mas o condensador tivesse uma carga inicial, começaria a descarregar, produzindo corrente. No momento em que o condensador

descarrega completamente, o indutor faz com que a corrente persista por alguns instantes, recarregando o condensador com cargas de sinais opostos à carga inicial. O ciclo repete-se, com uma frequência própria do circuito. No entanto, a resistência faz com que a carga do condensador seja menor em cada ciclo, até desaparecer (equilíbrio estável). Existe ressonância quando a fonte oscila com a frequência própria do circuito.

Se a resistência fosse nula, quando a frequência da fonte fosse a frequência de ressonância, Z seria nula e aparentemente $I_{\text{máx}} = V_{\text{máx}}/Z$ seria infinita. No entanto, a corrente não aumenta instantaneamente até esse valor, mas sim gradualmente, com as oscilações da carga no condensador. Quando essa carga máxima se torna muito elevada, há rutura do dielétrico no condensador ou a corrente elevada queima o indutor.

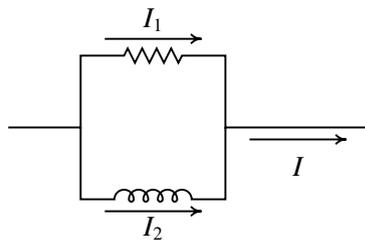
Perguntas

1. No circuito representado no diagrama,

$$I_1(t) = \cos(\omega t + 2\pi/3)$$

$$I_2(t) = \sqrt{3} \cos(\omega t + \pi/6)$$

Calcule $I(t)$.



- A. $3 \cos(\omega t - \pi/2)$
 B. $2 \cos(\omega t - \pi/3)$
 C. $3 \cos(\omega t + \pi/2)$
 D. $\sqrt{3} \cos(\omega t + \pi/2)$
 E. $2 \cos(\omega t + \pi/3)$
2. Um condensador de $2.73 \mu\text{F}$ e uma resistência de 1166Ω estão ligados em série a uma fonte de tensão alternada com frequência de 50 Hz e tensão máxima de 325 V . Calcule a corrente eficaz na resistência.
- A. 247 mA D. 212 mA
 B. 139 mA E. 170 mA
 C. 99 mA

3. Um condensador de $2.73 \mu\text{F}$ e uma resistência de 1166Ω estão ligados em série a uma fonte de tensão alternada de 50 Hz . Pode-se concluir então que a tensão da fonte está:

- A. Adiantada 90° em relação à corrente.
 B. Adiantada 45° em relação à corrente.
 C. Atrasada 90° em relação à corrente.
 D. Atrasada 45° em relação à corrente.
 E. Em fase com a corrente.

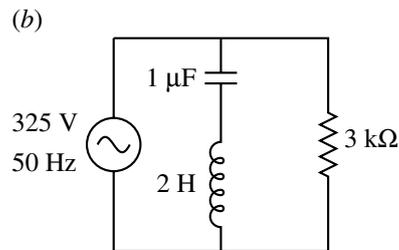
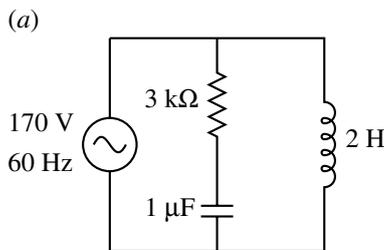
4. Qual das afirmações seguintes é verdadeira, em relação a uma bobina de 2 mH e um condensador de 5 pF ?

- A. O valor absoluto da reatância da bobina é menor.
 B. O valor absoluto da reatância do condensador é menor.
 C. Se a corrente for contínua, o valor absoluto da reatância da bobina é menor.
 D. Se a corrente for contínua, o valor absoluto da reatância do condensador é menor.
 E. Se a corrente for contínua, a reatância dos dois dispositivos é nula.

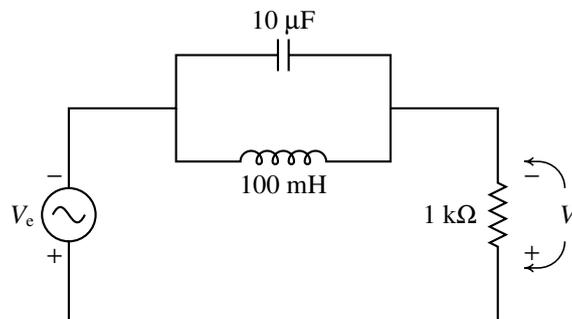
5. Num circuito RLC de corrente alternada, em série, quando a reatância equivalente for nula, qual das seguintes afirmações é verdadeira:
- A. A impedância é nula.
 B. O fator de potência é nulo.
 C. O ângulo de defasamento é nulo.
 D. A corrente é nula.
 E. A tensão é nula.

Problemas

1. A resistência de uma bobina é 150Ω e a sua indutância é 1.4 H . A bobina é ligada à rede elétrica com tensão máxima 325 V e frequência de 50 Hz . Encontre a expressão para a corrente na bobina em função do tempo t .
2. Uma bobina, com indutância de 36 mH e resistência de 40Ω , liga-se em paralelo com um condensador de 32 nF e com uma fonte de tensão alternada $V(t) = 345 \cos(150\pi t)$ (em volts, e o tempo t em segundos). Calcule: (a) A corrente máxima na bobina. (b) A corrente eficaz no condensador. (c) A potência média dissipada na bobina.
3. Demonstre que a transformada inversa da equação (11.3) conduz à corrente alternada indicada em 11.5
4. No problema 9 do capítulo 9, calcule a frequência do circuito e os valores máximos da corrente e da carga.
5. Nos dois circuitos representados na figura, calcule a corrente e a tensão em todos os elementos do circuito.

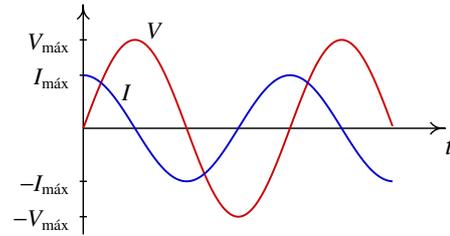


6. A figura mostra um filtro **rejeita-banda** que atenua as frequências angulares próximas de 1 kHz . (a) Calcule a função de resposta $R(\omega)$ do circuito. (b) Mostre que para $\omega = 1 \text{ kHz}$, $R(\omega)$ é igual a zero. (c) Calcule o módulo de $R(\omega)$ e desenhe o seu gráfico para ω entre 0 e 2 kHz .

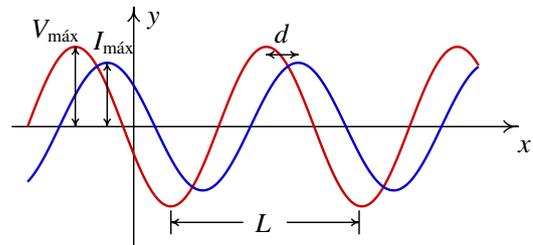


7. Num segmento de um circuito de corrente alternada a tensão é $24 \cos(\pi t/10 + 1.5)$ (em volt, com t em milissegundos) e a corrente é $8 \cos(\pi t/10 + 2.0)$ (μA , com t em ms). (a) Calcule a resistência e reatância desse segmento. (b) O segmento do circuito avariou e pretende-se substituí-lo com resistências, condensadores ou indutores, mas o orçamento só permite comprar dois dispositivos. Quais dispositivos deviam ser comprados, com que valores e como deviam ser ligados no circuito?

8. A figura mostra a tensão e a corrente num condensador. A corrente é produzida pela tensão: se não houver tensão elétrica, não há corrente. Como se explica então que no instante $t = 0$ a corrente seja diferente de zero, sendo a tensão nula?



9. A figura mostra o ecrã de um osciloscópio onde aparecem a tensão e a corrente num elemento de um circuito. As distâncias L e d foram medidas diretamente no ecrã, obtendo-se os valores $L = 6 \text{ cm}$, $d = 1 \text{ cm}$. O osciloscópio também permite determinar que a tensão máxima é $V_{\text{máx}} = 36 \text{ V}$ e a corrente máxima é $I_{\text{máx}} = 12 \text{ mA}$. Com esses dados, calcule a parte real e a parte imaginária da impedância do elemento do circuito.



Respostas

Perguntas: 1. E. 2. B. 3. D. 4. C. 5. C.

Problemas

1. $I(t) = 0.669 \sin(314.16t - 1.2421)$ A.

2. (a) 7.94 A. (b) 3.68 mA (c) 1.261 kW.

3. A expressão para a transformada da corrente é $\tilde{I} = \frac{I_0 s}{s^2 + \omega^2} = \operatorname{Re} \left(\frac{I_0}{s - i\omega} \right)$, onde $\omega = \sqrt{1/(LC)}$ e a transformada inversa é a expressão (11.5).

4. $f = 1.779$ kHz, $I_{\text{máx}} = 20$ mA, $Q_{\text{máx}} = 1.789$ μ C.

5. (a) Tensões em V, correntes em mA, tempo em ms.

condensador: $V = 113 \cos(0.378t - 0.847)$ $I = 42.5 \cos(0.378t + 0.724)$

resistência: $V = 127 \cos(0.378t + 0.724)$ $I = 42.5 \cos(0.378t + 0.724)$

indutor: $V = 170 \cos(0.378t)$ $I = 225 \cos(0.378t - \pi/2)$

(b) Tensões em V, correntes em mA, tempo em ms.

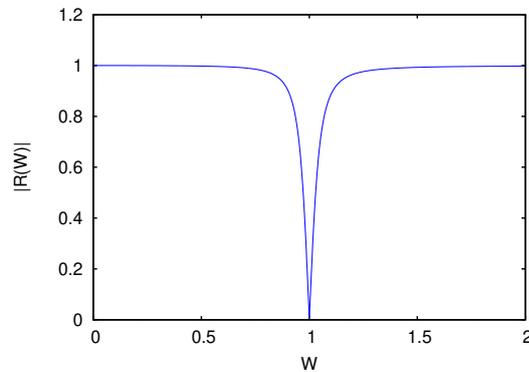
condensador: $V = 405 \cos(0.314t)$ $I = 127 \cos(0.314t + \pi/2)$

resistência: $V = 325 \cos(0.314t)$ $I = 108 \cos(0.314t)$

indutor: $V = 79.9 \cos(0.314t + \pi)$ $I = 127 \cos(0.314t + \pi/2)$

6. (a) $R(\omega) = \frac{10\omega^2 - 10}{10\omega^2 - 10 - i\omega}$

(c) $|R(\omega)| = \frac{10|\omega^2 - 10|}{\sqrt{100\omega^4 - 199\omega^2 + 100}}$

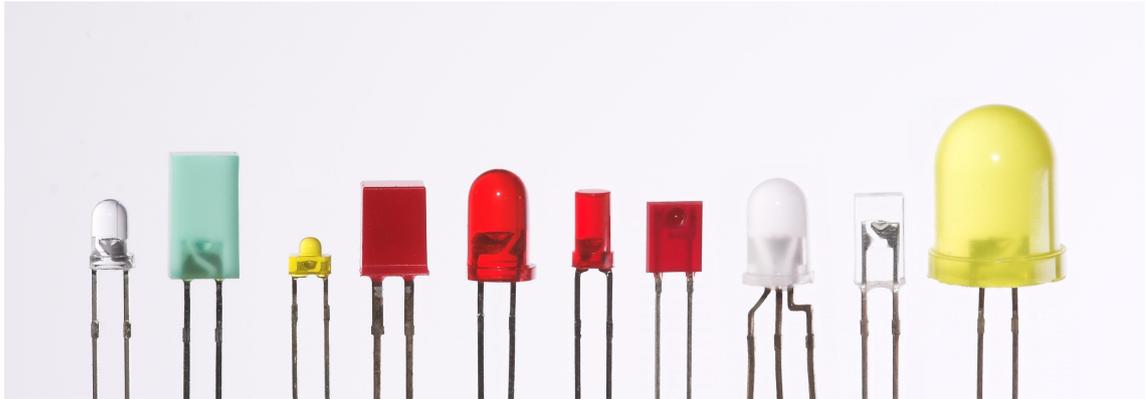


7. (a) resistência 2.63 M Ω e reatância -1.44 M Ω . (b) Uma resistência de 2.63 M Ω e um condensador de 2.21 nF, ligados em série.

8. A tensão e corrente apresentadas no gráfico apenas poderão ter essas formas sinusoidais algum tempo após ter sido ligada a fonte, quando a resposta transitória já tiver desaparecido. Se a fonte de tensão fosse ligada apenas no instante $t = 0$, a corrente não poderia ter nesse instante um valor diferente de zero; em vez da função sinusoidal no gráfico, teríamos uma função que parte de zero e se aproxima gradualmente da função sinusoidal (resposta transitória mais resposta sinusoidal).

9. $z = (1.5 + i2.598)$ k Ω

12. Ondas eletromagnéticas e luz



Os díodos emissores de luz (LED) são muito usados atualmente em aparelhos eletrônicos. Um LED produz luz de forma muito eficiente, com um consumo elétrico de apenas alguns miliwatt. São construídos em diferentes formas, tamanhos e cores. Cada algarismo num écran numérico é obtido com um conjunto de 8 LED; para obter cada um dos números acendem-se as combinações de LED necessárias.

Um LED é construído com cristais semicondutores e tem um tempo de duração muito elevado. A luz que produz tem uma cor própria que não muda com a corrente ou as condições de operação.

12.1. Equações de Maxwell

As equações básicas que permitem calcular o campo eletromagnético são conhecidas como equações de Maxwell. Uma forma suficiente de definir os dois campos, elétrico e magnético, em qualquer ponto do espaço, consiste em descrever o fluxo desses campos em qualquer superfície fechada e o integral de linha em qualquer curva fechada. São necessárias então quatro equações, duas para o fluxo dos campos elétrico, Φ_e , e magnético, Φ_m , em superfícies fechadas e duas equações para os integrais de linha dos dois campos.

Essas quatro equações já foram introduzidas ao longo dos capítulos anteriores e vão ser reescritas aqui. A primeira equação de Maxwell é a lei de Gauss, que relaciona o fluxo do campo elétrico numa superfície fechada com as cargas no seu interior:

$$\Phi_e(\text{Sup. fechada}) = 4\pi k q_{\text{int}} \quad (12.1)$$

No caso do campo magnético, como não existem monopolos magnéticos, o fluxo através de qualquer superfície fechada é nulo.

$$\Phi_m(\text{Sup. fechada}) = 0 \quad (12.2)$$

Essa é a segunda equação de Maxwell.

A terceira equação de Maxwell é a equação que define o integral de linha do campo elétrico em qualquer curva fechada C . Essa equação é a lei de Faraday, estudada no capítulo sobre indução eletromagnética:

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{r} = -\frac{d\Phi_m}{dt} \quad (12.3)$$

em que o integral no primeiro membro corresponde à f.e.m. induzida na curva C fechado. O fluxo magnético no segundo membro da equação é o fluxo através da superfície delimitada pela curva C .

A quarta equação, que define o integral de linha do campo magnético em qualquer curva fechada C , é a lei de Ampère, já estudada no capítulo sobre o campo magnético:

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = 4\pi k_m I_{\text{int}} \quad (12.4)$$

mas Maxwell reparou que esta equação só poderia ser válida no caso em que não existam campos elétricos variáveis.

No capítulo sobre indução eletromagnética viu-se que os campos elétrico e magnético são diferentes em diferentes referenciais inerciais, e utilizou-se a invariância da força eletromagnética para calcular o campo elétrico induzido num referencial em que o campo magnético não é estático. De igual modo, num referencial em que o campo elétrico não é estático, deve aparecer um campo magnético induzido.

Na equação (12.4) falta um termo que dependa da variação do campo elétrico e que corresponda ao integral de linha do campo magnético induzido.

Considere-se o exemplo de um fio retilíneo sobre o semieixo negativo dos x , que se estende desde $-\infty$ até a origem (figura 12.1). Se durante alguns instantes existe no fio uma corrente I , no sentido positivo do eixo dos x , há acumulação de cargas positivas na origem; se $q = f(t)$ representa a carga acumulada na origem no instante t , a derivada dessa função em ordem ao tempo é igual à corrente:

$$I = \frac{dq}{dt} \tag{12.5}$$

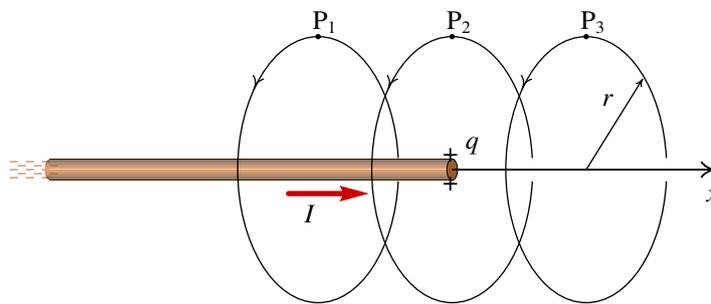


Figura 12.1.: Fio retilíneo, no eixo dos x , desde $-\infty$ até a origem.

Para calcular o módulo do campo magnético em três pontos P_1 , P_2 e P_3 , que se encontram a uma distância r do eixo dos x , considerem-se 3 circunferências de raio r , perpendiculares ao eixo dos x , com centro no eixo e orientadas no sentido indicado na figura 12.1. Aplicando a lei de Ampère a essas 3 circunferências, conclui-se que o módulo do campo magnético no ponto P_1 é $2k_m I/r$ e nos pontos P_2 e P_3 é nulo.

A linha contínua no gráfico 12.2 mostra o módulo do campo magnético obtido usando a lei de Ampère para todos os pontos a uma distância r do eixo dos x . Em P_2 ($x = 0$) existe uma descontinuidade; o campo passa de $2k_m I/r$ para zero. A curva a tracejado é o resultado mais realista esperado: o campo decresce gradualmente até zero.

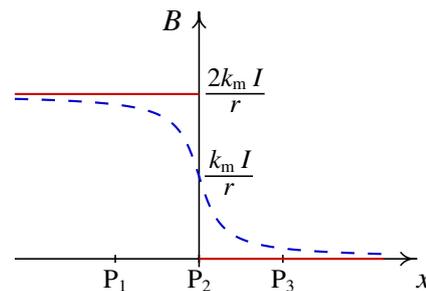


Figura 12.2.: Campo B na figura 12.1.

Para obter a curva a tracejado na figura 12.2 é necessário incluir no segundo membro da equação (12.4) um termo adicional que se aproxime de $-2\pi k_m I$ quando x é negativo e se aproxima da origem e que se aproxime de $2\pi k_m I$ quando x é positivo e se aproxima da origem.

A carga q na origem produz fluxo elétrico Φ_e negativo através do interior da circunferência que passa por P_1 e positivo através do interior da circunferência que passa por P_3 . Quando os pontos P_1 e P_3 se aproximam de P_2 , o fluxo elétrico nessas duas circunferências é

$-2\pi kq$ e $2\pi kq$ respectivamente. Como tal, a derivada do fluxo elétrico em ordem ao tempo passa de $-2\pi kI$ para $2\pi kI$ e o termo que falta no segundo membro da equação (12.4) é:

$$\frac{k_m}{k} \frac{d\Phi_e}{dt} \quad (12.6)$$

Incluindo esse termo na equação (12.4), obtém-se a quarta equação de Maxwell:

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = 4\pi k_m I_{\text{int}} + \frac{k_m}{k} \frac{d\Phi_e}{dt} \quad (12.7)$$

12.2. Campos induzidos

Um campo magnético variável no tempo induz um campo elétrico, e um campo elétrico variável induz um campo magnético. Um exemplo é o campo magnético uniforme do problema 6 no capítulo 9; a variação do campo em função do tempo induz um campo elétrico com linhas de campo circulares.

O campo elétrico induzido é proporcional à derivada do fluxo magnético e o campo magnético induzido é proporcional à derivada do fluxo elétrico. Quando um campo é uniforme, o fluxo através de uma superfície é maior se a superfície for perpendicular ao campo; isso implica que o campo induzido é perpendicular ao campo variável.

A figura 12.3 mostra o campo elétrico induzido por um campo magnético uniforme mas variável, e o campo magnético induzido por um campo elétrico uniforme e variável. No primeiro caso, devido ao sinal negativo no lado direito da equação (12.3), o campo elétrico

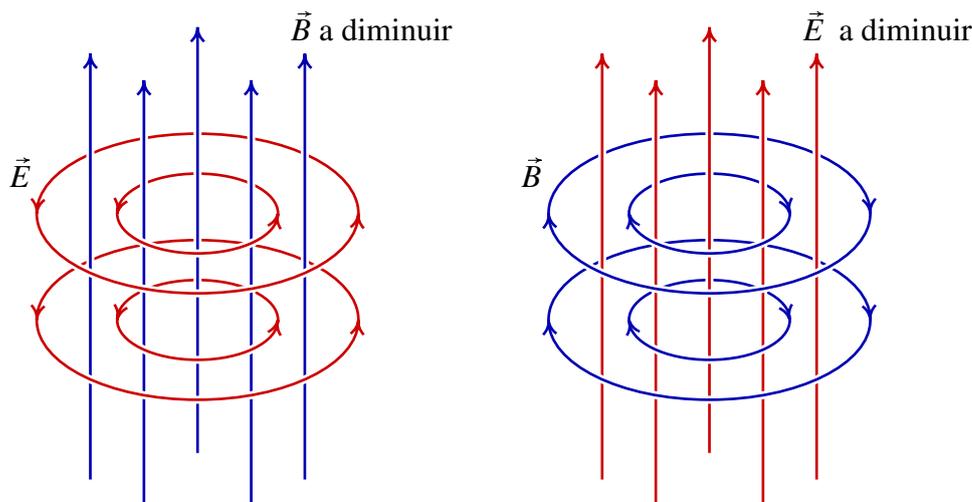


Figura 12.3.: Campo elétrico induzido por um campo magnético uniforme de intensidade variável (esquerda) e campo magnético induzido por um campo elétrico uniforme de intensidade variável (direita).

induzido tem sentido oposto ao obtido com a regra da mão direita em relação à derivada do campo magnético; como o campo magnético está a diminuir, a derivada do campo aponta para baixo e a regra da mão direita indica rotação no sentido horário; portanto, as linhas do campo induzido estão orientadas no sentido antihorário.

O sinal positivo do último termo na equação (12.7) implica que as linhas do campo magnético induzido seguem a regra da mão direita em relação ao aumento do campo elétrico. No caso do campo elétrico variável no lado direito da figura 12.3, como o campo está a diminuir, a derivada do campo elétrico aponta para baixo e a regra da mão direita indica que o campo magnético induzido é no sentido horário.

12.3. Campo eletromagnético no vácuo

No vácuo, não podem haver cargas ou correntes, pois não há matéria, mas pode haver campos elétricos e magnéticos. Nesse caso, as quatro equações de Maxwell tomam a forma,

$$\Phi_e(\text{Sup. fechada}) = 0 \quad (12.8)$$

$$\Phi_m(\text{Sup. fechada}) = 0 \quad (12.9)$$

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{r} = -\frac{d\Phi_m}{dt} \quad (12.10)$$

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = \frac{k_m}{k} \frac{d\Phi_e}{dt} \quad (12.11)$$

O único parâmetro nessas equações é a constante k_m/k . No sistema internacional de unidades, o valor dessa constante é:

$$\frac{k_m}{k} = \frac{10^{-7} \text{ T} \cdot \text{m} \cdot \text{A}^{-1}}{9 \times 10^9 \text{ N} \cdot \text{m}^2 \cdot \text{C}^{-2}} = \frac{1}{9 \times 10^{16}} \frac{\text{s}^2}{\text{m}^2} \quad (12.12)$$

que é exatamente igual ao inverso do quadrado da velocidade da luz no vácuo, $c = 3 \times 10^8 \text{ m/s}$

$$\boxed{\frac{k_m}{k} = \frac{1}{c^2}} \quad (12.13)$$

Maxwell foi o primeiro a descobrir esta relação entre as constantes elétrica e magnética e a velocidade da luz, a meados do século XIX, quando o valor da velocidade da luz no vácuo já era conhecido com muita precisão, mas ninguém suspeitava que existisse qualquer relação entre o eletromagnetismo e a luz. Maxwell concluiu então que a luz deve ser uma onda eletromagnética, composta por campos elétrico e magnético que se podem propagar no vácuo.

Para investigar as soluções das equações (12.8), (12.9), (12.10) e (12.11), admita-se que numa região existem campos elétrico e magnético que são soluções dessas equações; cada

um dos campos é induzido pela variação do outro. Se os campos forem uniformes nessa região, já se viu que devem ser perpendiculares entre si. Pode-se fixar a origem num ponto onde existem campo elétrico e magnético e escolher os eixo dos x e dos z a apontar nas direções e sentidos do campo \vec{B} e \vec{E} nesse ponto, respetivamente.

Aplique-se a equação (12.11) num percurso retangular infinitesimal C_1 , perpendicular ao eixo dos z , com lados Δx e Δy e um vértice na origem, orientado como indica a figura 12.4. O fluxo elétrico através do interior de C_1 é:

$$\Phi_e = E \Delta x \Delta y \quad (12.14)$$

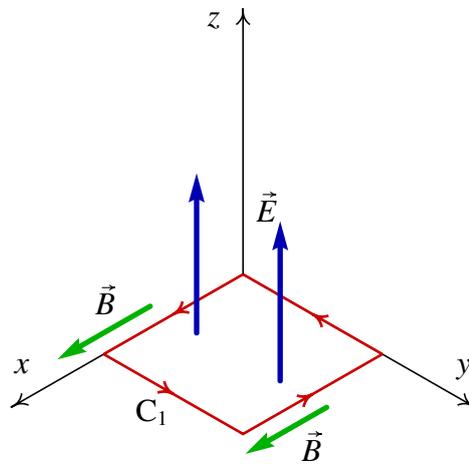


Figura 12.4.: Fluxo elétrico e integral de linha do campo magnético num retângulo no plano Oxy .

Estando o campo magnético na direção e sentido do eixo dos x , o integral de linha do campo magnético ao longo de C_1 é:

$$\int_{C_1} B_t ds = B(y) \Delta x - B(y + \Delta y) \Delta x \quad (12.15)$$

e substituindo (12.14) e (12.15) na equação (12.11), obtém-se:

$$B(y) \Delta x - B(y + \Delta y) \Delta x = \frac{1}{c^2} \Delta x \Delta y \frac{\partial E}{\partial t} \quad (12.16)$$

Dividindo os dois membros dessa equação por $\Delta x \Delta y$ e calculando o limite $\Delta y \rightarrow 0$, obtém-se no primeiro membro a derivada parcial de B em ordem a y , com sinal negativo:

$$-\frac{\partial B}{\partial y} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial E}{\partial t} \quad (12.17)$$

Em seguida, aplique-se a equação (12.10) num percurso retangular infinitesimal C_2 , perpendicular ao eixo dos x , com lados Δy e Δz e um vértice na origem, orientado no sentido que mostra a figura 12.5.

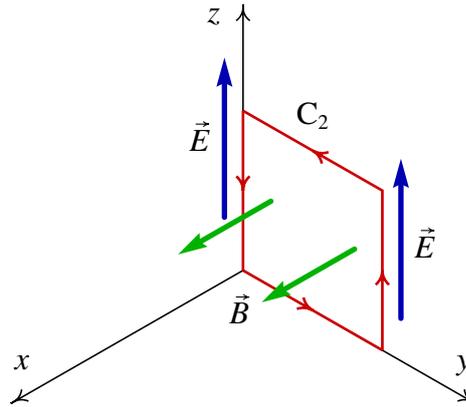


Figura 12.5.: Fluxo magnético e integral de linha do campo elétrico num retângulo no plano Oyz .

O fluxo magnético através do interior de C_2 é $B\Delta y\Delta z$, e o integral de linha do campo elétrico ao longo de C_2 é $E(y + \Delta y)\Delta z - E(y)\Delta z$. Substituindo na equação (12.9) obtém-se:

$$E(y + \Delta y)\Delta z - E(y)\Delta z = -\Delta y\Delta z \frac{\partial B}{\partial t} \quad (12.18)$$

e dividindo ambos os membros por $\Delta y\Delta z$ e calculando o limite $\Delta y \rightarrow 0$, o primeiro membro fica igual à derivada parcial de E em função de y :

$$\frac{\partial E}{\partial y} = -\frac{\partial B}{\partial t} \quad (12.19)$$

Derivando a equação (12.17) em ordem a t e a equação (12.19) em ordem a y e combinando as duas equações, pode-se obter uma equação em que figura unicamente o campo elétrico:

$$\boxed{\frac{\partial^2 E}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 E}{\partial y^2}} \quad (12.20)$$

Também se pode obter uma equação apenas para o campo magnético, derivando a equação (12.17) em ordem a y e a equação (12.19) em ordem a t e combinando os resultados:

$$\boxed{\frac{\partial^2 B}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 B}{\partial y^2}} \quad (12.21)$$

As equações (12.20) e (12.21) são a mesma equação, designada de **equação de onda**.

12.4. Ondas planas polarizadas

As soluções das equações (12.20) ou (12.21) podem ser obtidas num outro sistema de coordenadas em que a equação assume uma forma mais simples. A componente E do

campo elétrico, na equação (12.20), é uma função que depende de y e de t . Fazendo uma mudança para duas **variáveis características** r e s definidas por:

$$r = y + ct \quad s = y - ct \quad (12.22)$$

e usando a regra de derivação de funções compostas, calculam-se as derivadas parciais de E , em função de r e s , substituindo-as na equação (12.20) para obter:

$$\frac{\partial^2 E}{\partial r \partial s} = 0 \quad (12.23)$$

É fácil ver que para verificar essa equação, uma das duas derivadas parciais de E , em ordem a r ou em ordem a s , deve ser nula. Isto é, o campo E deve ser uma função $f(r)$ que depende apenas de r , ou uma função $g(s)$ que depende apenas de s . Em função das variáveis y e t , a função E pode ter uma das duas formas:

$$E = f(y + ct) \quad E = g(y - ct) \quad (12.24)$$

ou qualquer combinação linear desses dois tipos de funções. Quaisquer funções f ou g conduzem a soluções particulares da equação de onda.

Para cada valor de t , a função $f(y + ct)$ é idêntica à função $f(y)$, em $t = 0$, mas deslocada no sentido negativo do eixo dos y de uma distância igual a ct . Assim sendo, o campo $E = f(y + ct)$ descreve uma onda que se propaga no sentido negativo do eixo dos y , com velocidade c . Uma análise semelhante mostra que $E = g(y - ct)$ descreve uma onda que se propaga no sentido positivo do eixo dos y , com velocidade c .

O campo magnético B , que também verifica a equação de onda, também deve ter uma forma semelhante à equação (12.24), mas não pode ser independente da solução obtida para E , devido às relações (12.17) e (12.19). Substituindo as soluções (12.24) na equação (12.17), obtém-se as soluções correspondentes para o campo magnético:

$$B = -\frac{1}{c} f(y + ct) \quad B = \frac{1}{c} g(y - ct) \quad (12.25)$$

O fator c no denominador indica que a intensidade do campo magnético numa onda eletromagnética é muito menor que a intensidade do campo elétrico. Os sinais obtidos nestas expressões para B indicam que os campos indicados nas figuras 12.4 e 12.5 correspondem a uma onda que se propaga no sentido positivo do eixo dos y e se a onda se propaga no sentido negativo do eixo dos y , o campo magnético tem o sentido oposto ao que foi indicado nas figuras 12.4 e 12.5.

Conclui-se que existem duas famílias de soluções das equações de onda eletromagnética. A primeira família corresponde a ondas que se propagam no sentido positivo do eixo dos y com campos elétrico e magnético dados pelas seguintes expressões:

$$\vec{E} = g(y - ct) \vec{e}_z \quad (12.26)$$

$$\vec{B} = \frac{1}{c} g(y - ct) \vec{e}_x \quad (12.27)$$

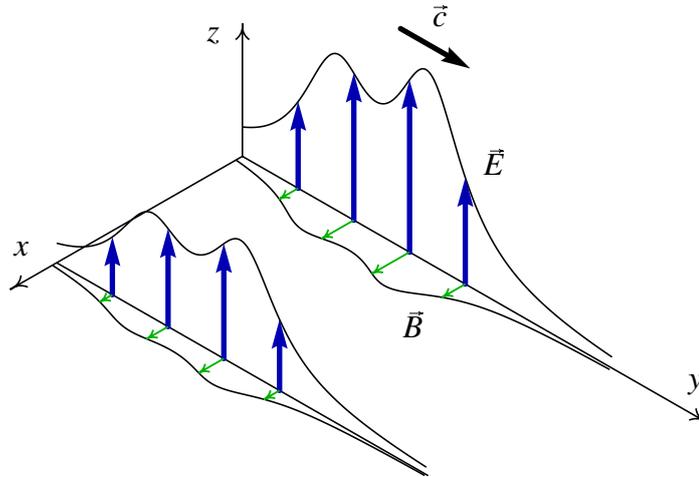


Figura 12.6.: Onda eletromagnética plana polarizada, com velocidade no sentido positivo do eixo dos y .

em que g pode ser qualquer função contínua de uma variável, $g(s)$. A figura 12.6 mostra uma dessas soluções.

A segunda família de soluções são ondas eletromagnéticas que se propagam no sentido negativo do eixo dos y , e com campos que verificam as expressões:

$$\vec{E} = f(y + ct) \vec{e}_z \quad (12.28)$$

$$\vec{B} = -\frac{1}{c} f(y + ct) \vec{e}_x \quad (12.29)$$

onde f é qualquer função contínua de uma variável, $f(r)$.

Estas soluções foram obtidas admitindo que as direções dos campos elétrico e magnético são iguais em todo o espaço e esse tipo de onda eletromagnética chama-se **onda plana polarizada**. Lembre-se que a direção do campo magnético é necessariamente perpendicular ao campo elétrico. A direção de propagação da onda é perpendicular à direção do campo elétrico e à direção do campo magnético e é sempre no sentido do produto vetorial $(\vec{E} \times \vec{B})$; nomeadamente, seguindo a regra da mão direita de \vec{E} para \vec{B} .

A direção de polarização é, por definição, a direção do campo elétrico. O campo magnético da onda é muito mais fraco do que o campo elétrico. O módulo da velocidade de todas as ondas eletromagnéticas no vácuo é sempre a constante c .

As ondas planas polarizadas, que se propagam na direção do eixo dos x ou dos z , têm formas semelhantes às equações (12.26) e (12.27), ou (12.28) e (12.29), com y substituído pela coordenada correspondente à direção de propagação, com o versores \vec{e}_z substituído pelo versor na direção de polarização e com \vec{e}_x substituído pelo versor perpendicular às direções de propagação e de polarização, seguindo a regra da mão direita do versor de propagação para o versor de polarização.

12.5. Ondas harmónicas

Uma onda harmónica é uma onda com a forma de uma função sinusoidal, como na figura 12.7, no caso de uma onda que se desloca no sentido positivo do eixo dos x .

A distância λ entre dois pontos consecutivos onde o campo e a sua derivada têm o mesmo valor, é designada por **comprimento de onda** (por exemplo, a distância entre dois máximos ou mínimos consecutivos). O valor máximo do módulo do campo, E_0 , é a sua **amplitude**, o valor máximo.

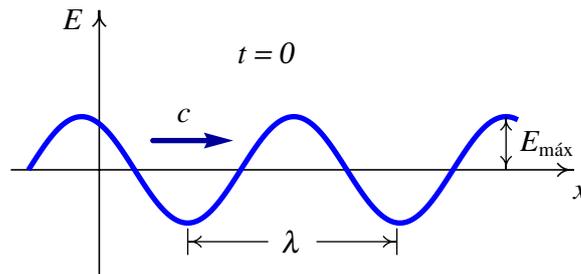


Figura 12.7.: Onda harmónica.

O tempo que a onda demora a percorrer um comprimento de onda designa-se por **período**, T . O inverso do período é a **frequência** $f = 1/T$, que indica o número de comprimentos de onda que passam por um ponto, por unidade de tempo. No sistema SI a unidade da frequência é o hertz, $1 \text{ Hz} = 1 \text{ s}^{-1}$.

No caso de uma onda eletromagnética no vácuo, a velocidade de propagação é c e observa-se a relação:

$$\boxed{c = \frac{\lambda}{T} = \lambda f} \quad (12.30)$$

A equação da função representada na figura 12.7 é:

$$E(x) = E_{\text{máx}} \sin\left(2\pi \frac{x}{\lambda} + \varphi\right) \quad (12.31)$$

onde a constante φ é a **fase inicial**. Essa função representa a forma da onda num instante inicial, que se pode tomar como $t = 0$. Para obter a função de onda num instante diferente, substitui-se x por $x - ct$, já que a onda se propaga no sentido positivo do eixo dos x , com velocidade c

$$E(x, t) = E_{\text{máx}} \sin\left(\frac{2\pi}{\lambda}(x - ct) + \varphi\right) \quad (12.32)$$

e usando a relação entre a velocidade e o período, pode-se escrever

$$\boxed{E(x, t) = E_{\text{máx}} \sin\left(2\pi \left(\frac{x}{\lambda} - \frac{t}{T}\right) + \varphi\right)} \quad (12.33)$$

Para $x = 0$, obtém-se a equação que descreve o campo elétrico na origem, em função do tempo:

$$E(x) = -E_{\text{máx}} \sin\left(2\pi \frac{t}{T} + \varphi\right) \quad (12.34)$$

e vê-se que o campo elétrico na origem é uma função sinusoidal com período T e amplitude $E_{\text{máx}}$. O campo noutros pontos tem exatamente a mesma forma sinusoidal, mas com diferentes valores da constante de fase.

Exemplo 12.1

Uma onda eletromagnética plana propaga-se no vácuo, no sentido negativo do eixo dos z . Num dado instante $t = 0$ o campo elétrico é $\vec{E} = 34 \sin(3,25 \times 10^8 z) \vec{e}_x$, onde z é medido em metros e o campo é medido em N/C. Escreva a função que define o campo magnético em qualquer ponto e em qualquer instante.

Resolução. A função que define o campo elétrico em $t = 0$ indica que se trata de uma onda harmónica polarizada na direcção do versor \vec{e}_x . O campo elétrico de uma onda harmónica plana, polarizada segundo \vec{e}_x , que se propaga no sentido negativo do eixo z , é:

$$\vec{E} = E_{\text{máx}} \sin\left(2\pi\left(\frac{z}{\lambda} + \frac{t}{T}\right) + \varphi\right) \vec{e}_x \quad (12.35)$$

Substituindo $t = 0$ e comparando com o campo dado no enunciado, conclui-se que:

$$\varphi = 0 \quad \frac{2\pi}{\lambda} = 3,25 \times 10^8 \quad E_{\text{máx}} = 34 \quad (12.36)$$

e λ/T deve ser igual à velocidade da luz no vácuo que em unidades SI é 3×10^8 . Assim, $2\pi/T = 9,75 \times 10^{16}$ e o campo elétrico em qualquer ponto e em qualquer instante é:

$$\vec{E} = 34 \sin(3,25 \times 10^8 z + 9,75 \times 10^{16} t) \vec{e}_x \quad (12.37)$$

O módulo do campo \vec{B} é igual ao módulo do campo elétrico, dividido pela velocidade da luz; o sentido de \vec{B} deve garantir que o produto vetorial $\vec{E} \times \vec{B}$ seja na direcção de propagação ($-\vec{e}_z$) e portanto:

$$\vec{B} = -1,13 \times 10^{-7} \sin(3,25 \times 10^8 z + 9,75 \times 10^{16} t) \vec{e}_y \quad (12.38)$$

12.6. Espectro eletromagnético

O comprimento de onda, λ , e a frequência, f , de uma onda harmónica não podem variar independentemente, pois estão relacionados por $\lambda f = c$. Dada a frequência ou o comprimento de onda, é possível classificar a onda dentro do **espectro eletromagnético** e determinar as suas propriedades. O valor máximo dos campos determina a intensidade, mas não a classificação no espectro.

Em princípio, podem existir ondas eletromagnéticas com qualquer valor de λ entre 0 e ∞ . Alguns exemplos de ondas eletromagnéticas são as ondas de rádio e de comunicações móveis, as ondas usadas num forno de microondas para aquecer os alimentos e a luz visível. O que distingue entre essas ondas é a frequência respetiva, ou de forma equivalente,

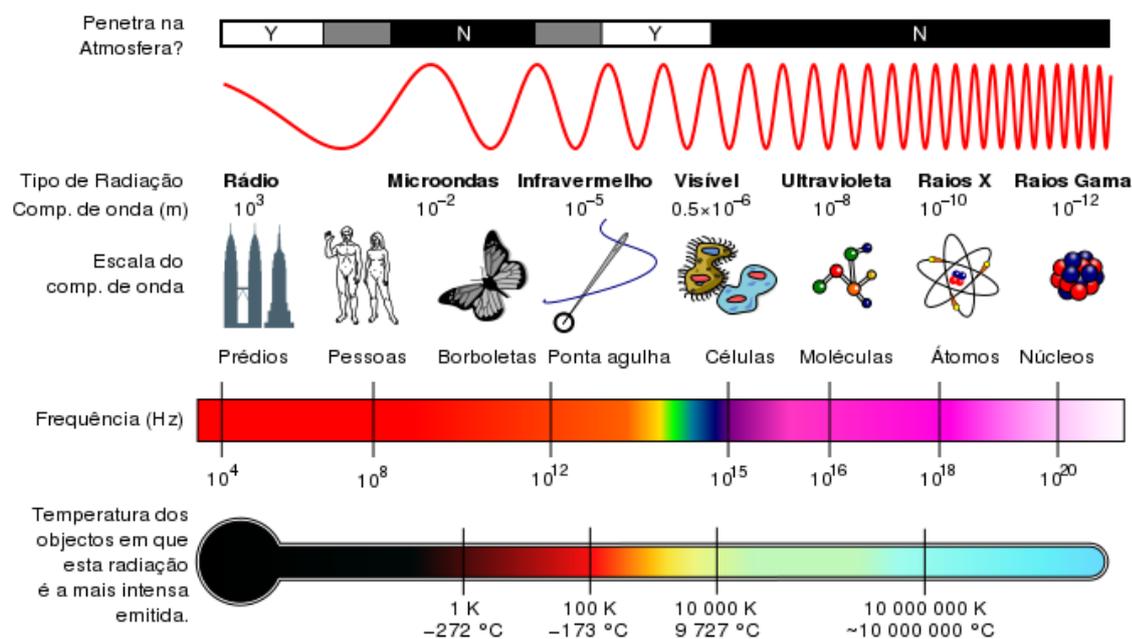


Figura 12.8.: Espectro eletromagnético.

o comprimento de onda. A figura 12.8 mostra o espectro eletromagnético identificando algumas das ondas comuns.

Usualmente, a radiação eletromagnética produzida por um sistema não tem uma frequência única f , como no caso das ondas harmónicas, mas é uma sobreposição de ondas harmónicas com uma distribuição de frequências. Por exemplo, a luz solar tem um espectro contínuo de frequências na banda visível; a mistura das várias cores faz parecer a luz branca mas no arco-íris consegue-se ver o espectro das várias cores (figura 12.9).



Figura 12.9.: Arco-íris.

Dentro de um meio diferente do vácuo, a constante de Coulomb k na equação (12.13) deve ser dividida pela constante dielétrica K do meio. Isso conduz a uma velocidade da luz menor do que no vácuo. O arco-íris é luz do Sol que atravessa gotas de água nas nuvens e é refletida; por outro lado, a constante dielétrica da água depende da frequência do campo elétrico e para luz visível, a constante dielétrica é maior quanto maior a frequência; como tal, a cor que se propaga mais lentamente na água (violeta) sofre um maior desvio dentro das gotas de água e aparece mais próxima do centro do arco iris; a cor com menor frequência (vermelho) sofre o menor desvio e aparece mais afastada do centro do arco.

12.7. Teoria ondulatória da luz

Existem vários fenômenos que corroboram que a luz é uma onda; por exemplo, a interferência, difração e polarização. Alguns cristais têm a propriedade de **polarizar** a luz: só deixam passar uma parte da luz incidente. Colocando um segundo filtro polarizador a seguir ao primeiro e rodando um dos filtros, existe uma posição para a qual não passa nenhuma luz (figura 12.10).

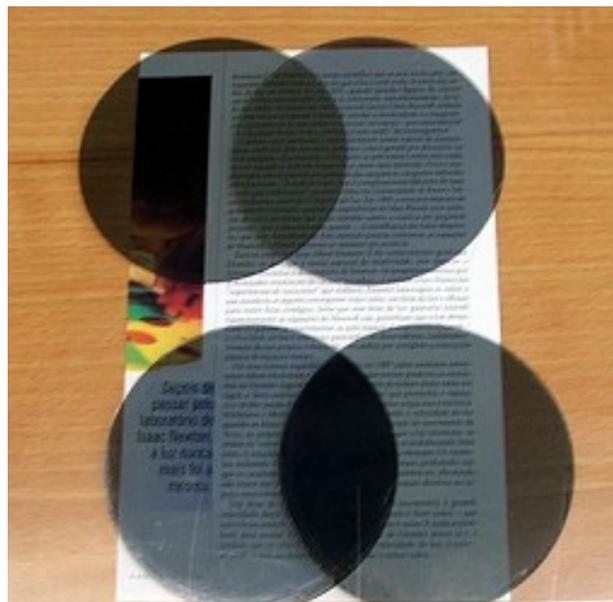


Figura 12.10.: Dois filtros polarizadores com os eixos paralelos (acima) e com os eixos perpendiculares (abaixo).

Observando com um filtro polarizador a luz refletida numa superfície e rodando o filtro, existe uma posição em que não se consegue ver a luz refletida.

Normalmente a luz é uma sobreposição de ondas com campos que oscilam em diferentes direções. Num filtro polarizador as moléculas estão orientadas numa direção determinada, o eixo do polarizador, e só deixam passar a luz polarizada nessa direção (direção do campo elétrico).

A luz refletida numa superfície é polarizada na direção tangente à superfície. Um filtro polarizador com o seu eixo perpendicular a essa superfície não deixa passar nenhuma luz. Uma forma de saber se as lentes nuns óculos de sol estão polarizadas ou não, consiste em olhar para um reflexo e rodar a lente; se estiver polarizada, deverá existir um ângulo em que os reflexos desaparecem.

Os cristais líquidos têm a propriedade de orientar as suas moléculas numa direção, quando são atravessados pela corrente elétrica, tornando-se polarizadores. Esse é o princípio usado nos ecrãs LCD (*Liquid Crystal Display*) de calculadoras, telemóveis e televisores. A luz que sai do ecrã é polarizada com um filtro polarizador e a seguir, passa por pontos onde existem vários cristais líquidos, com correntes elétricas consegue-se controlar os pontos onde os cristais são polarizados perpendicularmente ao primeiro polarizador, impedindo a luz de passar.

12.8. Teoria corpuscular da luz

Antes de Maxwell ter proposto que a luz é uma onda eletromagnética, na década de 1860, havia um debate agitado na comunidade científica, entre os que defendiam a teoria corpuscular proposta e os que defendiam a teoria ondulatória da luz. Newton no século XVII, acreditava na teoria corpuscular e o seu contemporâneo Huygens preferia a teoria ondulatória.

A figura 12.11 mostra um raio de luz que sai de uma fonte de luz e incide na superfície de um semicírculo de vidro. O ângulo que o raio incidente faz com a perpendicular à superfície do vidro é de 60° ; o raio incidente separa-se num raio refletido que também faz um ângulo de 60° com a perpendicular à superfície e um raio refratado que entra no vidro e faz um ângulo de 35° com a perpendicular.

Segundo a teoria corpuscular, a luz é formada por pequenas partículas que saem da fonte e se deslocam em linha reta. Assim explica-se facilmente a existência de raios de luz, que se deslocam em linha reta. A teoria corpuscular explica com sucesso a igualdade dos ângulos dos raios incidente e refletido com a perpendicular à superfície porque é o mesmo que acontece quando são disparadas partículas contra uma superfície rígida. Consegue também explicar a diferença entre os ângulos dos raios incidentes e refratado com a perpendicular, admitindo que os corpúsculos de luz se deslocam com velocidade diferente no ar e no vidro.

A teoria ondulatória da luz também consegue explicar a criação de feixes de luz, embora o argumento não seja tão intuitivo como no caso da teoria corpuscular. As ondas também verificam as leis da reflexão e da refração, mas no caso da refração há uma diferença importante entre as previsões das duas teorias. Quando a luz passa do ar para o vidro, como na figura 12.11, o ângulo do raio refratado com a perpendicular é menor que o ângulo entre o raio incidente e a normal. Segundo a teoria corpuscular, isso implica velocidade da luz maior no vidro do que no ar, enquanto que na teoria ondulatória implica velocidade das ondas de luz menor no vidro do que no ar.

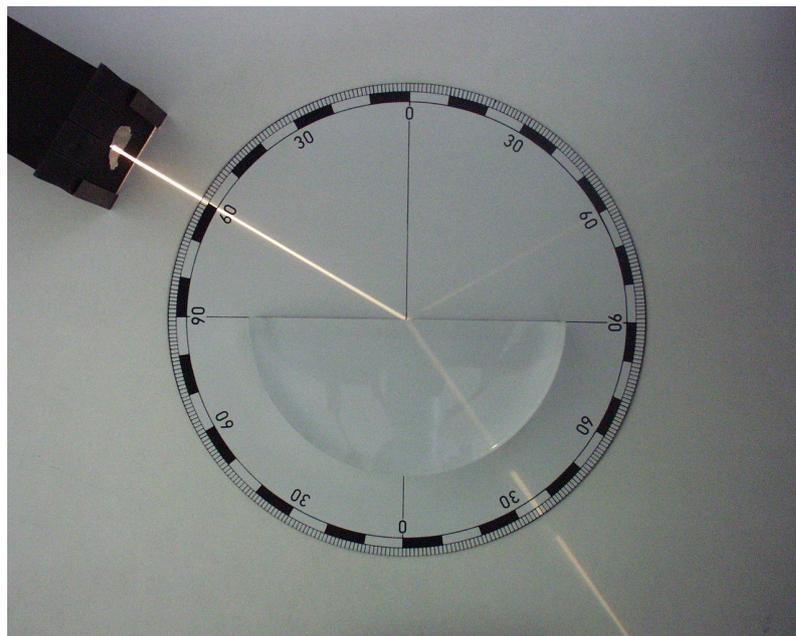


Figura 12.11.: Raios de luz incidente (esquerda acima), refletido (direita acima) e refratado (abaixo) num semicírculo de vidro.

Na época de Newton e Huygens não era fácil medir a diferença da velocidade da luz no vidro e no ar e o prestígio de Newton fez com que fosse dada maior credibilidade à teoria corpuscular do que à teoria ondulatória. Hoje em dia sabe-se que a velocidade da luz no vidro é de facto menor do que no ar, como prevê a teoria ondulatória. A teoria eletromagnética de Maxwell acabou com o debate, ficando estabelecido, sem lugar a dúvida, que a luz é uma onda eletromagnética.

No entanto, no fim do século XIX foi descoberto o **efeito fotoelétrico**, que não pode ser explicado com a teoria ondulatória. Einstein explicou esse efeito em 1905, através da teoria dos fótons: a luz é formada por partículas designadas de **fótons**. Cada fóton transporta uma energia igual a:

$$U = hf \quad (12.39)$$

em que f é a frequência da luz associada ao fóton e h é a constante de Planck:

$$h = 6.626 \times 10^{-34} \text{ J} \cdot \text{s} \quad (12.40)$$

Ou seja, a energia de uma onda eletromagnética não pode ter um valor qualquer, mas apenas múltiplos inteiros do **quantum** de energia hf , já que o número de fótons tem de ser um número inteiro.

Numa onda clássica, a energia pode ser absorvida de forma contínua; nomeadamente, a onda pode transferir qualquer parte da sua energia a um sistema. No caso de uma onda quântica, como as ondas eletromagnéticas, a transferência de energia a um sistema só pode ser feita por absorção de alguns fótons; a energia transferida é a soma das energias desses fótons e, portanto, deve ser um múltiplo inteiro do quantum de energia hf .

Hoje em dia acredita-se que os fótons ou qualquer outra partícula têm também uma natureza ondulatória. A energia de um fóton e das outras partículas é produzida ou absorvida em quantidades discretas, mas é transportada de um ponto para outro na forma de uma onda. Todas as formas de matéria e energia apresentam propriedades de onda e de partícula. Esse fenômeno, designado de **dualidade onda-partícula**, é a base da física quântica.

12.9. Díodos emissores de luz (LED)

Os **díodos emissores de luz (LED)** são dispositivos com um cátodo e um ânodo, identificados como mostra a figura 12.12. Ligando uma diferença de potencial superior a um valor mínimo, com o ânodo a maior potencial que o cátodo, o LED produz luz monocromática. A imagem de abertura deste capítulo mostra vários tipos de LED. Quando o potencial do ânodo for menor que o potencial do cátodo, o LED não deixa passar corrente e não acende.



Figura 12.12.: LED e diagrama de circuito correspondente. O cátodo costuma ser um fio mais curto e estar perto de uma zona onde a cobertura plástica é plana.

A energia elétrica que os portadores de carga perdem na passagem da interface entre os dois semicondutores é transformada em luz. Essa energia corresponde à diferença entre dois níveis de energia no semicondutor e tem um valor específico próprio dos semicondutores usados no LED.

Como se viu, a energia que transporta cada fóton é dada pela equação (12.39) como tal, os fótons emitidos no LED têm todos aproximadamente a mesma frequência, igual à diferença entre os níveis de energia dos elétrons nos dois eletrodos do LED, dividida pela constante de Planck; isso implica que a luz do LED é monocromática. Assim, a cor da luz emitida pelo LED depende do semicondutor usado. A tabela 12.1 mostra as cores próprias de alguns semicondutores.

Tabela 12.1.: Cores associadas a alguns semicondutores usados atualmente.

Semicondutor	Cor da luz	Comprimento de onda
Arsenieto de gálio e alumínio	Infravermelha	880 nm
Arsenieto de gálio e alumínio	Vermelha	645 nm
Fosfato de alumínio, índio e gálio	Amarela	595 nm
Fosfato de gálio	Verde	565 nm
Nitreto de gálio	Azul	430 nm

Quando circula corrente pelo LED, cada carga de condução que atravessa a interface no LED perde a energia correspondente à de um fóton. Assim, a curva característica do LED

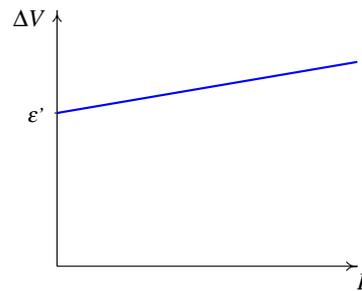


Figura 12.13.: Característica tensão-corrente de um LED.

é semelhante à característica de um recetor, com ordenada na origem positiva, e declive constante positivo (figura 12.13).

A força contra-eletromotriz do LED, ε' (ordenada na origem da característica tensão-corrente), é a energia por unidade de carga, que as cargas de condução perdem na passagem pelo LED e é convertida em luz.

Assim, a energia que cada eletrão perde quando atravessa a interface entre os dois semicondutores é igual a: $e\varepsilon'$. Essa energia é a energia do fóton que é emitido:

$$e\varepsilon' = hf = \frac{hc}{\lambda} \quad (12.41)$$

onde c é a velocidade da luz e λ é o comprimento de onda da luz emitida.

Resolvendo a equação (12.41) em ordem a h obtém-se:

$$h = \frac{e\varepsilon'\lambda}{c} \quad (12.42)$$

Esta equação é útil para medir experimentalmente o valor da constante de Planck, a partir da característica tensão-corrente de um LED usando a montagem experimental apresentada na figura 12.14, por exemplo.

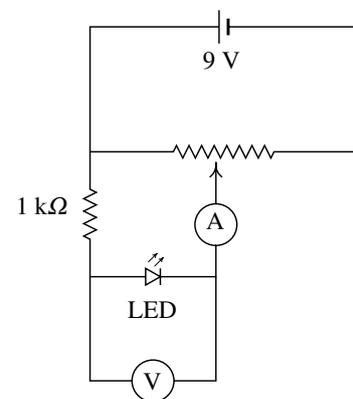
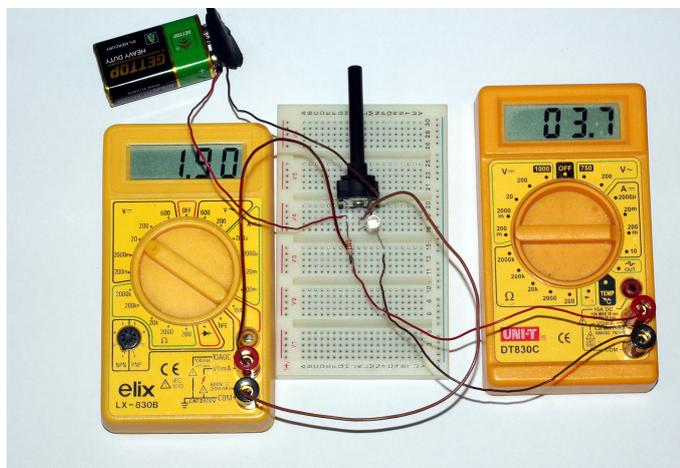


Figura 12.14.: Circuito usado para determinar a característica de um LED.

A resistência de $1 \text{ k}\Omega$ é usada para evitar que a corrente no LED ultrapasse alguns miliampere e não queime o LED; se o LED estiver ligado no sentido correto, deve produzir luz. Com os valores medidos da diferença de potencial em função da corrente traça-se a curva característica do LED, que pode ser ajustada por uma reta. A ordenada na origem dessa reta (\mathcal{E}') e o valor do comprimento de onda próprio do LED (tabela 12.1) permitem obter o valor da constante de Planck a partir da equação (12.42).

Perguntas

- Qual das afirmações é verdadeira para uma onda eletromagnética no vácuo? Quanto menor for o período:
 - Menor é o comprimento de onda.
 - Maior é a velocidade.
 - Menor é a amplitude.
 - Maior é a amplitude.
 - Nenhuma das outras respostas.
- Qual dos seguintes fenómenos é uma prova a favor da teoria ondulatória da luz, contra a teoria corpuscular?
 - Refração da luz.
 - Efeito fotoelétrico.
 - Reflexão da luz.
 - Polarização da luz.
 - O arco iris.
- Uma onda eletromagnética harmónica tem frequência de 2.0 GHz . Calcule o comprimento de onda.

A. 30 m	C. 6.67 m	E. 3.0 m
B. 15 cm	D. 150 m	
- Que tipo de radiação é uma onda eletromagnética com comprimento de onda de 1 cm ?

A. Luz visível.	D. Microonda.
B. Raios gama.	E. Raios X.
C. Onda de rádio.	
- Uma onda eletromagnética propaga-se no sentido positivo do eixo dos z . Num certo ponto e num certo instante, o campo eléctrico da onda aponta na direcção e sentido positivo do eixo dos y . Em que direcção e sentido aponta o campo magnético nesse mesmo ponto e no mesmo instante?
 - No sentido positivo do eixo dos y .
 - No sentido negativo do eixo dos y .
 - No sentido positivo do eixo dos x .
 - No sentido negativo do eixo dos x .
 - No sentido negativo do eixo dos z .

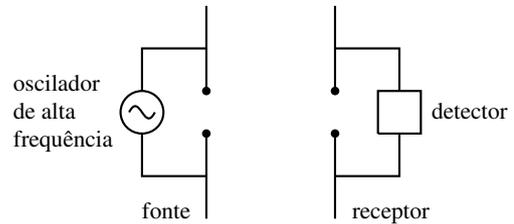
Problemas

- Uma onda eletromagnética propaga-se no vácuo, no sentido positivo do eixo dos x . No instante $t = 0$, o campo eléctrico em função de x é dado pela função

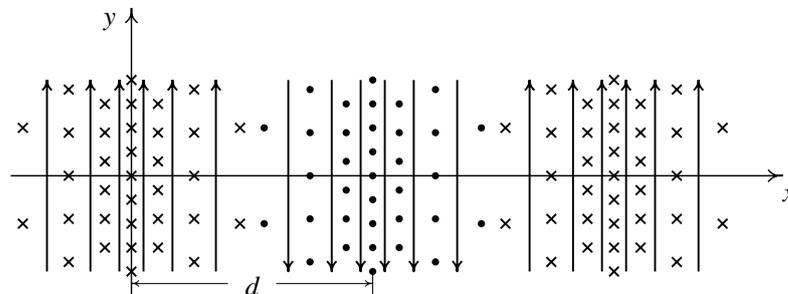
$$E = \frac{50}{x^2 + 2} \quad (\text{unidades SI})$$

Calcule o campo no ponto $x = 50 \text{ m}$, no instante $t = 0.2 \mu\text{s}$.

2. Em 1886 Heinrich Hertz conseguiu produzir e detetar ondas de rádio, pela primeira vez, com o aparelho no diagrama. Hertz observou que não se detetava nenhuma onda quando se colocava uma placa metálica entre a fonte e o recetor; explique porque. Também descobriu que não era detetada nenhuma onda se o recetor fosse rodado 90° em relação à linha que une a fonte e o recetor; explique porquê.



3. Considere uma onda eletromagnética plana, polarizada na direção do eixo dos x , que se propaga no vácuo na direção positiva do eixo dos y , com frequência de 12 MHz e amplitude $E_{\text{máx}} = 0.008 \text{ V/m}$. (a) calcule o período e o comprimento de onda. (b) Escreva uma expressão para $\vec{E}(t)$ e para $\vec{B}(t)$.
4. Uma onda eletromagnética plana propaga-se no vácuo no sentido negativo do eixo dos x . Num dado instante $t = 0$ o campo elétrico é $\vec{E} = E_{\text{máx}} \sin(2.25 \times 10^7 x) \vec{e}_z$, com x em metros. (a) Calcule o comprimento de onda. (b) Calcule a frequência. (c) Diga qual é a direção de polarização da onda.
5. Uma lâmina metálica muito extensa encontra-se sobre o plano Oxy . A lâmina é ligada a uma fonte variável que produz um campo elétrico uniforme no plano Oxy , mas variável no tempo segundo a equação: $\vec{E} = E_{\text{máx}} \sin(\omega t) \vec{e}_x$, onde $E_{\text{máx}}$ e ω são constantes. O campo elétrico na lâmina origina uma onda eletromagnética plana. Escreva as funções que representam os campos elétrico e magnético dessa onda, em função do tempo e da posição.
6. Usando a equação (12.17), demonstre que se o campo elétrico for $E = f(y + ct)$, o campo magnético é $B = -f(y + ct)/c$ e se o campo elétrico for $E = g(y - ct)$, o campo magnético é $B = g(y - ct)/c$.
7. A figura representa o campo eletromagnético de uma onda plana de 420 MHz, no instante $t = 0$. As linhas de campo verticais representam o campo elétrico e as linhas perpendiculares à folha de papel são as linhas do campo magnético. Calcule a distância d e escreva o vetor do campo magnético em função do tempo e da coordenada x .



8. Calcule a energia, em joules e em elétron-volts, dos fótons na luz laranja, com comprimento de onda de 616 nm.
9. Determine o comprimento de onda de um fóton com energia igual a 2.00 eV. A que tipo de radiação corresponde esse fóton?

Respostas

Perguntas: 1. A. 2. D. 3. B. 4. D. 5. D.

Problemas

- 490 mV/m.
- O campo elétrico na placa metálica é nulo, o que implica que as ondas não passam de um lado para o outro. O recetor só deteta ondas polarizadas na direção da linha entre as duas esferas no detetor; as ondas produzidas pela fonte estão polarizadas na direção da linha entre as duas esferas na fonte.
- (a) $P = 83.33 \text{ ns}$, $\lambda = 25 \text{ m}$
 (b) $\vec{E} = 0.008 \cos(0.2513y - 75.40 \times 10^6 t + \varphi) \vec{e}_x$
 $\vec{B} = -2.67 \times 10^{-11} \cos(0.2513y - 75.40 \times 10^6 t + \varphi) \vec{e}_z$.
- (a) 279 nm. (b) $1.074 \times 10^{15} \text{ Hz}$. (c) O eixo dos z
- $$\vec{E} = \begin{cases} E_{\text{máx}} \sin(\omega t - \frac{\omega}{c} z) \vec{e}_x, & z > 0 \\ E_{\text{máx}} \sin(\omega t + \frac{\omega}{c} z) \vec{e}_x, & z < 0 \end{cases} \quad \vec{B} = \begin{cases} \frac{E_{\text{máx}}}{c} \sin(\omega t - \frac{\omega}{c} z) \vec{e}_y, & z > 0 \\ -\frac{E_{\text{máx}}}{c} \sin(\omega t + \frac{\omega}{c} z) \vec{e}_y, & z < 0 \end{cases}$$
- A derivada de $f(y + ct)$ em ordem a t é $cf'(y + ct)$. Substituindo na equação (12.17) conclui-se que a derivada de B é função de y e igual a $-f'(y + ct)/c$. Como a derivada de $f(y + ct)$ em ordem a y é $f'(y + ct)$, então B é igual a $-f(y + ct)/c$.
 A derivada de $g(y - ct)$ em ordem a t é $-cg'(y - ct)$. Substituindo na equação (12.17) conclui-se que a derivada de B em ordem a y é igual a $g'(y - ct)/c$. Como a derivada de $g(y - ct)$ em ordem a y é $g'(y - ct)$, então B é igual a $g(y - ct)/c$.
- $d = 35.7 \text{ cm}$, $\vec{B} = -B_{\text{máx}} \cos(2\pi(4.2 \times 10^8 t + 1.40x)) \vec{e}_z$ (t em segundos, x em metros)
- $3.23 \times 10^{-19} \text{ J}$, 2.02 eV.
- 620 nm. Trata-se de luz visível de cor laranja-vermelha.

A. Transformada de Laplace

Neste apêndice apresenta-se apenas um sumário sobre a transformada de Laplace. Um estudo mais completo do tema encontra-se nos livros de matemática para engenharia ou nos livros sobre equações diferenciais, por exemplo, o livro de Farlow[4].

Define-se a transformada de Laplace de uma função $f(t)$ como o integral:

$$\mathcal{L}\{f(t)\} = \int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt \quad (\text{A.1})$$

Note-se que o resultado desse integral já não depende de t mas sim do parâmetro s , que se admite ser um número real.

Neste livro, para representar a transformada de Laplace, utiliza-se um til por cima da letra que representa a função. Por exemplo, $\tilde{g}(s)$ é a função obtida por aplicação da transformada de Laplace à função $g(t)$.

A variável s tem as unidades de inverso do tempo, ou seja unidades de frequência, já que o expoente st é adimensional. Assim sendo, $g(t)$ e $\tilde{g}(s)$ costumam ser designadas de representações da função no **domínio do tempo** e no **domínio da frequência**, respetivamente.

Tal como no caso da derivação, uma forma rápida de calcular a transformada de uma função é por meio de algumas regras simples que se vão obter nas secções seguintes. A transformada inversa de uma função $\tilde{f}(s)$ é a função $f(t)$ cuja transformada de Laplace é igual a $\tilde{f}(s)$.

Para que a transformada de Laplace de uma função $f(t)$ exista, é necessário que $f(t)$ observe as duas propriedades seguintes:

1. A função tem de ser **parcelarmente contínua**, isto é, $f(t)$ pode ter alguns pontos isolados onde é descontínua, mas é necessariamente contínua em cada intervalo entre dois pontos de descontinuidade.
2. A função $f(t)$ deve ser de **ordem exponencial**: existe um número real a tal que o limite

$$\lim_{t \rightarrow \infty} |f(t)|e^{-at} \quad (\text{A.2})$$

existe. O domínio da respetiva transformada de Laplace $\tilde{f}(s)$ é $s > a$.

Note-se que no cálculo da transformada de Laplace não interessa a forma como a função seja definida para $t \leq 0$. Isto prende-se com o intervalo de integração usado na definição da transformada. É possível usar outros intervalos diferentes, mas o intervalo $t > 0$ é

particularmente útil nos problemas físicos estudados neste livro, em que unicamente interessa a evolução de um sistema físico a partir de um instante inicial arbitrado $t = 0$.

A.1. Propriedades da transformada de Laplace

A.1.1. Linearidade

Para quaisquer duas funções $f(t)$ e $g(t)$ e duas constantes a e b , verifica-se:

$$\mathcal{L}\{af(t) + bg(t)\} = a\tilde{f}(s) + b\tilde{g}(s) \quad (\text{A.3})$$

e a transformada inversa também é um operador linear:

$$\mathcal{L}^{-1}\{a\tilde{f}(s) + b\tilde{g}(s)\} = af(t) + bg(t) \quad (\text{A.4})$$

A.1.2. Derivada da transformada

A derivada da transformada de $f(t)$, em ordem à frequência s é,

$$\frac{d\tilde{f}}{ds} = \frac{d}{ds} \int_0^{\infty} f(t) e^{-st} dt = - \int_0^{\infty} t f(t) e^{-st} dt = \mathcal{L}\{t f(t)\} \quad (\text{A.5})$$

e derivando sucessivamente n vezes conclui-se que

$$\mathcal{L}\{t^n f(t)\} = (-1)^n \frac{d^n \tilde{f}}{ds^n} \quad (\text{A.6})$$

A.1.3. Transformada da derivada

A transformada da derivada de $f(t)$ em ordem ao tempo está relacionada com a própria transformada de $f(t)$. Integrando por partes no integral que define a transformada, obtém-se:

$$\mathcal{L}\{f'\} = \int_0^{\infty} f' e^{-st} dt = f e^{-st} \Big|_0^{\infty} + s \int_0^{\infty} f e^{-st} dt \quad (\text{A.7})$$

o último integral é a transformada de $f(t)$ e no primeiro termo, o limite de $f e^{-st}$ quando t tende para infinito é zero, já que $f(t)$ é uma função de ordem exponencial. Como tal, obtém-se a relação seguinte:

$$(\tilde{f}') = s\tilde{f} - f(0) \quad (\text{A.8})$$

A transformada de derivadas de ordem superior calcula-se aplicando a mesma propriedade vezes sucessivas, por exemplo, a transformada da segunda derivada é igual a:

$$\mathcal{L}\{f''\} = s(\tilde{f}') - f'(0) = s(s\tilde{f} - f(0)) - f'(0) = s^2\tilde{f} - sf(0) - f'(0) \quad (\text{A.9})$$

A.1.4. Deslocamento na frequência

A transformada do produto entre uma função exponencial e outra função qualquer é:

$$\mathcal{L}\{e^{at} f(t)\} = \int_0^{\infty} f e^{(a-s)t} dt = \tilde{f}(s-a) \quad (\text{A.10})$$

Nomeadamente, quando se multiplica uma função por e^{at} , no domínio do tempo, a sua representação no domínio das frequências é desloca-se a unidades no sentido positivo do eixo da frequência s .

A.1.5. Deslocamento no tempo

Define-se a função **degrau unitário**, ou função de Heaviside, como:

$$u(t-a) = \begin{cases} 0 & , t \leq a \\ 1 & , t > a \end{cases} \quad (\text{A.11})$$

Como tal, o produto,

$$u(t-a) f(t-a) \quad (\text{A.12})$$

é a função $f(t)$ deslocada uma distância a no sentido positivo do eixo do tempo t , sendo nula para $t < a$. Calculando a transformada de Laplace desse produto obtém-se:

$$\mathcal{L}\{u(t-a) f(t-a)\} = \int_a^{\infty} f(t-a) e^{-st} dt = \int_0^{\infty} f(r) e^{-s(r+a)} dr = e^{-as} \int_0^{\infty} f(r) e^{-sr} dr$$

e conclui-se que:

$$\mathcal{L}\{u(t-a) f(t-a)\} = e^{-as} \tilde{f}(s) \quad (\text{A.13})$$

Isto é, quando a função é deslocada a unidades no sentido positivo do tempo t , a sua representação no domínio da frequência fica multiplicada por e^{-as} .

Note-se que no caso particular $a = 0$, esta propriedade implica que a transformada de $u(t) f(t)$ é idêntica à transformada de $f(t)$; o produto $u(t) f(t)$ simplesmente torna o resultado nulo para $t \leq 0$ deixando a função igual para $t > 0$ e como já foi dito, no cálculo da transformada de Laplace apenas interessa a definição da função para $t > 0$.

Esta propriedade é muito útil para calcular as transformadas de Laplace de funções com descontinuidades. Uma outra forma equivalente é

$$\mathcal{L}\{u(t-a) f(t)\} = e^{-as} \mathcal{L}\{f(t+a)\} \quad (\text{A.14})$$

A.2. Transformadas de funções importantes

A.2.1. Polinómios

A transformada de t^p , onde p é qualquer número real, pode ser simplificada usando a mudança de variável $u = st$

$$\mathcal{L}\{t^p\} = \int_0^{\infty} t^p e^{-st} dt = \int_0^{\infty} \left(\frac{u}{s}\right)^p e^{-u} \frac{du}{s} = s^{-(p+1)} \int_0^{\infty} u^p e^{-u} du \quad (\text{A.15})$$

e este último integral é a **função gama** de $p + 1$; como tal, a transformada de t^p é

$$\mathcal{L}\{t^p\} = \frac{\Gamma(p+1)}{s^{p+1}} \quad (\text{A.16})$$

em particular, quando p é um número inteiro positivo n , a função gama de $n + 1$ é igual ao fatorial de n e obtém-se:

$$\mathcal{L}\{t^n\} = \frac{n!}{s^{n+1}} \quad (\text{A.17})$$

e para $n = 0$

$$\mathcal{L}\{1\} = \frac{1}{s} \quad (\text{A.18})$$

A.2.2. Funções exponenciais

Aplicando a propriedade de deslocamento na frequência s , com $f(t) = 1$ e tendo em conta que $\mathcal{L}\{1\} = 1/s$, obtém-se a transformada da função exponencial,

$$\mathcal{L}\{e^{at}\} = \frac{1}{s-a} \quad (\text{A.19})$$

e como a derivada de $1/(s-a)$ é $-1/(s-a)^2$, usando a propriedade da derivada da transformada conclui-se:

$$\mathcal{L}\{te^{at}\} = \frac{1}{(s-a)^2} \quad (\text{A.20})$$

O mesmo resultado pode ser obtido a partir da transformada de t e usando a propriedade de deslocamento em s .

A.2.3. Funções sinusoidais

Para calcular a transformada de Laplace das funções sinusoidais é conveniente usar a fórmula de Euler:

$$f(t) = f_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi) = \text{Re}\left(f_{\text{máx}} e^{i(\omega t + \varphi)}\right) = \text{Re}\left(f_{\text{máx}} e^{i\varphi} e^{i\omega t}\right) \quad (\text{A.21})$$

onde $\text{Re}\{z\}$ é a função que dá a parte real dum número complexo z . Assim sendo, a transformada de Laplace da função sinusoidal $f(t)$ é:

$$\tilde{f}(s) = \mathcal{L} \left\{ \text{Re} \left(f_{\text{máx}} e^{i\varphi} e^{i\omega t} \right) \right\} = \text{Re} \left(f_{\text{máx}} e^{i\varphi} \mathcal{L} \left\{ e^{i\omega t} \right\} \right) = \text{Re} \left(\frac{f_{\text{máx}} e^{i\varphi}}{s - i\omega} \right) \quad (\text{A.22})$$

Por simplicidade, costuma-se omitir a função Re , ficando implícito que só interessa a parte real. Definindo o **fasor** \mathbb{F} da função sinusoidal $f(t)$ como o produto $f_{\text{máx}} e^{i\varphi}$, a transformada de Laplace da função sinusoidal é então:

$$\mathcal{L} \{ f_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi) \} = \frac{\mathbb{F}}{s - i\omega} \quad (\text{A.23})$$

onde \mathbb{F} é o respetivo fasor. Como $\sin x = \text{Re}(-i e^{ix})$, conclui-se também que:

$$\mathcal{L} \{ f_{\text{máx}} \sin(\omega t + \varphi) \} = \frac{-i\mathbb{F}}{s - i\omega} \quad (\text{A.24})$$

A.2.4. Função impulso unitário

A função **impulso unitário**, ou função delta de Dirac, $\delta(t - a)$, é a derivada da função degrau unitário $u(t - a)$. Note-se que não é realmente uma função, porque em $t = a$ a função $u(t - a)$ é descontínua e a sua derivada não existe.

Pode imaginar-se $\delta(t - a)$ imaginando uma função degrau que não muda abruptamente de 0 para 1, em $t = a$, mas sim aumenta gradualmente de 0 para 1 num pequeno intervalo que inclui $t = a$; como tal, $\delta(t - a)$ é nula excepto nesse pequeno intervalo em que o degrau unitário passa de 0 para 1 e a área total sob $\delta(t - a)$ deve ser igual a 1; no limite em que o comprimento desse intervalo se aproxima para zero, o valor de $\delta(t - a)$ aproxima-se de infinito, em $t = a$, e de zero em qualquer outro valor de t .

Uma função $f(t)$, contínua em a , verifica a propriedade seguinte:

$$\int_{-\infty}^t f(z) \delta(z - a) dz = \begin{cases} 0 & , t \leq a \\ f(a) & , t > a \end{cases} \quad (\text{A.25})$$

A transformada da função impulso unitário é a transformada da derivada da função degrau unitário. Aplicando a propriedade da transformada da derivada, obtém-se:

$$\mathcal{L} \{ \delta(t - a) \} = e^{-as} \quad (\text{A.26})$$

As propriedades da transformada de Laplace e as transformadas das funções calculadas nas secções anteriores encontram-se resumidas na tabela [A.1](#).

Função	Transformada
$f(t)$	$\tilde{f}(s)$
t^n	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
$e^{at} f(t)$	$\tilde{f}(s - a)$
$f'(t)$	$s\tilde{f}(s) - f(0)$
$\int_0^t f(z) dz$	$\frac{1}{s} \tilde{f}(s)$
$t f(t)$	$-\frac{d\tilde{f}}{ds}$
$\frac{f(t)}{t}$	$\int_s^\infty \tilde{f}(r) dr$
$u(t - a) f(t - a)$	$e^{-as} \tilde{f}(s)$
$u(t - a) f(t)$	$e^{-as} \mathcal{L}\{f(t + a)\}$
$\delta(t - a)$	e^{-as}
$f\left(\frac{t}{a}\right)$	$a\tilde{f}(as)$
$f_{\text{máx}} \cos(\omega t + \varphi)$	$\frac{\mathbb{F}}{s - i\omega}$
$f_{\text{máx}} \sin(\omega t + \varphi)$	$\frac{-i\mathbb{F}}{s - i\omega}$

Tabela A.1.: Propriedades da transformada de Laplace.

B. Constantes e dados numéricos

Tabela B.1.: Prefixos SI

Fator	Prefixo	Símbolo	Fator	Prefixo	Símbolo
10^{18}	exa	E	10^{-1}	deci	d
10^{15}	peta	P	10^{-2}	centi	c
10^{12}	tera	T	10^{-3}	mili	m
10^9	giga	G	10^{-6}	micro	μ
10^6	mega	M	10^{-9}	nano	n
10^3	quilo	k	10^{-12}	pico	p
10^2	hecto	h	10^{-15}	femto	f
10^1	deca	da	10^{-18}	ato	a

Tabela B.2.: Valores de algumas constantes fundamentais

Constante	Símbolo	Valor	Unidades
Constante de Coulomb	k	9×10^9	m/F
Constante magnetostática	k_m	10^{-7}	N/A ²
Velocidade da luz no vácuo	c	2.998×10^8	m/s
Constante de Planck	h	6.626×10^{-34}	J·s
Carga elementar	e	1.602×10^{-19}	C
Massa do elétron	m_e	9.109×10^{-31}	kg
Massa do próton	m_p	1.673×10^{-27}	kg

Tabela B.3.: Constante dielétrica e rigidez dielétrica de alguns materiais.

Material	Constante dielétrica, K	Rigidez, $E_{\text{máx}}$ (kV/mm)
Água (20 °C)	80	—
Ar seco	1.00059	3
Óleo	2.24	12
Papel	3.7	16
Acrílico	3.4	40
Vidro pirex	5.6	14
Porcelana	7	5.7
Poliéster	2.55	24
Parafina	2.1 - 2.5	10

Tabela B.4.: Resistividade e coeficiente de temperatura de alguns materiais, a 20 °C.

Material	ρ_{20} (n Ω ·m)	α_{20} (°C ⁻¹)
Prata	16	0.0038
Cobre	17	0.0039
Alumínio	28	0.0039
Tungsténio	55	0.0045
Ferro	100	0.0050
Chumbo	220	0.0043
Níquel-crómio	1000	0.0004
Grafite	35000	-0.0005

C. Créditos fotográficos

A maior parte das fotografias e figuras neste manual são originais e são distribuídas com a *Licença Creative Commons Atribuição-Partilha* (versão 3.0). As restantes figuras têm todas licenças livres. A principal fonte dessas figuras foi o arquivo da Wikimedia Commons (<http://commons.wikimedia.org>). A lista de autores e licenças é:

- Fotografia do circuito na capa: autor: chr (<http://www.instructables.com>). Licença: Creative Commons.
- Fig. 1.1 (pág. 2). Autor: DJIndica (Wikimedia Commons). Domínio público.
- Fig. 1.2 (pág. 3). Autor: DJIndica (Wikimedia Commons). Domínio público.
- Fig. 1.3 (pág. 3). Autor: Yzmo (Wikimedia Commons). Licença: GFDL.
- Pág. 17. Autor: Dr. Mauel (Wikimedia Commons). Domínio público.
- Fig. 2.1 (pág. 21). Autor: Dr. Mauel (Wikimedia Commons). Domínio público.
- Fig. 2.2 (pág. 22). Autor: GuidoB (Wikimedia Commons), GFDL.
- Fig. 2.8 (pág. 28). Autor: Alby (Wikimedia Commons). Domínio público.
- Pág. 35. Autor: Duesentrieb (Wikimedia Commons), GFDL.
- Fig. 3.3 (pág. 37). Autor: Tumi-1983 (Wikimedia Commons). Domínio público.
- Fig. 3.8 (pág. 40). Autor: Bill Bertram. Licença: GFDL.
- Fig. 3.12 (pág. 44). Peter Nussbaumer. Licença: GFDL.
- Fig. 3.13 (pág. 45). Autor: Yosemite (Wikimedia Commons). Licença: GFDL.
- Fig. 4.4 (pág. 57). Autor: Bert Hickman. Licença: Creative Commons Attribution.
- Fig. 4.5 (pág. 58). Autor: Mircea Madau. Domínio público.
- Fig. 4.7 (pág. 60). Maxwell Technologies. Licença: GFDL.
- Fig. 4.8 (pág. 61). Autor: Gil Monteiro. Reproduzida com autorização do autor.
- Pág. 69. Autores: LukeSurl (Wikimedia Commons) e Alexander Jones. Licenças: GFDL e domínio público.
- Fig. 5.2 (pág. 70). Autor: Lain Fergusson. Licença: Creative Commons Attribution.
- Pág. 99. Author: Arian Kriesch Akriesch. Licença: Creative Commons.
- Pág. 113. H.J. Sommer III. Licença: Creative Commons.
- Fig. 8.1 (pág. 114). Autor: TStein (Wikimedia Commons). Licença: Creative Commons.

- Fig. 8.4 (pág. 118). Autor: Wapcaplet (Wikimedia Commons). Licença: GFDL.
- Fig. 8.12 (pág. 124). Autor: Stannered (Wikimedia Commons). Licença: GFDL.
- Pág. 131. Autor: Willtron (Wikimedia Commons). Licença: Creative Commons.
- Fig. 9.9 (pág. 142). Autor: Inkwina (Wikimedia Commons). Domínio público.
- Fig. 9.10 (pág. 143). Autor: Anton (Wikimedia Commons). Licença: GFDL.
- Pág. 147. Autor: glacial23 (Wikimedia Commons). Licença: Creative Commons.
- Pág. 169. Autor: Nikola Tesla. Domínio público.
- Pág. 191. Autor: A frank99 (Wikimedia Commons). Licença: Creative Commons.
- Fig. 12.8 (pág. 202). Autor: Inductiveload (Wikimedia Commons). Licença: GFDL.
- Fig. 12.9 (pág. 202). Autor: Jerry Magnum Porsbjer. Licença: Creative Commons Attribution-Share Alike 3.0.
- Fig. 12.11 (pág. 205). Autor: Zátonyi Sándor. Licença: Creative Commons Attribution-Share Alike 3.0.

Bibliografia

- [1] Adams, S. e Allday, J. *Advanced Physics*. Oxford University Press, Oxford, 2000.
- [2] Alonso, M. e Finn, E. J. *Física*. Addison-Wesley, 1999.
- [3] Blinchikoff, H. J. e Zverev, A. I. *Filtering in the Time and Frequency Domains*. Noble Publishing, Atlanta, 2001.
- [4] Farlow, S. J. *An Introduction to Differential Equations and their Applications*. McGraw-Hill, Singapore, 1994.
- [5] Grob, B. *Basic Electronics*. McGraw-Hill, Columbus, 1997.
- [6] Hecht, E. *Óptica*. Fundação Caluste Gulbenkian, Lisboa, 1991.
- [7] Hecht, E. *Physics*. Wadsworth, Inc., California, 1994.
- [8] Lévy-Leblond, J.-M. e Butoli, A. *A Electricidade e o Magnetismo em Perguntas*. Gradiva, Lisboa, 1991.
- [9] Maciel, N., Villate, J. E., Azevedo, C. e Barbosa, F. M. *Eu e a Física 12*. Porto Editora, Porto, 2009.
- [10] Silva, M. M. *Introdução aos Circuitos Eléctricos e Electrónicos*. Fundação Caluste Gulbenkian, Lisboa, 2001.
- [11] Tipler, P. A. e Mosca, G. *Physics for Scientists and Engineers*. W. H. Freeman and Company, New York, 2004.
- [12] Scherz, P. e Monk, S. *Practical Electronics for Inventors*. McGraw-Hill, 3ª edição, New York, 2013.
- [13] Villate, J. E. *Electromagnetismo*. McGraw-Hill, Lisboa, 1999.
- [14] Villate, J. E. *Dinâmica e Sistemas Dinâmicos*. edição do autor, Porto, 2013. (disponível em <http://def.fe.up.pt>)
- [15] Walker, J. *O Grande Circo da Física*. Gradiva, Lisboa, 1975.

Índice

A

alternador, 138
Ampère, André-Marie, 123
amperímetro, 32
ampere (unidade), 29
amplitude, 172, 200
ânodo, 22, 38
armadilha de iões, 99
armaduras, 55
atenuador, 167

B

balastro, 142
bateria, 37
binário, 117
Biot, Jean-Baptiste, 123
breadboard, 69
buraco, 26

C

cabs (comando Maxima), 181
campo
 conservativo, 18
 elétrico, 8
 na atmosfera, 14
capacidade, 54
carg (comando Maxima), 181
carga, 4, 5
 conservação, 6
 elementar, 4
 induzida, 53
 linear, 95
 máxima, 25
 por fricção, 5
 por indução, 12
 quantização, 6

 superficial, 94
cátodo, 22, 38
centro, 116
circuito
 LC, 146, 170, 188
 RC, 148
 RLC, 150
circuito impresso, 40, 69
código de cores, 41
coeficiente
 de temperatura, 42
comprimento de onda, 200
condensador, 53
 em paralelo, 63
 em série, 63
 plano, 58
 variável, 59
condutor, 10
conservação
 da energia mecânica, 19
constante
 de Coulomb, 6
 de tempo, 149
 dielétrica, 7, 56
 magnética, 123
corrente, 22, 29
 alternada, 171
 de malha, 73
 eficaz, 182
 estacionária, 72
 induzida, 44
 transitória, 176
coulomb (unidade), 4
Coulomb, Charles, 6
curto-circuito, 50

D

degrau unitário, 213
 derivada direccional, 100
 detetor
 de incêndios, 28
 diamagnetismo, 116
 dielétrico, 56
 Díodo Emissor de Luz, 191, 206
 dipolo elétrico, 11, 89
 Dirac, Paul, 215
 divergência, 115
 divisor de voltagem, 70

E

Edison, Thomas A., 169
 efeito
 fotoelétrico, 205
 Joule, 30
 Meissner, 44
 eletrodo, 22
 eletrólito, 22
 eletrão
 de condução, 10
 eletrão-volt, 106
 energia
 cinética, 18
 potencial eletrostática, 19
 equação
 de onda, 197
 equipotenciais, 103
 espaço de fase, 18
 espetro
 eletromagnético, 201
 espira, 117
 Euler, Leonhard, 172, 214
 expand (comando Maxima), 159

F

f.e.m., 24
 autoinduzida, 140
 induzida, 133
 farad (unidade), 54
 Faraday, Michael, 135
 fase, 172
 inicial, 200

fasor, 173, 215
 fator de potência, 182
 ferromagnetismo, 116
 filtro
 de velocidades, 122
 passa-alto, 164
 passa-baixo, 167
 passa-banda, 184
 rejeita-banda, 188
 fluxo
 elétrico, 90
 magnético, 135
 força
 elétrica, 3, 6
 eletromotriz, *ver* f.e.m.
 magnética, 114
 fotão, 205
 Franklin, Benjamin, 6
 frequência, 138, 171, 200
 angular, 171, 172
 de corte, 184
 função
 alternada, 171
 de Heaviside, 213
 de transferência, 163
 degrau unitário, 156, 213
 delta de Dirac, 215
 exponencial, 214
 gama, 214
 impulso unitário, 215
 sinusoidal, 171, 214

G

Galvani, Luigi, 21
 garrafa de Leiden, 53
 Gauss, Karl F., 90
 gerador, 38
 de Faraday, 134
 de tensão alternada, 137
 de Wimshurst, 1, 12
 Gilbert, William, 114
 Guerra das Correntes, 169

H

Heaviside, Oliver, 213

- henry (unidade), 139
hertz (unidade), 152, 200
Hertz, Heinrich, 209
Huygens, Christiaan, 204
- I**
ião, 4
ilt (comando Maxima), 159
íman, 44
impedância
 complexa, 176
 generalizada, 154
impulso unitário, 162, 215
indução
 eletromagnética, 131
 eletrostática, 1, 12
indutância, 140
 mútua, 139
indutor, 140
inversor, 167
isolador, 10
- J**
joule (unidade), 19
Joule, James, 30
- K**
Kamerlingh Onnes, Heike, 43
- L**
lâmpada
 economizadora, 143
 fluorescente, 28
laplace (comando Maxima), 158
Laplace, Pierre Simon, 211
LCD, *ver* Liquid Crystal Display
LED, *ver* Díodo Emissor de Luz
lei
 das correntes, *ver* lei dos nós
 das malhas, 72
 das tensões, *ver* lei das malhas
de Ampère, 123
de Biot-Savart, 123, 140
de Coulomb, 6
de Faraday, 135
de Gauss, 90, 93
de Kirchhoff, 71
de Lenz, 135
de Ohm, 36, 151
de Ohm generalizada, 154
dos nós, 71
levitação magnética, 44
Lichtengerg, 57
linhas de campo, 9
Liquid Crystal Display, 204
luz
 infravermelha, 202
 solar, 202
 visível, 202
- M**
maglev, 45
malha, 72
matriz
 jacobiana, 115
Maxima, vii, 76, 87, 158
Maxwell, James Clerk, 192
Meissner, Walther, 44
mercúrio
 resistividade, 44
microondas, 202
momento
 do binário magnético, 117
 magnético, 117
movimento
 helicoidal, 122
multímetro, 32
- N**
nó, 115
neutrões, 3
Newton, Isaac, 6, 204
nó, 71
nuvem eletrônica, 3
- O**
ohm (unidade), 37
ohmico (material), 36
onda
 eletromagnética, 198

- harmônica, 200
- plana, 199
- polarizada, 199
- oscilador harmônico simples, 171
- P**
- pára-raios, 108
- paramagnetismo, 116
- partfrac (comando Maxima), 161
- passa-banda, 184
- Paul, Wolfgang, 99
- PCB, *ver* circuito impresso
- período, 171, 200
- permeabilidade magnética, 123
- pilha, 22, 37
 - em série, 24
 - recarregável, 25
- Planck, Max, 205
- polarização, 4, 11
- polarizadas, 11
- polarizar, 203
- polinômio característico, 163
- ponto de sela, 105, 116
- potência
 - instantânea, 182
 - média, 182
- potencial
 - eletrostático, 19
- prefixos das potências de 10, 217
- protões, 3
- R**
- raios
 - X, 33
- reatância, 176
 - capacitiva, 176
 - indutiva, 176
- recetor, 38
- regra
 - da mão direita, 117, 118, 121, 123, 124, 135, 195, 199
 - de Cramer, 74
- resistência, 36, 176
 - em paralelo, 46
 - em série, 46
 - equivalente, 46
 - interna, 38
- resistividade, 42, 43
- resposta
 - de frequência, 183
 - transitória, 63, 70, 78, 141, 156
- ressonância, 185
- rigidez dielétrica, 56
- S**
- Savart, Felix, 123
- semicondutor, 26
 - tipo N, 26
 - tipo P, 26
- série
 - galvânica, 23
 - triboelétrica, 5
- sinal, 148
 - de entrada, 149
 - de saída, 149
- stripboard, 69
- supercondutividade, 44
 - a alta temperatura, 45
- T**
- temperatura
 - crítica, 44
- tensão
 - alternada, 138, 175
 - eficaz, 182
- terra, 55
- tesla (unidade), 117
- Tesla, Nicola, 142, 169
- trabalho, 24
- transformada de Laplace, 211
- triângulo de impedância, 176
- tubo de fluxo, 91
- U**
- ultracondensadores, 60
- V**
- van Musschenbroek, Pieter, 53
- variáveis características, 198
- volt (unidade), 19

voltímetro, [32](#)

Volta, Alessandro, [17](#)

W

watt (unidade), [30](#)

Westinghouse, George, [169](#)

Wimshurst, James, [1](#)

Este livro pode ser descarregado livremente, em ficheiro PDF, ou consultado em versão HTML, no sítio:

<http://def.fe.up.pt>